STIGA

stig

PT Manual de instruções

stiga.com

STIGA

PORTUGUÊS - TRADUÇÃO DAS INSTRUÇÕES ORIGINAIS

ÍNDICE

1. SEGURANÇA 4
1.1. INFORMAÇÕES SOBRE A SEGURANÇA 4
1.2. INSTRUÇÕES DE SEGURANÇA 6
1.2.1. PRÁTICAS OPERACIONAIS SEGURAS 6
1.2.2. FUNCIONAMENTO 6
1.3. PARAGEM E DESLIGAMENTO DO ROBOT CORTA-RELVA EM CONDIÇÕES DE SEGURANÇA 8
1.4. DADOS TÉCNICOS - STIGA STIG 9

2. INTRODUÇÃO 10
2.1. INTRODUÇÃO GERAL 10
2.1.1. FINALIDADE DO MANUAL 10
2.1.2. INSTRUÇÕES PARA LEITURA ATRAVÉS DO SMARTPHONE 10
2.2. PANORÂMICA DO PRODUTO 11
2.2.1. DESCRIÇÃO GERAL 11
2.2.2. COMPONENTES PRINCIPAIS 12
2.3. REMOÇÃO DA EMBALAGEM 13
2.4. SÍMBOLOS E PLACAS 14
2.5. INSTRUÇÕES GERAIS DE LEITURA DO MANUAL 15

3. INSTALAÇÃO 16
3.1. INFORMAÇÕES GERAIS PARA A INSTALAÇÃO 16
3.2. COMPONENTES PARA A INSTALAÇÃO 16
3.3. VERIFICAÇÃO DOS REQUISITOS PARA A INSTALAÇÃO 17
3.3.1. VERIFICAÇÃO DO JARDIM: 17
3.3.2. VERIFICAÇÕES PARA A INSTALAÇÃO DA BASE DE RECARGA E DO ALIMENTADOR: 17
3.3.3. PRINCIPAIS VERIFICAÇÕES PARA A INSTALAÇÃO DO CABO PERIMETRAL: 19
3.4. CRITÉRIOS PARA A INSTALAÇÃO DO CABO PERIMETRAL 21
3.4.1. POSICIONAMENTO DO CABO PERIMETRAL 21
3.4.2. DELIMITAÇÃO DOS OBSTÁCULOS: 23
3.4.3. PASSAGENS ENTRE DIVERSAS ZONAS DO JARDIM 25
3.5. INSTALAÇÃO DOS COMPONENTES 25
3.5.1. INSTALAÇÃO DO CABO PERIMETRAL 26
3.5.2. JUNÇÃO DO CABO PERIMETRAL 27
3.5.3. INSTALAÇÃO DA BASE DE RECARGA 28
3.5.4. INSTALAÇÃO DO RESISTOR PARA PEQUENOS PERÍMETROS 31
3.6. RECARGA ROBOT CORTA-RELVA APÓS A INSTALAÇÃO 31
3.7. CONFIGURAÇÃO DO PRODUTO 32

4. FUNCIONAMENTO 41
4.1. VERIFICAÇÕES DE SEGURANÇAS PARA O ARRANQUE DO ROBOT CORTA-RELVA 41
4.2. FUNCIONAMENTO MANUAL DO ROBOT CORTA-RELVA. 42
4.3. DESCRIÇÃO DOS COMANDOS PRESENTES NA ROBOT CORTA-RELVA 43
4.3.1. PARAGEM EM SEGURANÇA - TECLA STOP 43
4.3.2. DESLIGAMENTO EM SEGURANÇA - CHAVE DE SEGURNAÇA 44
4.3.3. LIGAÇÃO E DESLIGAMENTO - TECLA ON/OFF 44
4.3.4. SELEÇÃO PROGRAMA AGENDADO/CICLO DE TRABALHO INDIVIDUAL – TECLA PROGRAMA AGENDADO 45

4.3.5. RETORNO FORÇADO PARA A BASE DE RECARGA – TECLA RETORNO À BASE 46
4.3.6. VISUALIZAÇÃO DO ESTADO BLUETOOTH E DISSOCIAÇÃO - TECLA BLUETOOTH 47
4.3.7. VISUALIZAÇÃO DE ESTADOS DE ALARMGE - ÍCONE ALARME 47
4.3.8. VISUALIZAZÇÃO DA CARGA DA BATERIA – ÍCONE BATERIA 48
4.3.9. ARRANQUE DO ROBOT CORTA-RELVA - TECLA START 48
4.4. FUNCIONAMENTO DA BASE DE RECARGA 49
4.5. CARREGAMENTO DA BATERIA 49
4.6. REGULAÇÃO DA ALTURA DE CORTE 50

5. MANUTENÇÃO 51
5.1. MANUTENÇÃO PROGRAMADA 51
5.2. LIMPEZA DO PRODUTO 52
5.3. SUBSTITUIÇÃO DAS LÂMINAS DE CORTE 54
5.4. MANUTENÇÃO DE INVERNO DA BATERIA E ARMAZENAMENTO 55
5.5. SUBSTITUIÇÃO DA BATERIA 55

6. SOLUÇÃO DOS PROBLEMAS 56
6.1. PRINCIPAIS MENSAGENS DE APP 57

7. TRANSPORTE, ARMAZENAMENTO E ELIMINAÇÃO 59
7.1. TRANSPORTE 59
7.2. ARMAZENAMENTO 59
7.3. ELIMINAÇÃO 59

8. ACESSÓRIOS 60

9. GARANTIA 61
9.1. COBERTURA DA GARANTIA 61

10. DECLARAÇÃO DE CONFORMIDADE CE 62

1. SEGURANÇA

1.1. INFORMAÇÕES SOBRE A SEGURANÇA

Na concepção do equipamento, foi dada uma atenção especial aos aspectos que podem provocar riscos à segurança e a saúde das pessoas. A finalidade dessas informações é sensibilizar os utilizadores a prevenir qualquer risco, evitando os comportamentos que não respeitam as recomendações indicadas.

PERIGO:
Antes do uso do robot corta-relva, é necessário conhecer todas as informações contidas no presente documento.

PERIGO:
Este robot corta-relva não é destinado para ser utilizado por crianças e pessoas com capacidade física, sensoriais ou mentais reduzidas ou que eu não tenham experiência.

PERIGO ELÉTRICO:
Antes de efetuar qualquer intervenção de regulação e manutenção, desconectar a alimentação elétrica e acionar o dispositivo de segurança.

PERIGO ELÉTRICO:
Não utilize o robot corta-relva com o cabo de alimentação do transformador danificado. Um cabo danificado ou pode provocar o contato com partes sob tensão. O cabo deve ser substituído pelo fabricante ou pelo seu serviço de assistência ou por uma pessoa qualificada adequada para prevenir qualquer risco.

PERIGO ELÉTRICO:
Utilizar apenas carregador de bateria e alimentador fornecidos pelo fabricante. O uso de um carregador de bateria e alimentador não apropriados pode provocar choques elétricos e/ou aquecimento excessivo.

ADVERTÊNCIA:
Em caso de vazamento do líquido da bateria os componentes interessados devem ser lavados com água / neutralizardor.
Evite qualquer contato direto com o líquido da bateria.
Em caso de contato do líquido com os olhos, consulte um médico.

ADVERTÊNCIA:
Durante o funcionamento do robot corta-relva, verifique se na área de trabalho não se encontram pessoas, especialmente crianças, idosos e/ou animais domésticos. Caso contrário, programe a atividade do robot corta-relva durante as horas nas quais em tal zona não se encontram pessoas.

ADVERTÊNCIA:
A área operacional deve ser delimitada por uma cerca.
Torne idónea a cerca ou supervisionar o robot corta-relva durante o funcionamento.

ADVERTÊNCIA:
Use apenas peças sobressalentes originais.

ADVERTÊNCIA:
Não altere, não adultere, não esquive, não elimine os dispositivos de segurança instalados.

ATENÇÃO:
Verifique se não há a presença de brinquedos, equipamentos, ramos roupas ou outros objetos no relvado que possam danificar o equipamento.

PROIBIÇÃO:
Não sente em cima do robot corta-relva.

PROIBIÇÃO:
Nunca levante o robot corta-relva para inspecionar a lâmina ou para transportá-lo quando estiver ligado. Não coloque as mãos e os pés embaixo do equipamento.

PROIBIÇÃO:
Não utilize o robot corta-relva quando estiver a funcionar um regador.

PROIBIÇÃO:
Não lave o robot corta-relva com jatos de água de elevada pressão e não o mergulhe, parcial ou completamente, em água.

PROIBIÇÃO:
Não utilize o robot corta-relva caso não esteja perfeitamente inteiro em todas as suas partes. Em caso de danos, substitua as partes interessadas.

PROIBIÇÃO:
É absolutamente proibido o uso e a recarga do robot corta-relva em ambientes explosivos e em ambientes inflamáveis.

OBRIGAÇÃO:
Verifique visualmente o robot corta-relva em intervalos regulares para certificar-se de que as lâminas e o mecanismo de corte não estejam desgastadas ou danificados. Certificar-se de que o robot corta-relva esteja em boas condições operacionais.

OBRIGAÇÃO:
Leia atentamente todo manual em particular todas as informações concernentes à segurança e certificar-se de ter compreendido completamente. Siga escrupulosamente as instruções referentes ao funcionamento, manutenção e consertos.

OBRIGAÇÃO:
Os operadores que efetuam intervenções de manutenção e conserto devem conhecer todas as suas específicas características e normas de segurança.

OBRIGAÇÃO DE USAR LUVAS:
Use os equipamentos individuais previstos pelo Fabricante, sobretudo, quando intervir no mecanismo de corte, use as luvas de proteção.

1.2. INSTRUÇÕES DE SEGURANÇA

OBRIGAÇÃO:
Leia atentamente antes do uso e conserve para futuras consultas.

1.2.1. PRÁTICAS OPERACIONAIS SEGURAS

Formação

a. Leia atentamente as instruções, conheça os comandos e o uso correto da máquina.
b. Nunca permita que crianças, pessoas com capacidades físicas, sensoriais ou mentais reduzidas, ou pessoas sem experiência e conhecimento, ou pessoas não familiarizadas com estas instruções, usem a máquina. As normas locais podem limitar a idade do operador.
c. O operador, ou utilizador, deve ser considerado responsável por acidentes ou perigos que envolverem terceiros ou equipamentos de terceiros.

Preparação

a. Certifique-se de que o sistema automático de delimitação perimetral esteja instalado corretamente, de acordo com as indicações.
b. Inspecione frequentemente a área na qual a máquina é utilizada e remova pedras bastões cabos e qualquer outro objeto estranho que possa atrapalhar o funcionamento.
c. Efetue frequentemente uma inspeção visual das lâminas, dos parafusos das lâminas e do grupo de corte para verificar se não estão desgastados ou danificados. Substitua as lâminas e os parafusos desgastados ou danificados em pares para manter o equilíbrio da máquina.
d. As placas de aviso devem ser colocadas em torno da área de trabalho da máquina, se utilizadas em áreas públicas ou abertas ao público. Os sinais devem conter o seguinte texto: “Atenção! Corta-relva automático! Mantenha-se afastado da máquina! Vigie as crianças!"

1.2.2. FUNCIONAMENTO

Informações gerais

a. Não utilize a máquina com proteções defeituosas ou dispositivos de segurança não presentes, por exemplo sem proteções.
b. Não coloque as mãos ou os perto ou embaixo das partes rotativas. Fique sempre longe da abertura de escape.
c. Não toque nas partes em movimento da máquina até que tenham parado completamente.
d. Use sempre sapatos resistentes e calças compridas ao operar a máquina.
e. Nunca levante ou transporte a máquina enquanto o motor estiver a funcionar.
f. Remova o dispositivo desativação da unidade:
   - Antes de eliminar uma obstrução;
   - Antes de controlar, limpar ou trabalhar na máquina.
g. Não deixa a máquina funcionar sozinha em caso de presença de animais domésticos, crianças, outras pessoas nas proximidades.

Manutenção e conservação

a. Apertar bem todas as porcas e os parafusos, para o funcionamento seguro da máquina.
b. Verificar frequentemente o desgaste e a deterioração do robot corta-relva.
c. Por motivos de segurança, é necessário substituir as partes desgastadas ou danificadas.
d. Certificar-se de que as lâminas sejam substituídas apenas por peças sobressalentes apropriadas.
e. Certificar-se de que as baterias sejam recarregadas usando o carregador de baterias correto recomendado pelo fabricante. Um uso não correto pode provocar um choque elétrico, o aquecimento excessivo ou o vazamento de líquido corrosivo da bateria.
f. Em caso de vazamento de eletrólito, lave com água/agente neutralizante e contate um médico em caso de contato com os olhos, etc.
g. A manutenção da máquina deve ser efetuada em conformidade com as instruções do fabricante.

Bateria / carregador de bateria

ATENÇÃO:
As baterias de íons de lítio podem explodir ou provocar incêndios se desmontadas, expostas à água, fogo ou a temperaturas elevadas ou em caso de curto-circuito. Manusear atentamente a bateria, não desmontá-la e evitar qualquer tipo de esforço elétrico ou mecânico inapropriado. Evitar expor a bateria à luz direta do sol.

NOTA: Recomenda-se utilizar apenas e exclusivamente produtos originais fornecidos pelo fabricante. Produtos na originais ou inapropriadas podem provocar danos ao robot corta-relva ou perigo para pessoas, animais e objetos.

a. A bateria deve ser instalada e/ou desinstalada do robot corta-relva somente pelo revendedor ou por um centro de assistência.
b. Conserve a bateria não utilizada num local seguro, longe de fontes de calor ou objetos que possam provocar curto-circuito (pinos parafusos objetos metálicos de vários tipos).
c. Utilize o carregador de bateria longe de superfícies ou substâncias inflamáveis e em locais preferencialmente secos.
d. Transporte a bateria e o carregador de bateria na embalagem original.

Proteção do meio ambiente

NOTA: A proteção do ambiente deve ser um aspecto importante e prioritário no uso da máquina, para o benefício da convivência civil e do ambiente no qual vivemos.

a. Elimine embalagens e partes deterioradas como previsto pelas normas locais do país de utilização.
b. Elimine os equipamentos elétricos (Robot corta-relva, bateria, alimentadores, etc) de acordo com a Diretiva Europeia 2020/19/UE e em conformidade com as normas nacionais. Para informações mais detalhadas sobre a eliminação, contate o Órgão competente para a eliminação de lixos domésticos ou o seu revendedor.
c. Recomenda-se a recolha diferenciada de produtos e embalagens.

1.3. PARAGEM E DESLIGAMENTO DO ROBOT CORTA-RELVA EM CONDIÇÕES DE SEGURANÇA

OBRIGAÇÃO:
Desligue sempre o robot corta-relva em condições de segurança, antes de qualquer operação de limpeza, transporte, manutenção.

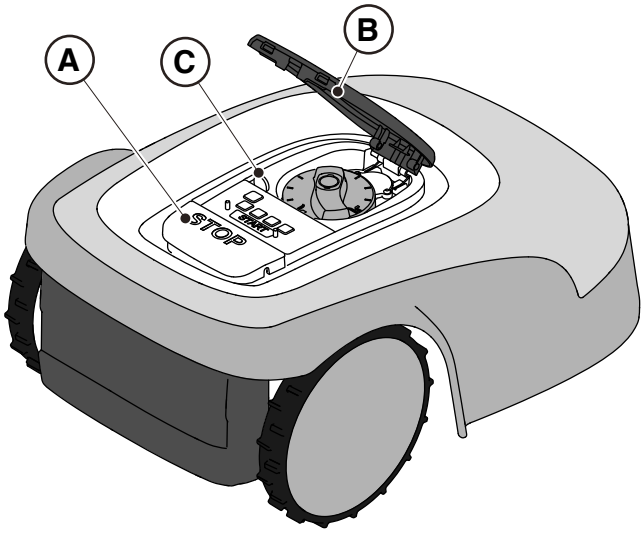
Requisitos e obrigações:

- Chave de segurança.

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para parar o robot corta-relva em condições de segurança e abrir a cobertura de proteção (B).
2. Retire a chave de segurança (C) para desligar o robot corta-relva em condições de segurança.
3. Fechar a cobertura de proteção (B).
4. O robot corta-relva é parado ou desligado em condições de segurança.

NOTA: após a paragem em segurança, o arranque do robot corta-relva requer a pressão da tecla de "START" antes do fechamento da cobertura.



1.4. DADOS TÉCNICOS - STIGA STIG

ESPECIFICAÇÕES	UNIDADE DE MEN-SURAÇÃO	STIGA Stig + Powerkit E600	STIGA Stig + Powerkit E1200
Dimensões (BxAxP)	[mm]	413 x 252 x 560	413 x 252 x 560
Peso do robot corta-relva	[kg]	7.6	8
Altura de corte (Mín-Máx)	[mm]	20-60	20-60
Diâmetro lâmina	[mm]	180	180
Velocidade de corte	[rpm]	2850+/-50	2850+/-50
Velocidade de movimento	[m/min]	22	22
Pendência máxima	%	45	45
Inclinação máxima ao longo do perímetro	%	20	20
Tipologia do motor elétrico tração	-	Brushless	Brushless
Tipologia do sistema de corte	-	4 lâminas de corte pivotantes	4 lâminas de corte pivotantes
Código do dispositivo de corte	-	322104105/0	322104105/0
Tipologia do motor elétrico de corte	-	Brushless	Brushless
Nível de potência acústica detectada	[dB] (A)	57	57
Incerteza das emissões de ruído, KWA	[dB] (A)	1.47	1.47
Nível de potência acústica garantida	[dB] (A)	59	59
Nível acústico ao ouvido do operador	[dB] (A)	46.3	46.3
Classificação IP robot corta-relva	-	IPX5	IPX5
Classificação IP estação de recarga	-	IPX1	IPX1
Classificação IP alimentador	-	IP67	IP67
Temperatura ambiente de funcionamento robot corta-relva [°C]	[°C]	0 - 50	0 - 50
Temperatura ambiente de funcionamento estação de recarga [°C]	[°C]	-10 - 50	-10 - 50
Temperatura ambiente de funcionamento alimentador [°C]	[°C]	-10 - 50	-10 - 40
Capacidade de trabalho	[m^2]	600	1200
Alimentação	-	Input: 100-240Vac 1,2A Output: 30Vcc 2 A	Input: 200-240Vac 0,8A Output: 30Vcc 4 A
Modelo bateria	-	25,2 - 25,9 V 2,5 - 2,6 Ah	25,2 - 25,9 V 5 - 5,2 Ah
Tempo de recarga	[min]	60	80
Bluetooth	-	4.2	4.2

2. INTRODUÇÃO

2.1. INTRODUÇÃO GERAL

2.1.1. FINALIDADE DO MANUAL

Este manual faz parte do equipamento e tem como finalidade fornecer as informações necessárias para o uso do mesmo.
Conservar este manual durante toda a vida útil do equipamento, para que esteja sempre à disposição em caso de necessidade.
O destinatário do manual é o utilizador do equipamento, o qual deve ler atentamente as informações nele contidas e aplicá-las rigorosametne para tutelar a incolumidade das pessoas e para evitar danos.
As informações foram redigidos na língua original do fabricante (italiano) e traduzidas em eventuais outras línguas por exigências legislativas e/ou comerciais.
Para evidenciar os textos importantes, foram adotados os seguintes símbolos.

PERIGO \ ADVERTÊNCIA \ ATENÇÃO:
Os pictoggramas contidos num triângulo com fundo amarelo e traço preto indicam um perigo\ advertência\ atenção.

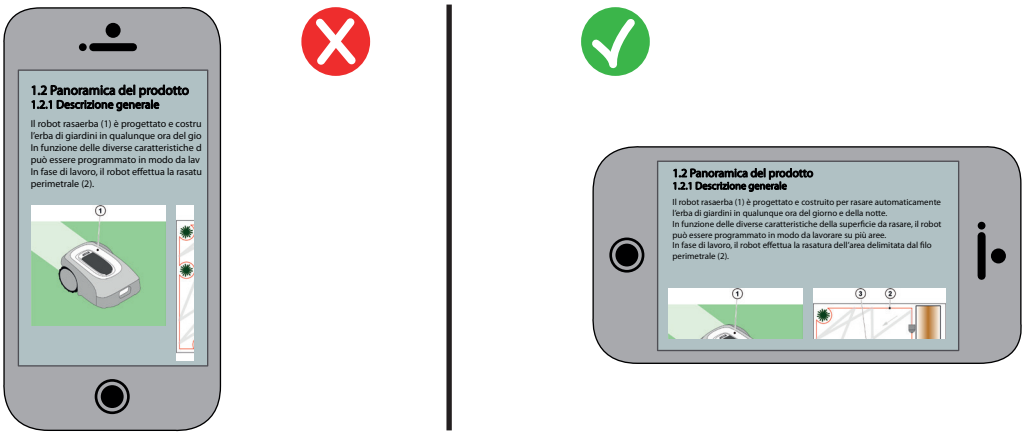
PROIBIÇÃO:
Os pictogramas contidos num círculo barrado com fundo branco e traço vermelho indicam uma proibição.

OBRIGAÇÃO:
Os pictogramas contidos num círculo com fundo azul indicam obrigação:.

NOTA: Os textos com essa forma indicam uma informação técnica de particular importância, que não deve ser deixada de lado.

2.1.2. INSTRUÇÕES PARA LEITURA ATRAVÉS DO SMARTPHONE

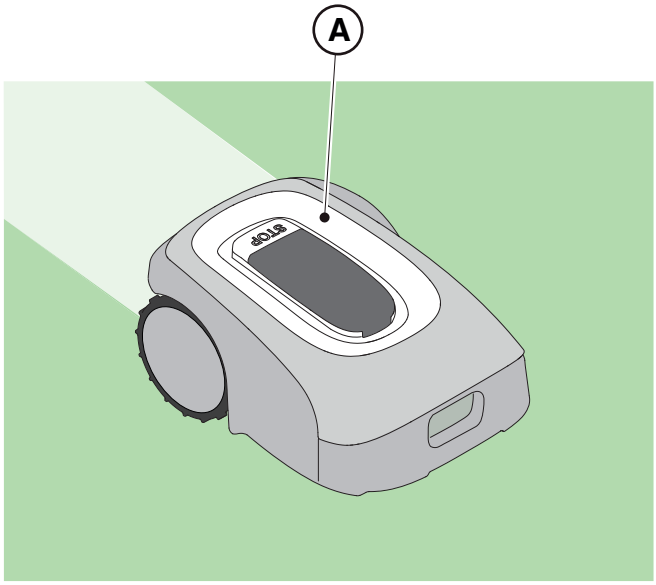
Para uma melhor leitura do manual do utilizador, recomenda-se manter o smartphone numa posição horizontal como indicado na.

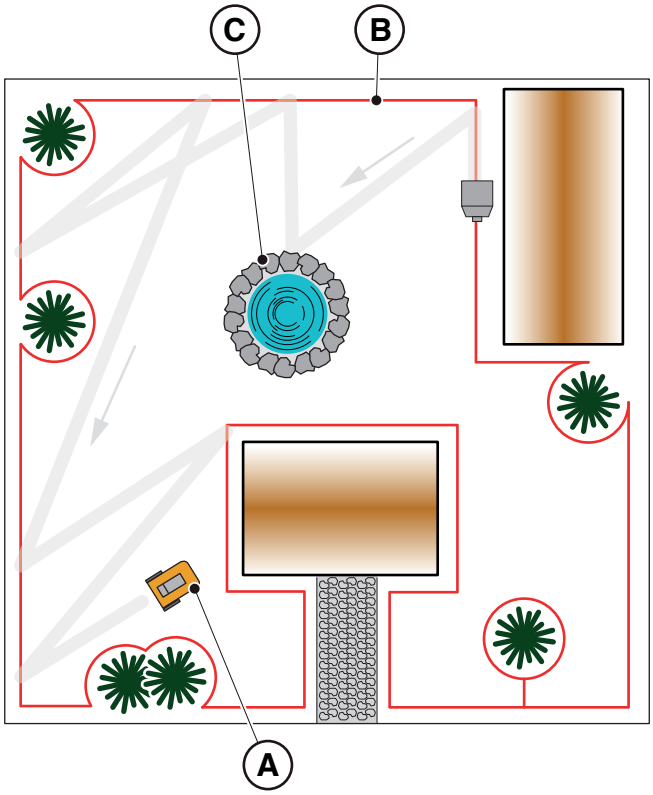


2.2. PANORÂMICA DO PRODUTO

2.2.1. DESCRIÇÃO GERAL

O robot corta-relva (A) foi projetado e fabricado para cortar automaticamente a relva de jardins em qualquer hora do dia e da noite.
Em função das várias características da superfície a ser cortada, o robot corta-relva pode ser programado de forma a trabalhar em mais zonas delimitadas pelo cabo perimetral.
Na fase de trabalho, o robot corta-relva efetua o corte da relva da área delimitada pelo cabo perimetral (B).
Quando o robot corta-relva detectar o cabo perimetral (B) ou encontrar um obstáculo (C) muda o percurso de maneira casual.
Segundo o princípio de funcionamento random, o robot corta-relva efetua o corte automático e completo do relvado delimitado.
Qualquer outro uso pode ser perigoso e causar danos a pessoas e/ou coisas. O uso indevido inclui (mas não está limitado a): transportar pessoas, crianças ou animais na máquina; ser transportado pela máquina; usar a máquina para rebocar ou empurrar cargas; usar a máquina para cortar vegetação não gramínea.



