



Stig-A 1500

Stig-A 3000

Stig-A 5000

ES Manual de instrucciones



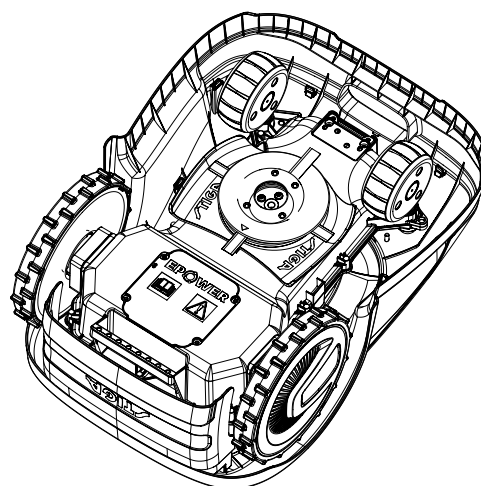
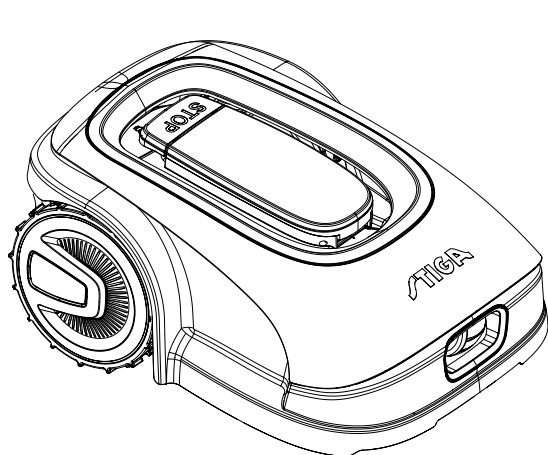
ÍNDICE

1. MODELOS Y DATOS TÉCNICOS	1
1.1. MODELOS	1
1.2. DATOS TÉCNICOS - STIGA STIG-A.....	2
2. SEGURIDAD	3
2.1. INFORMACIÓN SOBRE LA SEGURIDAD	3
2.2. INSTRUCCIONES DE SEGURIDAD	5
2.2.1. PRÁCTICAS DE TRABAJO SEGURAS	5
2.2.2. FUNCIONAMIENTO	5
2.3. PARADA Y APAGADO DEL ROBOT CORTACÉSPED DE FORMA SEGURA	7
2.4. DESPLAZAMIENTO	7
3. INTRODUCCIÓN	8
3.1. INTRODUCCIÓN GENERAL.....	8
3.1.1. FINALIDAD DEL MANUAL.....	8
3.1.2. INSTRUCCIONES PARA LA LECTURA DESDE SMARTPHONE.....	8
3.2. RESUMEN DEL PRODUCTO	9
3.2.1. DESCRIPCIÓN GENERAL	9
3.2.2. COMPONENTES PRINCIPALES	10
3.3. DESEMBALAJE	11
3.4. SÍMBOLOS Y PLACAS.....	12
3.5. INSTRUCCIONES GENERALES DE LECTURA DEL MANUAL.....	13
4. INSTALACIÓN	14
4.1. INFORMACIÓN GENERAL PARA LA INSTALACIÓN.....	14
4.2. COMPONENTES PARA LA INSTALACIÓN.....	14
4.3. COMPROBACIÓN DE LOS REQUISITOS PARA LA INSTALACIÓN	15
4.3.1. COMPROBACIÓN DEL JARDÍN:.....	15
4.3.2. COMPROBACIONES PARA LA INSTALACIÓN DE LA BASE DE CARGA Y DEL ALIMENTADOR:.....	15
4.3.3. CONTROLES PARA LA DEFINICIÓN DE LOS CONFINES VIRTUALES	18
4.4. CRITERIOS PARA DELIMITAR LAS ZONAS DE TRABAJO Y LAS RUTAS DE DESPLAZAMIENTO....	20
4.4.1. DISTANCIAS MÍNIMAS DE LOS CONFINES VIRTUALES Y DISTANCIAS DE DELIMITACIÓN	20
4.4.2. PASOS ENTRE LAS DISTINTAS ZONAS DEL JARDÍN	22
4.4.3. RUTAS DE DESPLAZAMIENTO	22
4.5. INSTALACIÓN DE LOS COMPONENTES.....	23
4.5.1. INSTALACIÓN BASE DE CARGA.....	24
4.5.2. INSTALACIÓN DE LA ESTACIÓN DE REFERENCIA POR SATÉLITE.....	26
4.5.3. RECARGA ROBOT CORTACÉSPED DESPUÉS DE LA INSTALACIÓN	30
4.6. PROGRAMACIÓN DE CONFINES VIRTUALES, RUTAS DE DESPLAZAMIENTO Y DE LAS ZONAS QUE EVITAR.....	30
4.7. CONFIGURACIÓN DEL PRODUCTO	32
5. FUNCIONAMIENTO	38
5.1. CONTROL DE SEGURIDAD PARA LA PUESTA EN MARCHA DEL ROBOT CORTACÉSPED	38

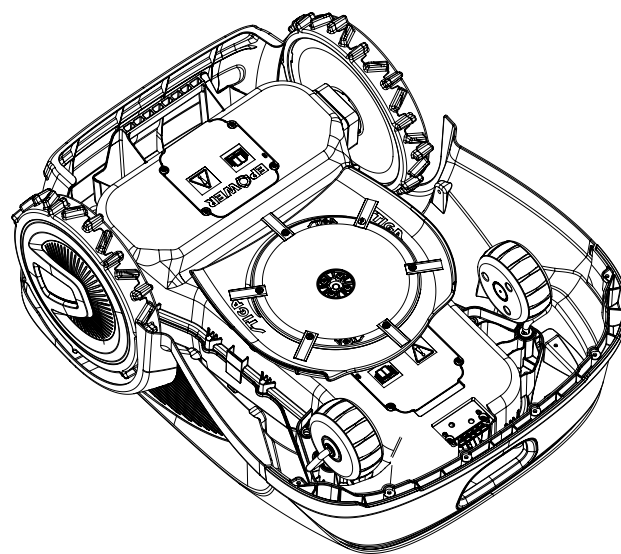
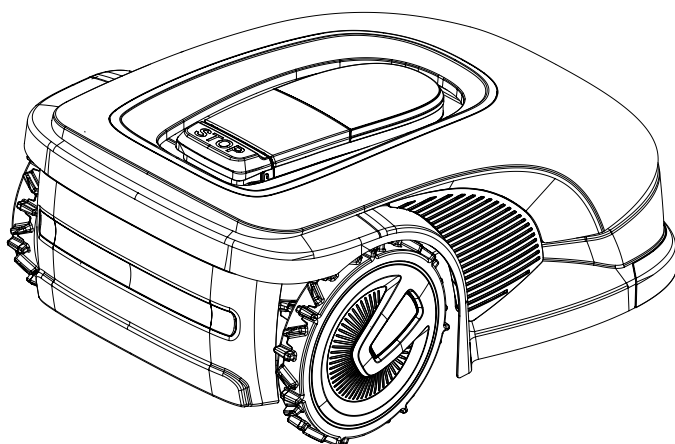
5.2.	FUNCIONAMIENTO MANUAL DEL ROBOT CORTACÉSPED	39
5.3.	DESCRIPCIÓN DE LOS CONTROLES DEL ROBOT CORTACÉSPED	40
5.3.1.	PARADA SEGURA - BOTÓN DE PARADA	41
5.3.2.	APAGADO SEGURO - LLAVE DE SEGURIDAD.....	41
5.3.3.	ENCENDIDO Y APAGADO - BOTÓN ON/OFF.....	42
5.3.4.	SELECCIÓN PROGRAMA PROGRAMADO / CICLO DE TRABAJO ÚNICO / RETORNO FORZADO A LA BASE DE CARGA - BOTÓN DE SELECCIÓN MODALIDAD	43
5.3.5.	VISUALIZACIÓN DEL ESTADO DEL BLUETOOTH Y DESEMPAREJAMIENTO - BOTÓN BLUETOOTH.....	45
5.3.6.	VISUALIZACIÓN DE ESTADOS DE ALARMA - ICONO DE ALARMA	45
5.3.7.	VISUALIZACIÓN DE LA CARGA DE LA BATERÍA – ICONO DE LA BATERÍA.....	46
5.3.8.	PUESTA EN MARCHA DEL ROBOT CORTACÉSPED - BOTÓN START.....	47
5.4.	FUNCIONAMIENTO DE LA BASE DE CARGA	47
5.5.	CARGA DE BATERÍA	47
5.6.	REGULACIÓN DE ALTURA DE CORTE.....	48
6.	MANTENIMIENTO	49
6.1.	MANTENIMIENTO PROGRAMADO	49
6.2.	LIMPIEZA DEL PRODUCTO	50
6.3.	SUSTITUCIÓN DE LAS CUCHILLAS DE CORTE.....	52
6.4.	MANTENIMIENTO DE LA BATERÍA EN INVIERNO Y ALMACENAMIENTO	53
6.5.	SUSTITUCIÓN DE LA BATERÍA.....	53
7.	SOLUCIÓN DE PROBLEMAS	54
8.	TRANSPORTE, ALMACENAMIENTO Y ELIMINACIÓN	56
8.1.	TRANSPORTE.....	56
8.2.	ALMACENAMIENTO	56
8.3.	ELIMINACIÓN	56
9.	ACCESORIOS	57
10.	GARANTÍA	58
10.1.	COBERTURA DE LA GARANTÍA	58
11.	DECLARACIÓN CE DE CONFORMIDAD	59

1. MODELOS Y DATOS TÉCNICOS

1.1. MODELOS



Stig-A 1500



Stig-A 3000, Stig-A 5000

NOTA: Las instrucciones de este manual son válidas para los modelos de robot cortacésped Stig-A 1500, Stig-A 3000, Stig-A 5000. Las cifras, si no se especifican, se refieren al modelo Stig-A 1500.

1.2. DATOS TÉCNICOS - STIGA STIG-A

DATOS TÉCNICOS	UNIDAD DE MEDIDA	STIGA Stig-A 1500	STIGA Stig-A 3000	STIGA Stig-A 5000
Dimensiones (anch. x alt. x prof.)	[mm]	413 x 252 x 560	529 x 299 x 695	529 x 299 x 695
Peso del robot cortacésped	[kg]	8.5	12.5	13
Altura de corte (Mín-Máx)	[mm]	20-60	20-65	20-65
Diámetro cuchilla	[mm]	180	260	260
Velocidad de corte	[rpm]	2850+/-50	2400+/-50	2400+/-50
Velocidad de movimiento	[m/min]	22	24	24
Pendiente máxima	[%]	45	50	50
Pendiente máxima a lo largo del perímetro	[%]	20	20	20
Tipología del motor eléctrico tracción	-	Sin escobillas	Sin escobillas	Sin escobillas
Tipología del sistema de corte	-	4 cuchillas de corte pivotantes	6 cuchillas de corte pivotantes	6 cuchillas de corte pivotantes
Código del dispositivo de corte	-	322104105/0	322104105/0	322104105/0
Tipología del motor eléctrico de corte	-	Sin escobillas	Sin escobillas	Sin escobillas
Nivel de potencia sonora detectada	[dB] (A)	57	56	56
Incertidumbre de las emisiones de ruido, KWA	[dB] (A)	1.47	0.56	0.56
Nivel de potencia sonora garantizada	[dB] (A)	59	57	57
Nivel sonoro en el oído del operador	[dB] (A)	46.3	45.2	45.2
Clasificación IP robot cortacésped	-	IPX5	IPX5	IPX5
Clasificación IP estación de carga	-	IPX1	IPX1	IPX1
Clasificación IP alimentador	-	IP67	IP67	IP67
Temperatura ambiente de funcionamiento del robot cortacésped [°C].	[°C]	0 - 50	0 - 50	0 - 50
Temperatura ambiente de funcionamiento de la estación de carga [°C].	[°C]	-10 - 50	-10 - 50	-10 - 50
Temperatura ambiente de funcionamiento del alimentador [°C].	[°C]	-10 - 50	-10 - 50	-10 - 50
Capacidad de trabajo	[m²]	1500	3000	5000
Alimentación	-	Entrada: 100-240 Vac 1,2 A Salida: 30Vcc 2A	Entrada: 100-240Vac 1,2A Output: 30Vcc 2A	Entrada: 100-240 Vac 0,65 A Salida: 30Vcc 4A
Modelo batería	-	25,2 V - 5 Ah	25,2 V - 5 Ah	25,2V 2 x 5Ah
Tiempo de recarga	[min]	150	150	150
Bluetooth	-	4.2	4.2	4.2

2. SEGURIDAD

2.1. INFORMACIÓN SOBRE LA SEGURIDAD

En el diseño del equipo se ha prestado especial atención a los aspectos que pueden suponer un riesgo para la seguridad y la salud de las personas. El objetivo de esta información es concienciar a los usuarios de la necesidad de prevenir cualquier riesgo evitando comportamientos que no se ajusten a las prescripciones indicadas.

**PELIGRO:**

Antes de utilizar el robot cortacésped, es necesario conocer toda la información de este documento.

**PELIGRO:**

Este robot cortacésped no está destinado a ser utilizado por niños o personas con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas o con falta de experiencia y conocimiento.

**PELIGRO ELÉCTRICO:**

Antes de realizar cualquier trabajo de ajuste o mantenimiento, desconectar la alimentación eléctrica y accionar el dispositivo de seguridad.

**PELIGRO ELÉCTRICO:**

No utilizar el robot cortacésped con el cable de alimentación del transformador deteriorado. Un cable deteriorado puede crear contacto con las partes bajo tensión. El cable debe ser sustituido por el Fabricante o por su servicio de asistencia técnica o por una persona con la cualificación adecuada para evitar cualquier riesgo.

**PELIGRO ELÉCTRICO:**

Utilizar únicamente el cargador de batería y el alimentador suministrados por el Fabricante. El uso de un cargador y un alimentador inadecuados puede provocar una descarga eléctrica y/o un sobrecalentamiento.

**ADVERTENCIA:**

En caso de fuga de líquido de la batería, los componentes afectados deben lavarse con agua/neutralizador.

Evitar cualquier contacto directo con el líquido de la batería.

En caso de contacto con los ojos, consultar con un médico.

**ADVERTENCIA:**

Cuando se utilice el robot cortacésped, asegurarse de que no haya personas, especialmente niños, y/o animales domésticos en la zona de funcionamiento. De lo contrario, programar el robot cortacésped para que funcione durante las horas en que no haya nadie en la zona.

**ADVERTENCIA:**

La zona de trabajo y, en general, las zonas por las que puede navegar el robot cortacésped deben estar delimitadas por una valla que no se pueda cruzar.

**ADVERTENCIA:**

La zona de funcionamiento o los recorridos utilizados por la máquina para su traslado deberán establecerse de forma que no incluyan espacios públicos a fin de evitar daños a las personas, a los bienes o accidentes a los vehículos.



ADVERTENCIA:

Por razones de seguridad, la estación de referencia del satélite no debe moverse nunca después de haber programado los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar. El robot cortacésped puede salir de la zona de trabajo programada. Si se traslada la estación de referencia, es necesario reprogramar.



ADVERTENCIA:

No toque el dispositivo de corte cuando ajuste la altura de corte.



ADVERTENCIA:

Por su propia seguridad y para evitar daños a personas, animales o bienes, el operador debe conocer primero la zona por la que se guía manualmente el robot cortacésped (por ejemplo durante la fase de instalación). Cuando conduzca el robot, camine con cuidado para evitar caídas.



ADVERTENCIA:

Utilizar únicamente recambios originales.



ADVERTENCIA:

No modificar, manipular, eludir ni eliminar los dispositivos de seguridad instalados.



ATENCIÓN:

Comprobar que no haya juguetes, herramientas, ramas, ropa u otros objetos en el césped que puedan dañar el equipo.



PROHIBICIÓN:

No sentarse encima del robot cortacésped.



PROHIBICIÓN:

No levantar nunca el robot cortacésped para inspeccionar la cuchilla o para transportarlo cuando esté en marcha. No introducir las manos ni los pies bajo el equipo.



PROHIBICIÓN:

No utilizar el robot cortacésped cuando haya un aspersor en funcionamiento.



PROHIBICIÓN:

No lavar el robot cortacésped con chorros de agua a alta presión ni lo sumerja, parcial o totalmente, en agua.



PROHIBICIÓN:

No utilizar el robot cortacésped sin que todas las piezas estén perfectamente intactas. En caso de deterioro, sustituir las piezas afectadas.



PROHIBICIÓN:

Está absolutamente prohibido el uso y la carga del robot cortacésped en ambientes explosivos e inflamables.



OBLIGACIÓN:

Inspeccionar visualmente el robot cortacésped a intervalos regulares para asegurarse de que las cuchillas y el mecanismo de corte no estén desgastados o dañados. Asegurarse de que el robot cortacésped esté en buenas condiciones operativas.



OBLIGACIÓN:

Leer todo el manual con atención, especialmente toda la información relativa a la seguridad y asegurarse de entenderla completamente. Seguir rigurosamente las instrucciones de funcionamiento, mantenimiento y reparación.



OBLIGACIÓN:

Los operadores que realicen trabajos de mantenimiento y reparación deben conocer perfectamente sus características específicas y las normas de seguridad.



USO OBLIGATORIO DE GUANTES:

Usar las protecciones individuales previstas por el Fabricante, en especial, usar guantes de protección cuando se realicen intervenciones en el mecanismo de corte.

2.2. INSTRUCCIONES DE SEGURIDAD



OBLIGACIÓN:

Leer atentamente antes del uso y conservar para futuras consultas.

2.2.1. PRÁCTICAS DE TRABAJO SEGURAS

Formación

- Leer atentamente las instrucciones y familiarizarse con los controles y el uso correcto de la máquina.
- No permitir nunca que niños, personas con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas, o con falta de experiencia y conocimientos, o personas que no estén familiarizadas con estas instrucciones, manejen la máquina. Las normativas locales pueden limitar la edad del operador.
- El operador, o el usuario, es responsable de los accidentes o peligros que involucren a terceros o a equipos de terceros.

Preparación

- Asegurarse de que el sistema automático de delimitación perimetral esté correctamente programado de acuerdo con las especificaciones.
- Inspeccionar periódicamente la zona donde se utilice la máquina y retirar piedras, palos, cables y cualquier otro objeto extraño que pueda dificultar el funcionamiento.
- Realizar periódicamente inspecciones visuales de las cuchillas, los pernos de las cuchillas y el grupo de corte para comprobar si están desgastados o dañados. Sustituir las cuchillas y los pernos desgastados o dañados por parejas para mantener el equilibrio de la máquina.
- Deben colocarse carteles de advertencia alrededor de la zona de trabajo de la máquina, si ésta se utiliza en zonas públicas o abiertas al público. Los carteles deberán tener el siguiente texto: ¡Atención! ¡Cortacésped automático! ¡Mantenerse alejado de la máquina! ¡Vigilar a los niños".

2.2.2. FUNCIONAMIENTO

Información general

- No utilizar la máquina con protecciones defectuosas ni sin dispositivos de seguridad.
- No colocar las manos ni los pies cerca o debajo de las piezas giratorias. Mantenerse siempre lejos de la abertura de descarga.
- No tocar las partes móviles de la máquina hasta que se hayan detenido por completo.
- Llevar siempre zapatos resistentes y pantalones largos durante el funcionamiento de la máquina.
- No levantar ni transportar la máquina con el motor en funcionamiento.
- Retirar el dispositivo de desactivación de la unidad:
 - Antes de eliminar una obstrucción;
 - Antes de inspeccionar, limpiar o intervenir en la máquina;
- No dejar la máquina en funcionamiento sin vigilancia cuando haya animales domésticos, niños u otras personas cerca.

Mantenimiento y conservación

- Apretar bien todas las tuercas, pernos y tornillos para garantizar un funcionamiento seguro de la máquina.
- Comprobar con frecuencia si el robot cortacésped está desgastado o deteriorado.
- Por razones de seguridad, las piezas desgastadas o dañadas deben sustituirse.
- Asegurarse de que las cuchillas se sustituyan únicamente por piezas de recambio adecuadas.
- Asegurarse de que las baterías se carguen utilizando el cargador correcto recomendado por el fabricante. Un uso inadecuado puede provocar descargas eléctricas, sobrecalentamientos o pérdidas de líquido corrosivo de la batería.
- En caso de fuga de electrolitos, lavar con agua/agente neutralizador y contactar con un médico en caso de contacto con los ojos, etc.
- El mantenimiento de la máquina debe realizarse de acuerdo con las instrucciones del fabricante.

Batería / cargador de batería



ATENCIÓN:

Las baterías de iones de litio pueden explotar o provocar incendios si se desmontan, se exponen al agua, al fuego o a altas temperaturas, o en caso de cortocircuito. Manipular la batería con cuidado, no desmontarla y evitar cualquier esfuerzo eléctrico o mecánico indebido. Evitar exponer la batería a la luz solar directa.

NOTA: Se recomienda utilizar única y exclusivamente productos originales suministrados por el fabricante. Los productos no originales o inadecuados pueden causar daños en el robot cortacésped o suponer un peligro para las personas, los animales y las cosas.

- La batería solo debe ser instalada y/o retirada del robot cortacésped por parte del distribuidor o de un centro de asistencia.
- Guardar la batería no utilizada en un lugar seguro y alejado de fuentes de calor u objetos que puedan provocar cortocircuitos (estacas, tornillos, objetos metálicos varios).
- Utilizar el cargador de batería lejos de superficies o sustancias inflamables y preferiblemente en lugares secos.
- Transportar la batería y el cargador en su embalaje original.

Respeto del medio ambiente

NOTA: La protección del ambiente debe ser un aspecto relevante y prioritario en el uso de la máquina, a beneficio de la convivencia civil y del ambiente en el que vivimos.

- Eliminar el embalaje y las piezas deterioradas de acuerdo con la normativa local del país de uso.
- Eliminar los equipos eléctricos (robot cortacésped, batería, alimentadores, etc.) según la Directiva Europea 2002/96/UE y de acuerdo con las normativas nacionales. Para obtener más información sobre la eliminación, contactar con el ente competente para la eliminación de los residuos domésticos o con el distribuidor.
- Se recomienda la recogida selectiva de productos y envases.

2.3. PARADA Y APAGADO DEL ROBOT CORTACÉSPED DE FORMA SEGURA



OBLIGACIÓN:

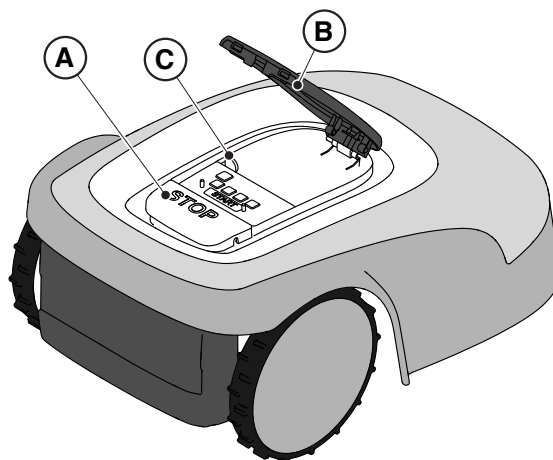
Apagar siempre el robot cortacésped de forma segura antes de cualquier operación de limpieza, transporte o mantenimiento.

Requisitos y obligaciones:

- Llave de seguridad.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "STOP" (A) para detener el robot cortacésped de forma segura y abrir la tapa de protección (B).
2. Desenganchar la llave de seguridad (C) para apagar el robot cortacésped de forma segura.
3. Cerrar la tapa de protección (B).
4. El robot cortacésped se detiene o se apaga de forma segura.



2.4. DESPLAZAMIENTO



OBLIGACIÓN:

El robot cortacésped debe desconectarse de forma segura antes de ser levantado o transportado.

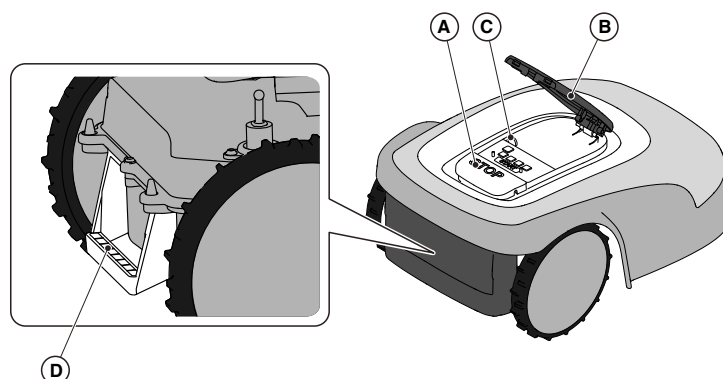


ATENCIÓN:

Comprobar que no haya juguetes, herramientas, ramas, ropa u otros objetos en el césped que puedan dañar el equipo.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "STOP" (A) para detener el robot cortacésped y abrir la tapa de protección (B).
2. Desactivar la llave de seguridad (C).
3. Levantar el robot cortacésped por el asa (D) y transportarlo teniendo cuidado de mantener la cuchilla de corte alejada del cuerpo.



3. INTRODUCCIÓN

3.1. INTRODUCCIÓN GENERAL

3.1.1. FINALIDAD DEL MANUAL

Este manual es parte integrante del equipo y tiene la finalidad de proporcionar la información necesaria para su uso.

Conservar este manual durante toda la vida útil del equipo para que esté siempre disponible en caso de necesidad.

El destinatario del manual es el usuario del equipo, que debe leer atentamente la información contenida en él y aplicarla rigurosamente para velar por la seguridad de las personas y evitar daños.

La información está redactada en el idioma original del Fabricante (italiano) y traducida a otros idiomas por razones legales y/o comerciales.

Para destacar los textos con una importancia significativa, se han utilizado los siguientes símbolos.



PELIGRO / ADVERTENCIA / ATENCIÓN:

Los pictogramas contenidos en un triángulo con fondo amarillo y una línea negra indican peligro / advertencia / atención.



PROHIBICIÓN:

Los pictogramas contenidos en un círculo tachado con fondo blanco y una línea roja indican una prohibición.



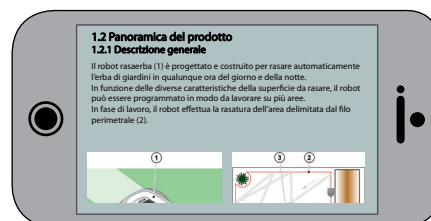
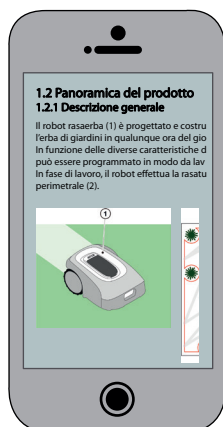
OBLIGACIÓN:

Los pictogramas contenidos en un círculo con fondo azul indican una obligación.

NOTA: Los textos expresados de esta forma indican información técnica de especial importancia que debe tenerse en cuenta.

3.1.2. INSTRUCCIONES PARA LA LECTURA DESDE SMARTPHONE

Para una mejor lectura del Manual de usuario, se recomienda mantener el smartphone en posición horizontal como se muestra en la imagen.



3.2. RESUMEN DEL PRODUCTO

3.2.1. DESCRIPCIÓN GENERAL

El robot cortacésped (A) está diseñado y fabricado para cortar automáticamente la hierba de los jardines a cualquier hora del día y de la noche.

En función de las diferentes características de la superficie que cortar, el robot cortacésped puede programarse para trabajar en varias zonas delimitadas por un confín virtual y conectadas por rutas virtuales de desplazamiento.

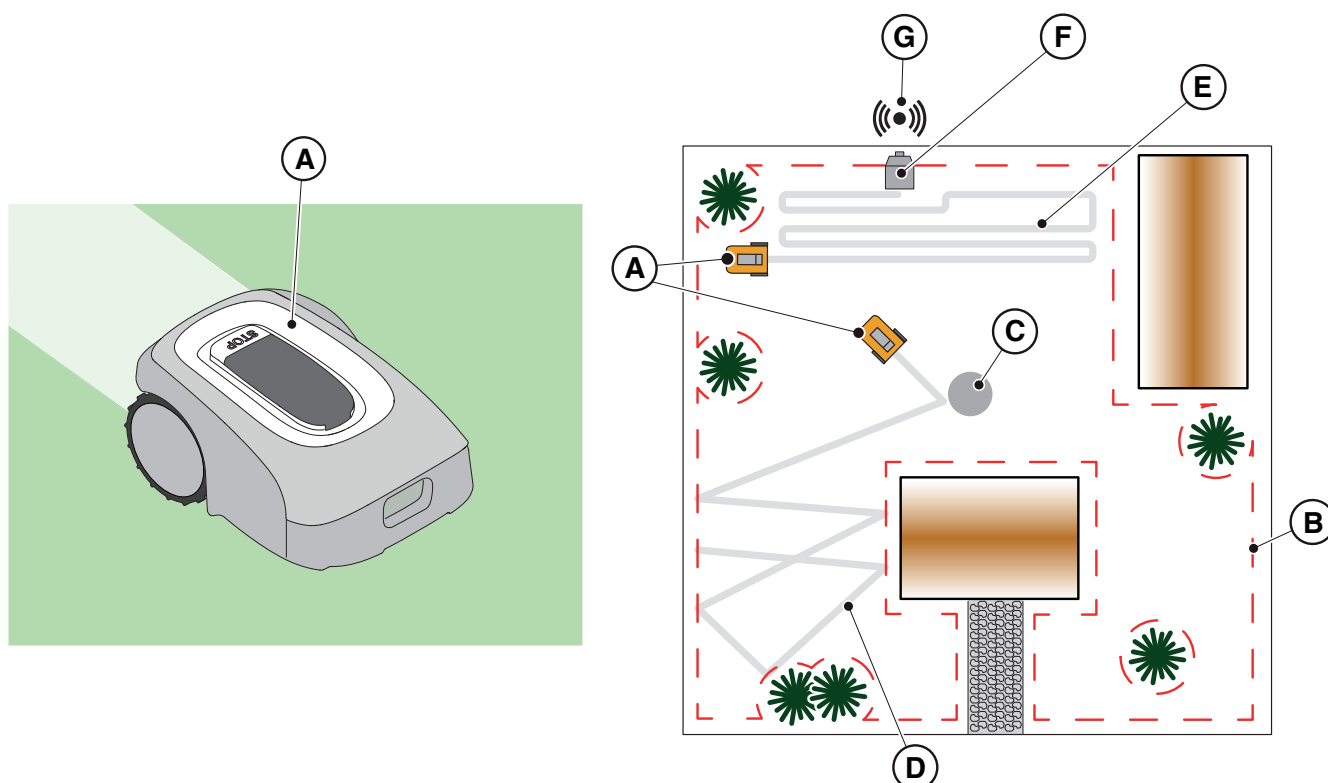
Durante el funcionamiento, el robot cortacésped efectúa el corte del área delimitada por el confín virtual (B). Cuando el robot cortacésped se acerca al confín virtual (B) o encuentra un obstáculo (C), cambia de trayectoria según la estrategia de navegación elegida: aleatoria (D), líneas paralelas (E) u otras.

El robot cortacésped efectúa el corte automático y completo de la zona de césped delimitada.

El producto funciona a través de una señal de satélite y requiere la instalación de una base de carga (Fig. 2.F, 2.G) con una estación integrada de referencia por satélite (Fig. 3.C), que también puede instalarse por separado. El robot cortacésped y la estación de referencia por satélite se comunican entre sí mediante módulos 3G/4G equipados con tarjetas SIM. La tecnología de funcionamiento del robot cortacésped se basa en la comunicación de datos entre el Cloud STIGA y el propio robot. La cuota de suscripción es obligatoria para el funcionamiento de Stig-A y depende de la cantidad de datos necesarios. También se necesita un dispositivo móvil (smartphone) para utilizar el producto.

Cualquier otro tipo de uso puede ser peligroso y causar daños a personas y/o cosas. El uso inadecuado incluye (pero no se limita a): transportar personas, niños o animales en la máquina; ser transportado por la máquina; utilizar la máquina para tirar o empujar cargas; utilizar la máquina para cortar vegetación no herbácea.

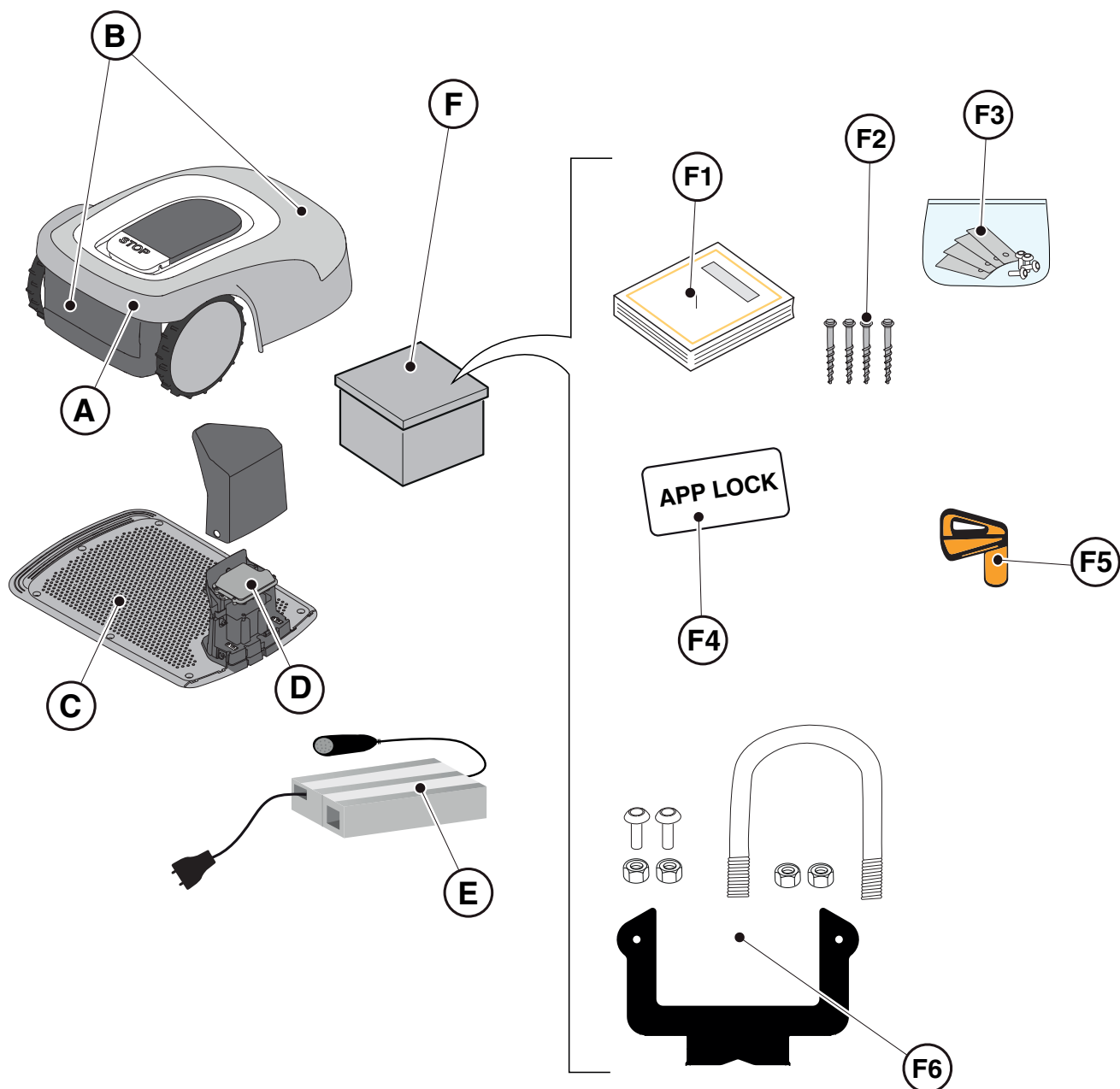
NOTA: La cuota de suscripción es necesaria para el funcionamiento del producto.



3.2.2. COMPONENTES PRINCIPALES

- (A) Robot cortacésped
- (B) Batería/s (según el modelo)
- (C) Base de carga
- (D) Estación de referencia por satélite (dentro de la base de carga)
- (E) Alimentador de la base de carga

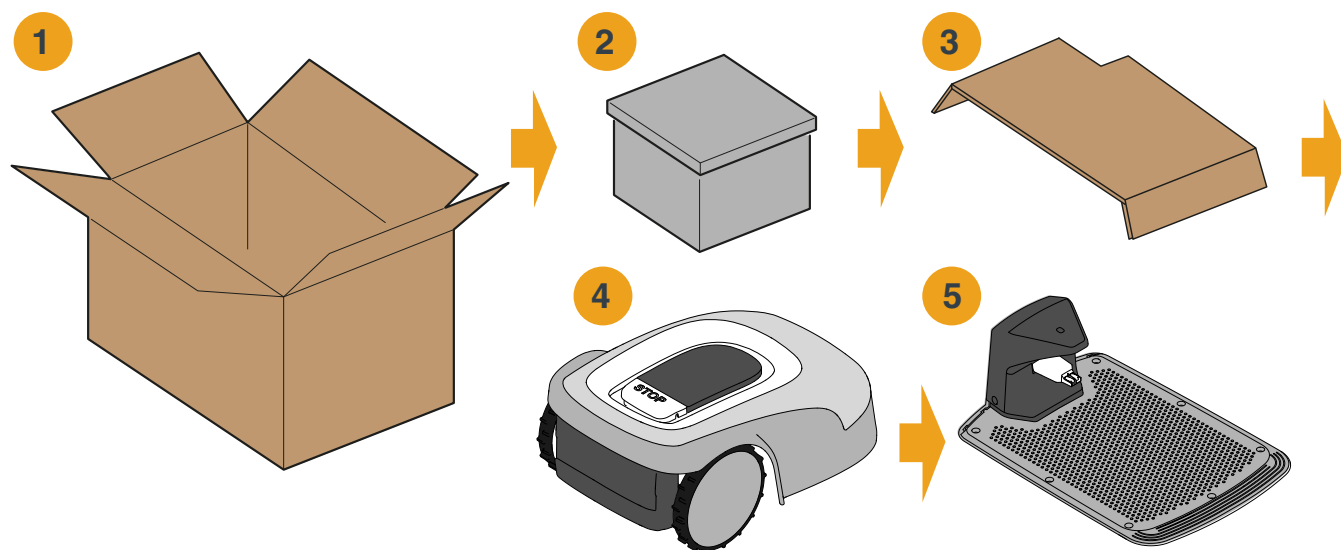
- (F1) Manual de instrucciones
- (F2) Tornillos de fijación de la base de carga
- (F3) Blíster con cuchillas y tornillos de fijación
- (F4) Etiqueta App Lock
- (F5) Llave de seguridad
- (F6) Abrazadera de fijación, puente y tornillos



3.3. DESEMBALAJE

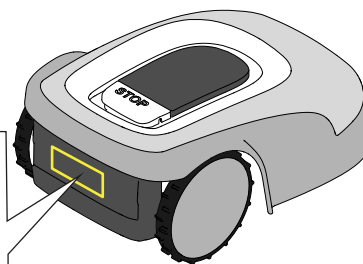
A continuación se detallan todos los pasos para un correcto desembalaje:

1. Abrir la caja del robot cortacésped;
2. Extraer la caja del alimentador;
3. Extraer el cartón superior de contención;
4. Sacar el robot cortacésped;
5. Sacar la base de carga.



3.4. SÍMBOLOS Y PLACAS

A continuación se presentan todos los símbolos presentes en el robot cortacésped:



ATENCIÓN:

Leer las instrucciones de uso antes de poner en marcha el producto.



ATENCIÓN:

Peligro de proyección de objetos contra el cuerpo.

Mantenerse a una distancia de seguridad en relación a la máquina durante su funcionamiento.



ATENCIÓN:

No introducir las manos ni los pies en el alojamiento del dispositivo de corte.

Retirar el dispositivo de desactivación antes de realizar cualquier intervención en la máquina o antes de levantarla.



ATENCIÓN:

No introducir las manos ni los pies en el alojamiento del dispositivo de corte.

No subirse a la máquina.



PROHIBICIÓN:

No utilizar limpiadores de alta presión en la máquina para limpiarla o lavarla.



PROHIBICIÓN:

Asegurarse de que no haya personas (especialmente niños, ancianos o personas discapacitadas) ni animales domésticos en la zona de trabajo cuando la máquina esté en funcionamiento.

Mantener a los niños, animales domésticos y otras personas a una distancia de seguridad suficiente cuando el robot esté funcionando.

A continuación se presentan todos los símbolos presentes en la batería:



ATENCIÓN:

Leer las instrucciones de uso antes de poner en marcha el producto.



No eliminar la batería como un residuo doméstico normal.
Eliminar la batería en los centros de recogida autorizados.



No tirar la batería al fuego ni exponerla a fuentes de calor.

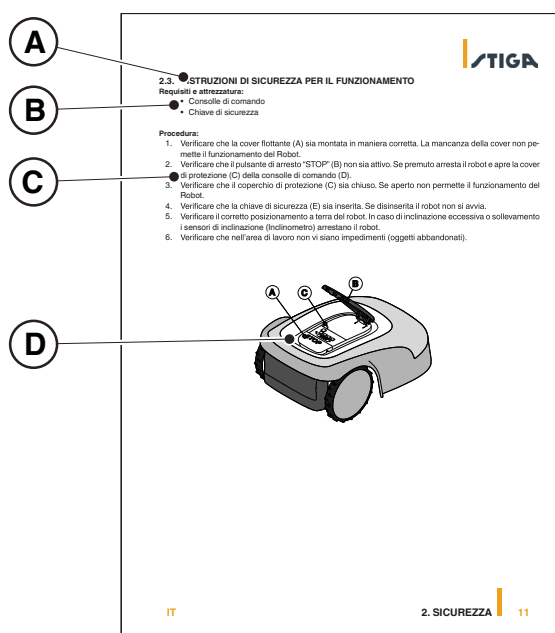


No sumergir la batería en agua ni exponerla a condiciones de humedad.

3.5. INSTRUCCIONES GENERALES DE LECTURA DEL MANUAL

A continuación se describen los criterios que se han seguido en la elaboración de este documento.