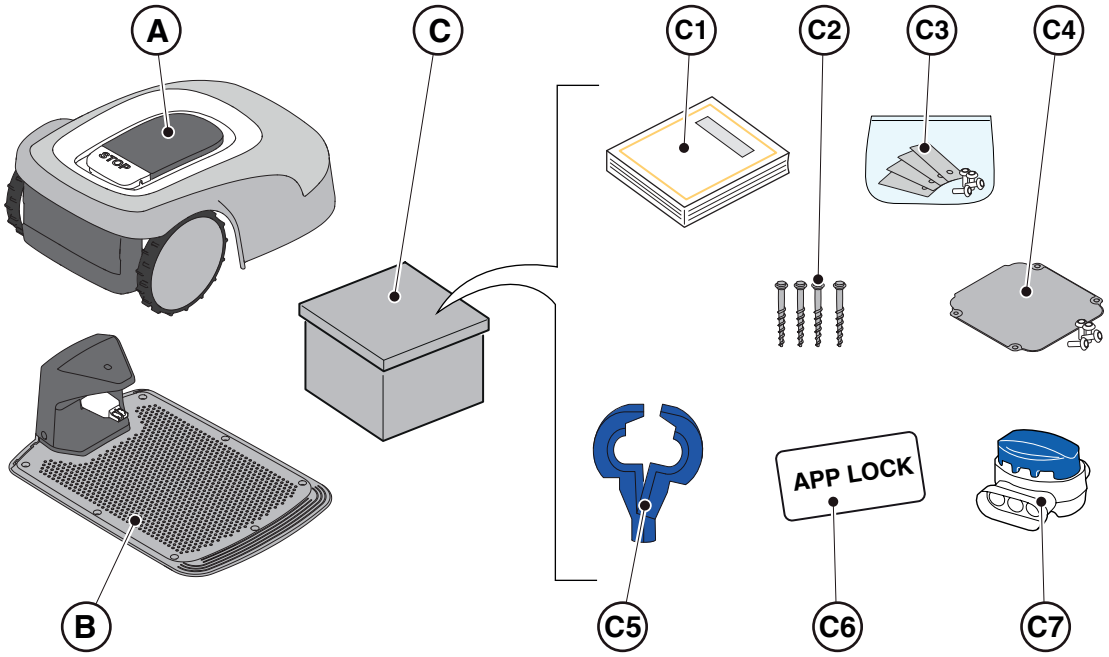


2.2.2. COMPONENTES PRINCIPAIS

• Pacote 1: Kit base Robot corta-relva

(**A**) Robot corta-relva
(**B**) Base de recarga
(**C**) Kit de arranque

(**C1**) Manual de instruções
(**C2**) Parafusos de fixação da base de recarga
(**C3**) Blister com lâminas e parafusos de fixação
(**C3**) Tampa da bateria e parafusos de fixação
(**C5**) Conectores para base de recarga
(**C6**) Etiqueta App Lock
(**C7**) Junção para cabo perimetral

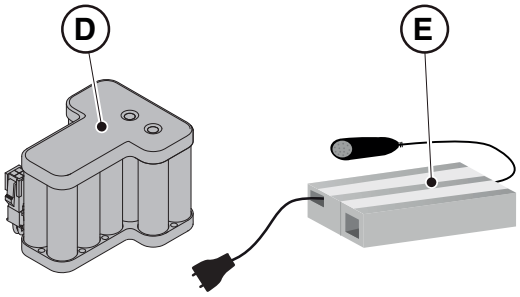


• Pacote 2: Kit bateria (Vendido separadamente)

Este kit está disponível em duas versões (veja Par. 1.4) e é necessário para o funcionamento do robot corta-relva.

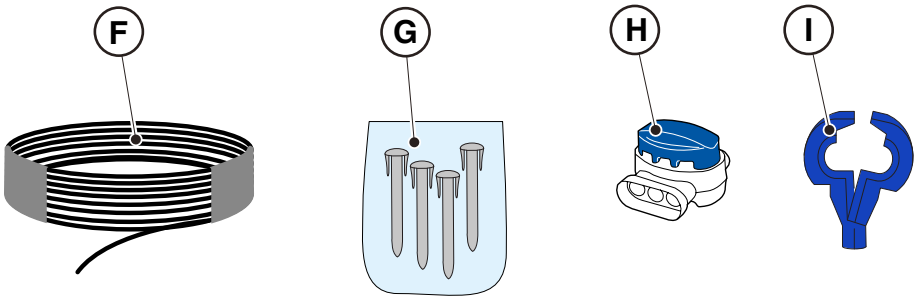
(**D**) Bateria
(**E**) Alimentador da base de recarga

NOTA: A primeira instalação ou substituição da bateria é da responsabilidade do PESSOAL DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA STIGA e não deve ser realizada pelo utilizador.



- **Pacote 3: Kit de instalação (Opcional)**

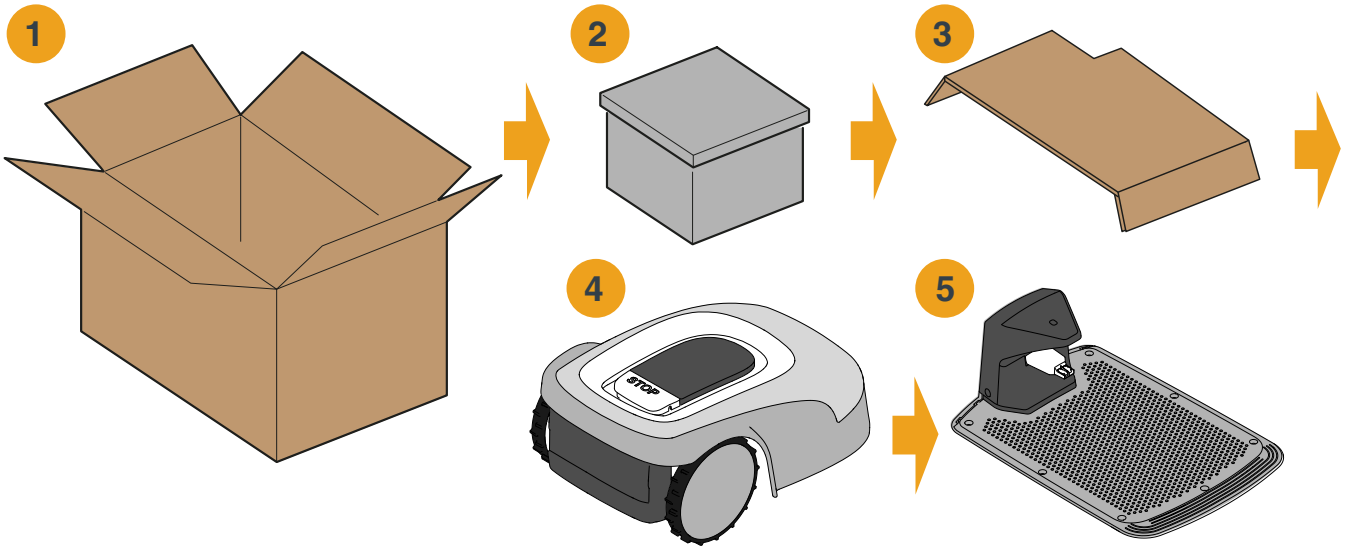
(**F**) Borda perimetral
(**G**) Pinos de fixação cabo perimetral
(**H**) Junção para cabo perimetral
(**I**) Conectores para base de recarga



2.3. REMOÇÃO DA EMBALAGEM

A seguir, serão indicadas todas as passagens para efetuar a remoção correta da embalagem:

1. Abra a caixa do robot corta-relva;
2. Retire a caixa do “Kit de arranque”;
3. Retire o papelão superior de contenção;
4. Retire o robot corta-relva;
5. Retire a base de recarga.



2.4. SÍMBOLOS E PLACAS

A seguir, serão indicados todos os símbolos presentes no robot corta-relva:

ATENÇÃO:
Leia as instruções para o utilizador antes de usar o produto.

ATENÇÃO:
Perigo de arremessos de objetos contra o corpo.
Manter-se a uma distância de segurança da máquina durante o funcionamento.

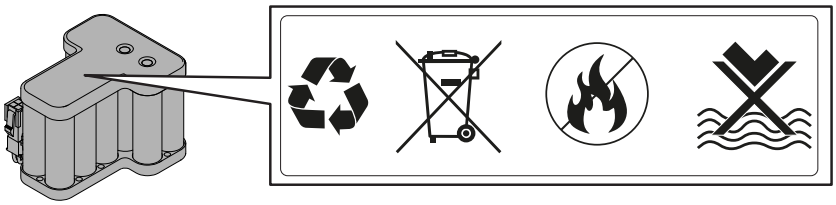
ATENÇÃO:
Não introduza mãos ou pés dentro do alojamento do dispositivo de corte.
Remova o dispositivo de desabilitação antes de intervir na máquina ou antes de levantá-la.

ATENÇÃO:
Não introduza mãos ou pés dentro do alojamento do dispositivo de corte.
Não suba na máquina.

PROIBIÇÃO:
Não utilize limpadores de alta pressão na máquina para limpá-la ou lavá-la.

PROIBIÇÃO:
Certifique-se de que não haja pessoas presentes (principalmente crianças, idosos ou pessoas com deficiência física) e animais domésticos na área de trabalho durante o funcionamento da máquina.
Mantenha as crianças, os animais domésticos e as outras pessoas a uma distância de segurança quando a máquina estiver a funcionar.

A seguir, serão indicados todos os símbolos presentes na bateria:



ATENÇÃO:
Leia as instruções para o utilizador antes de usar o produto.

Não elimine a bateria como normal resíduo doméstico.
Elimine a bateria no centros específicos de recolha autorizados.

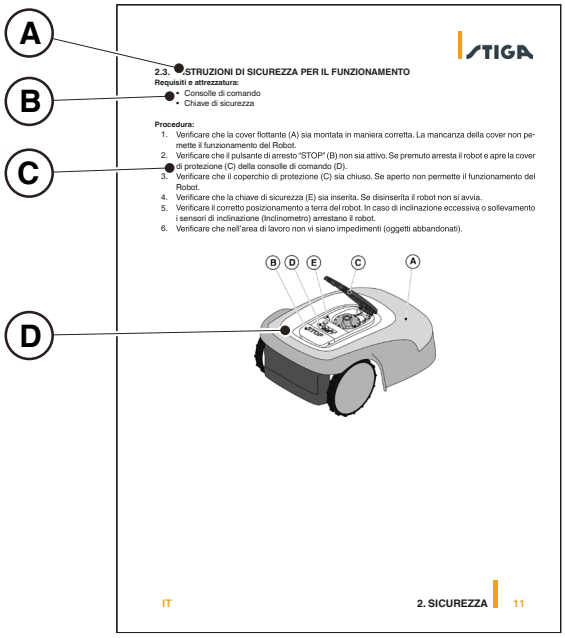
Não jogue a bateria no fogo e não exponha a mesma a fontes de calor.

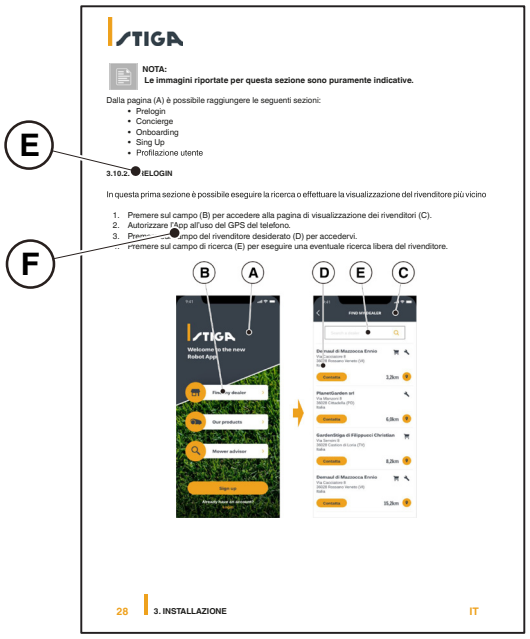
Não mergulhe a bateria na água e não a exponha à humidade.

2.5. INSTRUÇÕES GERAIS DE LEITURA DO MANUAL

A seguir, serão descritos os critérios seguidos para redação do presente documento.

1. Título do argumento (A).
2. Requisitos e equipamentos para a execução do procedimento (B).
3. Descrição do procedimento (C).
4. Imagens descritivas do procedimento (D).
5. Título da secção App (E).
6. Procedimento de navegação App (F).





3. INSTALAÇÃO

3.1. INFORMAÇÕES GERAIS PARA A INSTALAÇÃO

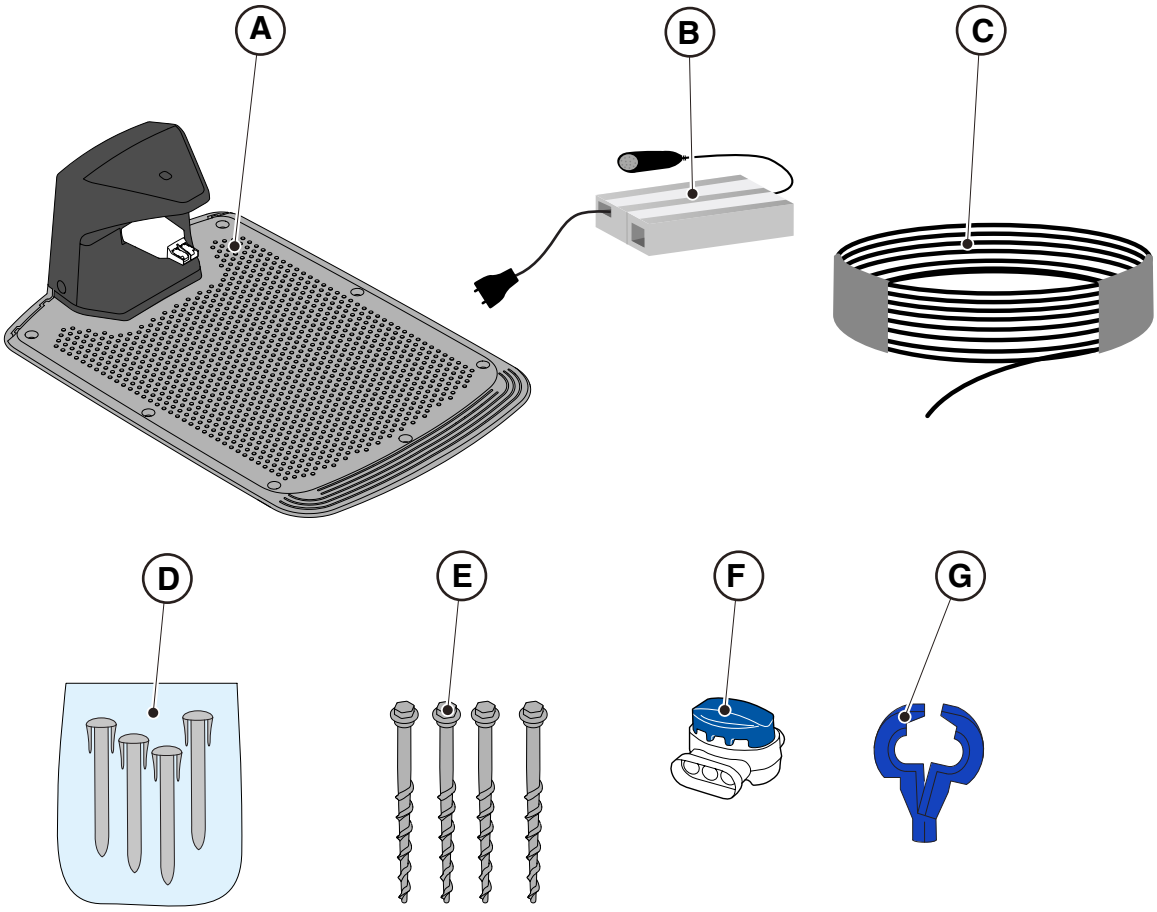
ADVERTÊNCIA:
Não altere, não adultere, não esquive, não elimine os dispositivos de segurança instalados.

NOTA: Para obter mais informações sobre a instalação do produto, entre em contacto com um revendedor STIGA.

3.2. COMPONENTES PARA A INSTALAÇÃO

(A) Base de recarga (presente no Kit base)
(B) Alimentador (presente no Kit bateria)
(C) Cabo perimetral (presente no Kit instalação)
(D) Pinos de fixação cabo perimetral (presente no Kit instalação)
(E) Parafusos de fixação base de recarga (presente no Kit base)
(F) Junção para cabo perimetral (presente no Kit instalação)
(G) Conectores para a base de recarga (presente no Kit base e no Kit instalação)

Veja Cap. 8 “Acessórios”.



3.3. VERIFICAÇÃO DOS REQUISITOS PARA A INSTALAÇÃO

A seguir, será indicado como verificar os requisitos necessários e preparar o jardim antes de prosseguir com a instalação.

3.3.1. VERIFICAÇÃO DO JARDIM:

- Faça uma visita de toda a área para uma correta detecção do estado do jardim dos obstáculos e da zonas a serem excluídas.
- Verifique que o relvado a cortar esteja uniforme e sem buracos, pedras ou outros obstáculos, efetue as oportunas obras de limpeza.

NOTA: Nivele o terreno para que não se formem poças após a chuva.

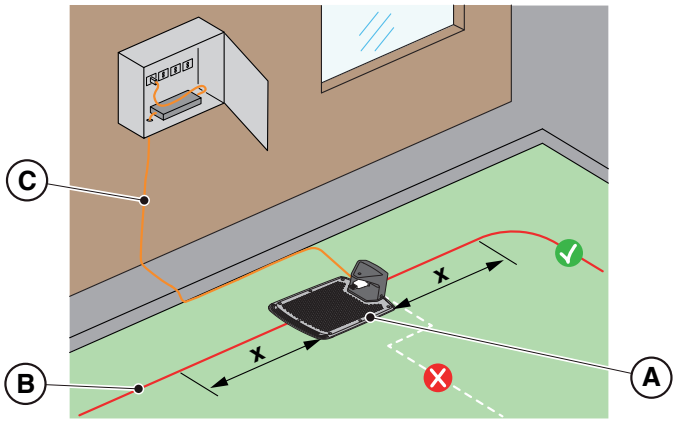
NOTA: Na primeira instalação, a altura inicial da relva deve estar incluída no intervalo operacional do robot corta-relva: 20-60 mm. Se necessário, prepare o jardim usando um corta-relva tradicional.

3.3.2. VERIFICAÇÕES PARA A INSTALAÇÃO DA BASE DE RECARGA E DO ALIMENTADOR:

PERIGO ELÉTRICO: **Para efetuar a ligação elétrica, é necessário que próximo à área de instalação tenha sido colocada uma tomada de força. Verifique que a ligação à rede de alimentação seja conforme às leis vigentes em matéria no país onde é utilizado.**	**PERIGO ELÉTRICO:** **Não ligue o alimentador a uma tomada elétrica se a ficha ou o cabo estiverem danificados.** **Não ligue ou toque num cabo danificado antes de este ser desligado da alimentação.** **Um cabo danificado ou pode provocar o contato com partes sob tensão.**
PERIGO ELÉTRICO: **O circuito fornecido deve ser protegido por um interruptor diferencial (RCD) com uma corrente de ativação não superior a 30 mA.**	

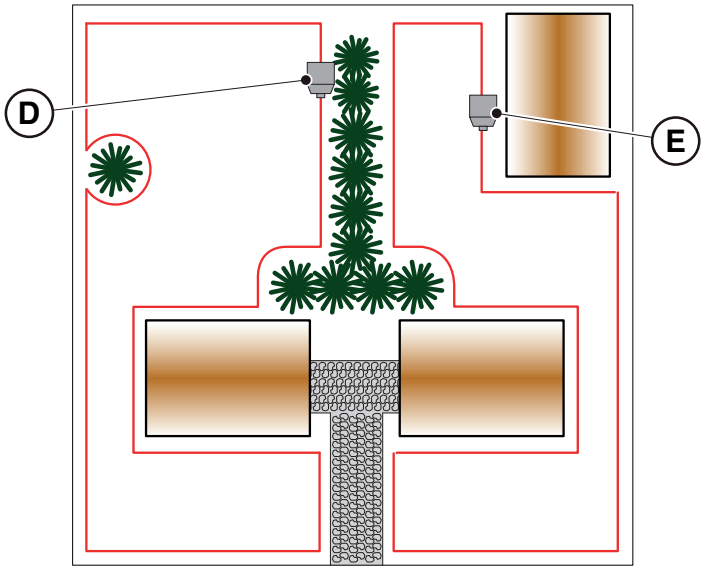
Procedimento:

1. Prepare na borda do relvado uma zona plana para o posicionamento da base de recarga (A), preferencialmente na maior parte de jardim e na proximidade de uma tomada elétrica.
2. Certifique-se de que haja espaço suficiente para instalar a base de recarga num traço retilíneo do cabo perimetral (B), de maneira que a distância da base de eventuais curvas é de pelo menos X=200 cm, o terreno deve ser perfeitamente plano e compacto de maneira tal para evitar a deformação da superfície da base de recarga.



ATENÇÃO:
O cabo de alimentação (C), o cabo de extensão e quaisquer cabos elétricos não pertencentes ao produto devem permanecer fora da área de corte para mantê-los longe de partes móveis perigosas e evitar danos aos cabos que possam levar ao contacto com partes energizadas.

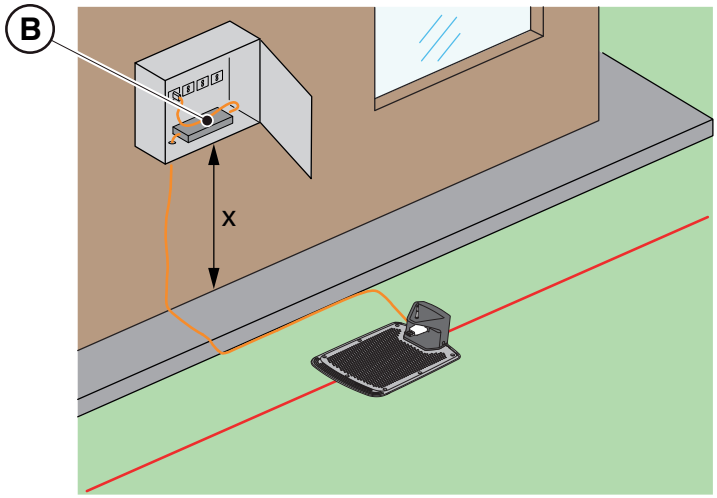
3. Certifique-se de que a zona escolhida para a instalação da base de recarga (D) seja de pelo menos uma distância de 400 cm da base de recarga (E) de um eventual segundo robot corta-relva.



ATENÇÃO:
A excessiva aproximação entre duas bases de recarga pode provocar interferências.

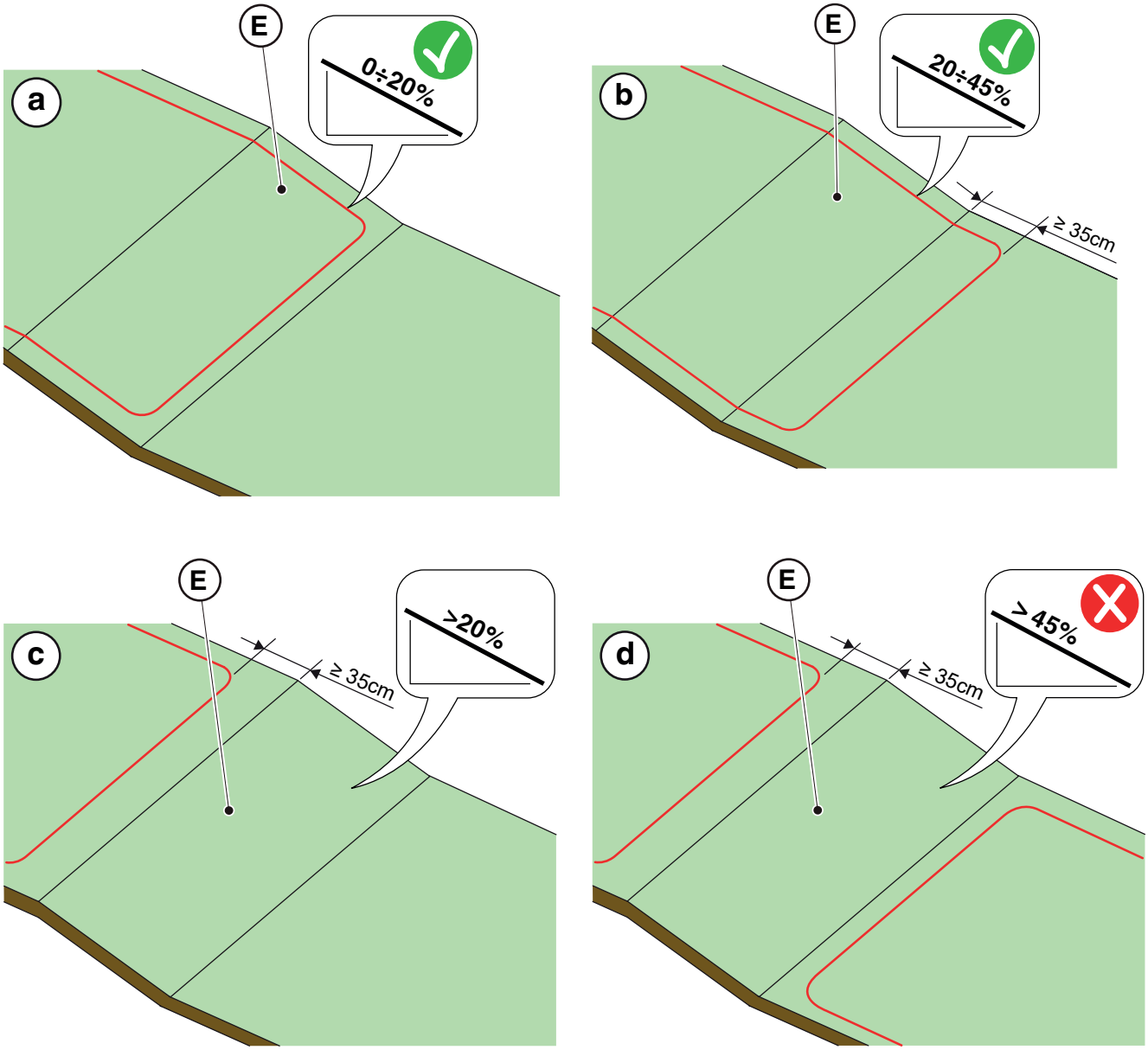
4. Preparar a zona de instalação do alimentador (B) de maneira que nenhuma condição atmosférica se encontrar em condições de imersão em água.

NOTA: É preferível e recomendado instalar o alimentador (B) num compartimento fechado e protegido de agentes atmosféricos que não possa ser facilmente alcançado por pessoas não autorizadas como crianças (X > de 160 cm).



3.3.3. PRINCIPAIS VERIFICAÇÕES PARA A INSTALAÇÃO DO CABO PERIMETRAL:

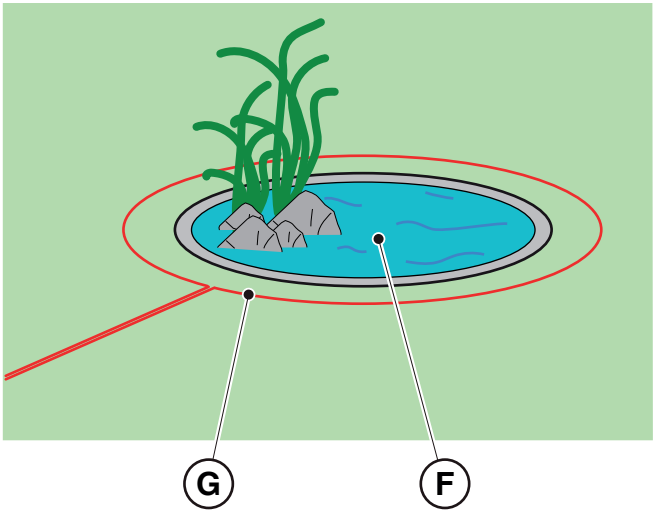
1. Verifique se o declive máximo da área de trabalho seja inferior ou igual a 45% (E) e respeite as regras indicadas nas imagens abaixo:
   a) se o declive for de ≤ 20% o cabo perimetral pode ser instalado na mesma de acordo com a figura;
   b) se o declive for de > 20% e ≤ 45%, a instalação deve incluir a zona em declive respeitando a distância indicada na figura;
   c) se o declive for de > 20% e a área em declive não fizer parte da parte de jardim a ser cortado, é necessário respeitar a distância indicada na figura;
   d) se o declive for de > 45%, é necessário excluir a área em declive respeitando a distância indicada na figura.



ATENÇÃO:
O robot pode cortar superfícies com declive máximo de 45%.
Em caso de inobservância das instruções, o robô pode derrapar e sair da área de trabalho.

ATENÇÃO:
As zonas que apresentam declives superiores aos admitidos não podem ser raspadas. Posicione, portanto, o cabo perimetral antes do declive excluindo do corte aquela zona de relvado.

2. Verifique toda a superfície de trabalho: avaliar os obstáculos e as zonas a serem excluídas da área de trabalho (F), que deverão ser delimitadas com o cabo perimetral (G).

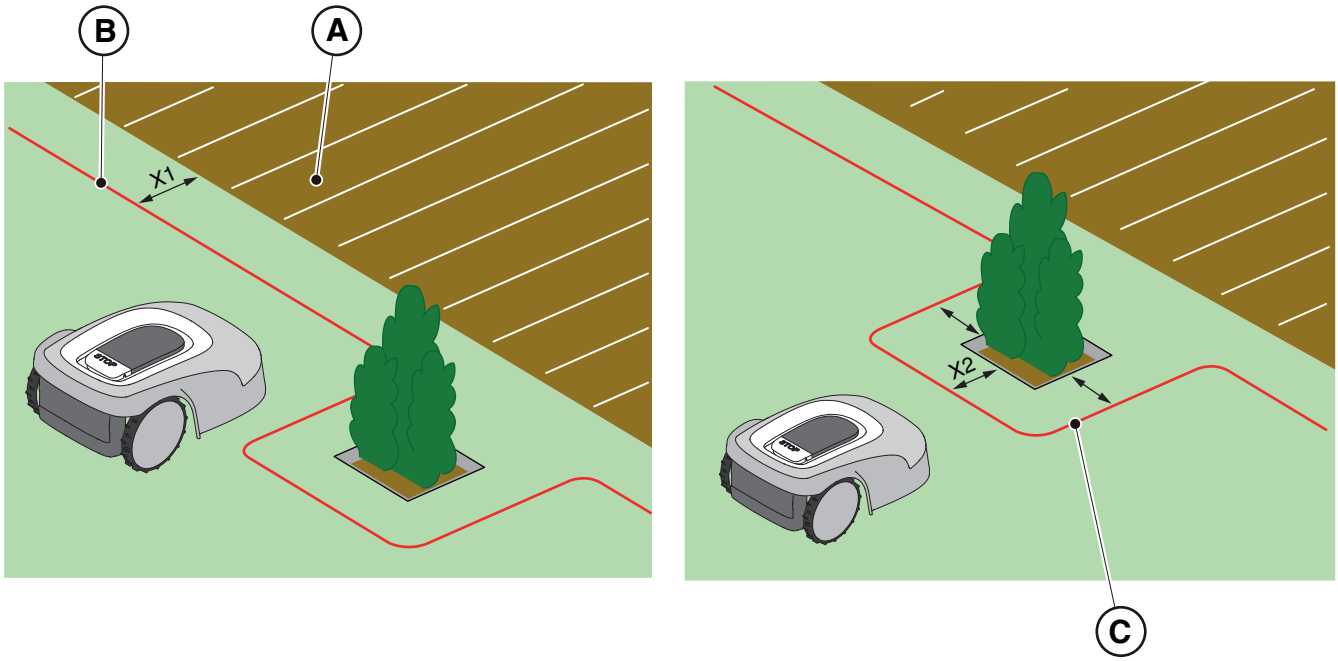


3.4. CRITÉRIOS PARA A INSTALAÇÃO DO CABO PERIMETRAL

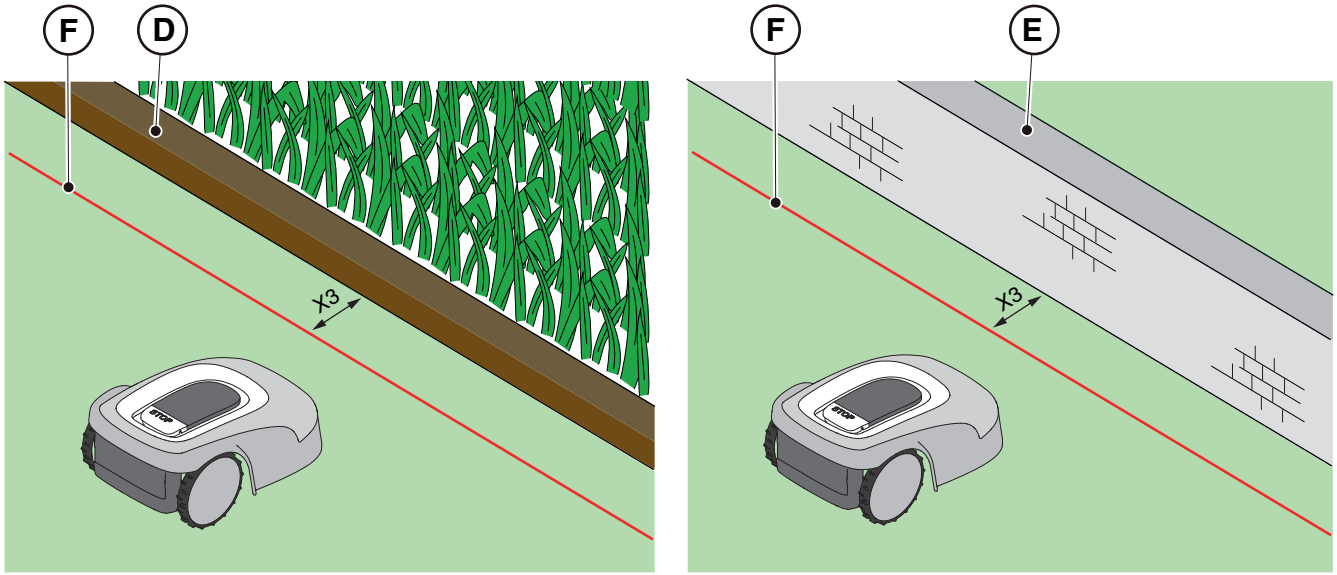
3.4.1. POSICIONAMENTO DO CABO PERIMETRAL

Procedimento:

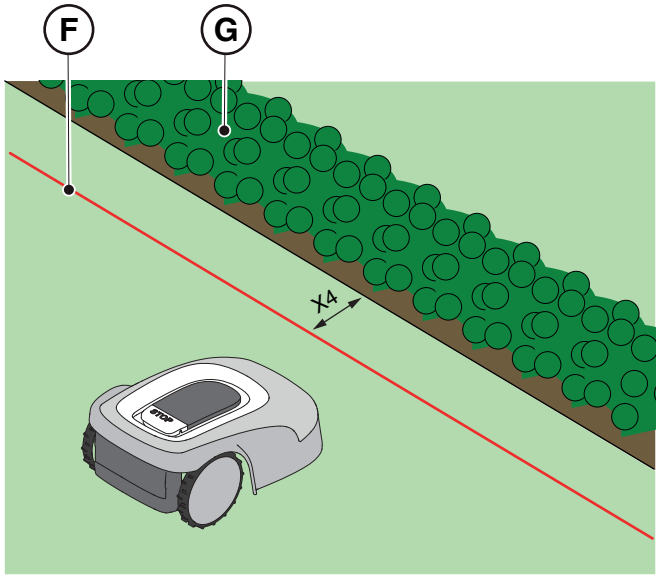
1. Em caso de presença de uma pavimentação ou de uma calçada (A) no mesmo nível do relvado, arrumar o cabo perimetral (B) a X1 = 5 cm da borda da pavimentação.
2. Na proximidade de um canteiro de flores a nível, um bueiro metálico, uma superfície para duche ou cabos elétricos, arrumar o cabo perimetral (C) de pelo menos X2 = 30 cm de distância.

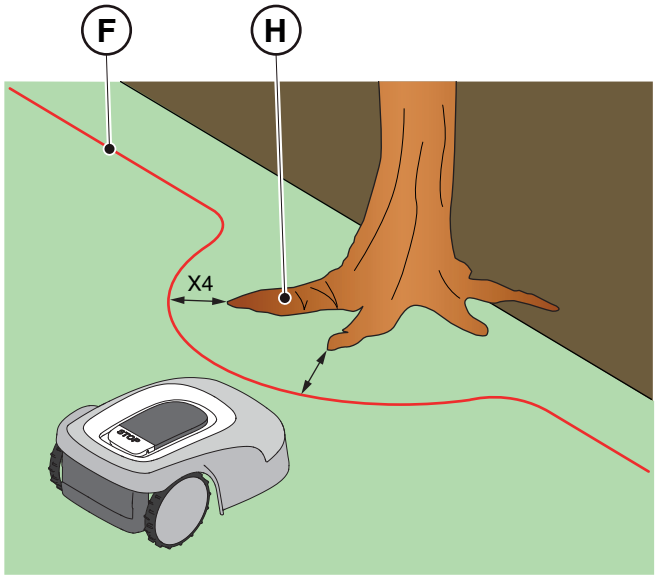


3. Se for presente um obstáculo, por exemplo uma fossa (D), uma pare ou um muro (E), arrumar o cabo perimetral (F) a pelo menos X3 = 35 cm do obstáculo.

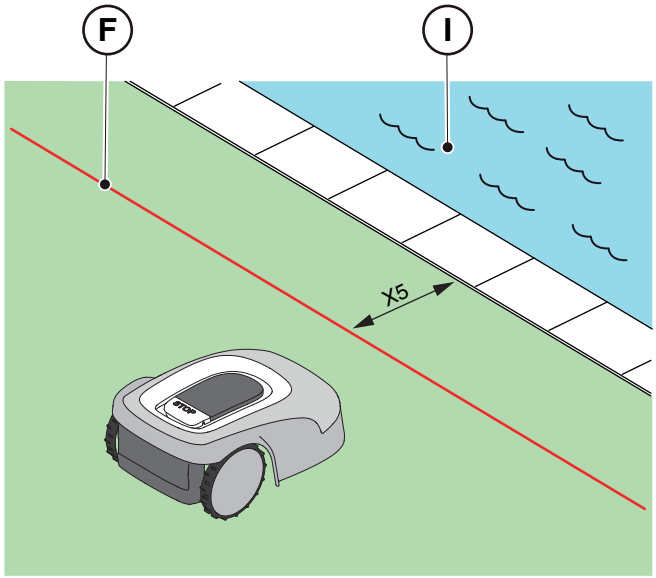


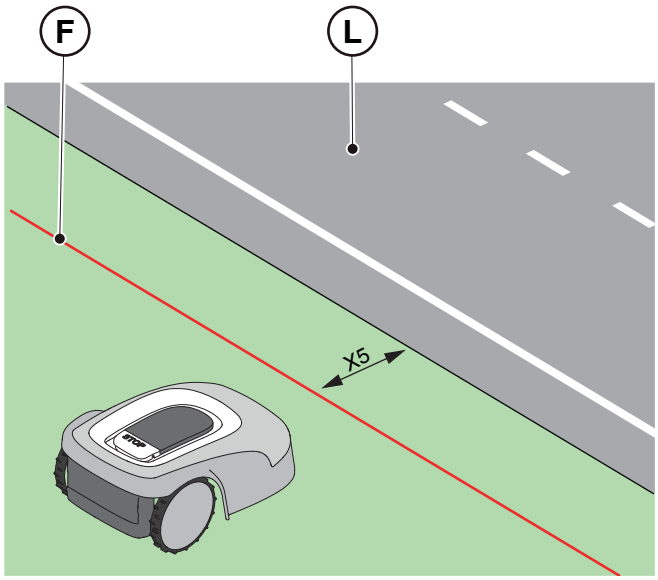
4. Se estiver presente uma sebe (G) ou uma planta com raízes salientes (H), arrumar o cabo perimetral (F) de pelo menos X4 = 30 cm.





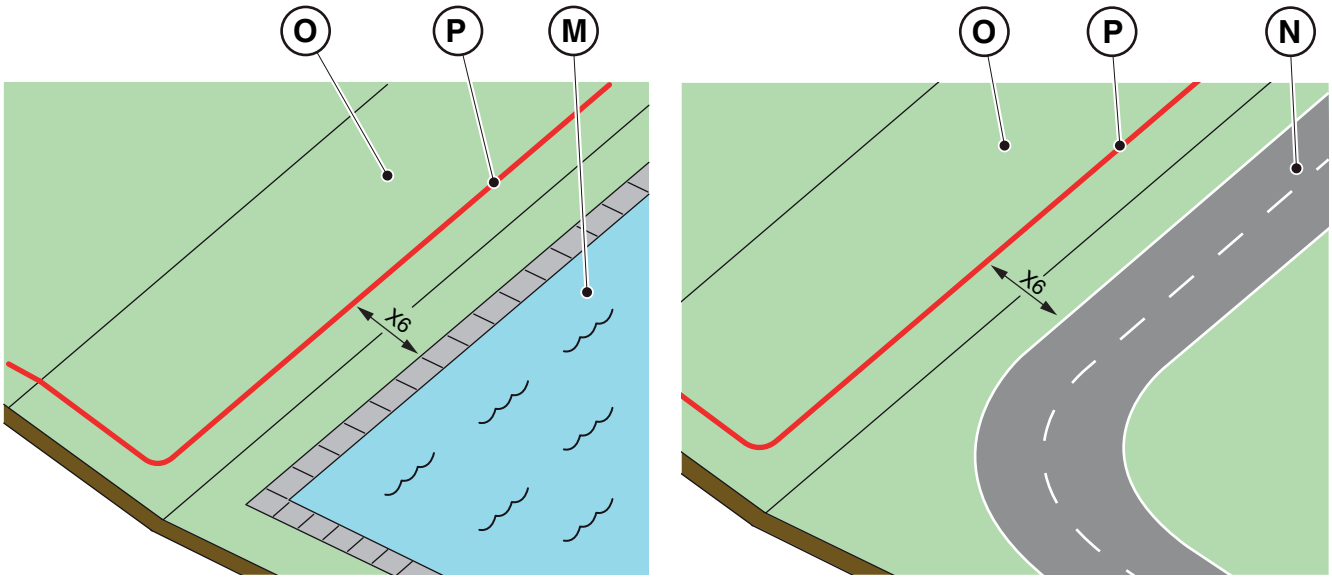
5. Se estiver presente uma piscina ou um lago com borda infinita (I), ruas públicas não protegidas (L), arrumar o cabo perimetral (F) de pelo menos X5 = 90 cm.





6. Se estiver presente uma piscina (M) ou uma rua (N) no término de uma descida (O), arrume o cabo perimetral (P) de pelo menos X6 = 150 cm.

ATENÇÃO:
Se o declive for superior a 45%, a zona em declive deve ser excluída pela área de corte (Veja Par. 3.3).

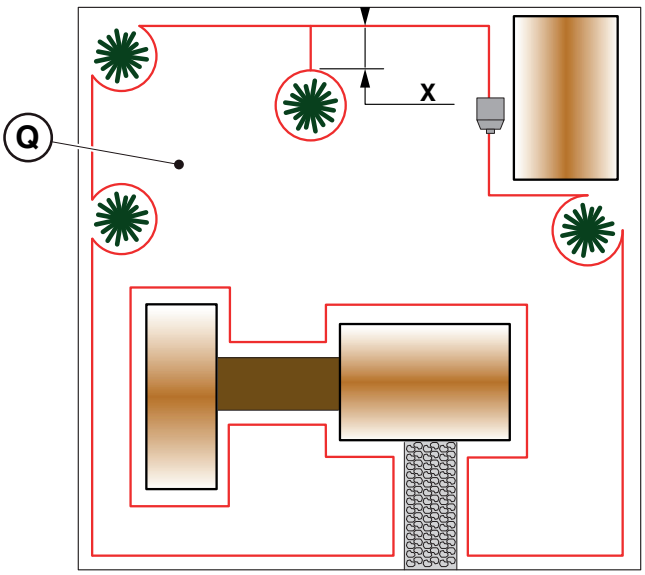


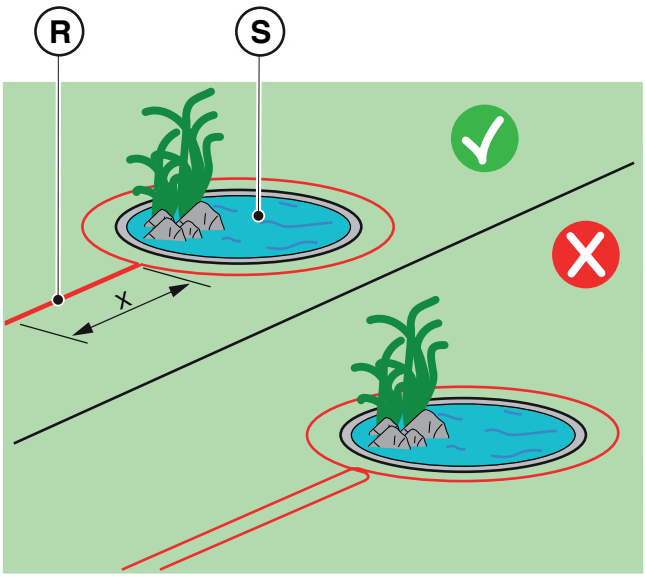
ADVERTÊNCIA:
A área operacional deve ser delimitada por uma cerca. Torne idónea a cerca ou supervisionar o robot corta-relva durante o funcionamento.

3.4.2. DELIMITAÇÃO DOS OBSTÁCULOS:

Procedimento:

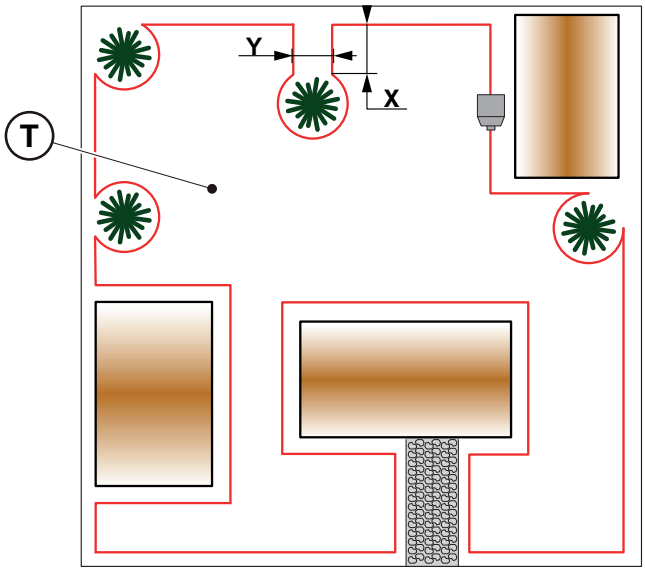
1. Se a passagem mínima entre duas diversas seções do cabo perimetral for de X ≥ 70 cm, o obstáculo pode ser delimitado como indicado na figura (Q), sobrepondo as seções do cabo de envio e de retorno sem cruzá-los (R).
2. Para delimitar o obstáculo (S):
   - Posicione o cabo perimetral até o obstáculo e contorná-lo;
   - Deixe o cabo ao longo do percurso anterior, sobrepondo embaixo do mesmo um prego, sem criar cruzamentos (R).

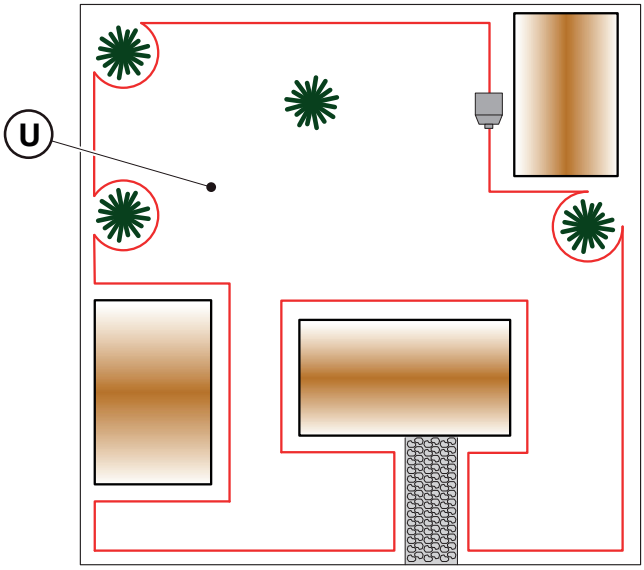




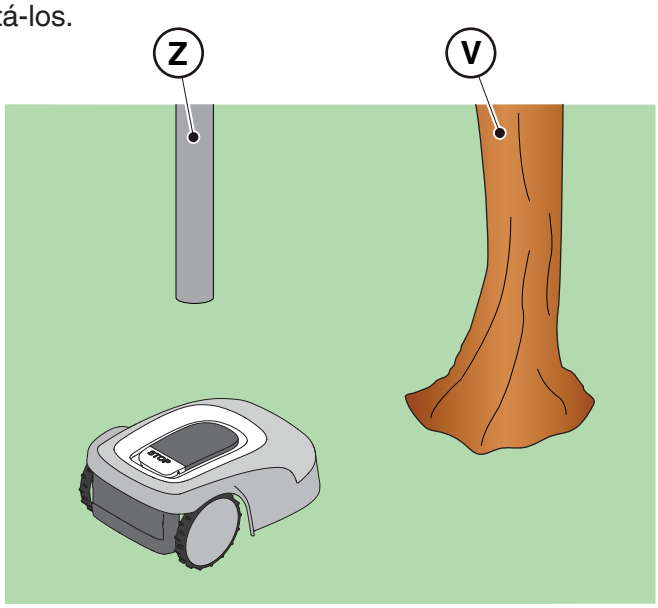
NOTA: Para o funcionamento correto do robot corta-relva, o comprimento mínimo do cabo perimetral sobreposto (R) deve ser de X = 70 cm.

3. Se a passagem mínima entre duas diversas secções do cabo perimetral for de X <70 cm, o obstáculo pode ser delimitado distanciando as duas secções do cabo de envio e de retorno de uma quota Y ≥30 cm como indicado na figura (T), ou, se o obstáculo for suficientemente robusto, pode ser deixado não protegido como indicado na figura (U).





4. Em geral, recomenda-se delimitar os obstáculos, todavia caso estejam presentes obstáculos localizados que resistam as colisões, por exembplo árvores sem raízes salientes (V) ou postes (Z), é possível não delimitá-los.

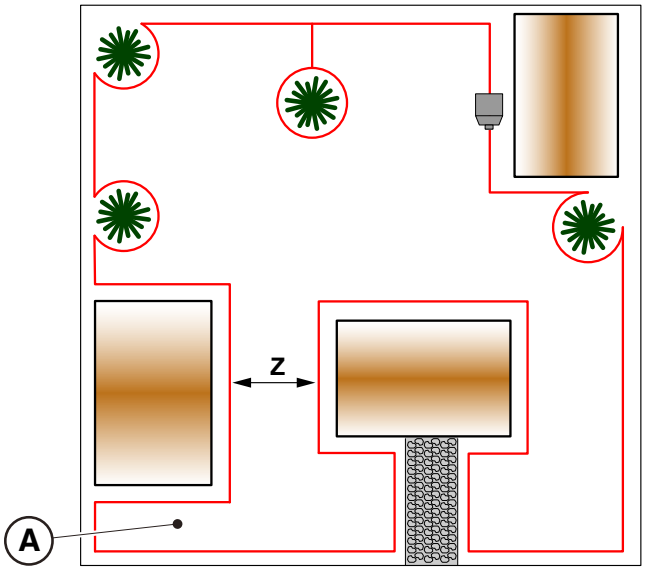


3.4.3. PASSAGENS ENTRE DIVERSAS ZONAS DO JARDIM

Procedimento:

1. Em caso de corredores, a distância entre duas diversas secções do cabo perimetral deve ser de Z ≥70 cm.
2. Em caso de passagem entre duas diversas secções de cabo Z <70 cm, a zona (A) deve ser considerada "Área Fechada" e não pode ser alcançada pelo robot corta-relva de maneira automática.

NOTA: Para a programação do robot corta-relva relativa à configuração do jardim com "Área Fechada", veja procedimento no Par. 3.7.5 "Closed Area".