1. Título del tema (A)
2. Requisitos y equipos para llevar a cabo el procedimiento (B)
3. Descripción del procedimiento (C)
4. Imágenes descriptivas del procedimiento (D)



4. INSTALACIÓN

4.1. INFORMACIÓN GENERAL PARA LA INSTALACIÓN



ADVERTENCIA:

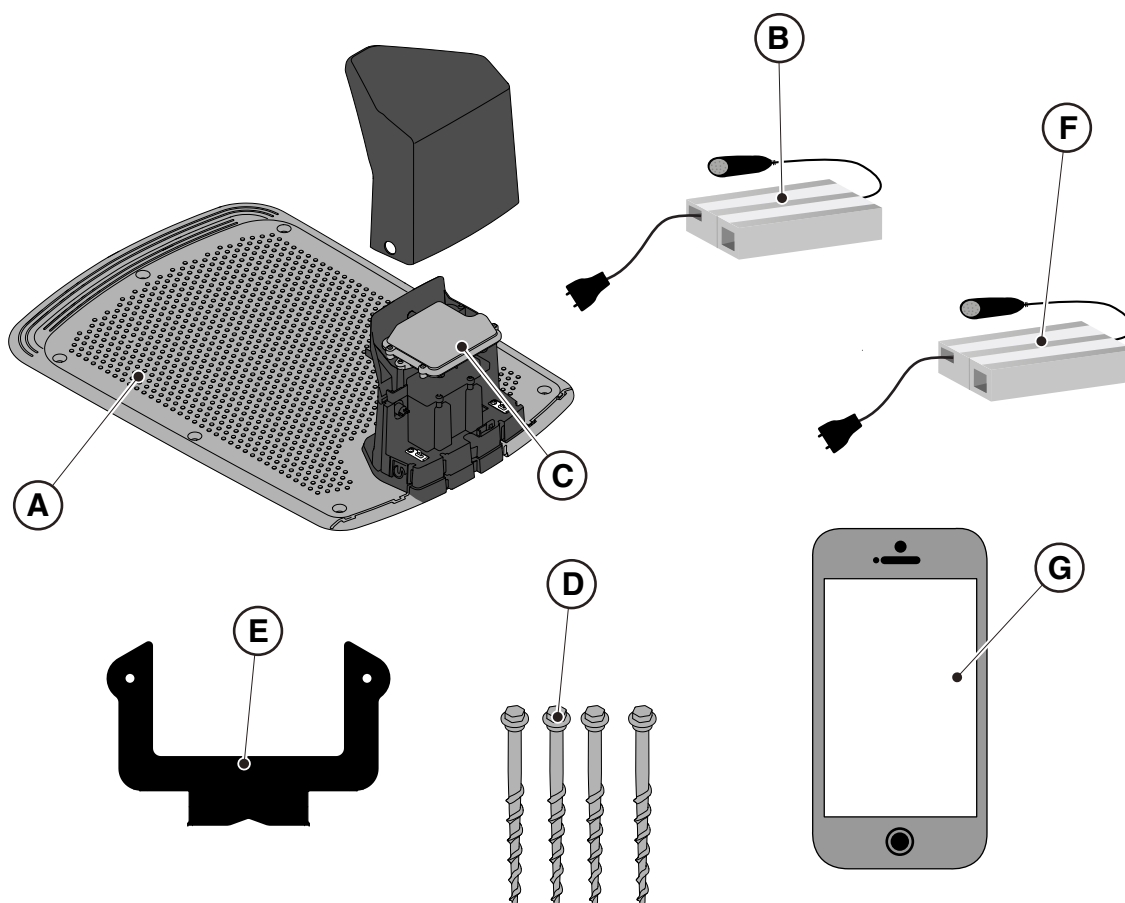
No modificar, manipular, eludir ni eliminar los dispositivos de seguridad instalados.

NOTA: Para más aclaraciones sobre la instalación del producto, contactar con un distribuidor STIGA.

4.2. COMPONENTES PARA LA INSTALACIÓN

- (A) Base de carga
- (B) Alimentador
- (C) Estación de referencia por satélite
- (D) Tornillos de fijación de la base de carga
- (E) Abrazadera para la fijación separada de la estación de referencia por satélite (opcional)
- (F) Alimentador para la instalación separada de la estación de referencia por satélite (opcional)
- (G) Dispositivo móvil (no incluido)

Véase Cap. 9 “Accesorios”



4.3. COMPROBACIÓN DE LOS REQUISITOS PARA LA INSTALACIÓN

A continuación se presenta cómo comprobar los requisitos necesarios y preparar el jardín antes de realizar la instalación.

4.3.1. COMPROBACIÓN DEL JARDÍN:

- Efectuar un estudio de toda la zona para inspeccionar adecuadamente el estado del jardín, los obstáculos y las zonas que deben excluirse.
- Verificar que el césped que debe cortarse sea uniforme y no tenga baches, piedras u otros obstáculos, y si fuera necesario, realizar los trabajos de recuperación correspondientes.

NOTA: Nivelar el suelo para que no se formen charcos a causa de la lluvia.

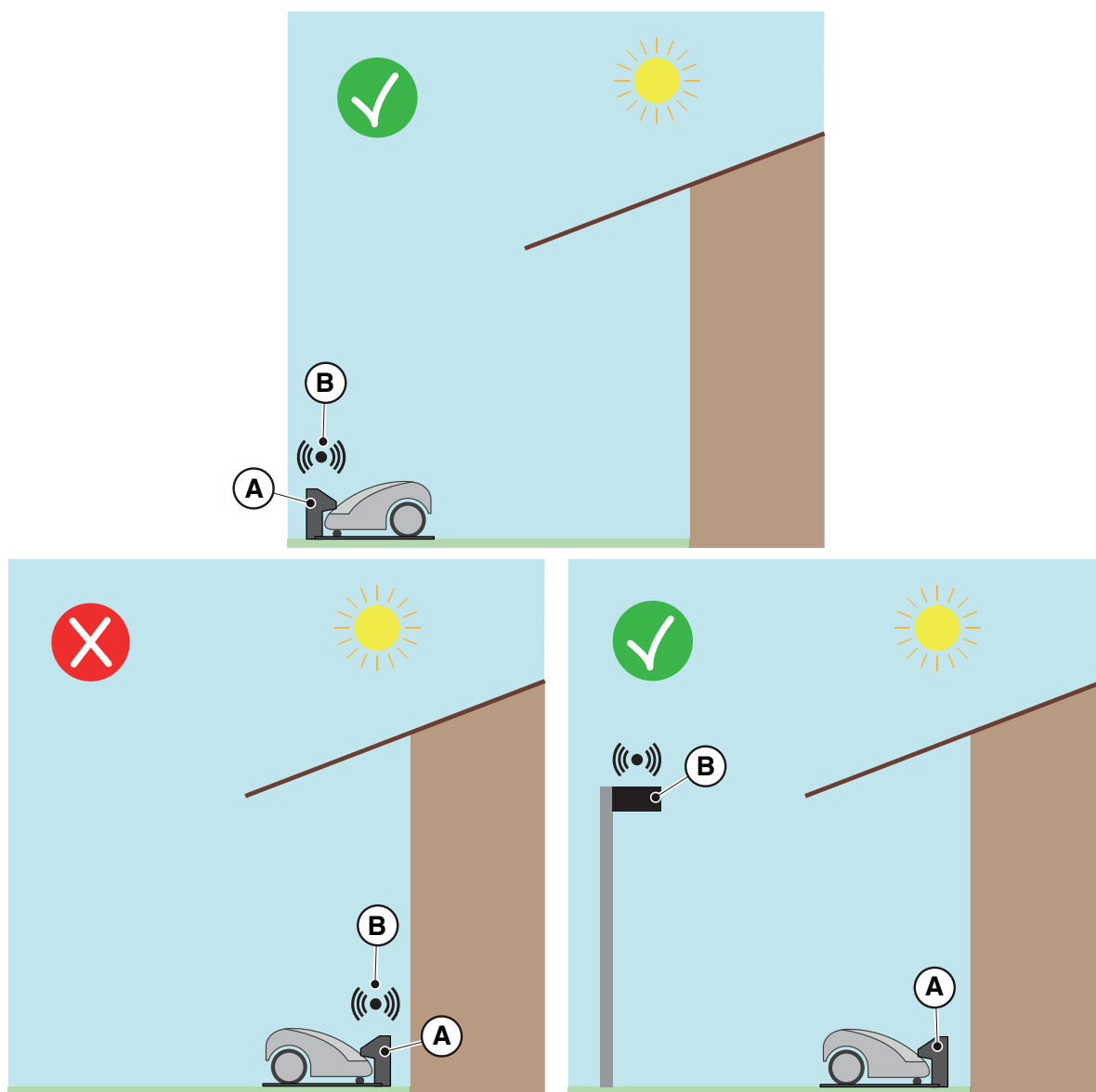
NOTA: Cuando se instale por primera vez, la altura inicial del césped debe estar dentro del rango de funcionamiento del robot cortacésped: 20-60 mm. Si fuera necesario, preparar el jardín con un cortacésped convencional.

4.3.2. COMPROBACIONES PARA LA INSTALACIÓN DE LA BASE DE CARGA Y DEL ALIMENTADOR:

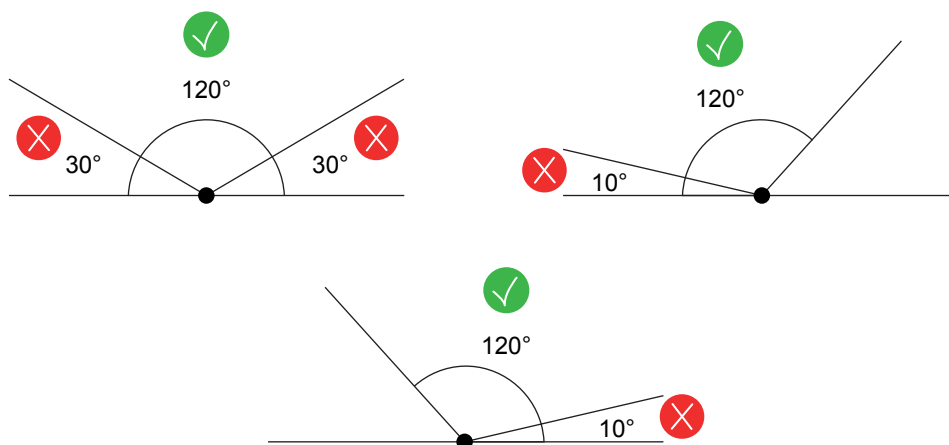
 PELIGRO ELÉCTRICO: Para realizar la conexión eléctrica, es necesario que cerca de la zona de instalación se haya dispuesto una toma de corriente. Asegurarse de que la conexión a la red de alimentación sea conforme a la leyes vigentes del país donde se utiliza.	 PELIGRO ELÉCTRICO: No conecte la fuente de alimentación a una toma de corriente si el enchufe o el cable están dañados. No conecte ni toque un cable dañado antes de desconectarlo de la fuente de alimentación. Un cable deteriorado puede crear contacto con las partes bajo tensión.
 PELIGRO ELÉCTRICO: El circuito alimentado debe estar protegido por un interruptor diferencial (RCD) con una corriente de activación no superior a 30 mA.	

Procedimiento:

1. Disponga de una zona llana en el césped para colocar la base de carga (A), preferiblemente en una zona del jardín donde el cielo sea totalmente visible y cerca de una toma de corriente.
2. Asegúrese de que hay espacio suficiente para instalar la base de carga, de modo que haya una zona libre de obstáculos de al menos 1,5 metros de ancho y 3 metros de largo delante de ella. El terreno debe ser perfectamente plano y compacto para evitar la deformación de la superficie de la base de carga.
3. Si la base de carga (A) no está situada en una zona en la que el cielo sea totalmente visible, la estación de referencia por satélite (B) debe retirarse de la base de carga e instalarse en una zona en la que el cielo sea totalmente visible. Se requiere la conexión a una toma de corriente.



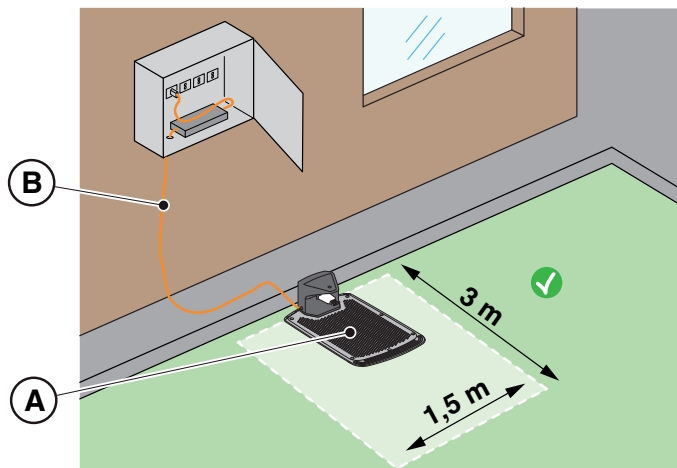
NOTA: Se considera que el cielo es totalmente visible cuando está despejado en un ángulo de al menos 120 grados en todas las direcciones.



NOTA: Los árboles con follaje denso pueden interferir en el buen funcionamiento del producto.


ATENCIÓN:

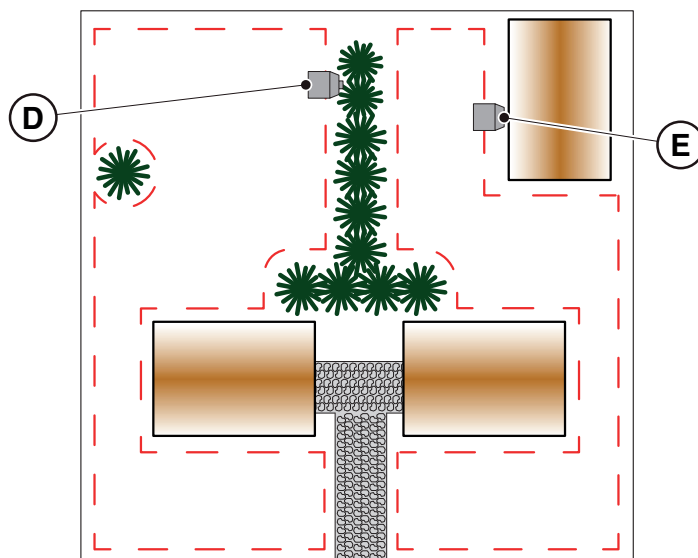
El cable de alimentación, la fuente de alimentación, el alargador y cualquier otro cable eléctrico que no pertenezca al producto deben permanecer fuera de la zona de corte para mantenerlos alejados de las piezas móviles peligrosas y para evitar que los cables se dañen y puedan entrar en contacto con piezas con tensión.



4. Asegurarse de que la zona elegida para la instalación de la base de carga (D) esté al menos a 400 cm de distancia de la base de carga (E) de un posible segundo robot cortacésped.

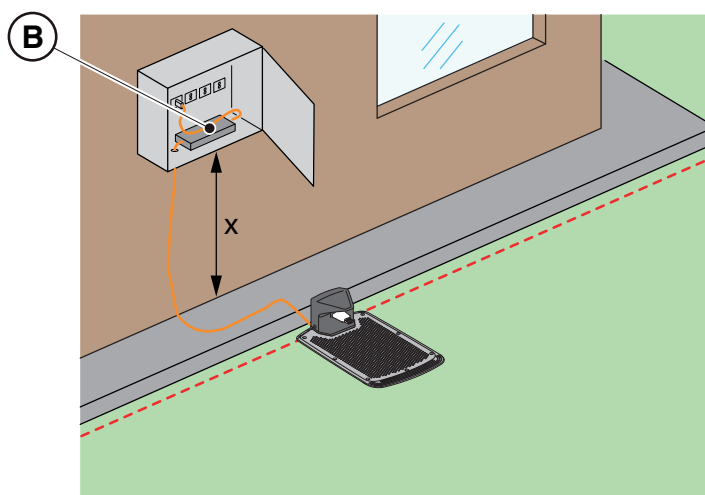

ATENCIÓN:

La excesiva proximidad entre dos bases de carga puede causar interferencias



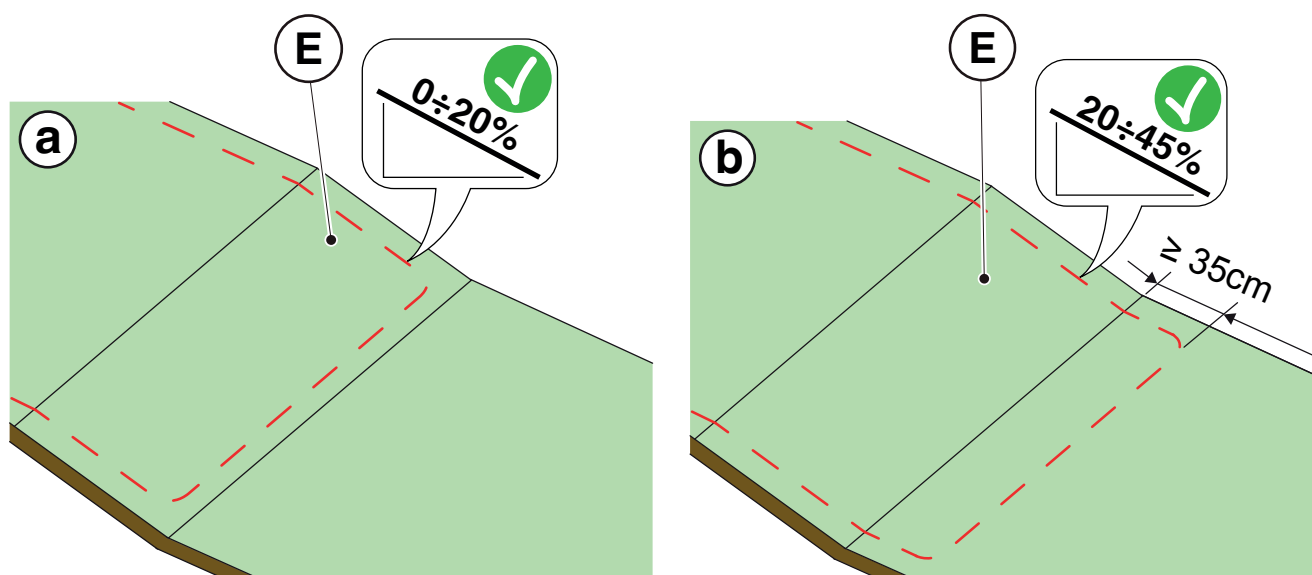
5. Preparar la zona de instalación del alimentador (B) de manera que no pueda quedar sumergida en el agua bajo ninguna condición.

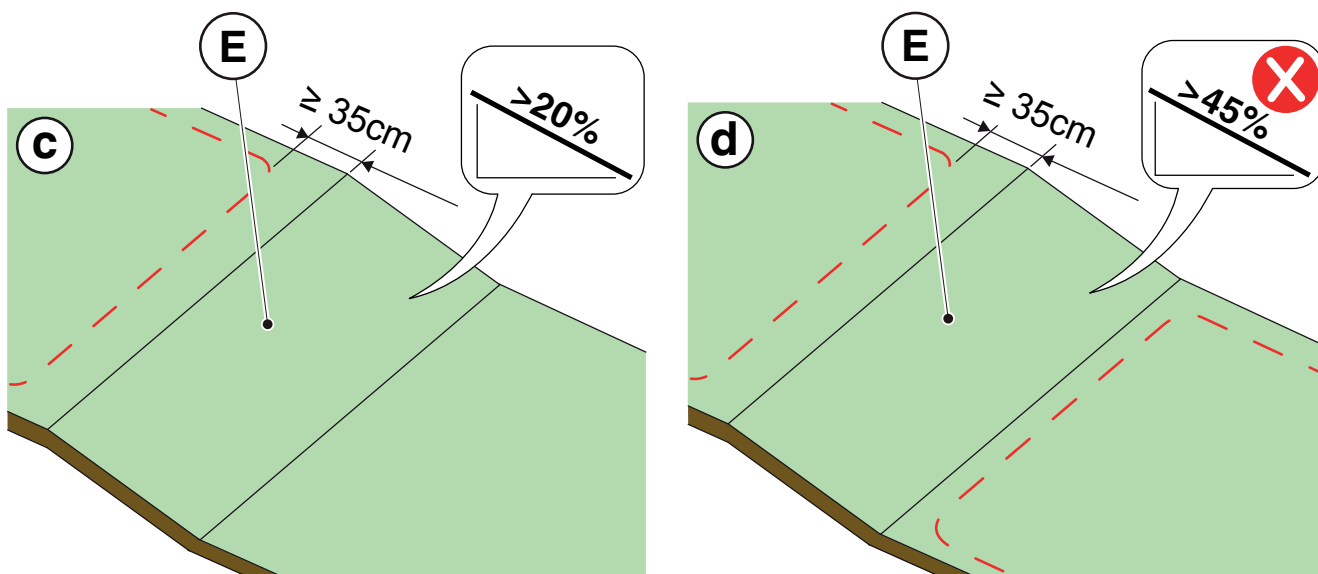
NOTA: Es preferible y recomendable instalar el alimentador (B) en un compartimento cerrado y protegido de los agentes atmosféricos, en una posición que no pueda ser alcanzada fácilmente por personas no autorizadas, como los niños ($X > 160$ cm).



4.3.3. CONTROLES PARA LA DEFINICIÓN DE LOS CONFINES VIRTUALES:

1. Comprobar que la pendiente máxima de la zona de trabajo sea inferior o igual al 45 % o al 50 % y según el modelo (ver párr. 1.2 DATOS TÉCNICOS). Para la definición de los confines virtuales respetar las reglas indicadas en las imágenes de abajo:
 - a) si la pendiente es ≤ 20 %, el confín virtual puede colocarse como en la figura;
 - b) si la pendiente es >20 % y ≤ 45 % (50 %), la instalación debe incluir la zona inclinada respetando la distancia indicada en la figura;
 - c) si la pendiente es >20 % y la zona inclinada no forma parte de la parte del jardín que se va a cortar, debe respetarse la distancia indicada en la figura;
 - d) si la pendiente es >45 % (50 %) debe excluirse la zona inclinada respetando la distancia indicada en la figura.





ATENCIÓN:

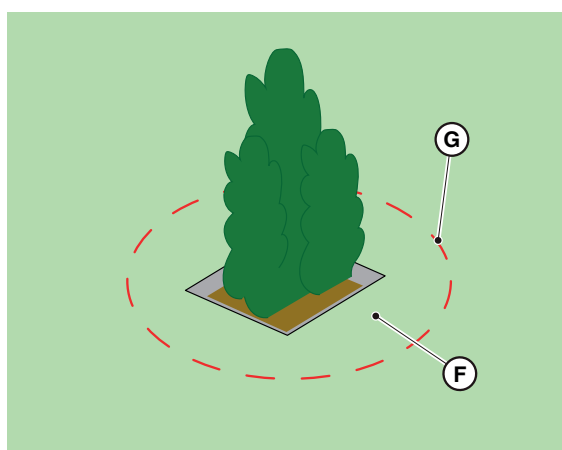
El robot puede cortar superficies con pendiente máxima del 45 % o 50 % según el modelo. Si no se siguen las instrucciones, el robot puede resbalar y salir de la zona de trabajo.



ATENCIÓN:

Las zonas que presenten pendientes superiores a aquellas admisibles no pueden ser cortadas. Coloque el confín virtual antes de la pendiente, excluyendo esa zona de césped del corte

2. Comprobar toda la zona de trabajo: identificar los obstáculos y las zonas que deben excluirse de la zona de trabajo (F) que deberán programarse como zonas que evitar (G).



4.4. CRITERIOS PARA DELIMITAR LAS ZONAS DE TRABAJO Y LAS RUTAS DE DESPLAZAMIENTO

4.4.1. DISTANCIAS MÍNIMAS DE LOS CONFINES VIRTUALES Y DISTANCIAS DE DELIMITACIÓN

Procedimiento:

1. Si hay una acera o calzada (A) al mismo nivel que el césped, el confín virtual puede coincidir con el borde de la acera. También es posible programar el confín virtual conduciendo el robot cortacésped por el borde de la acera.
2. Cuando haya una piscina, un estanque o una excavación (B), el confín virtual debe planificarse a una distancia mínima de 1 metro. Si la piscina, el estanque o la excavación están situados al final de una pendiente, el confín virtual debe programarse a una distancia de al menos 1,5 metros.
3. En el caso de los árboles con raíces salientes (C), el confín virtual debe programarse de manera que el robot cortacésped no pase por superficies desconectadas.
4. El confín virtual debe programarse de manera que el robot cortacésped mantenga una distancia de al menos 10 cm de las zonas con grava o piedra triturada (D).
5. En caso de zonas en pendiente, respetar lo indicado en el párr. 4.3.3.
6. En todos los demás casos, el confín virtual puede determinarse a partir del espacio de la máquina, considerando una distancia mínima de 10 cm entre el robot cortacésped y el obstáculo.
7. Cuando los obstáculos estén separados por menos de 70 cm (F), márquelos como un solo obstáculo según las distancias indicadas anteriormente.



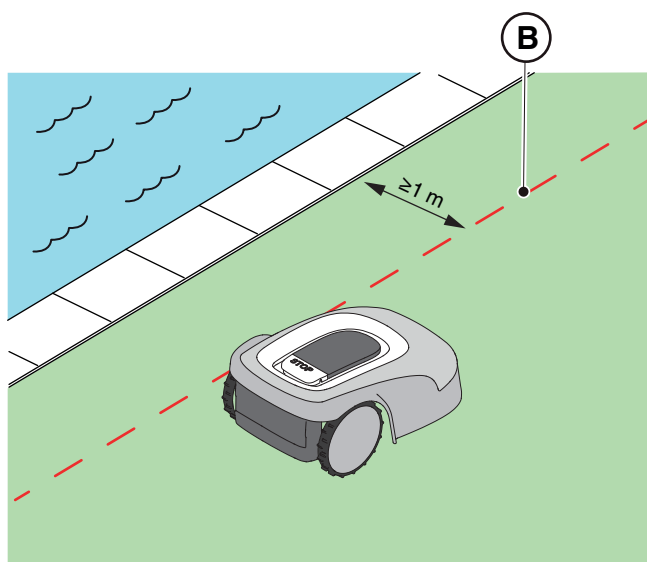
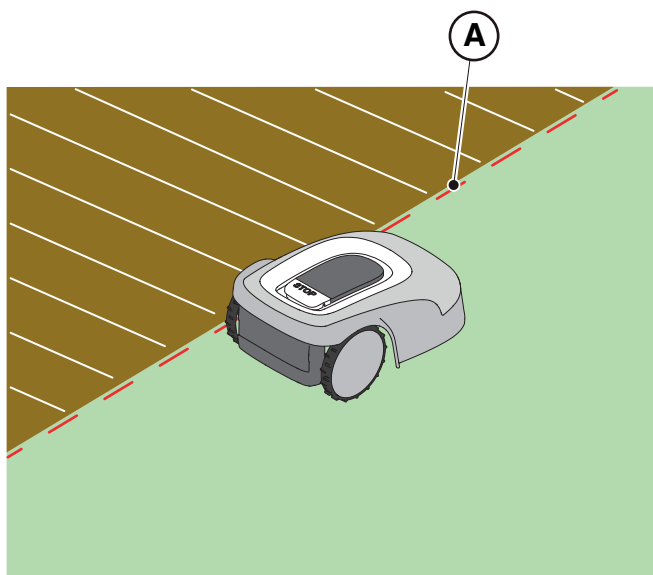
ADVERTENCIA:

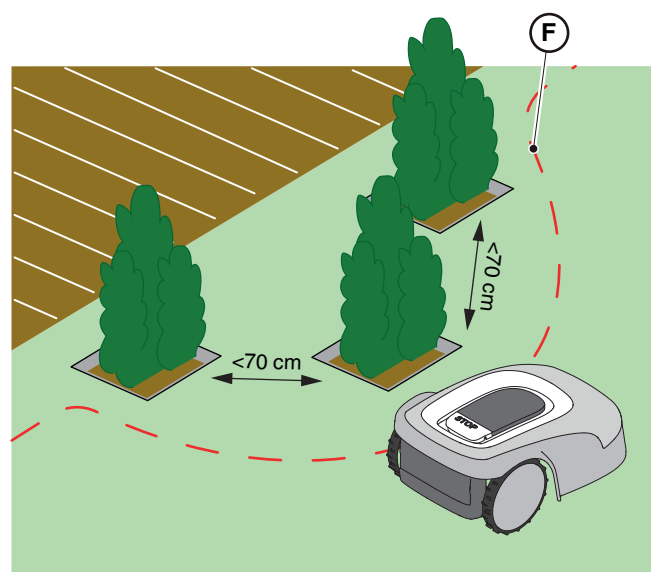
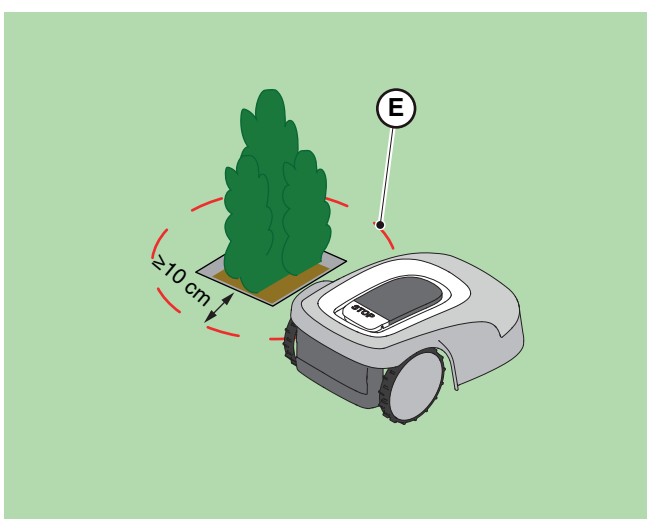
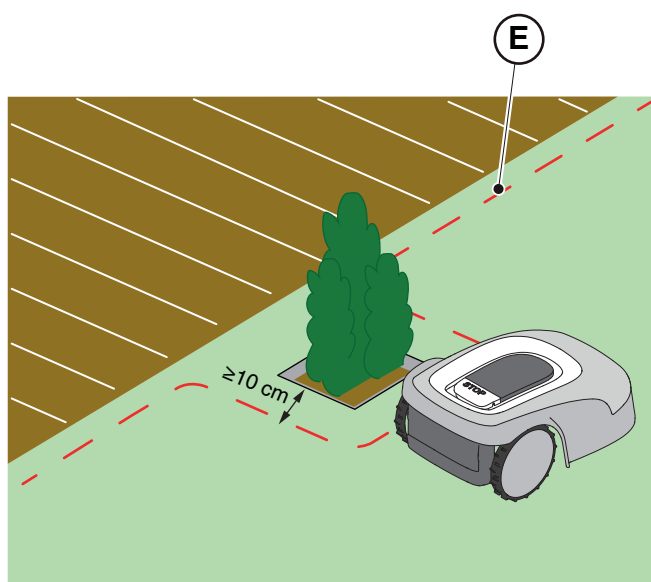
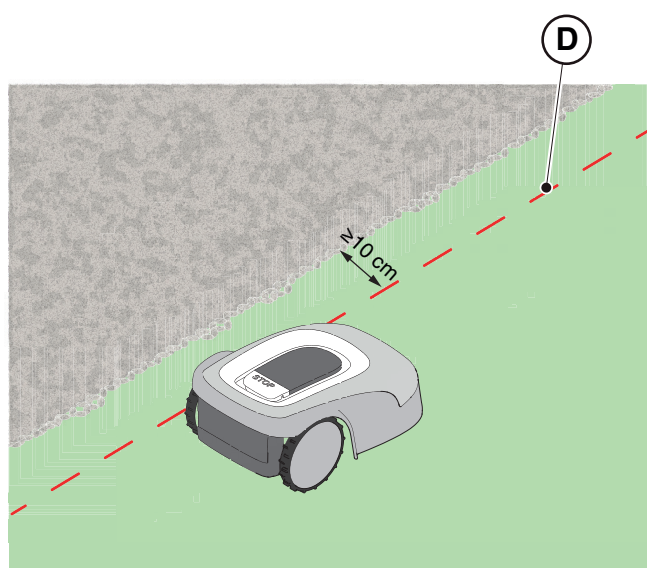
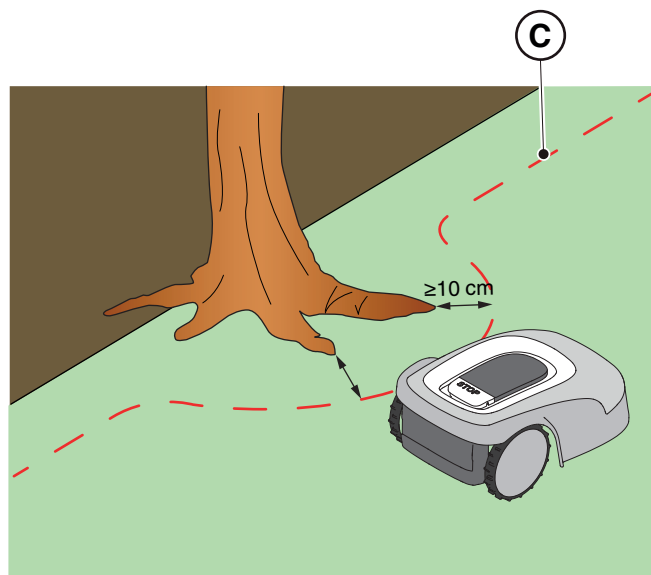
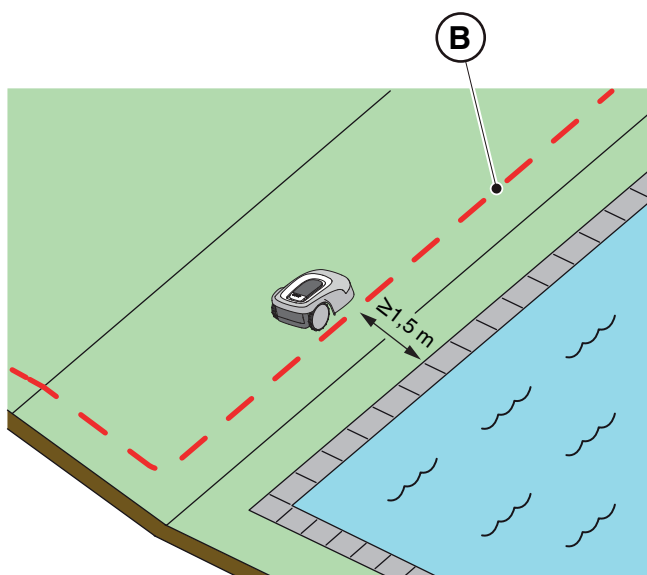
La zona de trabajo y, en general, las zonas por las que puede navegar el robot cortacésped deben estar delimitadas por una valla que no se pueda cruzar.



ATENCIÓN:

Si la pendiente es superior al 45 % o al 50 %, según el modelo, la zona inclinada debe excluirse de la zona de corte (ver párr. 4.3).

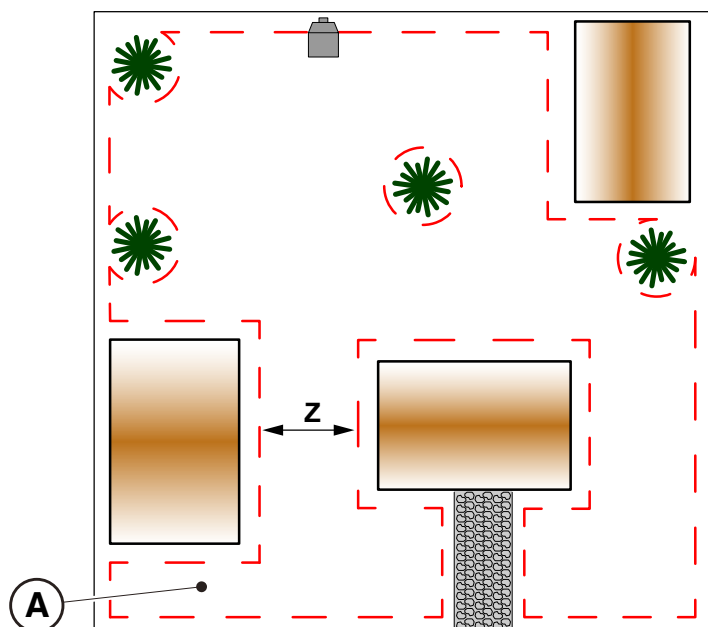




4.4.2. PASOS ENTRE LAS DISTINTAS ZONAS DEL JARDÍN

Procedimiento:

1. En caso de pasillos, la distancia entre dos confines virtuales debe ser $Z \geq 70$ cm.
2. En caso de un paso $Z < 70$ cm, la zona (A) puede no ser alcanzable por el robot cortacésped de forma automática y en este caso se debe considerar como "Área cerrada".



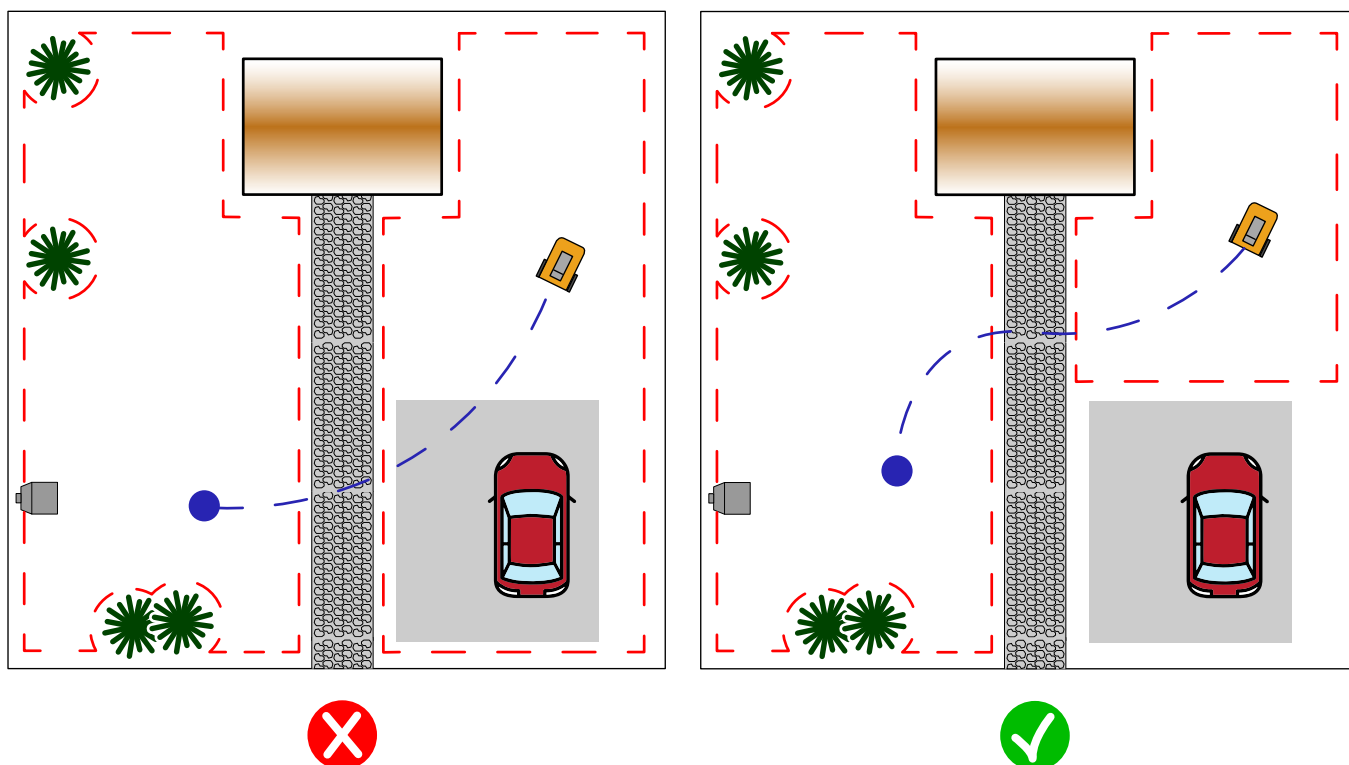
4.4.3. RUTAS DE DESPLAZAMIENTO

Si hay zonas del jardín que están separadas entre sí por zonas que no se van a cortar o en las que no hay césped, sino, por ejemplo, caminos de grava o superficies duras al mismo nivel que el jardín, es posible conectar las zonas que se van a cortar mediante rutas de desplazamiento. El robot cortacésped se desplazará de una zona a otra manteniendo el dispositivo de corte apagado.

La ruta de desplazamiento también puede utilizarse para llegar a la base de carga cuando ésta no está instalada dentro de una zona de trabajo.

Procedimiento:

1. Identificar la ruta de desplazamiento más suave entre los posibles pasajes, que permita la mayor distancia de cualquier obstáculo y que no atraviese zonas normalmente utilizadas para el estacionamiento, el tránsito de vehículos o los flujos de personas.
2. La distancia entre la ruta de desplazamiento y los distintos obstáculos no debe ser en ningún caso inferior a 2 metros.



4.5. INSTALACIÓN DE LOS COMPONENTES

 PELIGRO ELÉCTRICO: Utilizar únicamente el cargador de batería y el alimentador suministrados por el Fabricante. El uso inadecuado puede provocar una descarga eléctrica y/o un sobrecalentamiento.	 ADVERTENCIA: El circuito alimentado debe estar protegido por un interruptor diferencial (RCD) con una corriente de activación no superior a 30 mA.
 PELIGRO ELÉCTRICO: Para realizar la conexión eléctrica, es necesario que cerca de la zona de instalación se haya dispuesto una toma de corriente. Asegurarse de que la conexión a la red de alimentación sea conforme a la leyes vigentes del país donde se utiliza.	 PELIGRO ELÉCTRICO: Conectar la alimentación eléctrica una vez completadas todas las operaciones de instalación. Si fuera necesario, desconectar la alimentación eléctrica general durante la instalación.
 ADVERTENCIA: Peligro de corte de manos.	 ADVERTENCIA: Peligro de polvo en los ojos.
 USO OBLIGATORIO DE GUANTES: Usar guantes de protección para evitar peligros de cortes en las manos.	 USO OBLIGATORIO DE GAFAS: Usar gafas de protección para evitar peligro de polvo en los ojos.