3.5. INSTALAÇÃO DOS COMPONENTES

	PERIGO ELÉTRICO: **Utilize apenas carregador de bateria e alimentador fornecidos pelo fabricante.** **O uso não apropriado pode provocar choques elétricos e/ou aquecimento excessivo.**		**ADVERTÊNCIA:** **O circuito fornecido deve ser protegido por um interruptor diferencial (RCD) com uma corrente de ativação não superior a 30 mA.**
	PERIGO ELÉTRICO: **Para efetuar a ligação elétrica, é necessário que próximo à área de instalação tenha sido colocada uma tomada de força.** **Verifique que a ligação à rede de alimentação seja conforme às leis vigentes em matéria no país onde é utilizado.**		**PERIGO ELÉTRICO:** **Conectar alimentação elétrica somente ao término de todas as operações de instalação.** **Se necessário, durante a instalação, desative a alimentação elétrica.**

3.5.1. INSTALAÇÃO DO CABO PERIMETRAL

POSICIONAMENTO COM PINOS

ADVERTÊNCIA: **Perigo de corte das mãos.**	**ADVERTÊNCIA:** **Perigo de entrada de pó entrem nos olhos.**

Requisitos e obrigações:

- Relva baixa por todo o percurso
- Cabo perimetral
- Pinos de fixação
- Junção para cabo perimetral
- Pinça
- Martelo
- Luvas
- Óculos
- Tesoura de eletricista

OBRIGAÇÃO DE USAR LUVAS: **Use luvas de proteção para evitar perigos de corte nas mãos.**	**OBRIGAÇÃO DE USAR ÓCULOS:** **Use óculos de proteção para evitar perigos de entrada de pó nos olhos.**

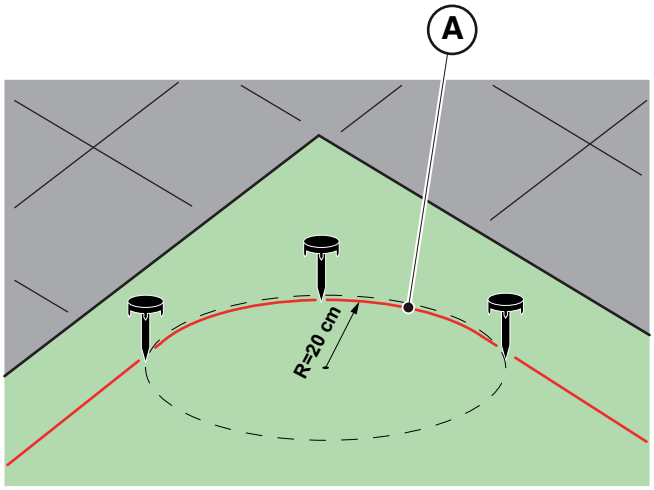
Procedimento:

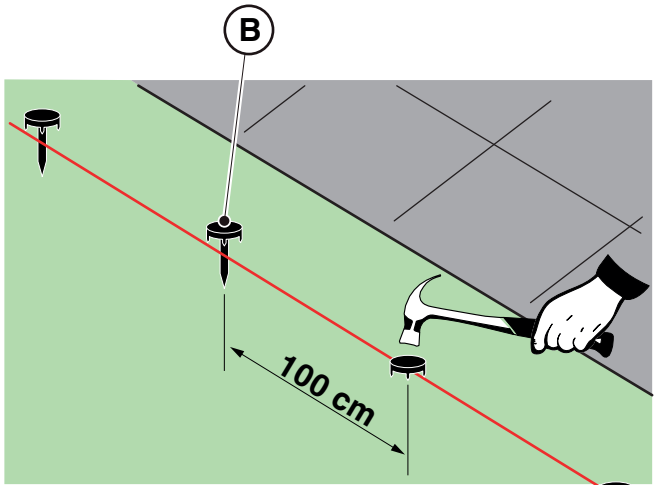
1. Posicione o cabo perimetral (A) começando pela zona de instalação da base de recarga.
2. Posicione o cabo por todo o percurso, fixando-o com os pinos específicos (B) distanciados a cerca de 100 cm, e respeitando os requisitos de instalação indicados (Veja Par. 3.3 e Par. 3.4).
3. Deixe 2 m de cabo de sobr para cortá-lo sucessivamente de acordo com a medida necessária na fase final de ligação.

NOTA: Nos trechos não retilíneos, preste atenção para que o cabo (A) não fique torcido. Posicione o cabo de maneira tal para formar uma curva regular, com um raio de cerca de 20 cm.

NOTA: O cabo perimetral utilizado para a instalação deve ter um comprimento de pelo menos 40 m. Caso o comprimento do cabo seja inferior, é necessário instalar o resistor para pequenos perímetros (Veja Par. 3.5.4. e Cap. 8 “Acessórios”).

ATENÇÃO:
Certifique-se de que o cabo esteja em contato com terreno por todo percurso para evitar que o robot corta-relva possa danificá-lo.





POSICIONAMENTO ATRAVÉS DE ENTERRO

(SOMENTE PODE SER EFETUADO PELO REVENDEDOR AUTORIZADO)

Atribuindo o trabalho a um revendedor STIGA, o cabo perimetral pode ser instalado através de uma máquina específica que enterra fio, sem usar pinos.

3.5.2. JUNÇÃO DO CABO PERIMETRAL

ADVERTÊNCIA: **Perigo de corte das mãos.**	**ADVERTÊNCIA:** **Perigo de entrada de pó entrem nos olhos.**

Requisitos e obrigações:

- Junção para cabo perimetral
- Tesoura de eletricista
- Pinça
- Luvas
- Óculos

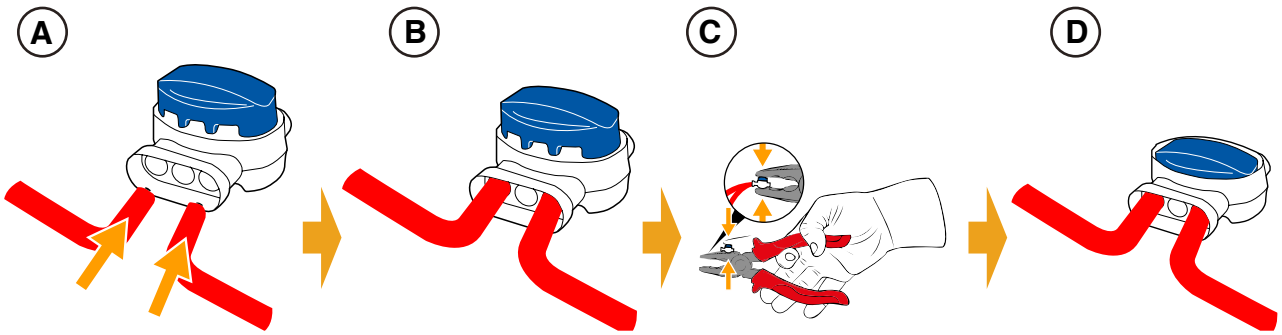
OBRIGAÇÃO DE USAR LUVAS: **Use luvas de proteção para evitar perigos de corte nas mãos.**	**OBRIGAÇÃO DE USAR ÓCULOS:** **Use óculos de proteção para evitar perigos de entrada de pó nos olhos.**

Durante a utilização do cabo ou em caso de ruptura acidental, pode ser necessário efetuar algumas funções.

Procedimento:

1. Desconecte a base de recarga da alimentação elétrica.
2. Coloque o cabo perimetral de acordo com a posição (A).
3. Insira as extremidades do cabo na junção, de acordo com a posição (B).
4. Pressione até o fundo a tecla no lado superior da junção utilizando um par de pinças, de acordo com a posição (C).
5. O cabo perimetral foi instalado corretamente na junção (D).

PROIBIÇÃO:
Não utilize fitas isolantes ou junções de qualquer outro tipo que não garantam um coreto isolamento (terminais de cabo, bornes, etc.). A humidade do terreno provoca a oxidação e a interrupção do cabo perimetral.



3.5.3. INSTALAÇÃO DA BASE DE RECARGA

ADVERTÊNCIA: **Perigo de corte das mãos.**	**ADVERTÊNCIA:** **Perigo de entrada de pó entrem nos olhos.**
PERIGO ELÉTRICO: **Conectar alimentação elétrica somente ao término de todas as operações de instalação. Se necessário, durante a instalação, desative a alimentação elétrica.**	

Requisitos e obrigações:

- Terreno plano
- Base de recarga
- Alimentador
- Chave de fenda
- Tesoura de eletricista
- Óculos
- Terreno compacto
- Cabo perimetral
- Pinos de fixação
- Martelo
- Luvas

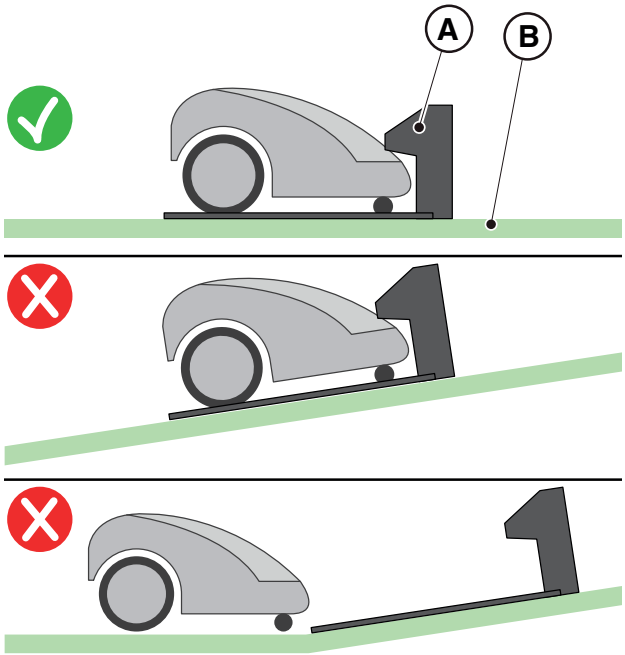
OBRIGAÇÃO DE USAR LUVAS: **Use luvas de proteção para evitar perigos de corte nas mãos.**	**OBRIGAÇÃO DE USAR ÓCULOS:** **Use óculos de proteção para evitar perigos de entrada de pó nos olhos.**

A base de recarga pode ser instalada:

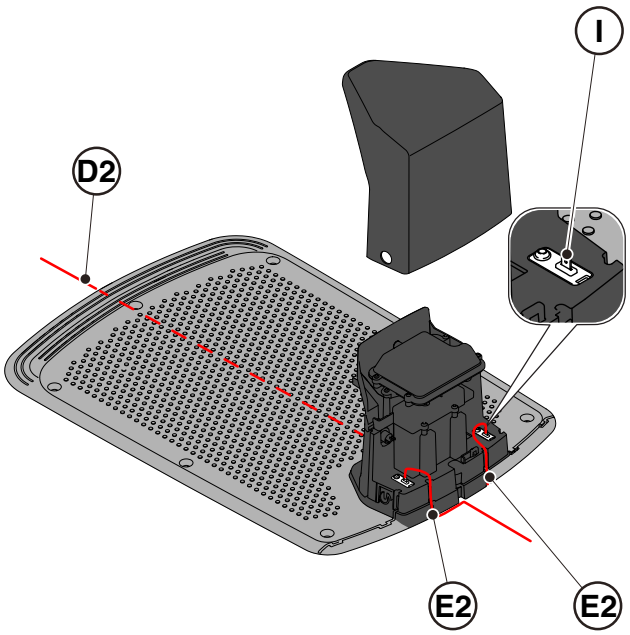
- axialmente ao cabo perimetral, ao qual o robot pode aceder navegando sobre o cabo perimetral em sentido horário.

Procedimento:

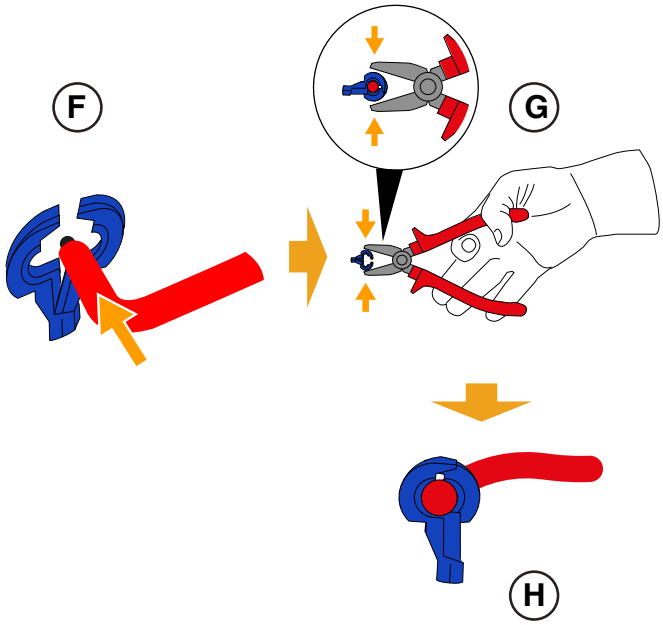
1. Verifique os requisitos para a instalação como indicado no Par. 3.3.
2. Se necessário, prepare o terreno para que a superfície da base de recarga (A) esteja no mesmo nível do relvado (B). O terreno pode estar perfeitamente plana e compacto para evitar a formação da superfície da base de carga.



3. Remova a tampa (C).
4. Posicione a base de recarga:
   - Axialmente ao cabo perimetral (D2), ao qual o robot pode aceder navegando sobre o cabo perimetral em sentido horário.
5. Insira as duas extremidades do cabo nas passagens apropriadas (E2).

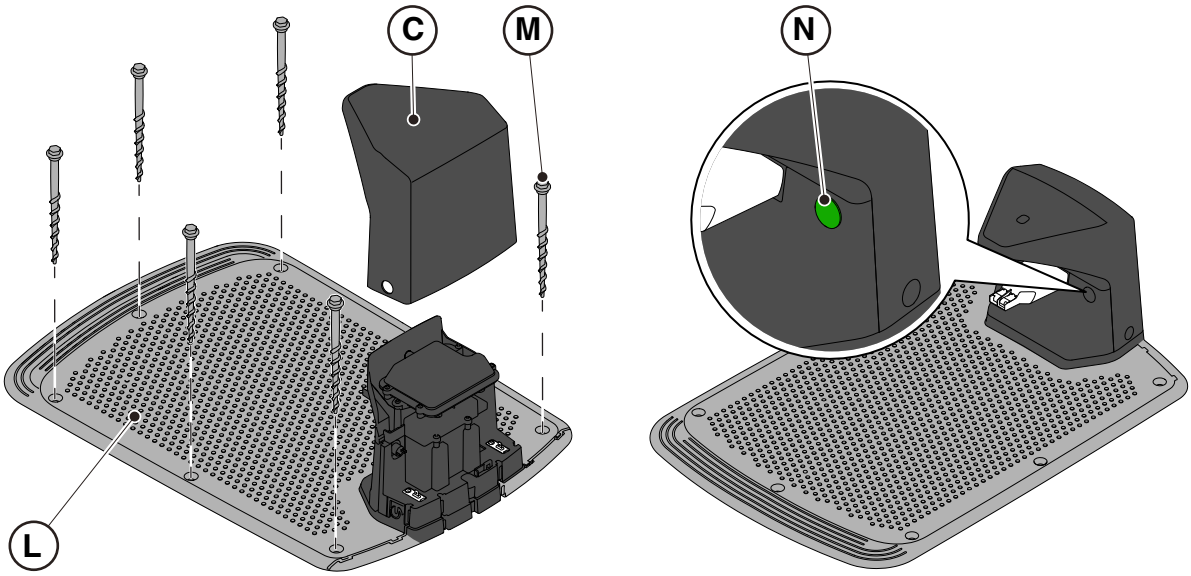


6. Corte na medida exata as extremidades dos cabos.
7. Aplique os conectores autoperfurantes no cabo (F), (G), (H).
8. Conecte os conectores aos terminais (I).



9. Fixe a base de recarga (L) ao terreno com os parafusos de fixação (M).
10. Recoloque a tampa (C).
11. Conecte o conector do alimentador à base de carga e, em seguida, conecte a ficha do alimentador à tomada elétrica.
12. Verifique se quando o robot corta-relva não estiver na base de recarga, o indicador luminoso da base de recarga (N) encontra-se aceso com uma luz fixa (Veja Par. 4.4).

ATENÇÃO:
O cabo de alimentação, o cabo de extensão e quaisquer cabos elétricos não pertencentes ao produto devem permanecer fora da área de corte para mantê-los longe de partes móveis perigosas e evitar danos aos cabos que possam levar ao contacto com partes energizadas.



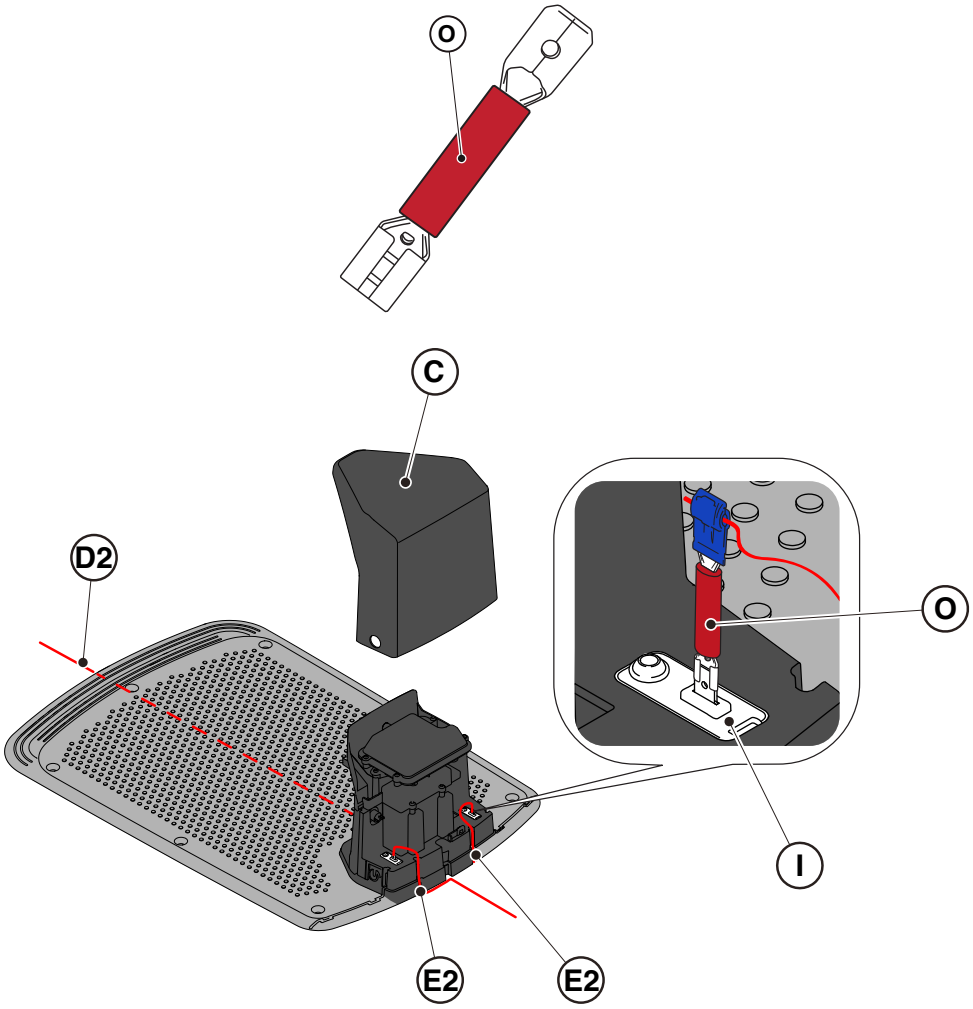
NOTA: Se necessário, é possível estender o cabo que alimenta a base de recarga usando os cabos de extensão. É permitido o uso de no máximo dois cabos de extensão de 5 metros (Veja Cap. 8 “Acessórios”).

3.5.4. INSTALAÇÃO DO RESISTOR PARA PEQUENOS PERÍMETROS

Requisitos e obrigações:
O cabo perimetral utilizado para a instalação do robot corta-relva deve ter um comprimento de pelo menos 40 metros. Se o comprimento do cabo for menor, é necessário instalar o resistor (Veja Cap. 8 “Acessórios”) em série com o cabo perimetral.

Procedimento:
Depois de posicionar e fixar corretamente a base de recarga (Veja par. 3.5.3), proceda da seguinte maneira:

1. Remova a tampa (C).
2. Corte na medida exata as extremidades dos cabos.
3. Aplique os conectores autoperfurantes no cabo (F), (G), (H). (Veja par. 3.5.3).
4. Conecte o resistor (O) ao terminal (I) da base de recarga.
5. Conecte o respetivo cabo perimetral ao resistor (O).
6. Conecte o outro cabo perimetral diretamente ao outro terminal da base de recarga.



3.6. RECARGA ROBOT CORTA-RELVA APÓS A INSTALAÇÃO

Requisitos e obrigações:

- Base de recarga.

Procedimento:

1. Recarregue o robot corta-relva (Veja Par. 4.4).

NOTA: As baterias, na primeira recarga, devem permanecer em recarga por pelo menos 2 horas.

3.7. CONFIGURAÇÃO DO PRODUTO

Requisitos e obrigações:
O funcionamento automático do robot corta-relva requer uma série de configurações que podem ser efetuadas através do dispositivo móvel (smartphone) iOS ou Android com a App “STIGA.GO” instalada. A app iOS pode ser descarregada da iOS App Store. A app Android pode ser descarregada da Google Play Store.

Através da App é possível:

- Ligar, parar e forçar o retorno até a base de recarga do robot corta-relva.
- Selecione a modalidade de Trabalho numa Área Fechada que não possa ser alcançada automaticamente pelo robot corta-relva.
- Selecione a modalidade Trabalho Programado/Individual ciclo de corte.
- Programe os Horários de Trabalho nos dias da semana.
- Configure os Pontos de início do trabalho para uniformizar a cobertura do jardim.
- Configure os dias da semana nos quais deve ser efetuado o corte da borda.
- Habilitar uma modalidade Eco de baixo consumo energético.
- Habilitar e configurar a sensibilidade do Sensor de Chuva.
- Habilitar diversos utilizadores ao uso do robot corta-relva através da App.
- Escolha e contate o próprio revendedor de referência.

NOTA: As imagens indicadas para essa seção são meramente indicativas e podem diferenciar com aquelas da app do produto.

	Stig + PowerKit E600	Stig + PowerKit E1200
Border Cut	✓	✓
Run Beside Wire	✓	✓
Go-To Cut Points	3	5
Eco Mode	✗	✓
Sensor de Chuva	✓	✓
Área fechada	✗	✓

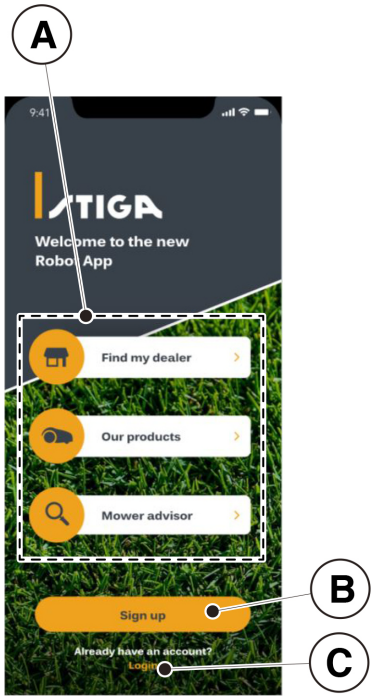
ÍNDICE CONFIGURAÇÕES DO PRODUTO

3.7.1. PRÉ-LOGIN 33
3.7.2. REGISTRAÇÃO (SIGN UP) 33
3.7.3. ASSOCIAÇÃO (PAIRING) 34
3.7.4. PÁGINA PRODUTO (DEVICE PAGE) 35
3.7.5. ÁREA FECHADA (CLOSED AREA) 35
3.7.6. CONFIGURAÇÕES (SETTINGS) 35
3.7.8. SESSÕES DE CORTE (MOWING SESSIONS) 36
3.7.7. CORTE INDIVIDUAL / PROGRAMATO (SPOT CUT / SCHEDULED) 36
3.7.9. GO-TO CUT POINTS 37
3.7.10. CORTE DA BORDA (BORDER CUT) 38
3.7.11. ECO MODE 38
3.7.12. SENSOR CHUVA (RAIN SENSOR) 38
3.7.13. GESTÃO UTILIZADOR 39
3.7.14. REVENDEDORES (DEALER) 39
3.7.15. MENSAGENS (MESSAGES) 40
3.7.16. PERFIL (PROFILE) 40

3.7.1. PRÉ-LOGIN

No primeiro acesso da app, é possível:

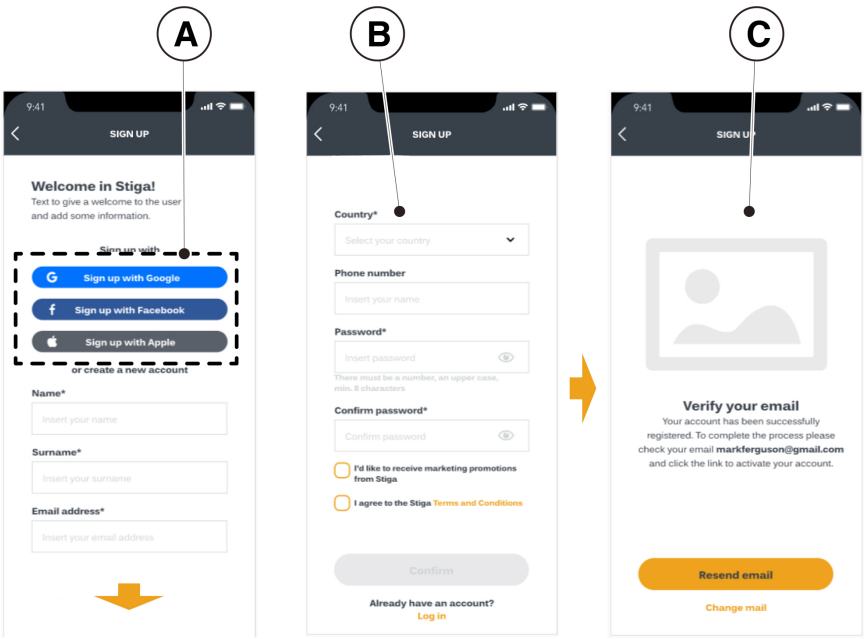
1. Aceder às páginas de informação concernentes aos revendedores e aos produtos STIGA (A);
2. Efetue o primeiro registro (B);
3. Efetue o Logina para utilizadores já registados (C).



3.7.2. REGISTRAÇÃO (SIGN UP)

A seção “Sign Up” permite o registo do utilizador e habilita o acesso a todas as funções da app.

1. O utilizador pode efetuar o acesso através da própria conta Google, Facebook e Apple (A), ou criar uma nova conta preenchendo os dados requeridos (B).
2. O procedimento de registro necessita de uma verificação através de e-mail (C).

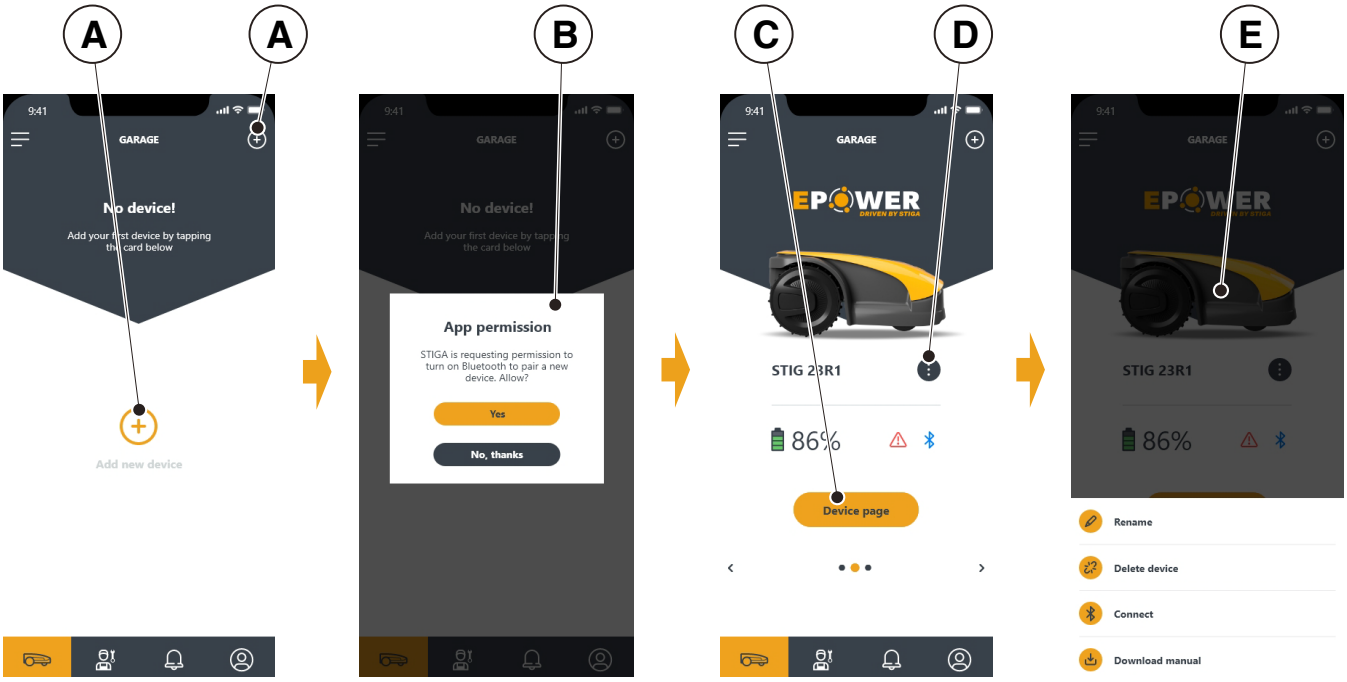


3.7.3. ASSOCIAÇÃO (PAIRING)

A seção “Pairing” permite associar o próprio dispositivo móvel ao robot corta-relva por meio de conexão bluetooth.

1. Pressione na tecla (A) para aceder às páginas de associação bluetooth.
2. Confirme para autorizar a associação através de bluetooth (B).
3. Siga o procedimento guiado para associar o produto.
4. Complete a associação, será visualizada a página principal do produto.
5. Pressione na tecla (C) para aceder à página do produto.
6. Pressione na tecla (D) para aceder à página menu (E), através da qual é possível renomear, dissociar e conectar o robot corta-relva ou descarregar o manual de uso.

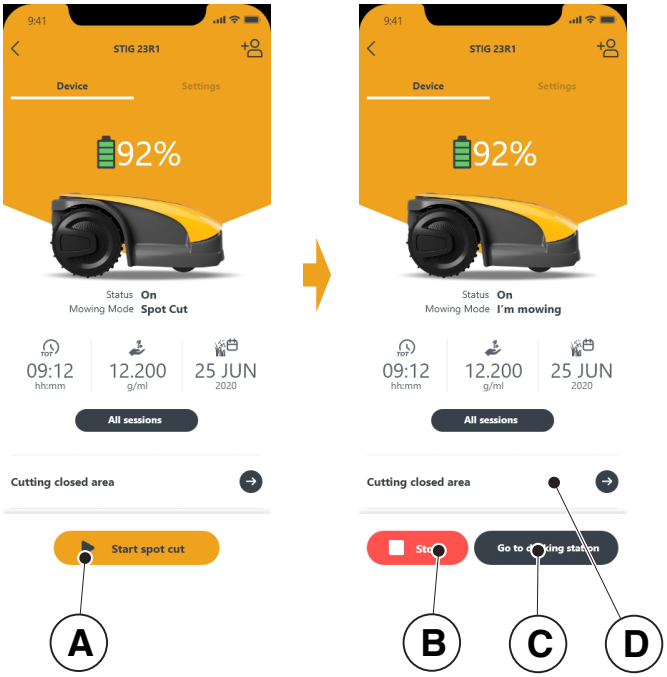
NOTA: se o robot corta-relva não for detetado pelo dispositivo móvel, verifique se o robot corta-relva não está associado com qualquer outro dispositivo (Veja Par. 4.3.6).



3.7.4. PÁGINA PRODUTO (DEVICE PAGE)

A seção “Device Page” permite ligar o robot corta-relva para iniciar o trabalho ou forçar o retorno do robot corta-relva até a base de recarga.

1. Pressione na tecla (A) para ligar o robot corta-relva.
2. Pressione na tecla (B) para parar o robot corta-relva.
3. Pressione na tecla (C) para forçar o retorno até a base do robot corta-relva.
4. Pressione no campo (D) para iniciar o trabalho do robot corta-relva numa área que não possa ser alcançada de maneira autónoma. (Veja Par. 3.7.5).



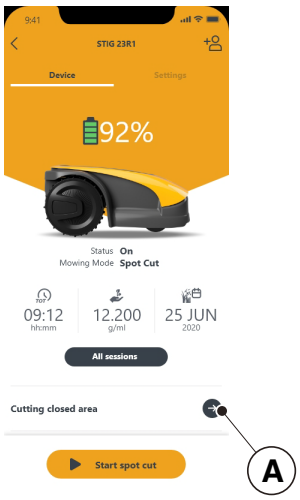
3.7.5. ÁREA FECHADA (CLOSED AREA) (Disponível na versão com Powerkit E1200)

A seção “Closed Area” permite iniciar o trabalho do robot corta-relva numa área fechada normalmente excluída da área de trabalho, porque não pode ser alcançada, mas delimitada pelo cabo perimetral. (Veja Par. 3.3).

1. Pressione na tecla (A) para escolher a modalidade “Área fechada”.
2. Posicione o robot corta-relva dentro da área fechada e siga o procedimento guiado.

NOTA: O utilizador pode escolher se fazer o robot corta-relva trabalhar por toda a duração da autonomia da bateria ou por um tempo inferior configurado.

NOTA: Verifique a disponibilidade desta função no App STIGA.GO.

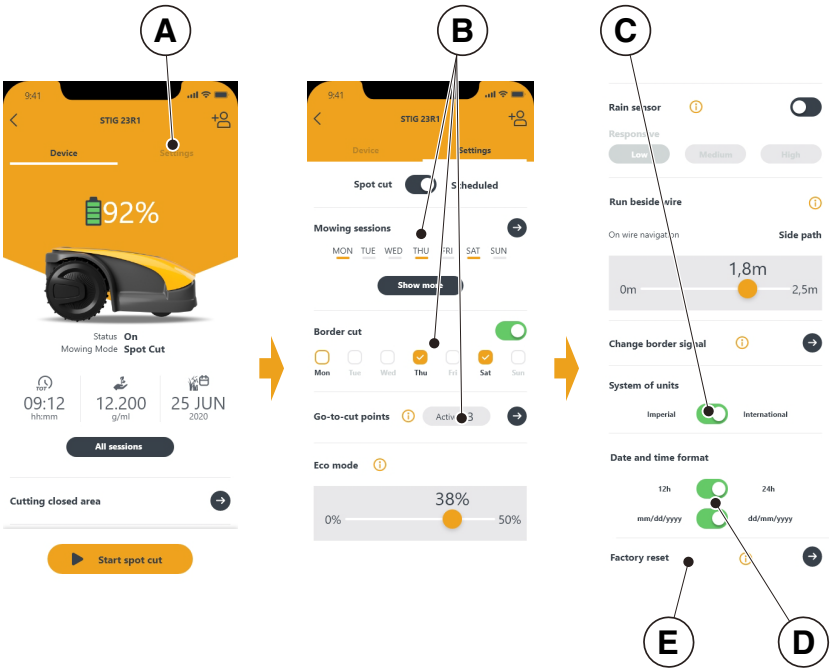


3.7.6. CONFIGURAÇÕES (SETTINGS)

A seção “Settings” permite aceder à tela de configurações do robot corta-relva.

1. Pressione na tecla (A) para entrar na modalidade Settings.
2. Pressione na função (B) para efetuar a configuração.

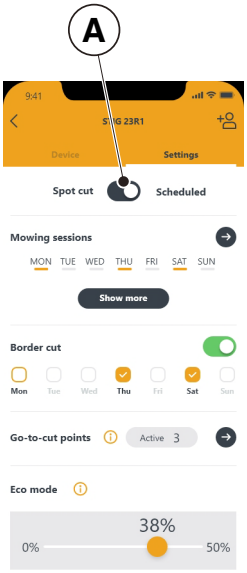
através do menu da seção “Settings”, também é possível:
- escolha a unidade de medição (C);
- escolha o formato Data/hora (D);
- reinicie o robot corta-relva às configurações de fábrica (E).



3.7.7. CORTE INDIVIDUAL / PROGRAMATO (SPOT CUT / SCHEDULED)

O seletor “Spot Cut/Scheduled” (A) permite ativar ou desativar o programa de trabalho programado.
O número de horas semanais a ser programado é sugerido pela app, de acordo com as dimensões do jardim.

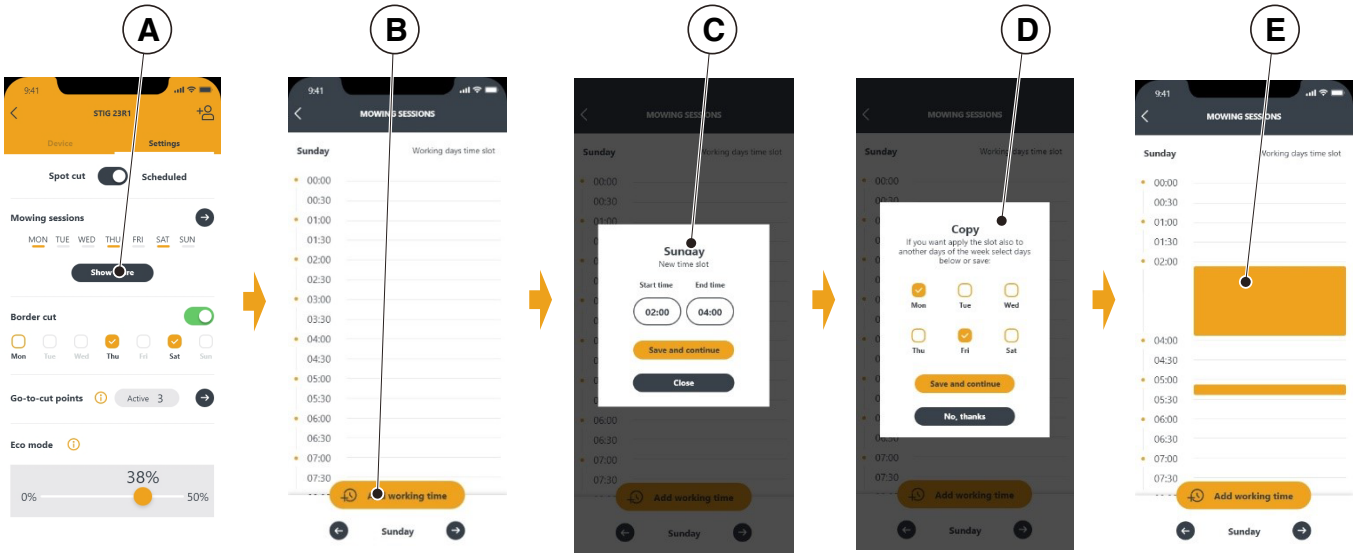
1. Se configurado em “Scheduled”, o robot corta-relva trabalha de acordo com o programa de trabalho programado.
2. Se configurado em “Spot Cut” o robot corta-relva trabalho efetuanda um ciclo individual.



3.7.8. SESSÕES DE CORTE (MOWING SESSIONS)

A seção “Mowing sessiones” permite programar o horário e os dias de trabalho do robot corta-relva.
O número de horas semanais a ser programado é sugerido pela app, de acordo com as dimensões do jardim.

1. Pressione a tecla (A) para aceder ao menu configuração dos horários de trabalho e selecione um dia da semana.
2. Pressione a tecla (B) para acrescentar um novo programa de trabalho.
3. Insira os horários de início e término do trabalho (C) e salve.
4. O utilizador tem a possibilidade de aplicar o mesmo horário de trabalho a mais dias da semana (D).
5. O horário de trabalho será visualizado (E) dentro do dia no qual foi programado. Pressionando em cada horário de trabalho, é possível que o mesmo seja copiado ou cancelado.



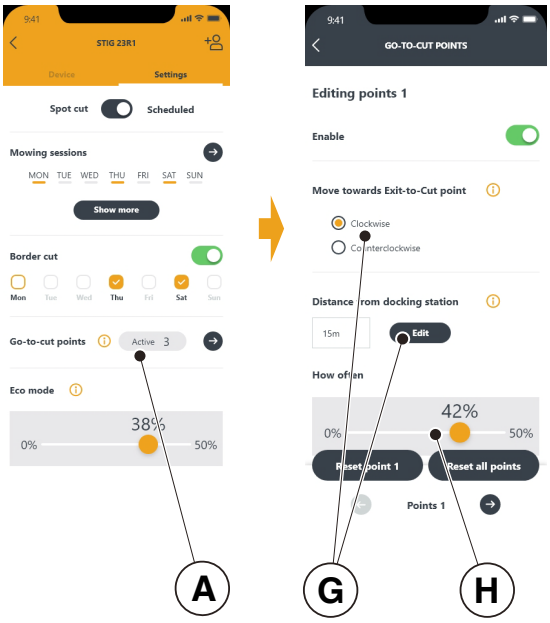
3.7.9. GO-TO CUT POINTS

A secção “Go-to-Cut Points” permite configurar um ou mais pontos de início de trabalho do robot corta-relva, para melhorar a cobertura das diversas zonas do jardim (veja Par. 3.4). O número de pontos de início do trabalho configuráveis depende do modelo do robot corta-relva e do tipo de bateria.

Os pontos de início do trabalho são definidos através dos seguintes parâmetros:

- Distância do ponto de início do trabalho em relação à base de recarga mensurada ao longo do cabo perimetral (G).
- Direção de alcance do ponto de trabalho (horário ou anti-horário) (G).
- Frequência de alcance do ponto de trabalhos expressa em % do tempo de trabalho total programado (H).

NOTA: Verifique a disponibilidade desta função no App STIGA.GO.

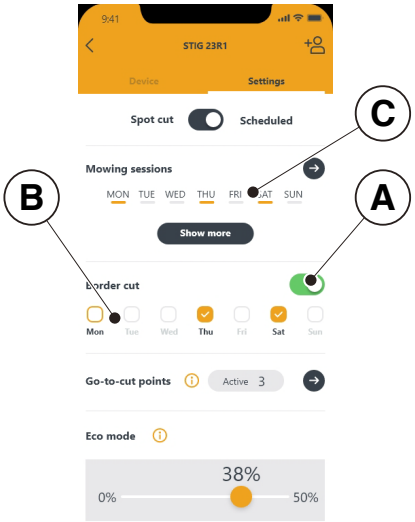


3.7.10. CORTE DA BORDA (BORDER CUT)

A seção “Border cut” permite programar o corte da borda do jardim num determinado dia.

1. Pressione o seletor (A) para habilitar a função.
2. Escolha os dias nos quais deve ser efetuado o corte da borda (B).

NOTA: O corte da borda pode ser ativado somente para os dias da semana nos quais o robot corta-relva foi programado para o trabalho (C).

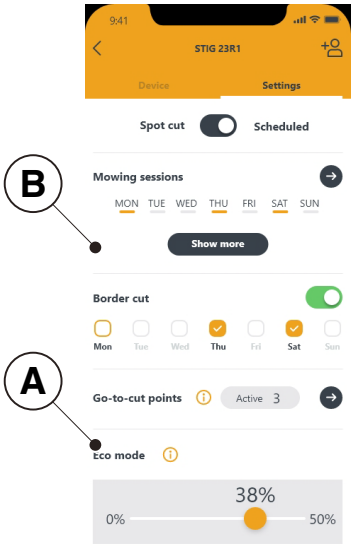


3.7.11. ECO MODE
(Disponível na versão com Powerkit E1200)

A função “Eco mode” (A) permite configurar uma modalidade de baixo consumo energético, reduzindo percentualmente o tempo de trabalho do robot corta-relva em relação à programação efetuada pelo utilizador (B).

NOTA: Recomenda-se utilizar essa função nos períodos do ano nos quais o relvado cresce mais lentamente.

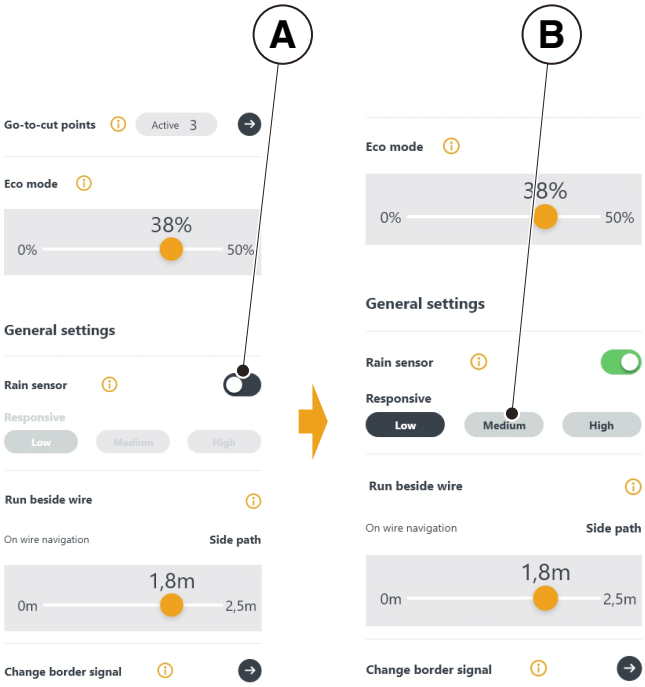
NOTA: Verifique a disponibilidade desta função no App STIGA.GO.



3.7.12. SENSOR CHUVA (RAIN SENSOR)

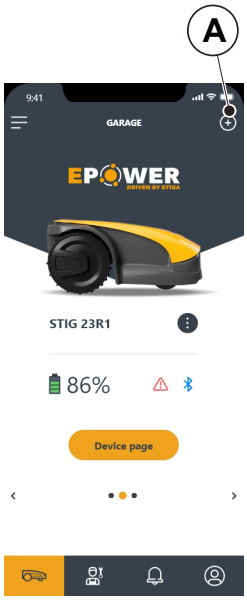
A função “Rain sensor” permitir habilitar ou desabilitar o sensor de chuva presente no robot corta-relva.

1. Pressione o seletor (A) para habilitar a função.
2. Escolha entre os três níveis de sensibilidade do sensor chuva disponíveis (B).



3.7.13. GESTÃO UTILIZADOR

O utilizador principal que efetuou a primeira registração do produto pode convidar outros utilizadores para a gestão do robot corta-relva através do procedimento que pode ser acessado através da tecla (A).



NOTA: Os utilizadores podem ser visualizados e geridos sempre através do menu (A).

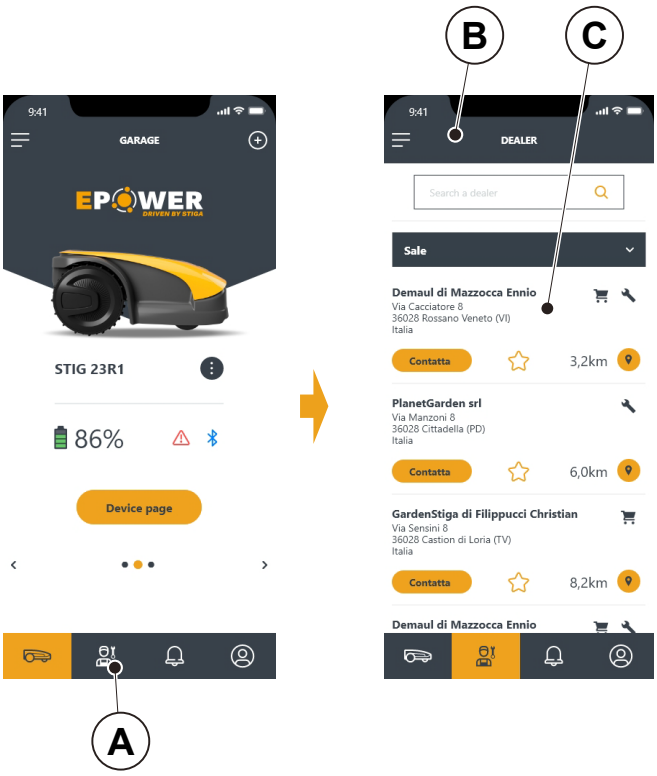
NOTA: O utilizador convidado deve descarregar a App no próprio dispositivo móvel e deve efetuar a registração.

NOTA: Verifique a disponibilidade desta função no App STIGA.GO.

3.7.14. REVENDEDORES (DEALER)

A seção “Dealer” permite escolher o centro de assistência de referência.

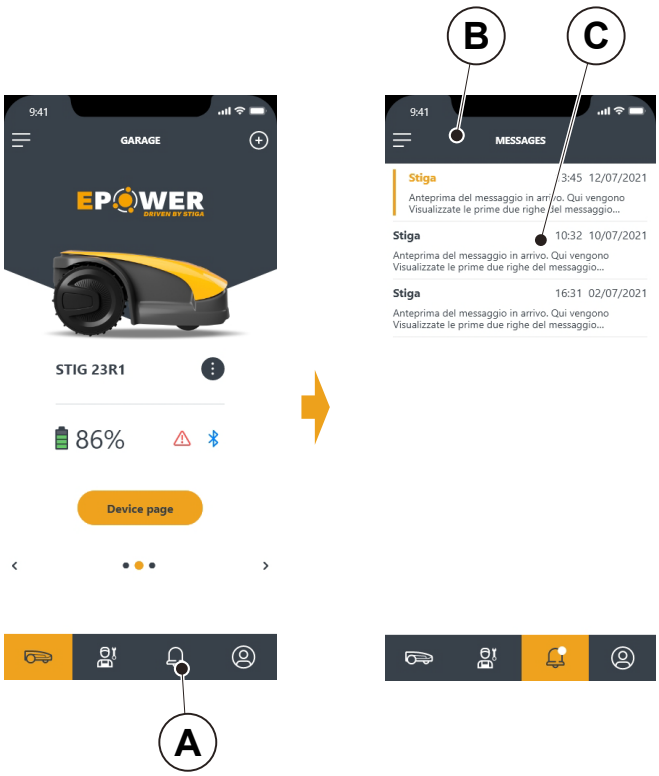
1. Pressionando na tecla (A), tem-se acesso à página (B), através da qual é possível selecionar, através de uma lista, o próprio revendedor de referência. (C).



3.7.15. MENSAGENS (MESSAGES)

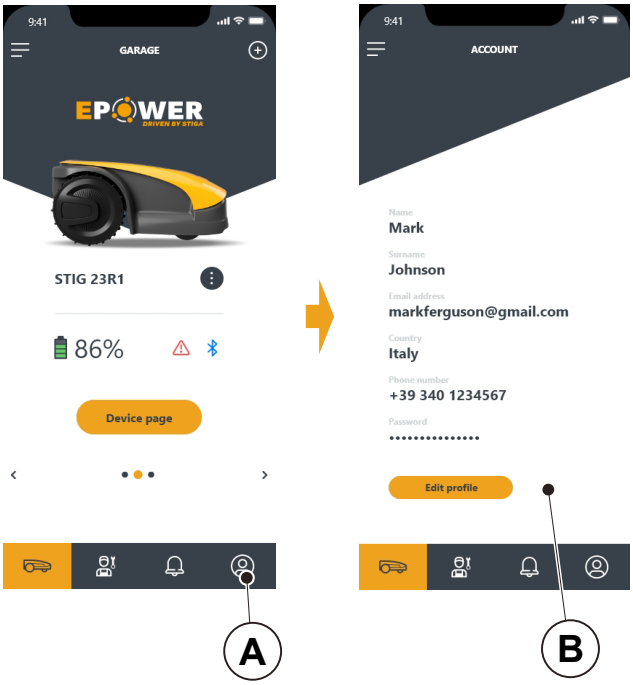
A seção “Messages” permite visualizar mensagens/informações.

1. Pressionando na tecla (A) tem-se acesso à página (B), da qual é possível visualizar eventuais mensagens/informações (C) por parte de STIGA destinadas ao utilizador.



3.7.16. PERFIL (PROFILE)

A seção “Profile” (A) permite aceder ao perfil utilizador através do qual o utilizador pode alterar os dados da conta e mudar a senha (B).



4. FUNCIONAMENTO

Requisitos e obrigações:

- Instalação efetuada de acordo com as instruções (Veja Cap. 3)
- Base de recarga alimentada
- Bateria carregada (Veja Par. 4.4)
- Programação do robot corta-relva efetuada de acordo com as instruções (Veja Par. 3.7 para o funcionamento automático)
- Altura inicial da relva no intervalo de funcionamento do robot corta-relva: 20-60 mm
- Altura de corte regulada oportunamente (Veja Par. 4.6)

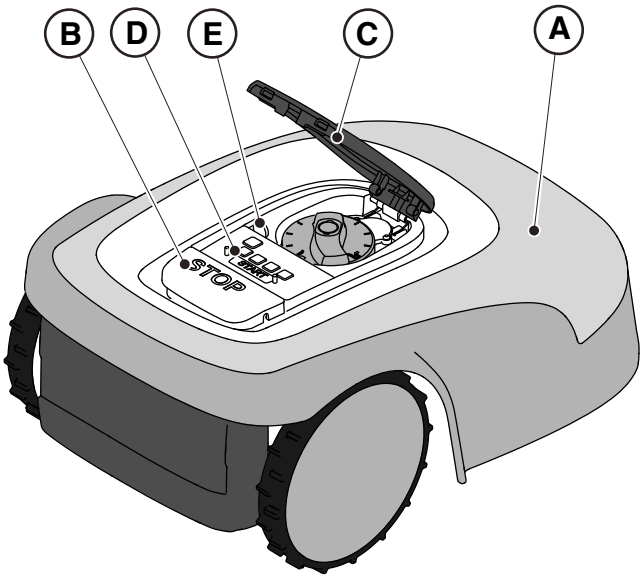
4.1. VERIFICAÇÕES DE SEGURANÇAS PARA O ARRANQUE DO ROBOT CORTA-RELVA.