4.5.1. INSTALACIÓN BASE DE CARGA

 ADVERTENCIA: Peligro de corte de manos.	 ADVERTENCIA: Peligro de polvo en los ojos.
 PELIGRO ELÉCTRICO: Conectar la alimentación eléctrica una vez completadas todas las operaciones de instalación. Si fuera necesario, desconectar la alimentación eléctrica general durante la instalación.	

Requisitos y obligaciones:

- Terreno llano
- Base de carga
- Alimentador
- Gafas
- Terreno compacto
- Tornillos de fijación
- Guantes

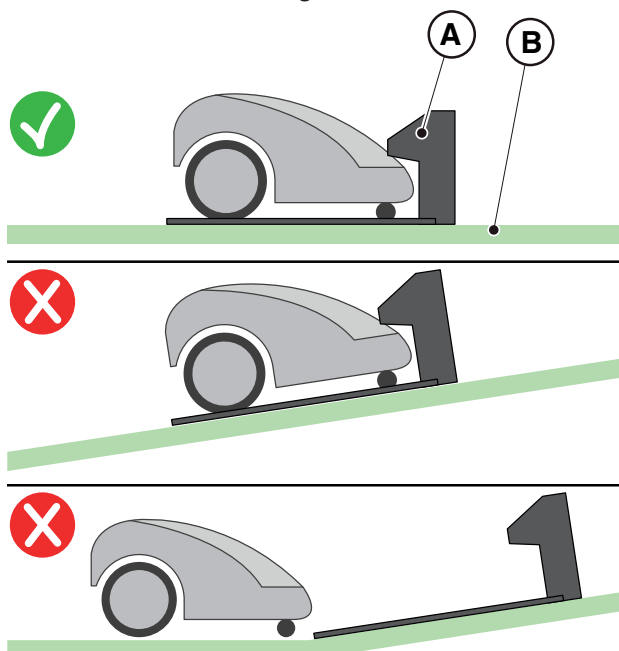
 USO OBLIGATORIO DE GUANTES: Usar guantes de protección para evitar peligros de cortes en las manos.	 USO OBLIGATORIO DE GAFAS: Usar gafas de protección para evitar peligro de polvo en los ojos.
---	--

La base de carga puede instalarse dentro de la zona de trabajo o en una zona conectada a ella a través de una ruta de desplazamiento.

Asegúrese de que hay espacio suficiente para instalar la base de carga de modo que haya una zona libre de obstáculos de al menos 1,5 metros de ancho y 3 metros de largo delante de ella.

Procedimiento:

1. Comprobar los requisitos para la instalación como se indica en el Párr. 4.3.
2. Si fuera necesario, preparar el suelo para que la superficie de la base de carga (A) esté al mismo nivel que el césped (B), el suelo debe ser perfectamente plano y compacto para evitar la deformación de la superficie de la base de carga.

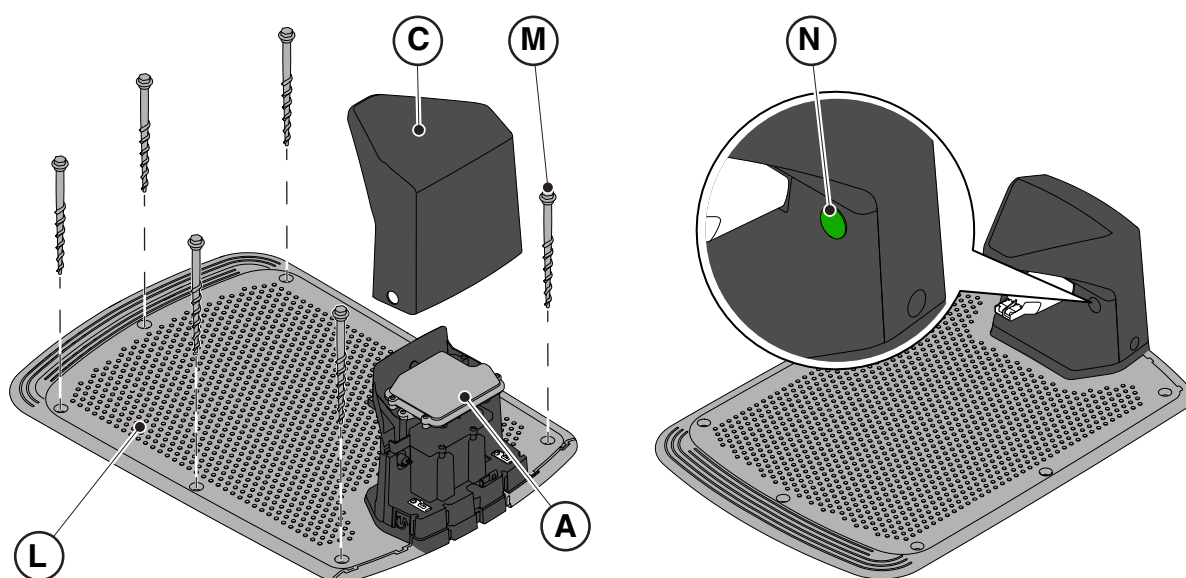


3. Fijar la base de carga (L) al suelo con los tornillos de fijación (M).
4. Compruebe que la estación de referencia por satélite (A) está conectada a la base de carga a través de su conector.
5. Conectar la fuente de alimentación a la base de carga y atornillar el conector.
6. Conectar el enchufe del alimentador en la toma eléctrica.
7. Comprobar que cuando el robot cortacésped no esté en la base de carga, el indicador luminoso de la base de carga (N) está encendido con luz fija (ver párr. 5.4).



ATENCIÓN:

El cable de alimentación, la fuente de alimentación, el alargador y cualquier otro cable eléctrico que no pertenezca al producto deben permanecer fuera de la zona de corte para mantenerlos alejados de las piezas móviles peligrosas y para evitar que los cables se dañen y puedan entrar en contacto con piezas con tensión.



NOTA: Si es necesario, el cable que alimenta la base de carga puede extenderse con los cables de extensión. **Está** permitido utilizar al máximo dos cables de extensión de 5 metros (Ver Cap. 9 "Accesorios").

4.5.2. INSTALACIÓN DE LA ESTACIÓN DE REFERENCIA POR SATÉLITE

 PELIGRO ELÉCTRICO: Utilizar únicamente el cargador de batería y el alimentador suministrados por el Fabricante. El uso inadecuado puede provocar una descarga eléctrica y/o un sobrecalentamiento.	 ADVERTENCIA: El circuito alimentado debe estar protegido por un interruptor diferencial (RCD) con una corriente de activación no superior a 30 mA.
 PELIGRO ELÉCTRICO: Para realizar la conexión eléctrica, es necesario que cerca de la zona de instalación se haya dispuesto una toma de corriente. Asegurarse de que la conexión a la red de alimentación sea conforme a la leyes vigentes del país donde se utiliza.	 PELIGRO ELÉCTRICO: Conectar la alimentación eléctrica una vez completadas todas las operaciones de instalación. Si fuera necesario, desconectar la alimentación eléctrica general durante la instalación.

La estación de referencia por satélite (A) se suministra con la base de carga y se instala bajo la cubierta protectora (B).

Se alimenta de la base de carga a través de un conector (C).

Si la base de carga (D) no está situada en una zona en la que el cielo sea totalmente visible, la estación de referencia por satélite (A) debe retirarse de la base de carga e instalarse en una zona en la que el cielo sea totalmente visible.

En este caso, la instalación de la estación de referencia por satélite (A) debe realizarse a través de la abrazadera de fijación (E). Para la alimentación se necesita una fuente de alimentación (F) disponible por separado y una conexión a una toma de corriente.

El punto de instalación independiente de la estación de referencia debe estar al menos a 2,5 metros del suelo.

Preparar la zona de instalación del alimentador (F) de manera que quede protegido por la radiación solar y que no pueda sumergirse en el agua bajo ninguna condición meteorológica.



ATENCIÓN:

El cable de alimentación, la fuente de alimentación, el alargador y cualquier otro cable eléctrico que no pertenezca al producto deben permanecer fuera de la zona de corte para mantenerlos alejados de las piezas móviles peligrosas y para evitar que los cables se dañen y puedan entrar en contacto con piezas con tensión.



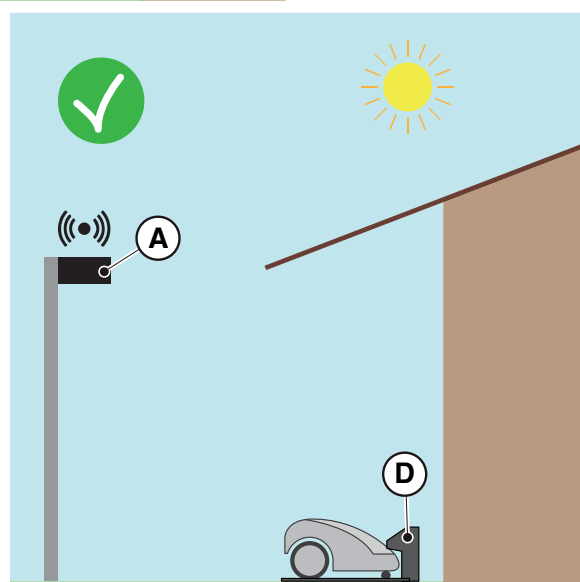
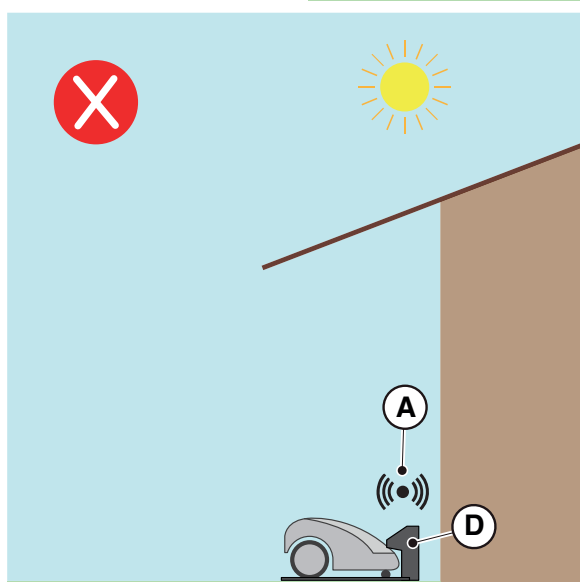
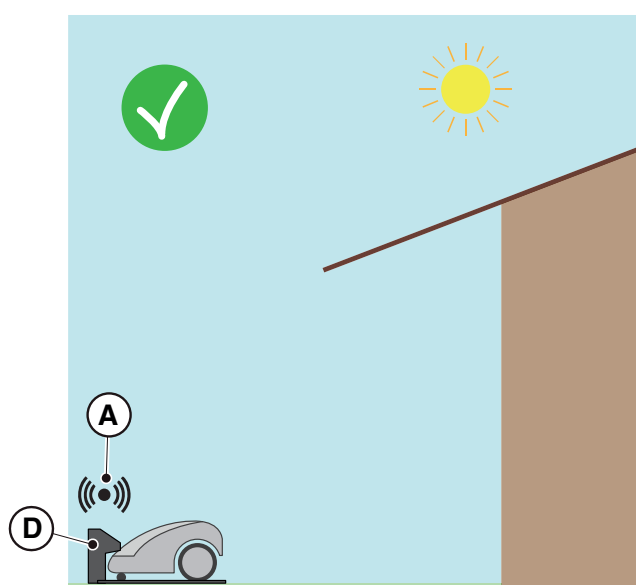
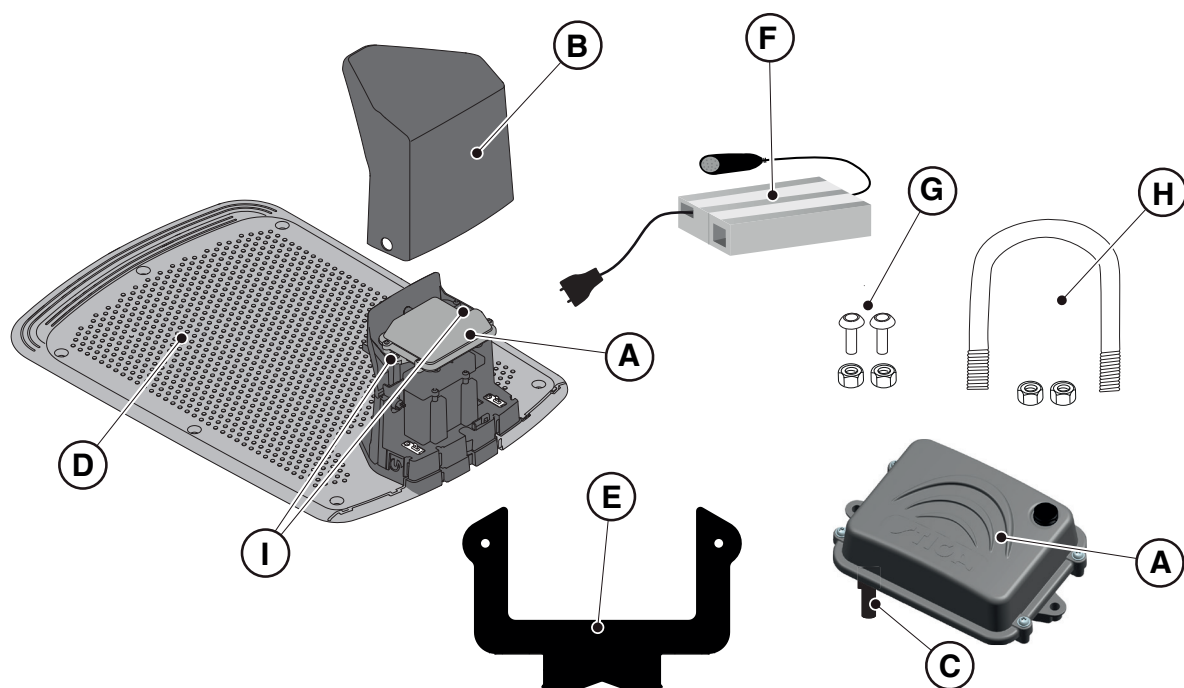
ATENCIÓN:

El cable de alimentación eléctrica y el alimentador deben colocarse de forma que no constituyan un peligro para los niños, las personas o los animales.



ADVERTENCIA:

Por razones de seguridad, la estación de referencia del satélite no debe moverse nunca después de haber programado los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar. El robot cortacésped puede salir de la zona de trabajo programada. Si se traslada la estación de referencia, es necesario reprogramar.



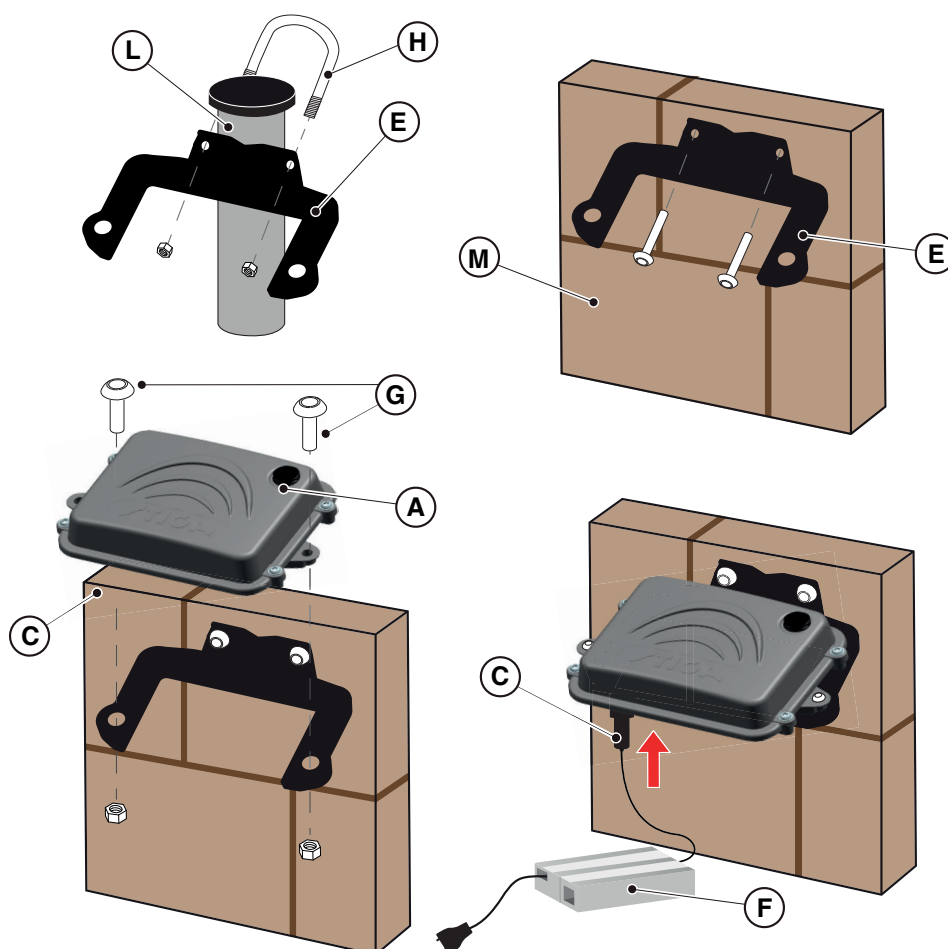
Requisitos y obligaciones:

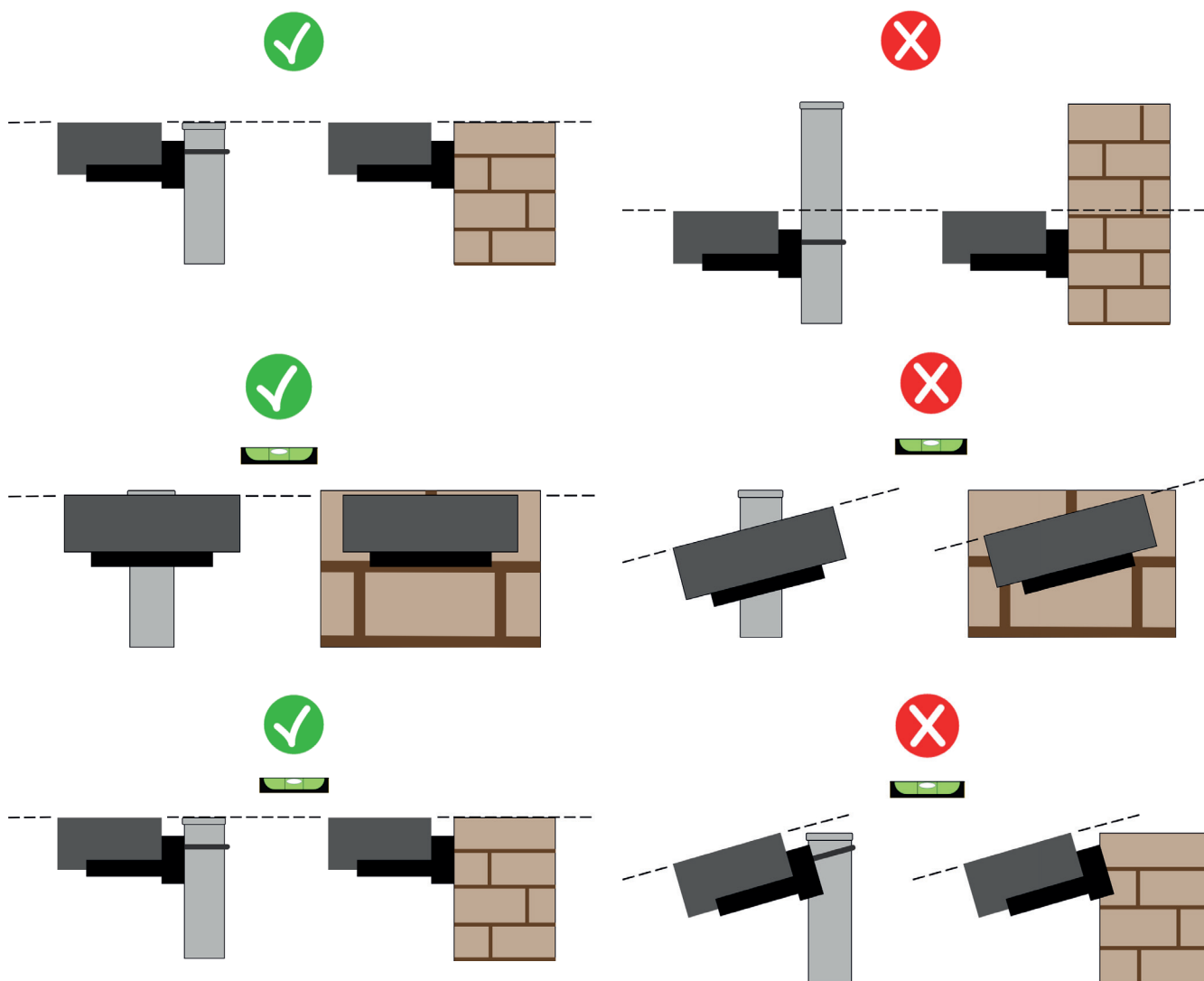
- Estación de referencia satélite (A)
- Alimentador (F) (se puede adquirir por separado).
- Abrazadera de fijación (E).
- Tornillos para la fijación de la estación de referencia por satélite en la abrazadera (G).
- Puente para la fijación de la abrazadera a un poste (H) o tornillos para el montaje en la pared (no incluidos).

Requisitos y obligaciones:

1. Verificar los requisitos de instalación en el Párr. 4.3.2.
2. Abrir la cubierta (B).
3. Desconectar el conector (C) de la estación de referencia por satélite (A) de la base de carga (D).
4. Desenroscar los tornillos de fijación (I) y extraer la estación de referencia por satélite (A) de la base de carga (D).
5. Fijar la abrazadera (E) a una pared (M) con los tornillos de fijación (no incluidos), asegurándose de que esté nivelada. Si se monta en un poste (L), utilizar el puente incluido (H) para fijar la abrazadera (E).
6. Fijar la estación de referencia por satélite (A) a la abrazadera (E) con el conector (C) hacia abajo mediante los tornillos (G). Asegúrese de que la estación está en posición horizontal. Instale la estación a una altura de al menos 2,5 metros del suelo.
7. Conectar la estación de referencia por satélite al alimentador (F) a través del conector (C) y atornillar a la tuerca anular.
8. Asegure el cable de alimentación para que no se dañe ni suponga un peligro.
9. Conecte el enchufe del alimentador (F) en la toma eléctrica.

NOTA: La parte superior de la estación de referencia por satélite debe estar lo más cerca posible de la parte superior de la pared o del poste.





ATENCIÓN:

La superficie o el poste en el que se fije la estación de referencia por satélite debe ser estable y no debe moverse, oscilar o girar, por ejemplo, en caso de viento fuerte o intemperie. El movimiento de la estación de referencia por satélite influye en la precisión de funcionamiento del robot cortacésped.



ATENCIÓN:

Tenga cuidado al instalar la estación de referencia por satélite. Existe el riesgo de caer desde grandes alturas o de que los objetos caigan al vacío.



ATENCIÓN:

Si se traslada la estación de referencia por satélite, la programación de los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar debe realizarse de nuevo a través de la APP.

4.5.3. CARGA ROBOT CORTACÉSPED DESPUÉS DE LA INSTALACIÓN

Cargue el robot cortacésped antes de proceder a la programación de los confines virtuales.

Requisitos y obligaciones:

- Base de carga.

Procedimiento:

1. Cargue el robot cortacésped (ver Párr. 5.5).

NOTA: En la primera recarga, las baterías deben permanecer en carga durante al menos 2 horas.

4.6. PROGRAMACIÓN DE CONFINES VIRTUALES, RUTAS DE DESPLAZAMIENTO Y ZONAS QUE EVITAR

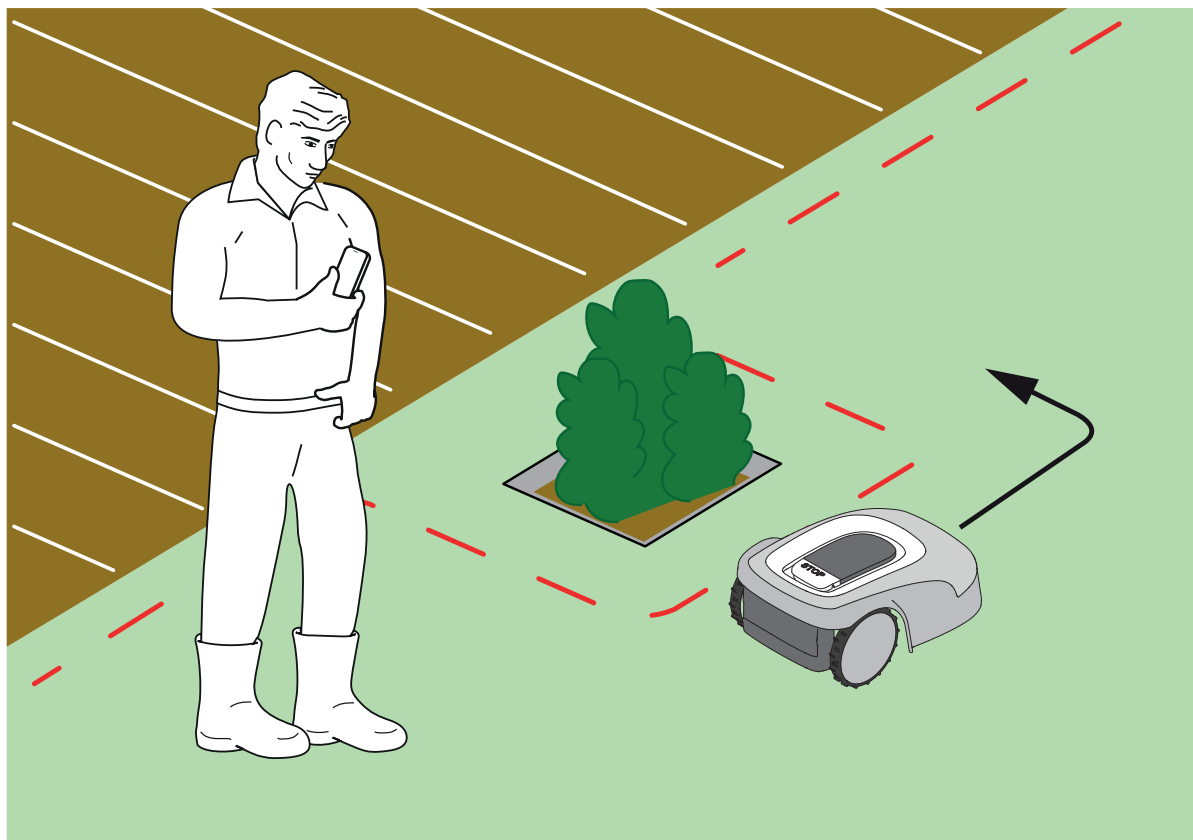
La programación de los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar se realiza mediante los respectivos asistentes de la APP "STIGA.GO". El procedimiento requiere que usted guíe el robot cortacésped manualmente caminando a su lado según los criterios generales indicados en la párr. 4.4.

Requisitos y obligaciones:

- Dispositivo móvil Android o iOS conectado a internet (no incluido).

Procedimiento:

1. Descargue la APP "STIGA GO" desde la Google Play Store para dispositivos Android o desde la App Store para dispositivos iOS.
2. Siga el procedimiento guiado en APP (para más información, consulte el párr. APP).



**ADVERTENCIA:**

La zona de funcionamiento o los recorridos utilizados por la máquina para su desplazamiento deberán establecerse de forma que no incluyan espacios públicos a fin de evitar daños a las personas, a los bienes o accidentes a los vehículos.

**ADVERTENCIA:**

Por su propia seguridad y para evitar daños a personas, animales o bienes, el operador debe conocer primero la zona por la que se guía manualmente el robot cortacésped. Cuando conduzca el robot, camine con cuidado para evitar caídas.

4.7. FUNZIONALIDAD Y CONFIGURACIONES DEL PRODUCTO

El funcionamiento automático del robot cortacésped requiere una serie de ajustes que se pueden realizar a través de un dispositivo móvil (smartphone) iOS o Android con la aplicación "STIGA GO" instalada. La aplicación para iOS puede descargarse en la iOS App Store. La aplicación para Android puede descargarse desde Google Play Store.

ÍNDICE

4.7.1. PRELOGIN	32
4.7.2. REGISTRO (SIGN UP)	32
4.7.3. EMPAREJAMIENTO (PAIRING)	32
4.7.4. GARAJE Y PÁGINA DEL PRODUCTO (DEVICE PAGE)	33
4.7.5. CONFIGURACIÓN DE LA BASE DE CARGA	33
4.7.6. CALIBRACIÓN DE LA BASE DE CARGA	34
4.7.7. INICIALIZACIÓN DEL ROBOT CORTACÉSPED	34
4.7.8. PROGRAMACIÓN DE CONFINES VIRTUALES, RUTAS DE DESPLAZAMIENTO Y ZONAS QUE EVITAR	34
4.7.9. PROGRAMAR LA RUTA DE REGRESO A LA BASE DE CARGA	35
4.7.10. MAPA DEL JARDÍN	36
4.7.11. CORTE PUNTUAL / PROGRAMADO (SPOT CUT / SCHEDULED)	36
4.7.12. PROGRAMACIÓN DE LAS SESIONES DE CORTE (MOWING SESSIONS)	36
4.7.13. GESTIÓN DEL PAQUETE DE DATOS	36
4.7.14. INTEGRACIÓN CON ASISTENTES DE VOZ (AMAZON ALEXA, GOOGLE HOME)	36
4.7.15. ACTUALIZACIÓN DEL SOFTWARE (FIRMWARE UPDATE)	37
4.7.16. PERFIL / GESTIÓN DE USUARIOS / ELECCIÓN DEL CONCESIONARIO PREFERIDO / MENSAJERÍA	37

4.7.1. PRELOGIN

Al acceder por primera vez a la aplicación se puede:

- Acceder a las páginas de información sobre los distribuidores y productos de STIGA.
- Realizar el primer registro.
- Iniciar sesión para usuarios ya registrados.

4.7.2. REGISTRO (SIGN UP)

La sección "Registro" permite el registro del usuario y habilita el acceso a todas las funciones de la aplicación.

El usuario puede conectarse a través de la propia cuenta de Google, Facebook y Apple, o crear una nueva cuenta rellenando los campos requeridos.

El proceso de registro requiere la verificación por correo electrónico.

4.7.3. ASOCIACIÓN DEL DISPOSITIVO (PAIRING)

La sección "Asociación de dispositivos" le permite emparejar su dispositivo móvil a través de la conexión Bluetooth:

- al robot cortacésped;
- a la estación de referencia por satélite;
- a la base de carga.

Para añadir un nuevo producto STIGA, pulse el botón "añadir" (+) y siga el procedimiento guiado.

Para realizar la asociación, el robot cortacésped y la estación de referencia por satélite deben estar a menos de 8 metros del dispositivo móvil.

En el caso de una instalación separada de la estación de referencia por satélite, la base de carga puede asociarse posteriormente.

Una vez completada la asociación, se muestra la página principal del producto, desde la que es posible acceder a los distintos menús disponibles.

NOTA: si la asociación de la base de carga se ha efectuado correctamente, la luz indicadora de la base de carga se iluminará con una luz fija cuando el robot cortacésped esté fuera de la base de carga. Si la asociación no se ha realizado, el indicador luminoso parpadea.

NOTA: después de la asociación de todos los dispositivos, hay que realizar la "calibración de la base de carga" antes de utilizar el producto (ver párr. 4.7.5).

NOTA: si el dispositivo móvil no detecta al robot cortacésped, comprobar que el robot cortacésped no esté asociado a otro dispositivo, (Ver Párr. 5.3.6).

4.7.4. GARAJE Y PÁGINA DEL PRODUCTO (DEVICE PAGE)

La sección "Garaje" muestra todos los productos Stiga asociados al perfil del usuario.

Los productos asociados se muestran desplazándose a la izquierda y a la derecha entre las diferentes pantallas.

Para cada uno de los productos mostrados, es posible acceder a una serie de opciones que le permiten:

- cambiar el nombre o eliminar el dispositivo de la cuenta de usuario;
- acceso a la información del producto y a los manuales;
- comprobar el estado de la conectividad a la red móvil y el estado de la señal GNSS del robot cortacésped y de la estación de referencia;
- realizar las actualizaciones del firmware.

Desde la sección "Garaje" puede acceder a la "Página de producto" de cada producto asociado.

La página de productos del robot cortacésped está dividida en tres secciones:

- Robot.
- Configuraciones.
- Mi jardín.

Las secciones se muestran desplazándose a la derecha y a la izquierda entre las diferentes pantallas.

La sección "Robot" permite:

- Comprobar el estado del robot cortacésped (nivel de batería, estado de funcionamiento, modo de corte ajustado).
- Arrancar y parar el robot cortacésped.
- Forzar el regreso del robot cortacésped a su base de carga.
- Poner en marcha el robot cortacésped para trabajar en una zona a la que no se puede llegar de forma independiente (si está disponible en la app).
- Comprobar las horas de conectividad restantes y renovar el paquete de datos.

La sección "Configuraciones" permite:

- Seleccionar la modalidad de corte "Corte Simple" o "Programado".
- Programar o modificar el programa de trabajo.
- Programar o modificar de la altura de corte.
- Calibrar el posicionamiento del robot cortacésped en la base de carga.
- Iniciar el procedimiento de hibernación para el almacenamiento de invierno.
- Activar y seleccionar la sensibilidad del sensor de lluvia.

La sección "Mi jardín" permite:

- Registre los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que deben evitarse mediante los procedimientos guiados en la aplicación.
- Visualizar el mapa del jardín con los elementos registrados y la posición en tiempo real del robot cortacésped.

4.7.5. ASOCIACIÓN DE LA BASE DE CARGA

Antes de utilizar el robot cortacésped, es necesario asociar la base de carga, (ver párr. 4.7.3).

4.7.6. CALIBRACIÓN DE LA BASE DE CARGA

La operación para calibrar la posición de regreso a la base es obligatoria y requerida en la app inmediatamente después de completar la asociación de la base de carga.

La calibración permite al robot cortacésped determinar la alineación correcta con los contactos de carga, utilizando la lectura de la señal de radio emitida por la antena situada debajo de la base de carga.

Procedimiento:

1. Disponer el robot cortacésped sobre la base de carga y acoplarlo a los contactos de carga.
2. Si es necesario, levante el robot cortacésped ligeramente por el manija trasera y alinéelo con la base de carga para que quede perfectamente alineado con ella.
3. Compruebe en el teclado del robot cortacésped que el icono luminoso "ALARMA" esté apagado, si no es así, restablezca las alarmas antes de continuar (véase el párr.5.3.7).
4. Cerrar la tapa.
5. Inicie la calibración según el procedimiento guiado de la aplicación.
6. Espere hasta que aparezca el mensaje de confirmación de la calibración.

NOTA: si el procedimiento no se completa en los 5 minutos siguientes a la conexión del robot cortacésped a los contactos de carga, la calibración se cancela. Es necesario desconectar el robot de los contactos de carga y repetir el procedimiento desde el punto 1.

4.7.7. INICIALIZACIÓN DEL ROBOT CORTACÉSPED

La inicialización del robot cortacésped es obligatoria y requerida en la aplicación:

- En el primer arranque del producto.
- Cuando el robot cortacésped se enciende o se reinicia.
- Cuando el robot cortacésped se desplaza manualmente.

Procedimiento en el primer arranque del producto:

1. Coloque el robot cortacésped de forma que pueda avanzar al menos 3 m sin encontrar obstáculos.
2. Inicie la inicialización según lo solicitado por la aplicación y espere a que se complete el procedimiento. El robot cortacésped avanza en tres pasos de aproximadamente 1 m.

Procedimiento al arrancar o desplazar el robot cortacésped manualmente:

1. Coloque el robot cortacésped dentro de un área programada, de manera que pueda avanzar al menos 3 m y permanecer dentro del confín virtual sin encontrar obstáculos.
2. Inicie la inicialización según lo solicitado por la aplicación y espere a que se complete el procedimiento. El robot cortacésped avanza en tres pasos de aproximadamente 1 m.

NOTA: si el robot cortacésped termina la ruta de inicialización en un punto fuera de los confines virtuales programados, se queda parado por razones de seguridad y comunica el error "Fuera del perímetro". En este caso es necesario repetir el procedimiento de inicialización, eligiendo el punto de partida.

4.7.8. PROGRAMACIÓN DE CONFINES VIRTUALES, RUTAS DE DESPLAZAMIENTO Y ZONAS QUE EVITAR

Antes de proceder a la programación, asegúrese de haber completado los siguientes pasos: asociación de dispositivo (párr. 4.7.3), asociación de la base de carga (párr. 4.7.5), asociación de la base de carga (párr. 4.7.6), inicialización del robot cortacésped (párr. 4.7.7).

La programación de los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar se realiza mediante los respectivos asistentes de la APP "STIGA.GO". Los procedimientos requieren que usted guíe el robot cortacésped manualmente caminando a su lado.

A continuación se detallan los pasos más relevantes:

1. Siga el procedimiento de puesta en marcha del robot en la APP.
2. Guíe el robot cortacésped con el joystick hasta el punto en el que quiere empezar la programación
3. Inicie la grabación de los confines o de las rutas virtuales pulsando el botón correspondiente.
4. Conduzca el robot cortacésped manualmente con el joystick alrededor del perímetro o ruta que programar.



ADVERTENCIA:

Respete las distancias mínimas de los obstáculos y las instrucciones del párr. 4.4

5. Confirme el registro

NOTA: una vez finalizada la programación de los confines virtuales, el robot cortacésped recorrerá todo el perímetro virtual para comprobar si la programación se ha realizado correctamente. Este paso es necesario por razones de seguridad y no puede evitarse. Sólo es posible proceder cuando el robot cortacésped ha vuelto al punto de partida del perímetro virtual.

NOTA: para gestionar de forma diferente las distintas zonas del jardín, se pueden programar subzonas dentro de los confines virtuales existentes.

NOTA: los confines virtuales deben ser programados antes de programar las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar.

NOTA: no mueva el robot cortacésped a mano, cualquier movimiento manual del robot cortacésped requiere repetir el procedimiento de inicialización.

4.7.9. PROGRAMAR LA RUTA DE VUELTA A LA BASE DE CARGA

Para que el robot cortacésped pueda entrar en la base de recarga, la ruta de regreso debe programarse según las siguientes características:

- La ruta de regreso debe tener una longitud mínima de 5 m.
- El tramo que termina en la base de carga debe tener una longitud mínima de 5 m, ser recto y estar alineado con el centro de la base de carga (puede coincidir con toda la ruta de regreso).
- El punto de partida de la ruta de regreso debe estar dentro del confín virtual, para que el robot cortacésped pueda llegar a él de forma independiente.
- El punto final coincide con la posición de carga del robot cortacésped.
- Cada punto de la ruta de desplazamiento debe estar al menos a 1 m de cualquier obstáculo, confín virtual o zona que deba evitarse, y en cualquier caso cumplir con las distancias mínimas indicadas en el párr. 4.4 si son más restrictivas.

NOTA: antes de la programación de la ruta de desplazamiento a la base de carga deben ser programados antes de programados los confines virtuales.

Procedimiento:

1. Asegúrese de que se ha programado el confín virtual de la zona desde la que se inicia la ruta de desplazamiento, si es necesario realice la inicialización.
2. En el menú "Mi jardín", elija la zona programada desde la que debe iniciarse la ruta de regreso a la base de carga, seleccione la creación de una nueva conexión y elija "Base de carga".
3. Guíe el robot cortacésped con el joystick hasta el punto en el que quiere empezar la programación
4. Inicie el registro de la ruta de regreso a la base de carga pulsando el botón correspondiente

5. Guíe el robot cortacésped manualmente con el joystick a lo largo de la ruta que programar hasta que el robot se conecte con los contactos de carga
6. Confirme el registro.

NOTA: no mueva el robot cortacésped a mano, cualquier movimiento manual del robot cortacésped requiere repetir el procedimiento de inicialización.

4.7.10. MAPA DEL JARDÍN

Desde la sección "Mi jardín" se puede acceder al mapa del jardín y visualizar:

- Los confines virtuales.
- Las zonas que evitar.
- Las rutas de desplazamiento.
- La posición en tiempo real del robot cortacésped.
- La posición de instalación de la estación de referencia por satélite.
- La posición de la base de carga y la ruta correspondiente de regreso.

4.7.11. CORTE PUNTUAL / PROGRAMADO (SPOT CUT / SCHEDULED)

El selector "Corte puntual/Programado del menú configuraciones permite activar o desactivar el programa de trabajo programado.

La aplicación sugiere el número de horas semanales que deben programarse en función del tamaño del jardín.

- Si se configura en "Programado", el robot cortacésped opera según el programa de trabajo previsto
- Si se configura en "Corte puntual", el robot cortacésped funciona realizando un ciclo de trabajo puntual.

NOTA: cuando el robot cortacésped termina un ciclo de cobertura de todo el jardín, vuelve a la base de carga y permanece allí hasta el siguiente horario de arranque programado.

4.7.12. PROGRAMACIÓN DE LAS SESIONES DE CORTE (MOWING SESSIONS)

La sección "Sesiones de corte" permite programar el horario y los días de trabajo del robot cortacésped. La aplicación sugiere el número de horas semanales que deben programarse en función del tamaño del jardín.

Procedimiento:

1. En el menú "Configuraciones", seleccione "Sesiones de corte" y elija el día de la semana en el que desea fijar las sesiones de trabajo.
2. El usuario tiene la posibilidad de aplicar el mismo horario de trabajo a varios días de la semana.
3. El tiempo de trabajo se mostrará dentro del día en el que está programado. Pulsando sobre cada horario de trabajo es posible copiarlo o borrarlo.

4.7.13. GESTIÓN DEL PAQUETE DE DATOS

La sección "Paquete de datos" le permite comprobar las horas restantes de conectividad necesarias para el funcionamiento del robot cortacésped.

En esta sección puede adquirir directamente paquetes para la conectividad.

4.7.14. INTEGRACIÓN CON ASISTENTES DE VOZ (AMAZON ALEXA, GOOGLE HOME)

La integración con un asistente de voz permite interactuar con el robot cortacésped según las opciones disponibles en la app, por ejemplo es posible:

- Iniciar una sesión de trabajo.
- Detener el robot cortacésped durante el corte de hierba y reanudar el trabajo.