Requisitos e obrigações:

- Chave de segurança.

Procedimento:

1. Verifique se a cobertura flutuante (A) foi montada de maneira correta. A ausência da cobertura não permite funcionamento do robot corta-relva.
2. Verifique se a chave de segurança (E) foi inserida. Se desinserida, o robot corta-relva não liga.
3. Verifique se a tecla de paragem "**STOP**" (B) não está ativo. Se pressionado, para o robot corta-relva e abre a cobertura de proteção (C) da consola de comando (D).
4. Verifique o posicionamento correto no chão do robot corta-relva. Em caso de uma inclinação excessiva (≥ 45%) ou levantamento, os sensores de inclinação (inclinómetro), param o robot corta-relva.

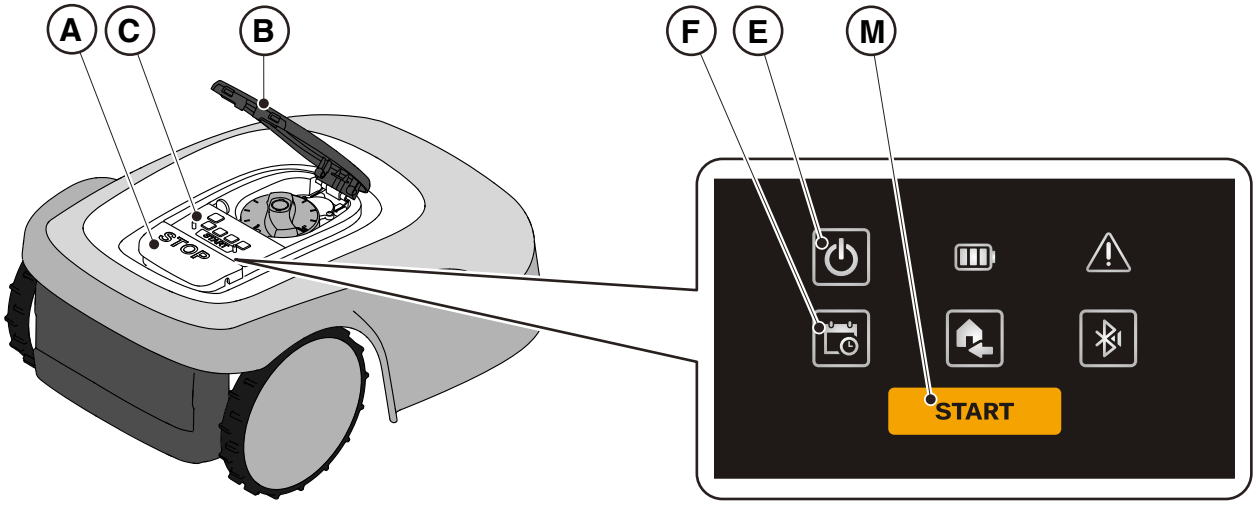


4.2. FUNCIONAMENTO MANUAL DO ROBOT CORTA-RELVA.

O robot corta-relva pode ser utilizado sem efetuar a programação descrita (veja Par. 3.7). Nesta modalidade, o robot corta-relva efetua um ciclo de trabalho, retorna para base de recarga e permanece ali até o sucessivo arranque manual.

Procedimento:

1. Posicione o robot corta-relva na base de recarga ou dentro do perímetro da instalação.
2. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
3. Pressione a tecla "**ON/OFF**" (E) por 3 segundos para ligar o robot corta-relva.
4. Certifique-se de que a tecla (F) está desligada. Se estiver ligada pressione na mesma para desligá-la.
5. Pressione a tecla "**START**" (M), a tecla ilumina-se.
6. Feche a cobertura (B), o robot corta-relva entra na modalidade operacional.

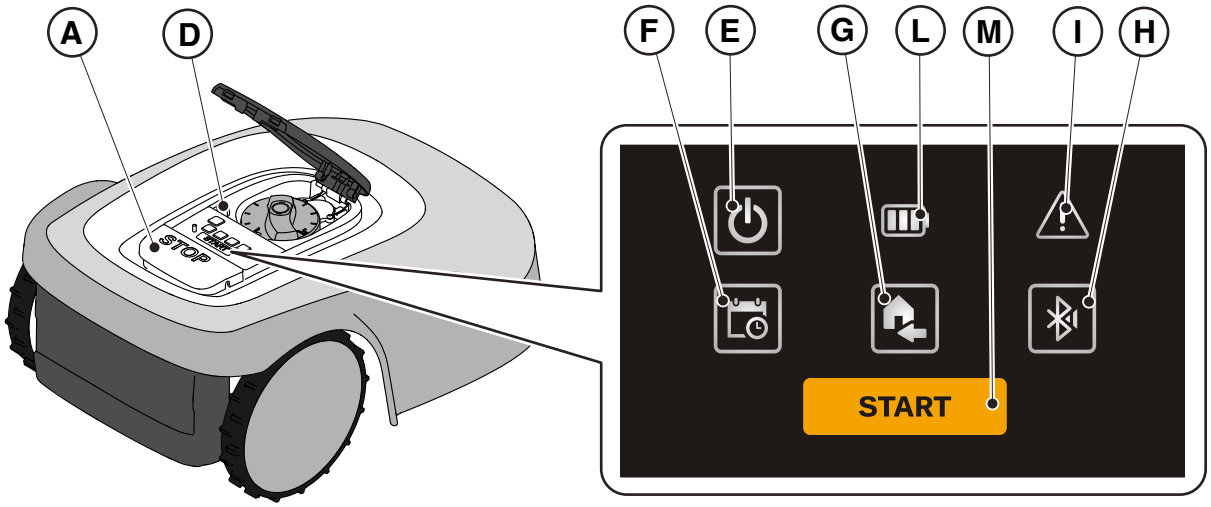


NOTA: Esta modalidade pode não garantir uma cobertura adequada do jardim em termos de tempo necessário e em termos de uniformidade do resultado de corte, especialmente se o jardim possui uma forma não regular. Para alcançar a eficiência máxima do robot corta-relva, recomenda-se efetuar a programação (Veja Par. 3.7).

4.3. DESCRIÇÃO DOS COMANDOS PRESENTES NA ROBOT CORTA-RELVA

Lista dos comandos, indicadores e sua função:

- Tecla “**STOP**” (A): serve para a paragem de segurança do robot corta-relva.
- “**CHAVE DE SEGURANÇA**” (D): serve para o desligamento de segurança do robot corta-relva.
- Botão **"ON/OFF"** (E): é usado para ligar e desligar o robot corta-relva e para reiniciar os alarmes.
- Tecla “**PROGRAMA PROGRAMADO**” (F): serve para a seleção do programa programado / ciclo de trabalho.
- Tecla “**RETORNO À BASE**” (G): serve ao retorno forçado à base de recarga do robot corta-relva.
- Tecla “**BLUETOOTH**” (H): serve para a visualização do estado bluetooth e dissociação.
- Ícone luminoso “**ALARME**” (I): serve à visualização dos estados de alarme.
- Ícone luminoso “**BATERIA**” (L): serve para a visualização da carga da bateria.
- Tecla “**START**” (M): serve para ligar o robot corta-relva.

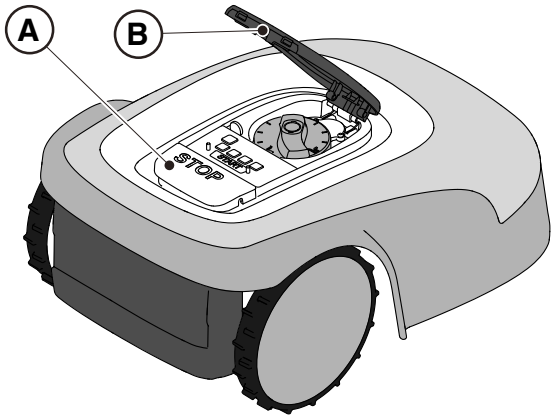


4.3.1. PARAGEM EM SEGURANÇA - TECLA STOP

A tecla “**STOP**” (A) é um comando que para o robot corta-relva em condições de segurança, qualquer seja a sua condição de funcionamento.

Procedimento:

1. Pressione a tecla “**STOP**” (A) enquanto o robot corta-relva estiver em movimento ou parado.
2. Ao pressionar a tecla “**STOP**” (A) o robot corta-relva para e abre a cobertura (B), que permite o acesso aos demais comandos do robot.



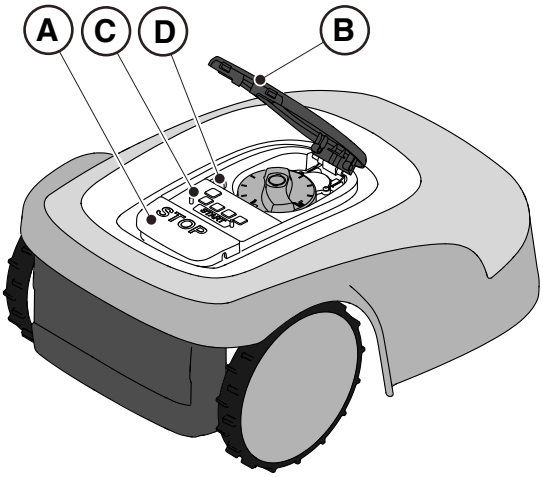
4.3.2. DESLIGAMENTO EM SEGURANÇA - CHAVE DE SEGURNAÇA

A chave de segurança (D), através da desconexão, permite o desligamento em segurança do robot corta-relva.

OBRIGAÇÃO:
Remova sempre a chave de segurança antes de qualquer operação de regulação de altura de corte, limpeza, transporte e manutenção

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Remova a chave de segurança (D) e conserve-a num local seguro.
3. Após efetuar as operações de manutenção, insira a chave de segurança para poder ligar o robot corta-relva.



4.3.3. LIGAÇÃO E DESLIGAMENTO - TECLA ON/OFF

A tecla "**ON/OFF**" (E): permite a ligação ou desligamento manual do robot corta-relva.

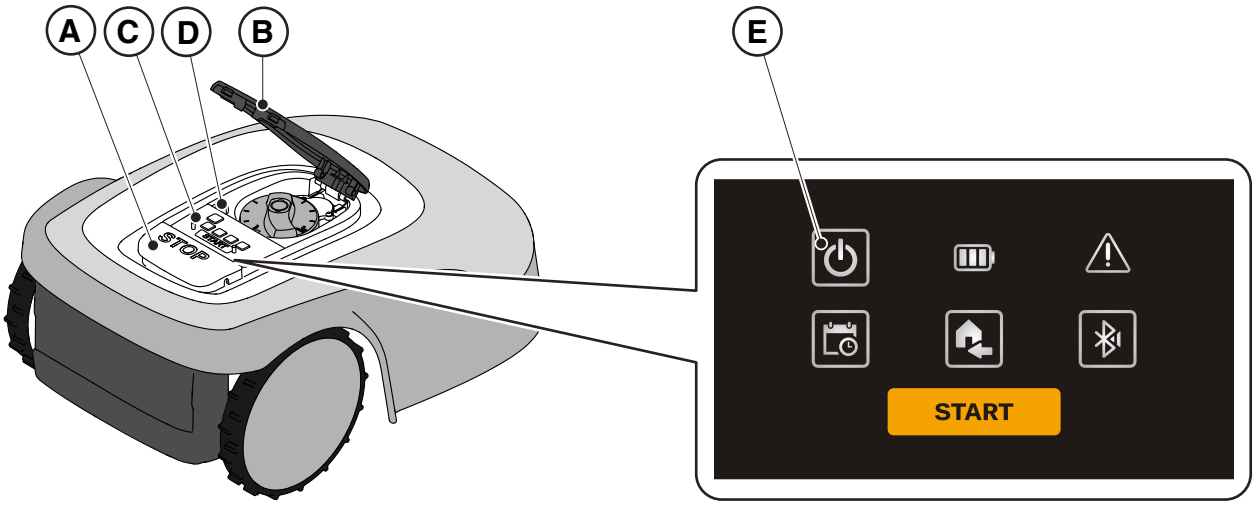
Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Pressione a tecla "**ON/OFF**" (E) por 3 segundos para ligar ou desligar o robot corta-relva.

NOTA: Para ligar o robot corta-relva, é necessário que a chave de segurança (D) esteja inserida.

NOTA: A remoção da chave de segurança (D) implica no desligamento do robot corta-relva, mesmo caso não tenha sido desligado anteriormente através da tecla "**ON/OFF**".

NOTA: Em caso de alarmes ativos, uma pressão dupla do botão "**ON/OFF**" redefine os alarmes.



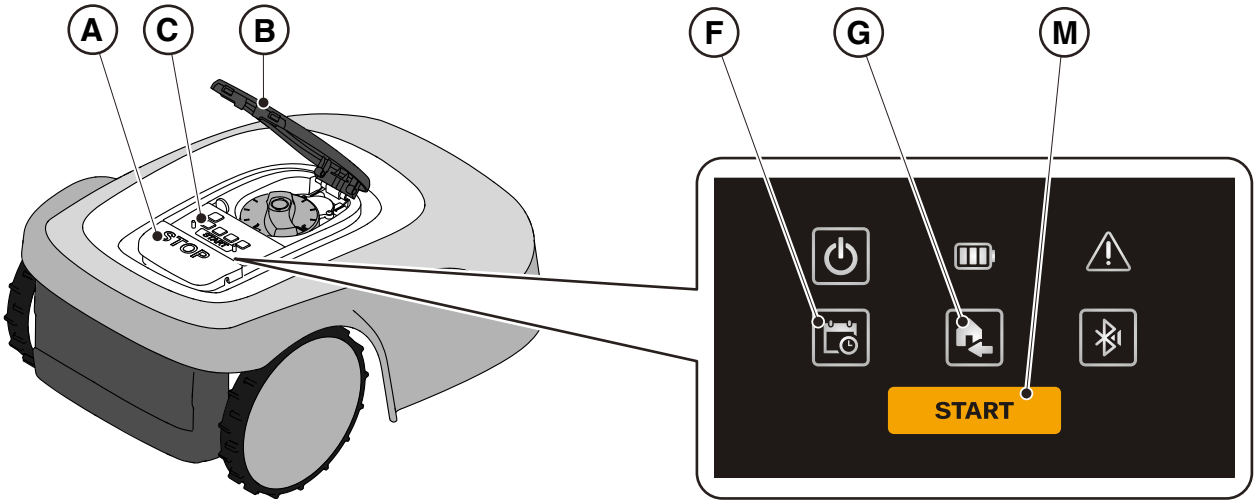
4.3.4. SELEÇÃO PROGRAMA AGENDADO/CICLO DE TRABALHO INDIVIDUAL – TECLA PROGRAMA AGENDADO

A tecla "**PROGRAMA AGENDADO**" (F) permite ativar ou desativar a programação de trabalho configurada através de App.

- Se a tecla (F) estiver ilumibada com a cor verde, o robot corta-relva trabalha de acordo com o programa de trabalho programado. (veja também par. 3.7.7, veja Par. 3.7.8 para a programação).
- Caso a tecla (F) esteja desligada, o robot corta-relva trabalha efetuando um único ciclo de trabalho para retornar até a base de recarga. (veja também par. 3.7.7).

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. É possível passar do trabalho programado ao ciclo de trabalho individual pressionando a tecla "**PROGRAMA AGFENDADO**" (F).
3. Para iniciar o robot corta-relva, proceda da seguinte forma, conforme apropriado:
   - Se o programa agendado estiver ativo, execute um dos seguintes procedimentos:
     - Robot corta-relva na base de recarga:
       - feche a tampa (B), o robot seguirá o programa agendado;
       - Pressione o botão "**START**" (M) para ligar o robot para o trabalho, o botão acende-se. Se o robot corta-relva não estiver dentro do tempo de trabalho programado, realizará um ciclo de trabalho, retornará à base e retomará a operação de acordo com o programa agendado.
     - Robot corta-relva fora da base de recarga:
       - Pressione o botão "**RETORNO À BASE**" (G) para enviar o robot para base, o botão acende-se;
       - Pressione o botão "**START**" (M) para ligar o robot para o trabalho, o botão acende-se. Se o robot corta-relva não estiver dentro do tempo de trabalho programado, realizará um ciclo de trabalho, retornará à base e retomará a operação de acordo com o programa agendado.
   - Se o programa agendado não está ativo, siga um dos seguintes procedimentos:
     - Pressione o botão "**RETORNO À BASE**" (G) para enviar o robot para base, o botão acende-se.
     - Pressione o botão **"START"** (M) para ligar o robot para o trabalho, o botão acende-se.
4. Fechar a cobertura (B).



4.3.5. RETORNO FORÇADO PARA A BASE DE RECARGA – TECLA RETORNO À BASE

A tecla "**RETORNO À BASE**" (G) permite forçar o retorno do robot corta-relva até a base de recarga. Se o botão (G) é iluminado quando a tampa (B) for aberta, o robot corta-relva já estava a regressar à base.

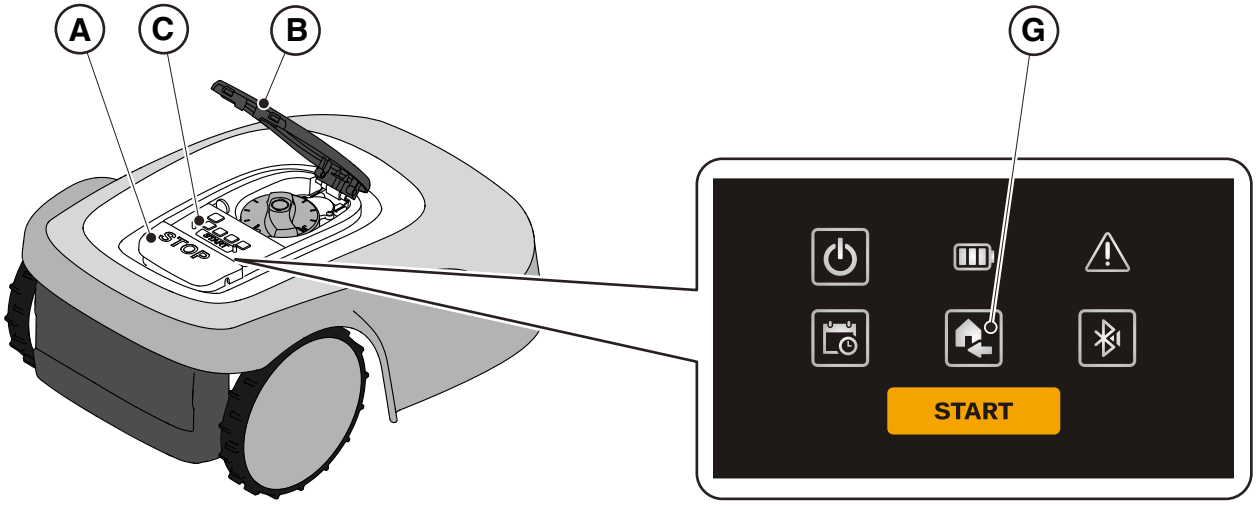
Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Pressione a tecla "**RETORNO À BASE**" (G).
3. A tecla ilumina-se de verde, a função está ativa.
4. Fechar a cobertura (B).
5. O robot corta-relva ligará para retornar automaticamente até a base de recarga.

NOTA: Se a bateria estiver descarregada, quando o botão "**RETORNO À BASE**" (G) for pressionado, o ícone da bateria piscará em vermelho, indicando que a ação não pode ser executada.

NOTA: O robot corta-relva liga-se somente após o fecho da tampa (B).

NOTA: O robot corta-relva alcançará a base de carregamento com o dispositivo de corte desligado.



4.3.6. VISUALIZAÇÃO DO ESTADO BLUETOOTH E DISSOCIAÇÃO - TECLA BLUETOOTH

A tecla "**BLUETOOTH**" (H):

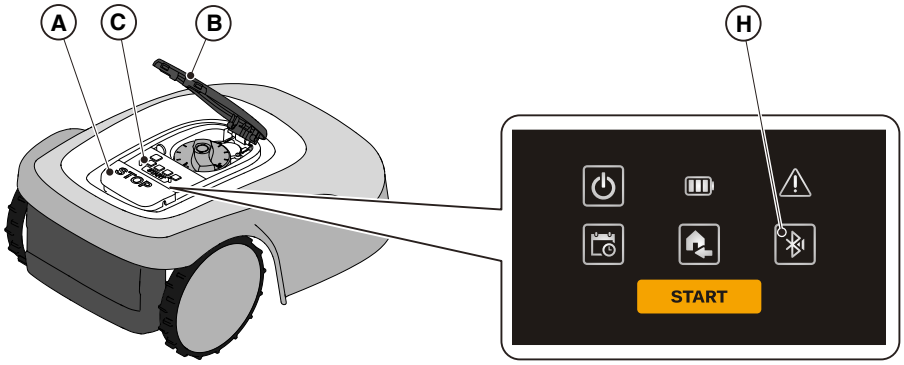
- Fica intermitente na cor azul caso o robot corta-relva esteja disponível para associação.
- Fica acesa na cor azul caso o robot corta-relva esteja conectado a um dispositivo móvel.

O robot corta-relva se desconecta automaticamente do dispositivo assim que a app é fechada.
A tecla (H) serve para desconectar o robot corta-relva caso a app de um segundo utilizador permaneça involuntariamente conectada ao robot corta-relva.

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Para desconectar o robot corta-relva de um dispositivo móvel, mantenha pressionada a tecla (H) durante 3 segundos.

NOTA: Para a associação do dispositivo ao robot corta-relva através do Bluetooth, (veja Par. 3.7.3 Pairing).



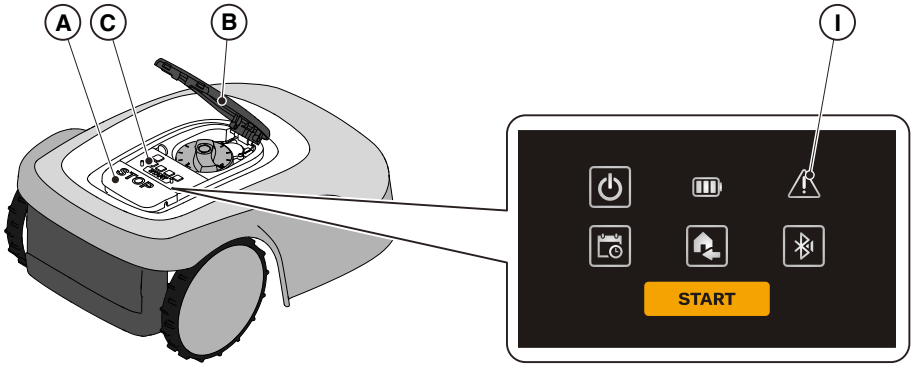
4.3.7. VISUALIZAÇÃO DE ESTADOS DE ALARMGE - ÍCONE ALARME

O ícone luminoso "**ALARME**" (I) indica uma anomalia no funcionamento.

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Verifique o estado de alarme através do ícone luminoso (I):
   - Ícone verde: indica a presença de informações operativas específicas;
   - Ícone amarelo: indica anomalias leves;
   - Ícone vermelho: indica anomalias graves ou problemas de funcionamento, em razão dos quais é necessária a intervenção do centro de assistência.
3. Depois de resolver a anomalia, pressione o botão **"ON/OFF"** (E) duas vezes em sequência rápida para reiniciar o alarme. O ícone luminoso (N) desliga-se e é possível reiniciar o robot corta-relva. Se o ícone (N) não desligar-se, remova a chave de segurança (D), aguarde alguns segundos e ligue novamente o robot corta-relva com o botão **"ON/OFF"** (E). Se o problema persistir, contacte um centro de assistência.

NOTA: Os detalhes das informações operativas ou sobre as anomalias podem ser visualizados através do aplicativo.



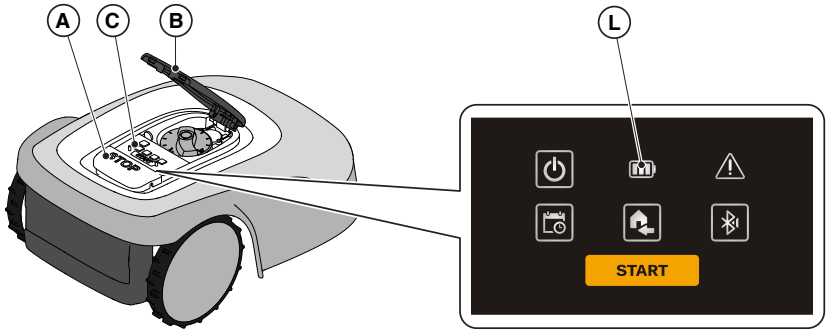
4.3.8. VISUALIZAZÇÃO DA CARGA DA BATERIA – ÍCONE BATERIA

O ícone luminoso “**BATERIA**” (L) permite visualizar o estado de carga da bateria.

Procedimento:

1. Pressione a tecla “**STOP**” (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Verifique o estado de carga da bateria através do ícone luminoso (L):
   - Ícone verde: a bateria está carregada.
   - Ícone amarelo: a bateria está abaixo de 50% da carga.
   - Ícone vermelho: a bateria está descarregada.
3. Caso o robot corta-relva esteja na fase de recarga, o ícone luminoso (L) fica intermitente.

NOTA: se o ícone da bateria (L) piscar rapidamente com luz vermelha quando um comando é pressionado, a operação não pode ser executada e será necessário carregar a bateria manualmente (veja Par. 4.5).



4.3.9. ARRANQUE DO ROBOT CORTA-RELVA - TECLA START

A tecla “**START**” (M) permite ativar o arranque do robot corta-relva.
Se o botão "**START**” (M) é iluminado quando a tampa (B) for aberta, o robot corta-relva estava no modo de operação.

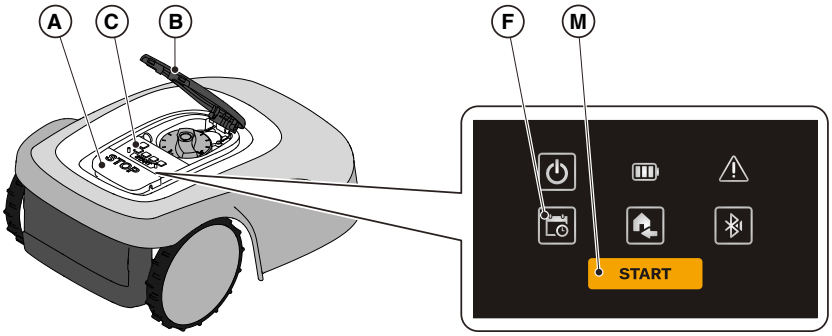
NOTA: o robot corta-relva liga somente após o fechamento da cobertura (B).

Procedimento:

1. Pressione a tecla “**STOP**” (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Pressione a tecla “**START**” (M), a tecla ilumina-se.
3. Fechar a cobertura (B).

NOTA: Se a bateria estiver descarregada, quando o botão "START” (M) for pressionado, o ícone da bateria piscará em vermelho, indicando que a ação não pode ser executada.

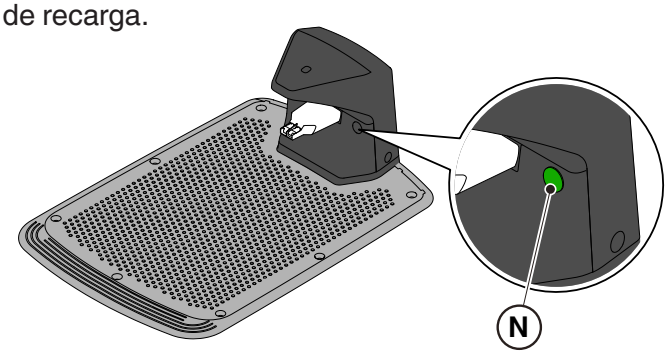
- Comportamento do robot corta-relva com Programa Agendado ativo (veja par. 4.3.4):
  - Se o robot corta-relva estiver dentro do horário de trabalho programado, começará a cortar;
  - Se o robot corta-relva não estiver dentro do tempo de trabalho programado, realizará um ciclo de trabalho, retornará à base e retomará a operação de acordo com o programa agendado;
- Comportamento do robot corta-relva com único ciclo de trabalho ativo (veja par. 4.3.4):
  - O robot corta-relva realizará um único ciclo de trabalho e, em seguida, retornará à base de carregamento e permanecerá lá até o próximo comando manual.



4.4. FUNCIONAMENTO DA BASE DE RECARGA

A base de recarga possui um indicador luminoso (N) que se ilumina como indicado abaixo:

- Indicador luminoso apagado: a base de recarga está desalimentada ou o robot está na base;
- Indicador luminoso com luz fixa: o cabo perimetral foi conectado corretamente à base de recarga e o sinal perimetral é transmitido corretamente;
- Indicador com lampejo lento: o cabo perimetral não está conectado ou está interrompido (a integridade do cabo perimetral não é contínua, mas é realizada na saída do robô da base de carregamento ou quando a base é alimentada);
- Indicador com lampejo rápido: o cabo perimetral é muito curto (Veja Par. 3.5.4) ou está presente uma avaria na base de recarga.



4.5. CARREGAMENTO DA BATERIA

O procedimento "**CARREGAMENTO DA BATERIA**" permite recarregar o robot corta-relva manualmente.

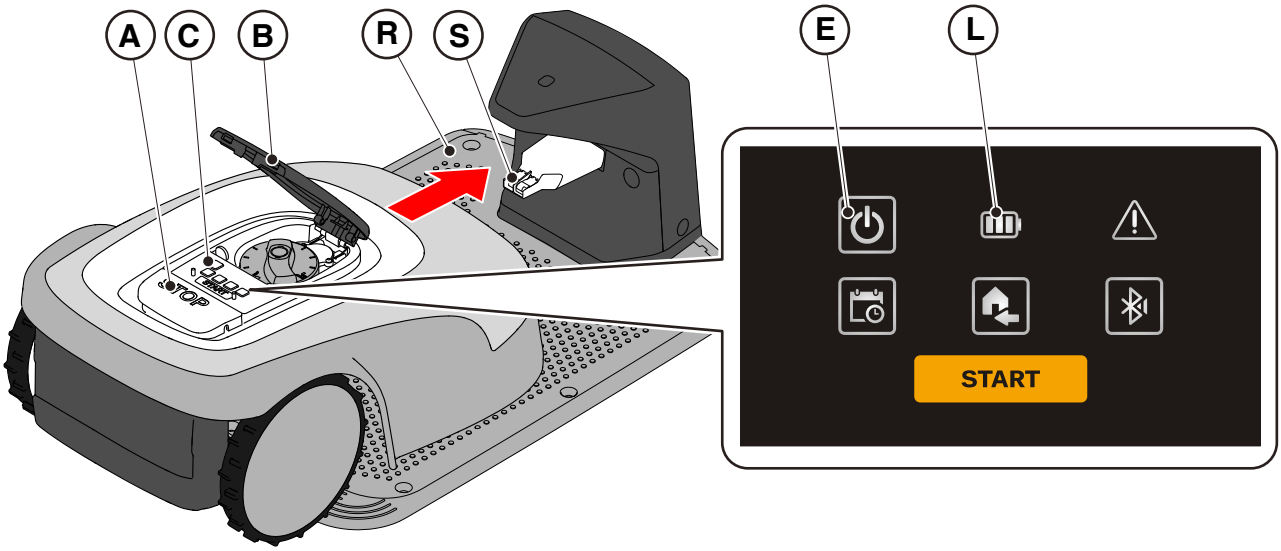
Requisitos e obrigações:

- Base de recarga conectada à rede elétrica.

Procedimento:

1. Posicione o robot corta-relva na base de recarga (R).
2. Faça deslizar o robot corta-relva na base de recarga até o engate do conector de recarga (S).
3. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
4. Ligue o robot corta-relva através da tecla "**ON/OFF**" (E).
5. O ícone luminoso "**BATERIA**" (L) intermitente com cor verde, o robot corta-relva está a carregar.
6. Fechar a cobertura (B).
7. Deixe o robot corta-relva a carregar pelo menos pelo tempo mínimo àquele indicado no Par. 1.4.

NOTA: A recarga da bateria antes do armazenamento e de inverno deve ser efetuada segundo as indicações contidas no Par. 5.4.



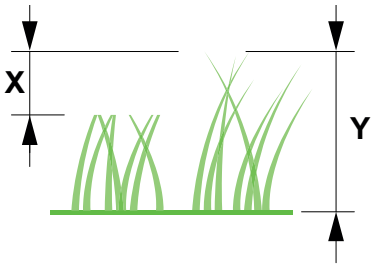
4.6. REGULAÇÃO DA ALTURA DE CORTE

O procedimento "**REGULAÇÃO ALTURA DE CORTE**" descreve como regular a altura das lâminas de corte.

- O comprimento X de relva cortada pelo robot corta-relva não deve superar 10mm.
- O intervalo de funcionamento do robot corta-relva é de 20-60 mm (altura de corte).
- A altura inicial da relva Y então deve ser de no máximo 70mm.

Na primeira instalação ou no início da estação de corte, se necessário, prepare o jardim com um corta-relva tradicional para deixar a altura inicial da relva a um valor adequado.

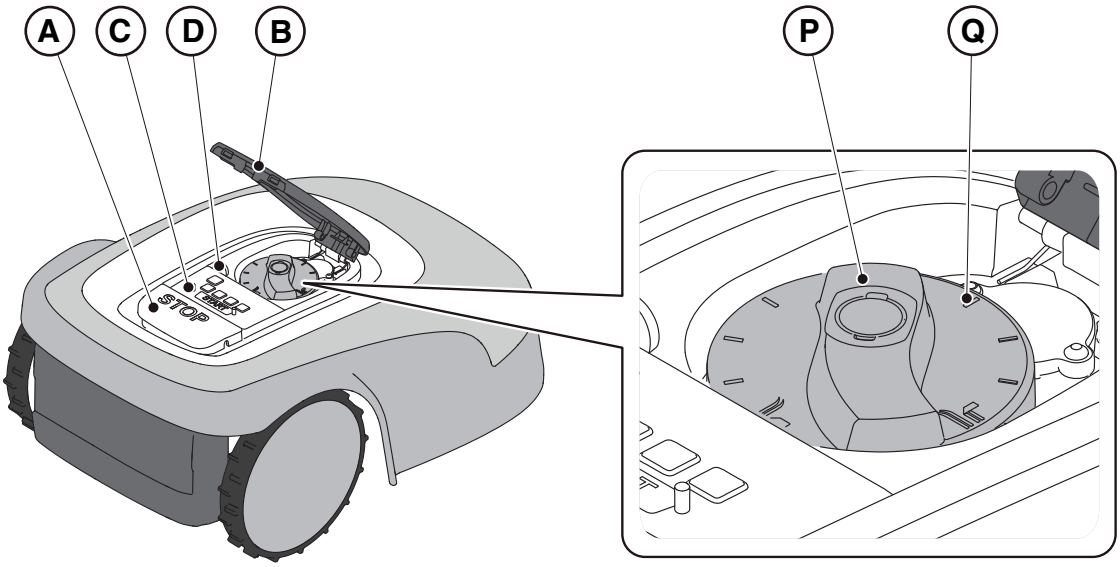
NOTA: Caso desejar cortar mais de 10 mm da relva, regule a altura de corte para que a parte de relva cortada seja de 10 mm. Abaixe a altura de corte somente depois que o jardim estiver cortado de maneira uniforme.



Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para abrir a cobertura (B) e aceder à consola de comando (C).
2. Remover a chave de segurança (D).
3. Agir no regulador de altura (P) para selecionar a altura de corte desejada, para que a parte de relva cortada não seja superior a 1 cm.
4. Inserir a chave de segurança (D).

NOTA: No manípulo está presente uma escala graduada de 1 a 10 (Q), que deve ser usada como referência.



5. MANUTENÇÃO

5.1. MANUTENÇÃO PROGRAMADA

ADVERTÊNCIA: **Use apenas peças sobressalentes originais.**	**ADVERTÊNCIA:** **Não altere, não adultere, não esquive, não elimine os dispositivos de segurança instalados.**

Para um melhor funcionamento e uma maior duração, certifique-se de limpar regularmente o produto e substitua as partes desgastadas.

Efetue as intervenções na frequência indicada na tabela.

FREQUÊNCIA	COMPONENTE	TIPO DE INTERVENÇÃO	REFERÊNCIA
Semanalmente	Lâmina	Limpe e controle a eficiência da lâmina.	(Veja Par. 5.2)
		Se a lâmina estiver dobrada por causa de uma colisão ou desgastada, substitui-la.	(Veja Par. 5.3)
	Contatos de recarga	Limpe e elimine as eventuais oxidações.	(Veja Par. 5.2)
Mensal	Robot corta-relva.	Efetue a limpeza.	(Veja Par. 5.2)
	Base de recarga e cabos de alimentação	Controle o desgaste ou deterioramentos e, se necessário, substituí-los. (Veja o Smart User Manual)	(Dirigir-se a um centro de assistência autorizado)
Ao término da estação de corte ou semestral se o robot corta-relva não for utilizado	Bateria	Efetue o carregamento pré-armazenamento da bateria.	(Veja Par. 5.4)
Anual ou ao término da estação de corte	Robot corta-relva.	Faça a revisão num centro de assistência autorizado.	(Veja Par. 5.1)

É necessário efetuar anualmente uma revisão de manutenção num centro de assistência autorizado, para manter o robot corta-relva em boas condições de funcionamento.
A revisão prevê uma série de checagens, dentre as quais:

- a limpeza interna e externa do robot corta-relva;
- a verificação geral do estado do robot corta-relva;
- a substituição de partes desgastadas;
- a verificação do estado da bateria;
- a verificação dos torques de aperto;
- a verificação e eventual substituição das partes cinéticas de colisão e levantamento e dos seus sopros de proteção;
- a verificação e eventual substituição do sopro em borracha de proteção do motor da lâmina para manter as especificações de proteção contra infiltrações de água;
- a substituição das vedações de fechamento do chassis e do compartimento da bateria para manter as especificações de proteção contra infiltrações de água.

NOTA: eventuais avarias provocadas pela não realização da revisão anual não serão cobertas pela garantia.

5.2. LIMPEZA DO PRODUTO

ADVERTÊNCIA: **Perigo de corte das mãos.**	**ADVERTÊNCIA:** **Perigo de entrada de pó entrem nos olhos.**

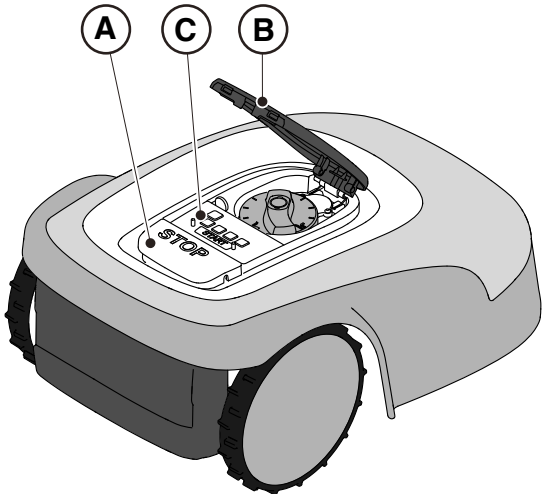
Requisitos e obrigações:

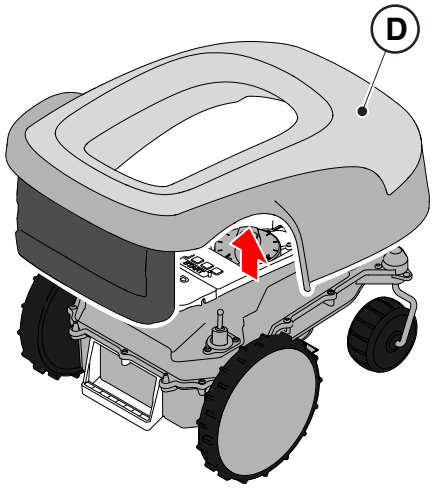
- Esponja
- Sabão neutro
- Escova
- Água
- Pano seco
- Luvas
- Óculos

OBRIGAÇÃO DE USAR LUVAS: **Use luvas de proteção para evitar perigos de corte nas mãos.**	**OBRIGAÇÃO DE USAR ÓCULOS:** **Use óculos de proteção para evitar perigos de entrada de pó nos olhos.**

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para parar o robot corta-relva e abrir a cobertura de proteção (B).
2. Remova a chave de segurança (C).
3. Remova a cobertura flutuante (D) para facilitar as operações de limpeza.
4. Limpe todas as superfícies externas do robot corta-relva com uma esponja humedecida em água morna e sabão neutro.





ATENÇÃO:
O uso excessivo de água pode causar infiltrações danificando os componentes eléctricos.

ATENÇÃO:
Não altere, não adultere, não esquive, não elimine os dispositivos de segurança instalados.

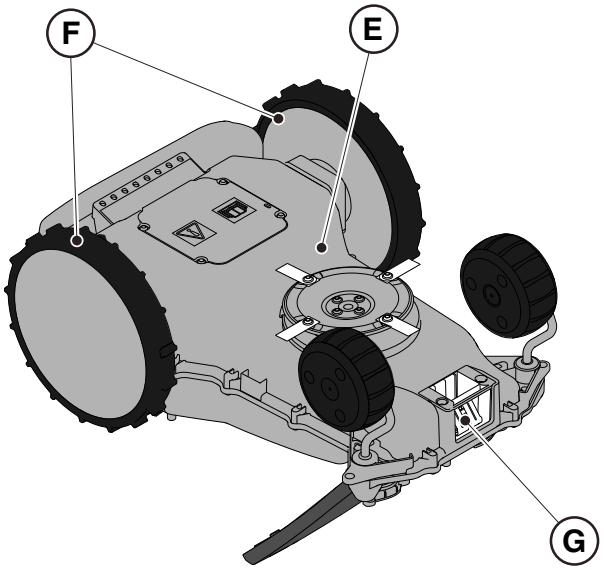
PROIBIÇÃO:
Não utilize jatos de água em pressão.

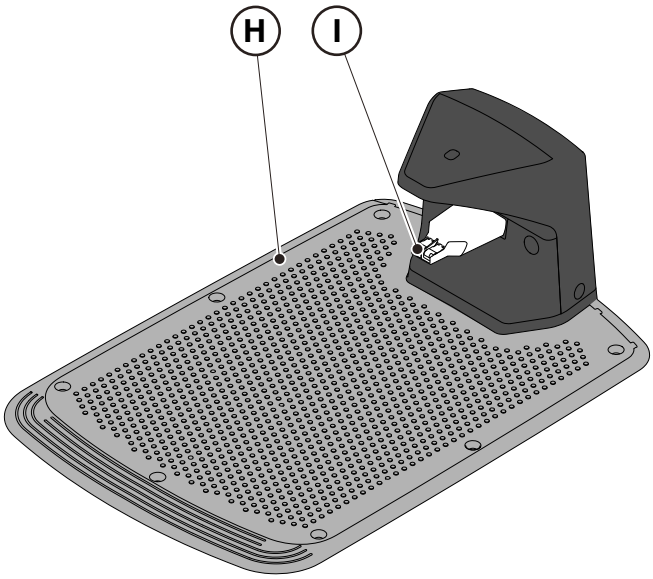
PROIBIÇÃO:
Para não danificar os componentes eléctricos e electrónicos de forma irreversível, não mergulhe o robot, parcialmente ou totalmente, na água.

PROIBIÇÃO:
Não lave as partes internas do robot para não danificar os componentes elétricos e eletrónicos.

PROIBIÇÃO:
Não utilize solventes ou gasolina para não danificar as superfícies pintadas e os componentes de plástico.

5. Remova a lâmina sujeira das rodas motrizes (F).
6. Limpe a parte inferior (E) do robot corta-relva (zona lâmina de corte, rodas dianteiras e traseiras). Utilize uma escova adequada para remover as incrustações e/ou os resíduos que possam impedir o bom funcionamento do robot corta-relva. Complete a limpeza com uma esponja humedecida.
7. Limpe o conector de recarga das baterias (G).
8. Limpe a base de recarga (H) e o conector de contato (I) dos resíduos acumulados.





5.3. SUBSTITUIÇÃO DAS LÂMINAS DE CORTE

ADVERTÊNCIA:
Perigo de corte das mãos.

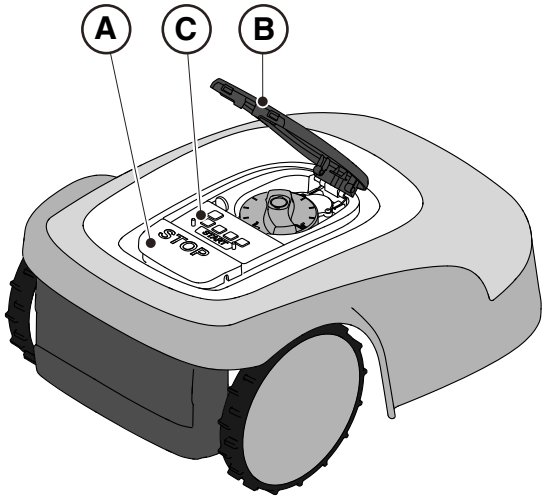
Requisitos e obrigações:

- Chave de segurança
- Lâminas de corte
- Chave
- Luvas

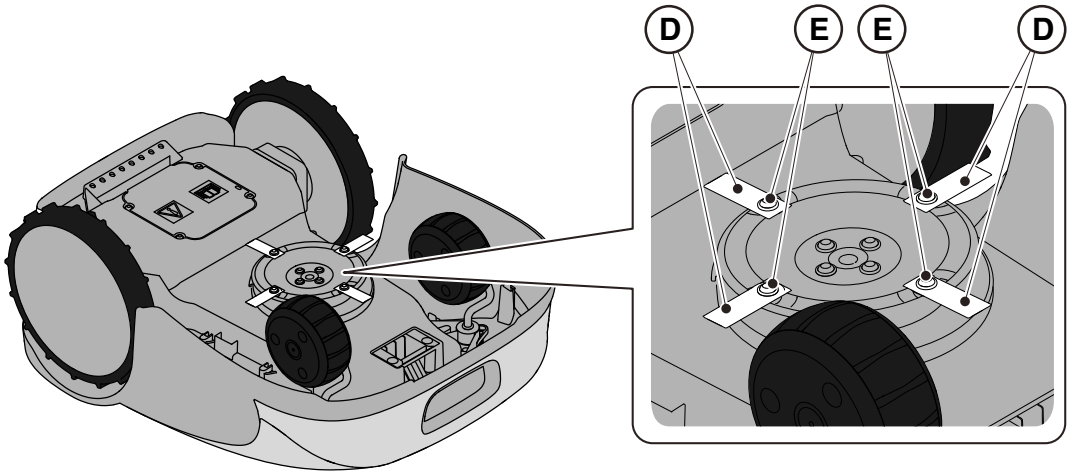
OBRIGAÇÃO DE USAR LUVAS:
Use luvas de proteção para evitar perigos de corte nas mãos.

Procedimento:

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para parar o robot corta-relva e abrir a cobertura de proteção (B).
2. Remova a chave de segurança (C).



3. Vire o robot corta-relva prestando atenção para não deixar danificar a cobertura flutuante.
4. Desaparafuse os parafusos de fixação (E).
5. Substitua as lâminas de corte (D).
6. Aparafuse os parafusos de fixação (E).



5.4. MANUTENÇÃO DE INVERNO DA BATERIA E ARMAZENAMENTO

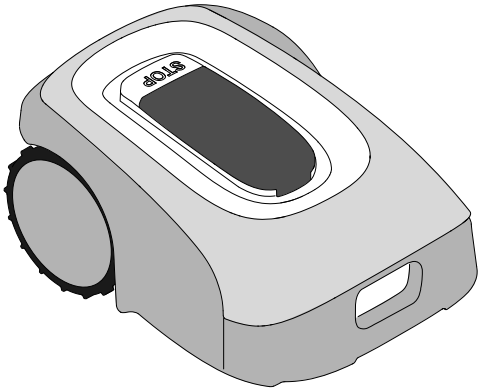
Procedimento:

1. Carregue a bateria segundo procedimento guiado indicado na App, que pode ser acessada através da página “Configurações”.
2. Limpe o robot corta-relva (Veja Par. 5.2).
3. Conservar o robô corta-relva num local seco e protegido do gelo, e certificar-se de que esteja desligado.
4. A bateria deve ser recarregada a cada 6 meses e, em todo caso, antes do armazenamento de inverno.

NOTA: O procedimento guiado registra em cloud a recarga da bateria e deve ser considerada concluída se a data de recarga para o armazenamento de inverno tiver sido atualizada.

NOTA: O registro da recarga através do procedimento na App é necessário para fins de validade da garantia da bateria.

NOTA: A bateria deve ser recarregada a cada 6 meses e, em todo caso, antes do armazenamento de inverno.



5.5. SUBSTITUIÇÃO DA BATERIA

A substituição da bateria é de competência exclusiva do PESSOAL DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA DA STIGA.

Caso seja necessário a substituição da bateria, contate um centro de assistência ou o próprio revendedor.

6. SOLUÇÃO DOS PROBLEMAS

ADVERTÊNCIA:
Pare o robot corta-relva e o deixe em condições de segurança (Veja Par. 4.3.2).

A seguir, será indicada uma lista de eventuais anomalias que podem se apresentar durante o trabalho.

PROBLEMA	CAUSAS	SOLUÇÕES
Vibrações anormais. O robot corta-relva é barulhento.	Disco ou lâmina de corte danificadas	Substitua os componente danificados (Veja Par. 5.3).
	Dispositivo de corte bloqueado por resíduos (fitas, cordas, fragmentos de plástico, etc.)	Desligue o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Desbloqueie a lâmina de corte.
	O arranque do robot corta-relva ocorreu com a presença de obstáculos não previstos (galhos caídos, objetos esquecidos, etc.).	Desligue o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Remova os obstáculos e ligue novamente o robot corta-relva (Veja Par. 4.3.9).
	Motor elétrico em avaria	Substitua o motor, contate o centro de assistência autorizado mais próximo.
	Relva muito alta.	Aumente a altura de corte (Ver Par. 4.6).
		Efetue um corte preliminar da área com normal corta-relva (Veja Par. 4.4).
O robot corta-relva não se posiciona corretamente no interior da estação de recarga.	Posição errada do cabo perimetral.	Verifique a conexão da estação de recarga (Veja Par. 3.5.1).
	Cedimento do terreno próximo da base de recarga.	Restabeleça o posicionamento correto da base de recarga. (Veja Par. 3.5.3).
O robot corta-relva se comporta de maneira anormal em torno de obstáculos perimetrais.	Cabo perimetral assentado de forma errada.	Reposicione o cabo perimetral corretamente (sentido horário) (veja Par. 3.5.1).
O robot corta-relva trabalha em horários errados.	Relógio configurado de forma errada.	Reconfigure o relógio do robot corta-relva (Veja Par. 3.7.6).
	Horário de trabalho configurado de forma errada.	Reponha o horário de trabalho (Veja Par. 3.7.8).

PROBLEMA	CAUSAS	SOLUÇÕES
A área de trabalho não é cortada totalmente.	Horas insuficientes de trabalho.	Ampliar o horário de trabalho (Veja Par. 3.7.8).
	Dispositivo de corte com incrustações e/ou resíduos.	Desligue o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Limpe o dispositivo de corte.
	Lâminas de corte pivotantes bloqueadas por incrustações ou resíduos.	Desligue o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Substitua as lâminas de corte.
	Área da zona de trabalho excessiva em relação à capacidade efetiva do robot corta-relva.	Reduza a área de trabalho (Veja Dados Técnicos Par. 1.4).
	As baterias estão para acabar seu ciclo de vida.	Substitua as baterias por peças sobresselentes originais (Veja Par. 5.4).
	A recarga das baterias não ocorre de forma completa.	Limpe e elimine eventuais oxidações dos pontos de contato (Veja Par. 5.2). Recarregue as baterias.
Partes de jardim não completamente cortadas	Programação Cut Point errada.	Programe corretamente os Cut Point secundários (Veja Par. 3.7.9).
O indicador luminoso da base de recarga não acende quando robot estiver fora da base de recarga.	Falta a tensão de alimentação ou está presente uma avaria na base de recarga.	Verifique a ligação correta à tomada de corrente do alimentador. Verifique a integridade do cabo de conexão do alimentador.
O indicador luminoso da base de recarga acende com uma intermitência lenta	O cabo perimetral não está conectado ou está interrompido	Verifique a instalação e conserte a ruptura (Veja Par. 3.5.2).
O indicador luminoso da base de recarga acende com uma intermitência rápida	O cabo perimetral é muito curto ou está presente uma avaria na base de recarga.	Verifique se o comprimento do cabo perimetral é superior às indicações contidas no Par. 3.5.1. Se necessário, instale o resistor (Veja o Par. 3.5.4). Se o problema persistir, contate um centro de assistência.
No teclado, está aceso o ícone Warning	Sinaliza condições de anomalia/ avaria.	Consulte a App para maiores informações ou contate um centro de assistência.