- Forzar el regreso del robot cortacésped a su base de carga.
- Pedir información sobre la próxima hora de inicio programada.
- Pedir información sobre el estado del robot cortacésped.
- Pedir información sobre las horas de conectividad que quedan.

4.7.15. ACTUALIZACIÓN DEL SOFTWARE (FIRMWARE UPDATE)

Las actualizaciones del firmware del producto, si están disponibles, se notifican en la página de visualización del producto en “Garaje”.

Las actualizaciones disponibles se realizan en secuencia en el orden: robot cortacésped, estación de referencia, base de carga.

Durante la actualización, debe mantener el teléfono cerca del dispositivo que está actualizando. La actualización de cada dispositivo tarda entre 10 y 20 minutos.

El usuario también puede acceder al menú de la página de visualización del producto en 'Garaje' para comprobar si hay actualizaciones y forzar una actualización del firmware.

4.7.16. PERFIL / GESTIÓN DE USUARIOS / ELECCIÓN DEL CONCESIONARIO PREFERIDO / MENSAJERÍA

Desde la sección "Perfil" se puede editar los detalles de la cuenta y cambiar la contraseña.

El usuario principal que se registró por primera vez puede invitar y gestionar a otros usuarios del robot cortacésped.

El usuario invitado debe descargar la aplicación en su dispositivo móvil y registrarse.

La sección “Dealer” permite elegir el centro de asistencia de referencia.

La sección "Mensajes" permite ver mensajes/información.

5. FUNCIONAMIENTO

Requisitos y obligaciones:

- Instalación de la base de carga y de la estación de referencia por satélite (Ver Párr. 4.5)
- Altura inicial del césped en el rango de funcionamiento del robot cortacésped: 20-60 mm
- Batería cargada (Ver Párr. 5.5)
- Programación de confines virtuales, rutas de desplazamiento y zonas que evitar (Ver párr. 5.6)
- Altura de corte correctamente ajustada (Ver Párr. 5.6).

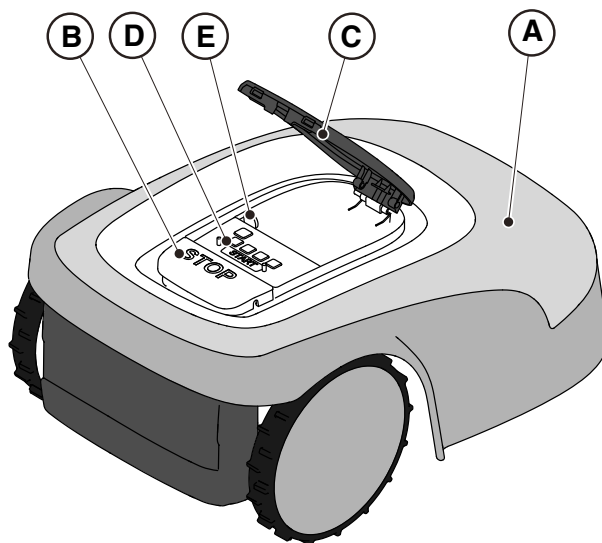
5.1. CONTROL DE SEGURIDAD PARA LA PUESTA EN MARCHA DEL ROBOT CORTACÉSPED

Requisitos y obligaciones:

- Llave de seguridad.

Procedimiento:

1. Comprobar que la tapa flotante (A) esté bien montada. Si la tapa no estuviera colocada, el robot cortacésped no funciona.
2. Verificar que la llave de seguridad (E) esté activada, de lo contrario, el robot cortacésped no se pone en marcha.
3. Comprobar que el botón de parada **"STOP"** (B) no esté activado. Si se pulsa, el robot cortacésped se detiene y se abre la tapa de protección (C) de la consola de control (D).
4. Comprobar que el robot cortacésped esté correctamente colocado en el suelo. En caso de inclinación excesiva ($\geq 45\%$ o $> 50\%$) o elevación, los sensores de inclinación (inclinómetro) detienen el robot cortacésped.



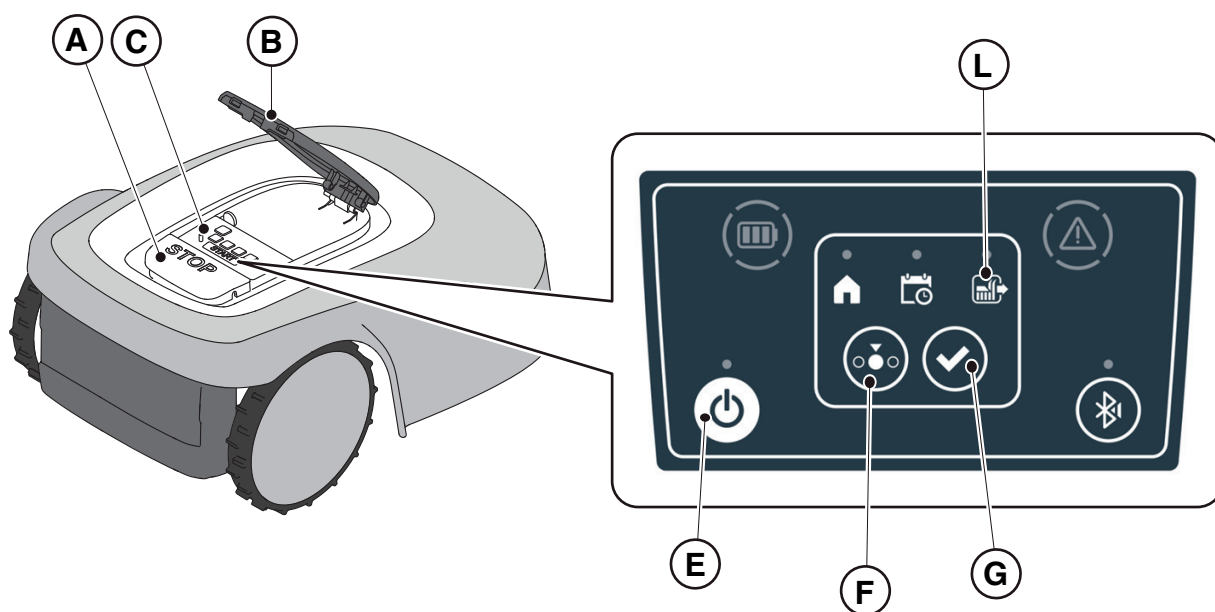
5.2. FUNCIONAMIENTO MANUAL DEL ROBOT CORTACÉSPED

El robot cortacésped puede funcionar sin realizar la programación descrita en el Párr. 4.7. En esta modalidad, el robot cortacésped realiza un ciclo de trabajo, vuelve a la base de carga y permanece allí hasta el siguiente arranque manual.

Para utilizar la máquina en este modo es necesario, sin embargo, llevar a cabo la programación de los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que evitar (Ver párr. 4.6).

Procedimiento:

1. Colocar el robot cortacésped dentro sobre la base de carga o, en cualquier caso, dentro del perímetro de la instalación.
2. Pulsar el botón **"STOP"** (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
3. Presione el botón **"SELECCIÓN MODALIDAD"** (F), hasta que solo parpadee el icono (L).
4. Pulsar el pulsador **"CONFIRMACIÓN"** (G) El icono (L) se ilumina con luz fija para confirmar la operación.
5. Cerrar la tapa (B).
6. El robot cortacésped comenzará a trabajar.



NOTA: esta modalidad puede no garantizar una cobertura adecuada del jardín, tanto en términos de tiempo necesario como de uniformidad del resultado del corte, especialmente si el jardín tiene una forma irregular. Para lograr la máxima eficiencia del robot cortacésped se recomienda realizar la programación (Ver Párr. 4.7).

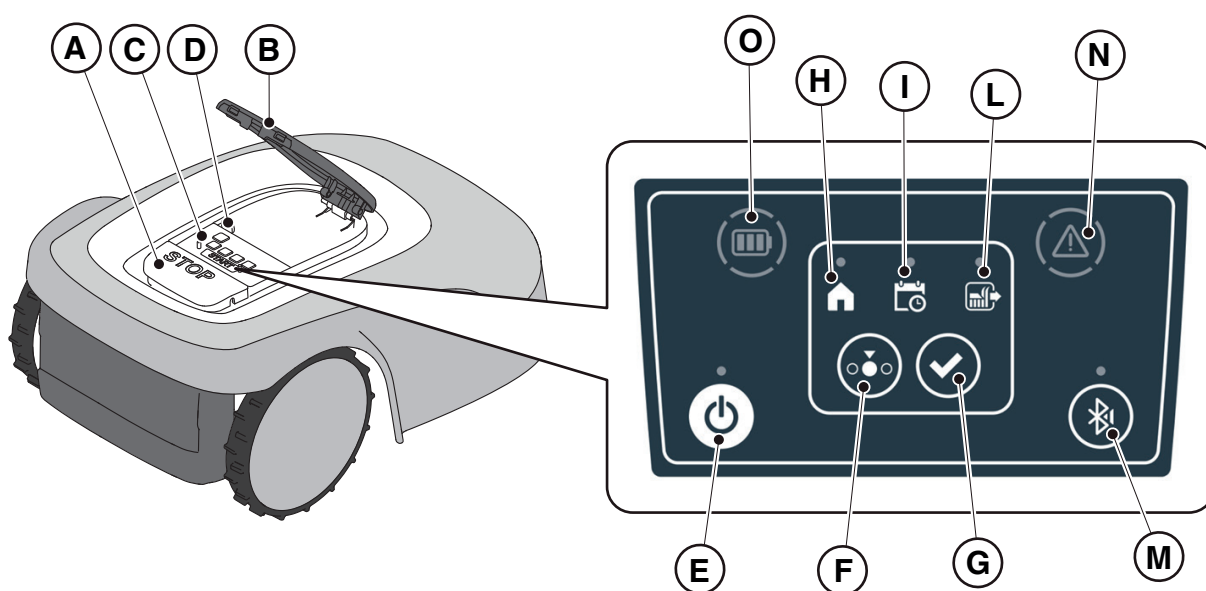
NOTA: Si después de pulsar el botón **"CONFIRMACIÓN"** (G), se pulsa el botón **"SELECCIÓN MODALIDAD"** (F), los iconos de las funciones seleccionadas comenzarán a parpadear de nuevo, solicitando la confirmación de la función recién seleccionada. Pulsar el pulsador **"CONFIRMACIÓN"** (G) Los iconos volverán a tener una luz fija.

NOTA: si se abre la tapa (B), ya sea durante el trabajo o con el robot en la base, los iconos relativos a las funciones seleccionadas parpadearán, indicando que hay que confirmar la operación antes de volver a cerrar la tapa. Si se cierra la tapa sin pulsar el botón **"CONFIRMACIÓN"** (G), el robot no realizará ninguna operación hasta una nueva orden del usuario.

5.3. DESCRIPCIÓN DE LOS CONTROLES DEL ROBOT CORTACÉSPED

Lista de controles, indicadores y su función:

- Botón "**STOP**" (A): sirve para la parada de seguridad del robot cortacésped.
- "**LLAVE DE SEGURIDAD**" (D): sirve para apagar el robot cortacésped de forma segura.
- Botón "**ON/OFF**" (E): sirve para encender y apagar el robot cortacésped y para el restablecimiento de las alarmas.
- Botón "**SELECCIÓN MODALIDAD**" (F): sirve para seleccionar el modo de funcionamiento del robot cortacésped y para forzar el retorno a la base de carga.
- Botón "**CONFIRMACIÓN**" (G): sirve para confirma el modo de funcionamiento programado.
- Icono luminoso "**PROGRAMMA PEROGRAMADO**" (I): sirve para visualizar el ajuste del programa previsto.
- El icono luminoso "**CICLO DE TRABAJO ÚNICO**" (L): se utiliza para mostrar el ajuste de un ciclo de trabajo único.
- Icono luminoso "**RETORNO A LA BASE**" (H): sirve para visualizar la programación de la vuelta forzada a la base de recarga del robot cortacésped.
- Botón "**BLUETOOTH**" (M): sirve para visualizar el estado del Bluetooth y el desemparejamiento.
- Icono luminoso "**ALARMA**" (N): sirve para visualizar estados de alarma.
- Icono luminoso "**BATERÍA**" (O): sirve para ver la carga de la batería.

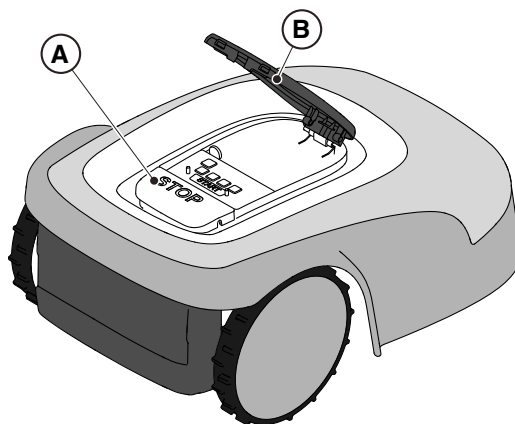


5.3.1. PARADA SEGURA - BOTÓN DE PARADA

El botón "STOP" (A) es un mando que detiene el robot cortacésped de forma segura, sea cual sea su estado de funcionamiento.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "STOP" (A) cuando el robot cortacésped esté en movimiento o parado.
2. Al pulsar el botón "STOP" (A), el robot cortacésped se detiene y la tapa (B) se abre para que se pueda acceder a los demás mandos del robot.



5.3.2. APAGADO SEGURO - LLAVE DE SEGURIDAD

Desactivando la llave de seguridad (D), se puede desconectar el robot cortacésped de forma segura.

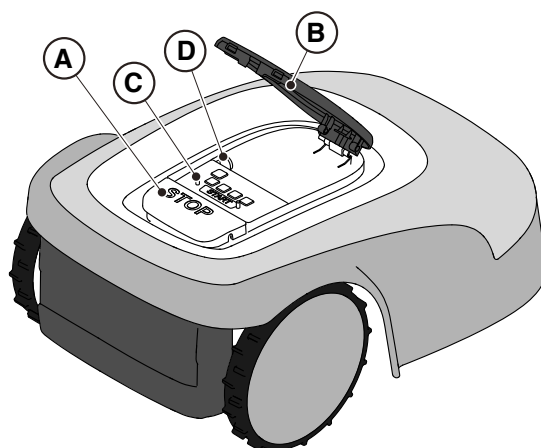


OBLIGACIÓN:

Retirar siempre la llave de seguridad antes de cualquier operación de limpieza, transporte y mantenimiento

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "STOP" (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
2. Retirar la llave de seguridad (D) y guardarla en un lugar seguro.
3. Después de haber realizado las operaciones de mantenimiento, introducir la llave de seguridad para poder encender el robot cortacésped.



5.3.3. ENCENDIDO Y APAGADO - BOTÓN ON/OFF

El botón "ON/OFF" (E) permite encender y apagar de forma manual el robot cortacésped.

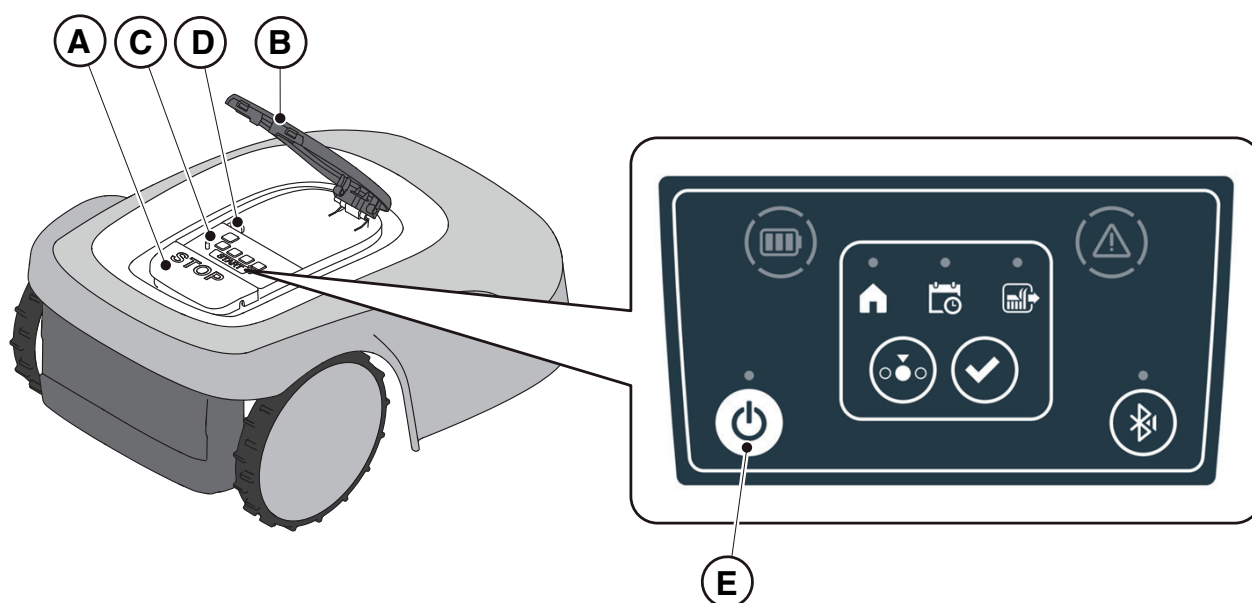
Procedimiento:

1. Pulsar el botón "STOP" (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
2. Pulsar el botón "ON/OFF" (E) durante 3 segundos para encender o apagar el robot cortacésped.

NOTA: Para encender el robot cortacésped, debe activarse la llave de seguridad (D).

NOTA: Si se retira la llave de seguridad (D), el robot cortacésped se apaga aunque no se haya apagado previamente con el botón "ON/OFF".

NOTA: En caso de alarmas activas, una doble presión del botón "ON/OFF" restablece las alarmas.



5.3.4. SELECCIÓN PROGRAMA PROGRAMADO / CICLO DE TRABAJO ÚNICO / RETORNO FORZADO A LA BASE DE CARGA - BOTÓN DE SELECCIÓN MODALIDAD

El botón "**SELECCIÓN MODALIDAD**" permite activar o desactivar la programación de trabajo establecida a través de la App y seleccionar el retorno forzado a la base de carga. El robot cortacésped se comporta según las posibles selecciones descritas a continuación.

SELECCIONES DEL TECLADO Y FUNCIONAMIENTO DEL ROBOT

PROGRAMA PROGRAMADO

El robot cortacésped funciona según la programación establecida a través de la app.



RETORNO A LA BASE + PROGRAMA PROGRAMADO

El robot cortacésped vuelve a la base de carga.
El robot cortacésped reanuda su trabajo a partir de la siguiente hora de inicio establecida.



CICLO DE TRABAJO ÚNICO + PROGRAMA PROGRAMADO

El robot cortacésped realiza un único ciclo de trabajo forzado y vuelve a la base de carga cuando termina.
El robot cortacésped reanuda su trabajo a partir de la siguiente hora de inicio establecida.



CICLO DE TRABAJO ÚNICO

El robot cortacésped realiza un único ciclo de trabajo forzado y vuelve a la base de carga.
El robot cortacésped permanece en la base hasta la intervención manual del usuario.



RETORNO A LA BASE + CICLO DE TRABAJO ÚNICO

El robot cortacésped vuelve a la base de carga.
El robot cortacésped permanece en la base hasta la intervención manual del usuario.



Procedimiento:

1. Pulsar el botón **"STOP"** (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
2. Pulse el botón **"SELECCIÓN MODALIDAD"** (F) hasta que parpadeen los iconos de las funciones que desea activar. Los iconos de las funciones seleccionadas parpadean.
3. Pulsar el pulsador **"CONFIRMACIÓN"** (G) Los iconos de las funciones seleccionadas se iluminan con luz fija para confirmar la operación.
4. Cerrar la tapa (B).
5. El robot cortacésped empezará a trabajar según el modo programado.

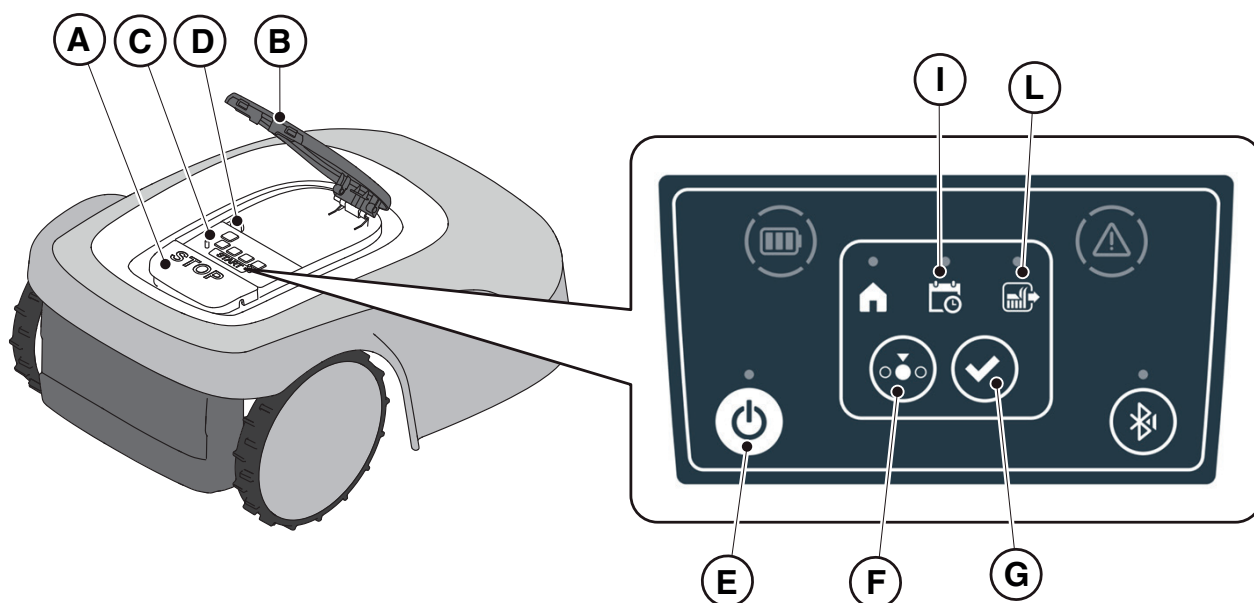
NOTA: Si después de pulsar el botón **"CONFIRMACIÓN"** (G), se pulsa el botón **"SELECCIÓN MODALIDAD"** (F), los iconos de las funciones seleccionadas comenzarán a parpadear de nuevo, solicitando la confirmación de la función recién seleccionada. Pulsar el pulsador **"CONFIRMACIÓN"** (G) Los iconos volverán a tener una luz fija.