6.1. PRINCIPAIS MENSAGENS DE APP

PROBLEMA	CAUSAS	SOLUÇÕES
Na App aparece “No Signal” enquanto o robot corta-relva está dentro do perímetro e o led do transmissor da base de recarga está aceso.	Problema de recebimento do sinal por parte do robot corta-relva.	Contate um centro de assistência autorizado.

PROBLEMA	CAUSAS	SOLUÇÕES
Na App aparece “Fora do Perímetro”.	Declive excessivo do terreno	Delimite a área com excessivo declive (Veja Par. 3.3).
	Cabo perimetral assentado de forma errada.	Verifique se o cabo está instalado corretamente (profundidade excessiva, proximidade de objetos metálicos, distância entre o cabo que delimita dois elementos, etc.) (Veja Par. 3.5.1).
	Cabo perimetral de delimitação áreas internas (aleias, sebes, etc.) posicionado de maneira errada.	Reposicione o cabo perimetral corretamente (gire em torno do obstáculo no mesmo sentido de percorrência do perímetro). (Veja Par. 3.5.1).
	Alimentador aquecido excessivamente.	Adote soluções apropriadas para reduzir a temperatura do alimentador (ventilar ou alterar a área de instalação, etc.) (Veja Par. 3.3).
Na App aparece “Robot Levantado”	O robot corta-relva está levantado do chão.	Verifique se o robot corta-relva não está bloqueado ou obstruído por qualquer objeto. Limpe e elimine eventuais resíduos de relva debaixo do chassis que possam obstruir os sensores (Veja Par. 5.2).
Na App aparece “Erro Roda”.	Terreno acidentado ou com obstáculos que impedem o movimento.	Verifique que o relvado a cortar esteja uniforme e sem buracos, pedras ou outros obstáculos. Caso contrário efetue as necessárias operações de limpeza (Veja Par. 3.3).
	Um ou ambos os motores que acionam a transmissão das rodas em avaria.	Substitua o motor, contate o centro de assistência autorizado mais próximo.
Na app aparece “Relva alta” ou “Erro de Corte”.	Disco de corte bloqueado ou danificado.	Pare o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Desbloqueie o disco de corte de objetos que provocam o seu bloqueio ou substitua o disco de corte por um novo (Veja Par. 5.3).
	Lâminas de corte pivotantes desgastadas ou bloqueadas por incrustações ou resíduos.	Pare o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Desbloqueie e limpa ou substitua as lâminas de corte (Veja Par. 5.3).
	O arranque do robot corta-relva ocorreu com a presença de obstáculos não previstos (galhos caídos, objetos esquecidos, etc.).	pare o robot corta-relva em condições de segurança (Veja Par. 1.3). Remova os obstáculos e ligue novamente o robot corta-relva.
	Motor elétrico em avaria	Substitua o motor, contate o centro de assistência autorizado mais próximo.
	Relva muito alta.	Aumente a altura de corte (Ver Par. 4.6). Efetue um corte perimetral.
No App aparece “Basculamento+A31+A +A33:A48"	O robot corta-relva se encontra num declive superior aos limites permitidos.	Exclua a área com o declive para além dos limites permitidos delimitando-a.

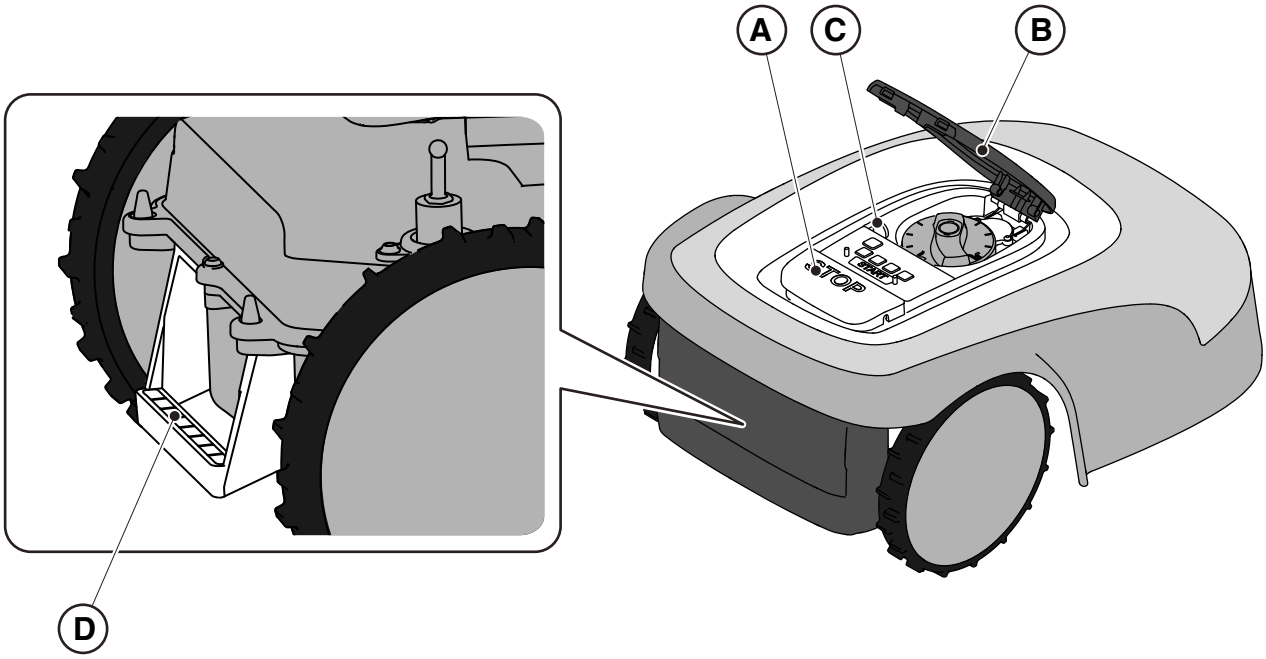
7. TRANSPORTE, ARMAZENAMENTO E ELIMINAÇÃO

7.1. TRANSPORTE

Procedimento:

NOTA: Sugere-se o uso da embalagem original para o transporte em longas distâncias.

1. Pressione a tecla "**STOP**" (A) para parar o robot corta-relva e abrir a cobertura de proteção (B).
2. Remova a chave de segurança (C).
3. Limpe o robot corta-relva como indicado no Par. 5.2 "LIMPEZA DO PRODUTO".
4. Levante o robot corta-relva através da pega específica (D) e transporte-o prestando atenção para manter a lâmina de corte longe do corpo.
5. Reposicione o robot corta-relva na embalagem original.



7.2. ARMAZENAMENTO

O robot corta-relva deve ser armazenado num local seco e protegido do gelo após efetuar a limpeza e a recarga de inverno da bateria (veja Cap. 5).

7.3. ELIMINAÇÃO

ATENÇÃO:
Para remoção da bateria do robot corta-relva, contate um centro de assistência autorizado.

Procedimento:

1. Elimine a embalagem do produto de maneira sustentável nos seus recipientes de recolha específicos ou em centros específicos autorizados à recolha.
2. Elimine o robot corta-relva no respeito dos requisitos das normas de leis locais.
3. Contate específicas estruturas para a reciclagem e a eliminação pois o robot corta-relva é um resíduo classificado RAEE (Resíduo de Equipamentos Elétricos e Eletrónicos).
4. Elimine as baterias velhas ou usadas de maneira sustentável nos seus recipientes de recolha específicos ou em centros específicos autorizados à recolha.

8. ACESSÓRIOS

N.º Artigo	Descrição	Especificações
1127-0009-01	Lâminas de corte	12 pç
1127-0011-01	Cobertura da base de recarga	Para proteção adicional contra chuva e radiação solar
1127-0010-01	Cabo de extensão para o alimentador	Cabo para a extensão da conexão entre o alimentador e a base de recarga - L = 5 m
1127-0012-01	KIT de instalação pequeno	Cabo perimetral Ø 2,7 mm - L=150 m + 200 pregos de fixação + 5 conectores de cabo + 5 conectores de cabo da base de carregamento
1127-0013-01	KIT de instalação médio	Cabo perimetral Ø 2,7 mm - L=300 m + 400 pregos de fixação + 5 conectores de cabo + 5 conectores de cabo da base de carregamento
1127-0000-01	Bobina de cabo 150 m	Cabo perimetral Ø 2,7 mm - L = 150 m
1127-0001-01	Bobina de cabo 300 m	Cabo perimetral Ø 2,7 mm - L = 300 m
1127-0002-01	Bobina de cabo 500 m	Cabo perimetral Ø 2,7 mm - L = 500 m
1127-0006-01	Pregos de fixação (100 PÇS)	Pregos para fixar o cabo perimetral - 100 pçs
1127-0008-01	Parafusos de fixação para a base de recarga	8 pç
1127-0004-01	Conectores para cabo	Juntas para a reparação do cabo perimetral - 5 pçs
1127-0005-01	Conectores do cabo da base de recarga	Conectores para conectar o cabo perimetral à base de carregamento - 5 pçs
122063053/0	Resistência para pequenos perímetros	Resistência para instalações com menos de 40 m de cabo perimetral

9. GARANTIA

9.1. COBERTURA DA GARANTIA

As condições de garantia somente são destinadas aos consumidores, isto é, aos operadores não profissionais.
A garantia cobre todos os defeitos de qualidade dos materiais e de fabrico, apurados durante o período de garantia pelo seu Revendedor ou por um Centro especializado.
A aplicação da garantia é limitada à reparação ou à substituição do componente considerado defeituoso.
Recomenda-se que a máquina seja levada uma vez por ano a uma oficina de assistência autorizada para a manutenção, assistência e controlo dos dispositivos de segurança.
A aplicação da garantia é subordinada a uma manutenção regular da máquina.

A garantia não cobre os danos devidos a:

- Falta de familiarização com a documentação de acompanhamento (Manuais de Instruções).
- Uso profissional.
- Desatenção, negligência.
- Causa externa (raio, colisões, presença de corpos estranhos dentro da máquina) ou acidente.
- Uso e montagem inapropriado ou não permitidos pelo fabricante.
- Manutenção insuficiente.
- Alteração da máquina.
- Utilização de peças sobressalentes não originais (peças adaptáveis).
- Utilização de acessórios não fornecidos ou não aprovados pelo fabricante (p. ex. dispositivos de corte.

Para além disso, a garantia não cobre:

- As operações de manutenção (descritas no manual de instruções).
- O desgaste normal dos materiais de consumo como dispositivos de corte e rodas.
- Normal desgaste.
- Deterioração estética da máquina devido à sua utilização.
- Os suportes dos dispositivos de corte.
- Danos decorrentes de uma instalação não em conformidade com o manual do utilizador.
- Eventual corrosão ou dano do cabo perimetral.
- Danos provocados por infiltrações de água provocadas pelo uso de um dispositivo de lavagem de alta pressão ou pela imersão em água, por exemplo quando se formam poças de água em razão de uma chuva intensa.
- Danos provocados por uma errada conservação ou pelo uso inapropriado da bateria.
- Danos provocados pelo uso de baterias não originais.
- Quaisquer despesas adicionais que possam estar relacionadas com a reparação em garantia, tais como a transferência da máquina para o utilizador, o transporte da máquina para o Concessionário, o aluguer de equipamentos ou a chamada de empresas externas para todos os trabalhos de manutenção do jardim durante a paragem da máquina.

O utilizador está protegido pelas suas próprias leis nacionais. Os direitos do utilizador previstos pelas leis nacionais do País em que vive não são, de maneira alguma, limitados pela presente garantia.

10. DECLARAÇÃO DE CONFORMIDADE CE

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÁ (Istruzioni Originali)
(Direttiva Macchine 2006/42/CE, Allegato II, parte A)

1. **La Società**: STIGA S.p.A. – Via del Lavoro, 6 – 31033 Castelfranco Veneto (TV) – Italy
2. Dichiara sotto la propria responsabilità, che la macchina: Robot rasaerba

a) Tipo / Modello Base **SRSW01**

b) Mese/Anno di costruzione

c) Matricola

d) Motore batteria

3. É conforme alle specifiche delle direttive:

- MD: 2006/42/EC
  e) Ente Certificatore /
  f) Esame CE del tipo: /
- RED: 2014/53/EU
- RoHS II: 2011/65/EU - 2015/863/EU

4. Riferimento alle Norme armonizzate:

EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 / A1:2019 / A2:2019 / A14:2019
EN IEC 63000:2018
EN 303 447 V1.2.0
EN 50636-107:2015 / A1 / A2
EN 62479:2010
EN 55014-1:2017 / A11:2020
EN 55014-2:2015
EN 61000-3-2:2019
EN 61000-3-3:2013 / A1:2019
EN 300 328 V2.2.2
EN 301 489-17 V3.2.4

g) Ampiezza di taglio 18 cm

h) Persona autorizzata a costituire il Fascicolo Tecnico: STIGA S.p.A.
Via del Lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

i) Castelfranco V.to, 24.03.2021 CEO Stiga Group
Sean Robinson

171514254_0

EXEMPLO

EN (Translation of the original instruction)

EC Declaration of Conformity
(Machine Directive 2006/42/EC, Annex II, part A)
1. The Company
2. Herby declares under its own responsibility that the machine: Robotic lawnmower
a) Type / Base Model
b) Month / Year of manufacture
c) Serial number
d) Motor: battery-operated
3. Conforms to directive specifications:
e) Certifying body
f) EC examination of Type
4. Reference to harmonised Standards
g) Range of cut
h) Person authorised to create the Technical Folder:
i) Place and Date

FR (Traduction de la notice originale)

Déclaration CE de Conformité
(Directive Machines 2006/42/CE, Annexe II, partie A)
1. La Société
2. Déclare sous sa propre responsabilité que la machine : Robot-tondeuse
a) Type / Modèle de Base
b) Mois / Année de construction
c) Série
d) Moteur: batterie
3. Est conforme aux prescriptions des directives :
e) Organisme de certification
f) Examen CE du Type
4. Renvoi aux Normes harmonisées
g) Largeur de coupe
h) Personne habilitée à établir le Dossier Technique :
i) Lieu et Date

DE (Übersetzung der Originalbetriebsanleitung)

EG-Konformitätserklärung
(Maschinenrichtlinie 2006/42/EG, Anhang II, Teil A)
1. Die Gesellschaft
2. Erklärt auf eigene Verantwortung, dass die Maschine: Mähroboter
a) Typ / Basismodell
b) Monat / Baujahr
c) Seriennummer
d) Motor: Batterie
3. Den Anforderungen der folgenden Richtlinien entspricht:
e) Zertifizierungsstelle
f) EG-Baumusterprüfung
4. Bezugnahme auf die harmonisierten Normen
g) Schnittbreite
h) Zur Verfassung der technischen Unterlagen befugte Person:
i) Ort und Datum

FI (Alkuperäisten ohjeiden käännös)

EY-VAATIMUSTENMUKAISUUSVAKUUTUS
(Konedirektiivi 2006/42/EY, Liite II, osa A)
1. Yritys
2. Vakuuttaa omalla vastuullaan, että kone: Robottiruohonleikkuri
a) Tyyppi / Perusmalli
b) Kuukausi /Valmistusvuosi
c) Sarjanumero
d) Moottori : akku
3. On yhdenmukainen seuraavien direktiivien asettamien vaatimusten kanssa:
e) Sertifiointityritys
f) EY-tyyppitarkastus
4. Viittaus harmonisoituihin standardeihin
g) Leikkuuleveys
h) Teknisten asiakirjojen laatimiseen valtuutettu henkilö:
i) Paikka ja päivämäärä

CS (Překlad původního návodu k používání)

ES – Prohlášení o shodě
(Směrnice o Strojních zařízeních 2006/42/ES, Příloha II, část A)
1. Společnost
2. Prohlašuje na vlastní odpovědnost, že stroj: Robotická sekačka
a) Typ / Základní model
b) Měsíc / Rok výroby
c) Výrobní číslo
d) Motor: akumulátor
3. Je ve shodě s nařízeními směrnic:
e) Certifikační orgán
f) ES zkouška Typu
4. Odkazy na Harmonizované normy
g) Šířka řezání
h) Osoba autorizovaná pro vytvoření Technického spisu:
i) Místo a Datum

PL (Tłumaczenie instrukcji oryginalnej)

Deklaracja zgodności WE
(Dyrektywa maszynowa 2006/42/WE, Załącznik II, część A)
1. Spółka
2. Oświadcza na własną odpowiedzialność, że maszyna: Kosiarka trawnikowa
a) Typ / Model podstawowy
b) Miesiąc / Rok produkcji
c) Numer seryjny
d) Silnik: akumulator
3. Spełnia podstawowe wymogi następujących Dyrektyw:
e) Jednostka certyfikująca
f) Badanie typu WE
4. Odniesienie do Norm zharmonizowanych
g) Szerokość cięcia
h) Osoba upoważniona do zredagowania Dokumentacji technicznej:
i) Miejscowość i data

ET (Algupärase kasutusjuhendi tõlge)

EÜ vastavusdeklaratsioon
(Masinadirektiiv 2006/42/EÜ, Lisa II, osa A)
1. Firma
2. Kinnitab omal vastutusel, et masin: Robotniiduk
a) Tüüp / Põhimudel
b) Kuu aega / Tootmisaasta
c) Matrikkel
d) Mootor: aku
3. Vastab direktiivide nõuetele:
e) Kinnitav asutus
f) EÜ tüübihindamine
4. Viide ühtlustatud standarditele
g) Lõikelaius
h) Tehnilise Lehe autoriseeritud koostaja:
i) Koht ja Kuupäev

NL (Vertaling van de oorspronkelijke gebruiksaanwijzing)

EG-verklaring van overeenstemming
(Richtlijn Machines 2006/42/CE, Bijlage II, deel A)
1. Het bedrijf
2. Verklaart onder zijn eigen verantwoordelijkheid dat de machine: Robotmaaier
a) Type / Basismodel
b) Maand / Bouwjaar
c) Serienummer
d) Motor: accu
3. Voldoet aan de specificaties van de richtlijnen:
e) Certificatie-instituut
f) EG-onderzoek van het Type
4. Verwijzing naar de Geharmoniseerde normen
g) Snijbreedte
h) Bevoegd persoon voor het opstellen van het Technisch Dossier
i) Plaats en Datum

ES (Traducción del Manual Original)

Declaración de Conformidad CE
(Directiva Máquinas 2006/42/CE, Anexo II, parte A)
1. La Empresa
2. Declara bajo su propia responsabilidad que la máquina: Robot cortacésped
a) Tipo / Modelo Base
b) Mes / Año de fabricación
c) Matricula
d) Motor: batería
3. Cumple con las especificaciones de las directivas:
e) Ente certificador
f) Examen CE del Tipo
4. Referencia a las Normas armonizadas
g) Amplitud de corte
h) Persona autorizada a realizar el Manual Técnico:
i) Lugar y Fecha

PT (Tradução do manual original)

Declaração CE de Conformidade
(Diretiva de Máquinas 2006/42/CE, Anexo II, parte A)
1. A Empresa
2. Declara sob a própria responsabilidade que a máquina: Robot corta-relva
a) Tipo / Modelo Base
b) Mês / Ano de fabrico
c) Matricula
d) Moto: Bateria
3. É conforme às especificações das diretivas:
e) Órgão certificador
f) Exame CE do Tipo
4. Referência às Normas harmonizadas
g) Amplitude de corte
h) Pessoa autorizada a elaborar o Caderno Técnico
i) Local e Data

HU (Eredeti használati utasítás fordítása)

EK-megfelelőségi nyilatkozata
(2006/42/EK gépirányelv, II. melléklet "A" rész)
1. Alulírott Vállalat
2. Felelősségének teljes tudatában kijelenti, hogy az alábbi gép: Robotfűnyíró
a) Típus / Alaptípus
b) Hónap / Gyártás éve
c) Gyártási szám
d) Motor: akkumulátor
3. Megfelel az alábbi irányelvek előírásainak:
e) Tanúsító szerv
f) CE vizsgálat típusa
4. Hivatkozás a harmonizált szabványokra
g) Vágási szélesség
h) Műszaki Dosszié szerkesztésére felhatalmazott személy:
i) Helye és ideje

RU (Перевод оригинальных инструкций)

Декларация соответствия нормам ЕС
(Директива о машинном оборудовании 2006/42/ЕС, Приложение II, часть А)
1. Предприятие
2. Заявляет под собственную ответственность, что машина: Робот-газонокосилка
a) Тип / Базовая модель
b) Месяц /Год изготовления
c) Паспорт
d) Двигатель: батарея сгорания
3. Соответствует требованиям следующих директив:
e) Сертифицирующий орган
f) Испытание ЕС типового образца
4. Ссылки на гармонизированные нормы
g) Амплитуда кошения
h) Лицо, уполномоченное на подготовку технической документации:
i) Место и дата

HR (Prijevod originalnih uputa)

EK izjava o sukladnosti
(Direktiva 2006/42/EZ o strojevima, dodatak II, dio A)
1. Tvrtka:
2. pod vlastitom odgovornošću izjavljuje da je stroj: Robotska kosilica
a) Vrsta / Osnovni model
b) Mjesec / Godina proizvodnje
c) Matični broj
d) Motor: baterija
3. sukladan s temeljnim zahtjevima direktiva:
e) Certifikacijsko tijelo
f) Tipsko ispitivanje EZ
4. Primijenjene su slijedeće harmonizirane norme:
g) Širina rezanja
h) Osoba ovlaštena za pravljenje Tehničke datoteke:
i) Mjesto i datum

NO (Oversettelse av original bruksanvisning)

EF- Samsvarserklæring
(Maskindirektiv 2006/42/EF, Vedlegg II, del A)
1. Firmaet
2. Erklærer på eget ansvar at maskinen: Robotgresklipper
a) Type / Modell
b) Måned / Byggeår
c) Serienummer
d) Motor: batteri
3. Oppfyller kravene i direktivene:
e) Sertifiseringsorgan
f) EF-typeprøving
4. Henvisning til harmoniserte standarder
g) Klippebredde
h) Person som har fullmakt til å utferdige teknisk dokumentasjon:
i) Sted og dato

SV (Översättning av bruksanvisning i original)

EG-försäkran om överensstämmelse
(Maskindirektiv 2006/42/EG, bilaga II, del A)
1. Företaget
2. Försäkrar på eget ansvar att maskinen: Gräsklipparrobot
a) Typ / Basmodell
b) Månad / Tillverkningsår
c) Serienummer
d) Motor: batteri
3. Överensstämmer med föreskrifterna i direktivet
e) Intygsorgan_ Anmält organ
f) EG typgodkännande
4. Referens till harmoniserade standarder
g) Skärbredd
h) Auktoriserad person för upprättandet av den tekniska dokumentationen:
i) Ort och datum

DA (Oversættelse af den originale brugsanvisning)

EF-overensstemmelseserklæring
(Maskindirektiv 2006/42/EF, bilag II, del A)
1. Firmaet
2. Erklærer på eget ansvar, at maskinen: Robotplæneklipper
a) Type / Model
b) Måned / Konstruktionsår
c) Serienummer
d) Motor: batteri
3. Er i overensstemmelse med specifikationerne ifølge direktiverne:
e) Certificeringsorgan
f) EF-typeafprøvning
4. Henvisning til harmoniserede standarder
g) Klippebredde
h) Person, der har bemyndigelse til at udarbejde det tekniske dossier:
i) Sted og dato

SL (Prevod izvirnih navodil)

ES izjava o skladnosti
(Direktiva 2006/42/ES) , priloga II, del A)
1. Družba
2. pod lastno odgovornostjo izjavlja, da je stroj: Robotska kosilnica
a) Tip / osnovni model
b) Mesec /Leto izdelave
c) Serijska številka
d) Motor: baterija
3. Skladen je z določili direktiv :
e) Ustanova, ki izda potrdilo
f) ES pregled tipa
4. Sklicevanje na usklajene predpise
g) Obseg košnje
h) Oseba, pooblaščena za sestavo tehnične knjižice:
i) Kraj in datum

LT (Originalių instrukcijų vertimas)

EB atitikties deklaracija
(Mašinų direktyva 2006/42/CE, Priedas II, dalis A)
1. Bendrovė
2. Prisiima atsakomybę, kad įrenginys: Žolės pjovimo robotas
a) Tipas / Bazinis Modelis
b) Mėnuo / Pagaminimo metai
c) Serijos numeris
d) Variklis: baterija
3. Atitinka direktyvose pateiktas specifikacijas:
e) Sertifikavimo įstaiga
f) CE tipo tyrimas
4. Nuoroda į suderintas Normas
g) Pjovimo plotis
h) Autorizuotas asmuo sudaryti Techninę Dokumentaciją:
i) Vieta ir Data

LV (Instrukciju tulkojums no oriģinālvalodas)

EK atbilstības deklarācija
(Direktīva 2006/42/EK par mašīnām, pielikums II, daļa A)
1. Uzņēmums
2. Uzņemoties par to pilnu atbildību, paziņo, ka mašīna: Robotizēta pļaujmašīna
a) Tips / Bāzes modelis
b) Mēnesis / Ražošanas gads
c) Sērijas numurs
d) Motors: akumulators
3. Atbilst šādu direktīvu prasībām:
e) Sertifikācijas iestāde
f) CE tipveida pārbaude
4. Atsauce uz harmonizētiem standartiem
g) Pļaušanas platums
h) Pilnvarotais darbinieks, kas sagatavoja tehnisko dokumentāciju:
i) Vieta un datums

doc_base.v.15

STIGA

YOUR GARDEN, YOUR LIFE

STIGA S.p.A.
Via del lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV)
Italy

171501846/0 rev. 1