NOTA: Si se abre la tapa (B), ya sea durante el trabajo o con el robot en la base, los iconos relativos a las funciones seleccionadas parpadearán, indicando que hay que confirmar la operación antes de volver a cerrar la tapa. Si se cierra la tapa sin pulsar el botón **"CONFIRMACIÓN"** (G), el robot no realizará ninguna operación hasta una nueva orden del usuario.

NOTA: Si la batería del robot está baja, el icono de la batería parpadeará en rojo para indicar que no se puede realizar la acción.

NOTA: El robot cortacésped solo se pone en marcha después de cerrar la tapa (B).

NOTA: El robot cortacésped llegará a la base de carga con el dispositivo de corte apagado.



NOTA: Si después de pulsar el botón **"CONFIRMACIÓN"** (G), se pulsa el botón **"SELECCIÓN MODALIDAD"** (F), los iconos de las funciones seleccionadas comenzarán a parpadear de nuevo, solicitando la confirmación de la función recién seleccionada. Pulsar el pulsador **"CONFIRMACIÓN"** (G) Los iconos volverán a tener una luz fija.

NOTA: si se abre la tapa (B), ya sea durante el trabajo o con el robot en la base, los iconos relativos a las funciones seleccionadas parpadearán, indicando que hay que confirmar la operación antes de volver a cerrar la tapa. Si se cierra la tapa sin pulsar el botón **"CONFIRMACIÓN"** (G), el robot no realizará ninguna operación hasta una nueva orden del usuario.

5.3.5. VISUALIZACIÓN DEL ESTADO DEL BLUETOOTH Y DESEMPAREJAMIENTO - BOTÓN BLUETOOTH

El botón "**BLUETOOTH**" (M):

- Parpadea en color azul si el robot cortacésped está disponible para el emparejamiento.
- Se enciende con color azul si el robot cortacésped está conectado a un dispositivo móvil.

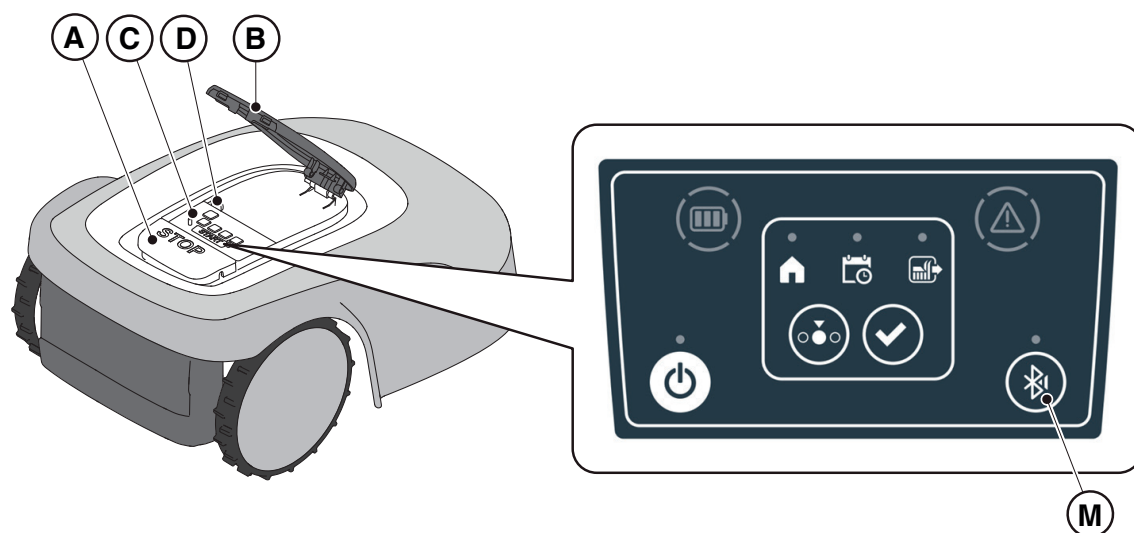
El robot cortacésped se desconecta automáticamente del dispositivo al cerrar la aplicación.

El botón (M) sirve para desconectar el robot cortacésped en caso de que la aplicación de un segundo usuario permanezca conectada involuntariamente al robot cortacésped.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "**STOP**" (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
2. Para desconectar el robot cortacésped de un dispositivo móvil, mantener pulsado el botón (M) durante 3 segundos.

NOTA: Para asociar el dispositivo con el robot cortacésped a través de Bluetooth, ver el Párr. 4.7.3 "Pairing".



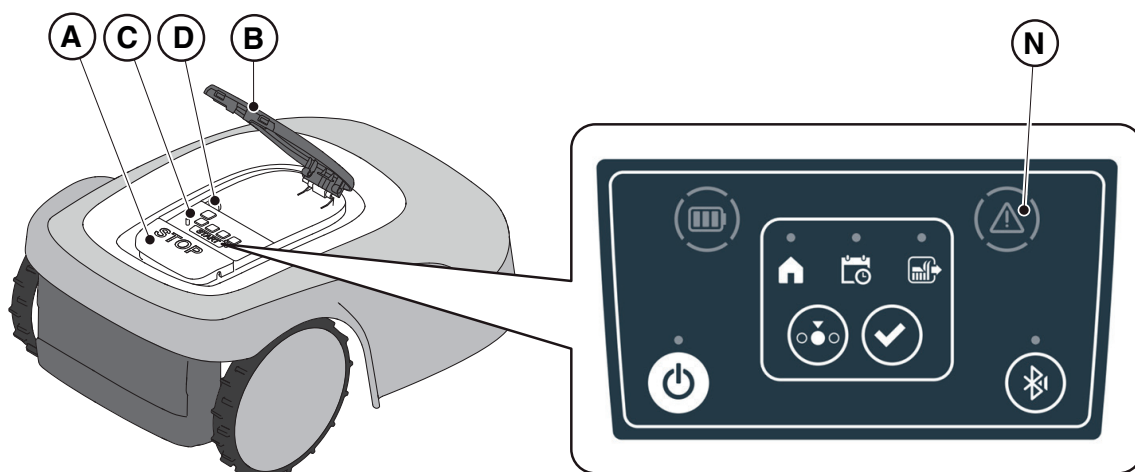
5.3.6. VISUALIZACIÓN DE ESTADOS DE ALARMA - ICONO DE ALARMA

El icono luminoso "**ALARMA**" (N) indica un error de funcionamiento.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "**STOP**" (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
2. Comprobar el estado de alarma a través del icono luminoso (N):
 - Icono verde: indica la presencia de una informaciones operativas concretas;
 - Icono amarillo: indica anomalías menores;
 - Icono rojo: indica anomalías graves o errores de funcionamiento que pueden requerir la intervención del centro de asistencia.
3. Una vez resuelta la avería, pulse el botón "**ON/OFF**" (E) dos veces en rápida secuencia para restablecer la alarma. El icono luminoso (N) se apaga y el robot cortacésped puede reiniciarse. Si el icono (N) no se apaga, retire la llave de seguridad (D), espere unos segundos y vuelva a encender el robot cortacésped con el botón "**ON/OFF**" (E). Si el problema persiste, contactar con un centro de asistencia.

NOTA: Los detalles sobre las informaciones operativas o sobre las anomalías se pueden visualizar por medio de la App.



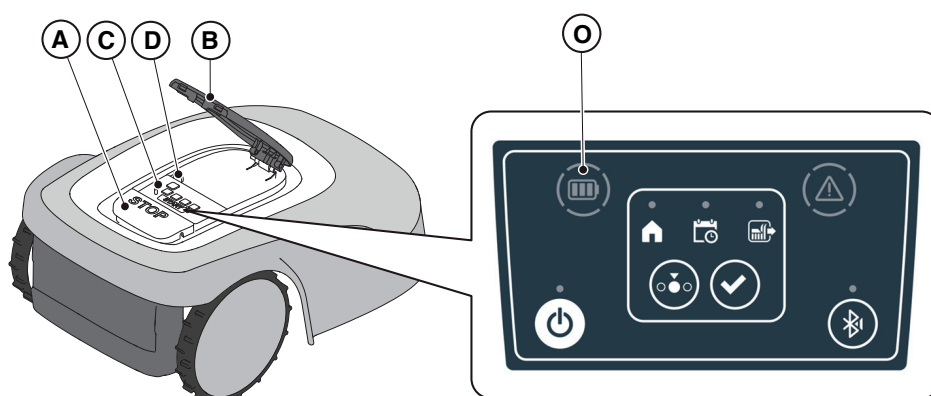
5.3.7. VISUALIZACIÓN DE LA CARGA DE LA BATERÍA – ICONO DE LA BATERÍA

El icono luminoso "**BATERÍA**" (O) se utiliza para mostrar el estado de carga de la batería.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "**STOP**" (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
2. Comprobar el estado de carga de la batería a través del icono luminoso (O):
 - Icono azul: la batería está cargada.
 - Icono rojo: la batería está descargada.
3. Si el robot cortacésped se está cargando, el icono luminoso (O) parpadea.

NOTA: si, al pulsar un comando, el icono de la batería (O) parpadea rápidamente con una luz roja, la operación no podrá realizarse y será necesario cargar la batería manualmente (Ver Párr. 5.5).



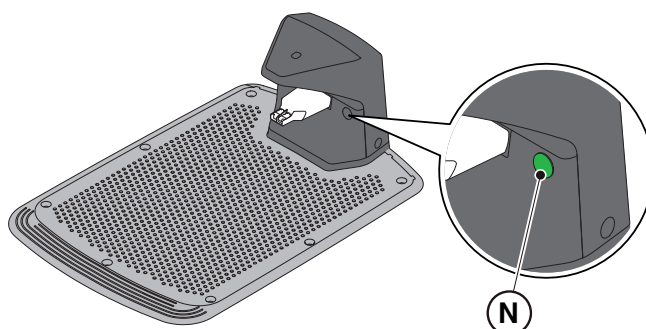
5.3.8. PUESTA EN MARCHA DEL ROBOT CORTACÉSPED

Para poner en marcha el robot cortacésped, siga el procedimiento descrito en el Párr. 5.3.4 "SELECCIÓN PROGRAMA PROGRAMADO / CICLO DE TRABAJO ÚNICO / RETORNO FORZADO A LA BASE DE CARGA - BOTÓN DE SELECCIÓN MODALIDAD"

5.4. FUNCIONAMIENTO DE LA BASE DE CARGA

La base de carga está equipada con un piloto luminoso (N) que se ilumina de la siguiente manera:

- Piloto apagado: la base de carga no está alimentada o el robot está en la base;
- Piloto con luz fija: el robot cortacésped no está conectado a la base de carga y la señal de la antena se transmite correctamente;
- Piloto intermitente: hay un fallo en base de carga.



5.5. CARGA DE LA BATERÍA

El procedimiento de "**CARGA DE LA BATERÍA**" permite cargar el robot cortacésped manualmente.

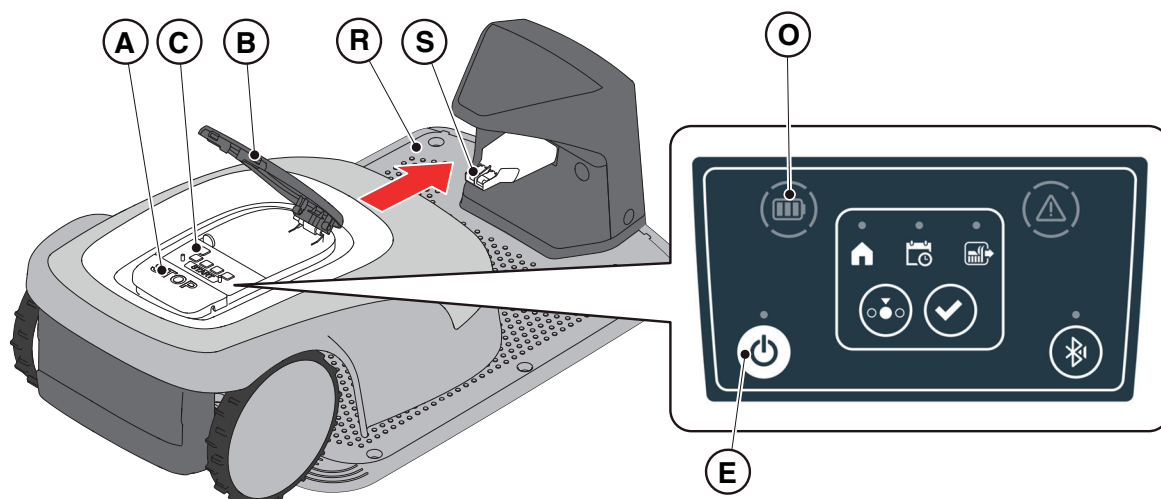
Requisitos y obligaciones:

- Base de carga conectada a la red eléctrica.

Procedimiento:

1. Colocar el robot cortacésped en la base de carga (R).
2. Deslizar el robot cortacésped sobre la base de carga hasta que el conector de carga (S) quede encajado.
3. Pulsar el botón "**STOP**" (A) para abrir la tapa (B) y acceder a la consola de control (C).
4. Encender el robot cortacésped con el botón "**ON/OFF**" (E).
5. El icono luminoso "**BATERÍA**" (O) parpadea en azul; el robot cortacésped se está cargando.
6. Cerrar la tapa (B).
7. Dejar el robot cortacésped cargando como mínimo durante el tiempo indicado en el Párr. 4.5.3.

NOTA: La carga de la batería antes del almacenamiento invernal debe realizarse según lo indicado en el Párr. 6.4.



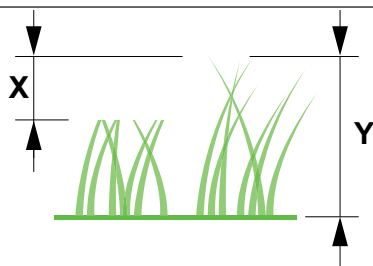
5.6. REGULACIÓN DE ALTURA DE CORTE

El procedimiento "**REGULACIÓN DE LA ALTURA DE CORTE**" describe cómo ajustar la altura de las cuchillas corte.

- La longitud X de la hierba cortada por el robot cortacésped no debe superar los 10 mm.
- El rango de funcionamiento del robot cortacésped es de 20-60 mm (altura de corte).
- Por lo tanto, la altura inicial de la hierba Y debe ser de máximo 70 mm.

Cuando se instala por primera vez o al principio de la temporada de corte, si fuera necesario, preparar el jardín con un cortacésped convencional para conseguir una adecuada altura inicial del césped

NOTA: si se desea cortar la hierba más de 10 mm, ajustar la altura de corte para que la parte de hierba cortada sea de 10 mm. Bajar más la altura de corte solo cuando el césped del jardín se haya cortado de forma uniforme.



Procedimiento:

1. Para ajustar la altura de corte siga el procedimiento guiado en APP.



ADVERTENCIA:

No toque el dispositivo de corte cuando ajuste la altura de corte.

6. MANTENIMIENTO

6.1. MANTENIMIENTO PROGRAMADO

 ADVERTENCIA: Utilizar únicamente recambios originales.	 ADVERTENCIA: No modificar, manipular, eludir ni eliminar los dispositivos de seguridad instalados.
---	---

Para un mejor funcionamiento y una mayor vida útil, asegurarse de limpiar el producto regularmente y sustituir las piezas desgastadas.

Realizar las operaciones con la frecuencia indicada en la tabla.

FRECUENCIA	COMPONENTE	TIPO DE INTERVENCIÓN	REFERENCIA
Semanal	Cuchilla	Limpiar y controlar la eficiencia de la cuchilla	(Ver Párr. 6.2)
		Si la cuchilla está doblada a causa de un choque o si está desgastada, sustituirla.	(Ver Párr. 6.3)
	Contactos de carga	Limpiar y eliminar las posibles oxidaciones.	(Ver Párr. 6.2)
Mensual	Robot cortacésped	Efectuar la limpieza.	(Ver Párr. 6.2)
	Base de carga y cables de alimentación	Controlar desgaste o deterioro y si es necesario cambiarlos.	(Dirigirse a un centro de asistencia autorizado)
Al final de la temporada de corte o cada seis meses si no se utiliza el robot cortacésped	Batería	Realizar la carga de la batería previa al almacenamiento.	(Ver Párr. 6.4)
Anual o al final de la temporada de corte	Robot cortacésped	Realizar la revisión en un centro de asistencia autorizado.	(Ver Párr. 6.1)

Es necesario realizar una revisión de mantenimiento anual en un centro de asistencia autorizado para mantener el robot cortacésped en buenas condiciones de funcionamiento.

La revisión incluye una serie de verificaciones, entre ellas:

- limpieza interna y externa del robot cortacésped;
- comprobación general del estado del robot cortacésped;
- sustitución de las piezas desgastadas;
- comprobación del estado de la batería;
- comprobación de los pares de apriete;
- comprobación y eventual sustitución del sistema cinemático de choque y elevación y de sus fuelles de protección;
- comprobación y eventual sustitución del fuelle de goma de protección del motor de las cuchillas para mantener las especificaciones de protección contra las infiltraciones de agua;
- sustitución de las juntas de cierre de las carcasas y del compartimento de la batería para mantener las especificaciones de protección contra las infiltraciones de agua.

NOTA: las averías debidas a la falta de revisión anual no serán cubiertas por la garantía.

6.2. LIMPIEZA DEL PRODUCTO

 ADVERTENCIA: Peligro de corte de manos.	 ADVERTENCIA: Peligro de polvo en los ojos.
---	--

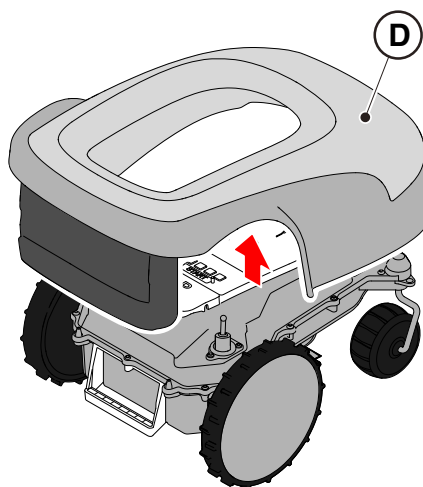
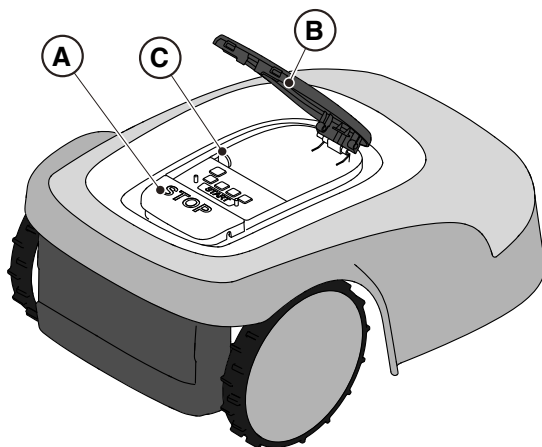
Requisitos y obligaciones:

- | | |
|--|---|
| <ul style="list-style-type: none"> • Esponja • Jabón neutro • Cepillo • Agua | <ul style="list-style-type: none"> • Paño seco • Guantes • Gafas |
|--|---|

 USO OBLIGATORIO DE GUANTES: Usar guantes de protección para evitar peligros de cortes en las manos.	 USO OBLIGATORIO DE GAFAS: Usar gafas de protección para evitar peligro de polvo en los ojos.
---	--

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "**STOP**" (A) para detener el robot cortacésped y abrir la tapa de protección (B).
2. Desactivar la llave de seguridad (C).
3. Retirar la tapa flotante (D) para facilitar las operaciones de limpieza.
4. Limpiar todas las superficies externas del robot cortacésped con una esponja humedecida en agua tibia y jabón neutro.



ATENCIÓN:

El uso excesivo de agua puede causar infiltraciones dañando los componentes eléctricos.



ATENCIÓN:

No modificar, manipular, eludir ni eliminar los dispositivos de seguridad instalados.



PROHIBICIÓN:

No utilizar chorros de agua a presión.


PROHIBICIÓN:

Para no dañar los componentes eléctricos y electrónicos de manera irreversible, no sumergir el robot cortacésped, ni parcial ni totalmente, en agua.

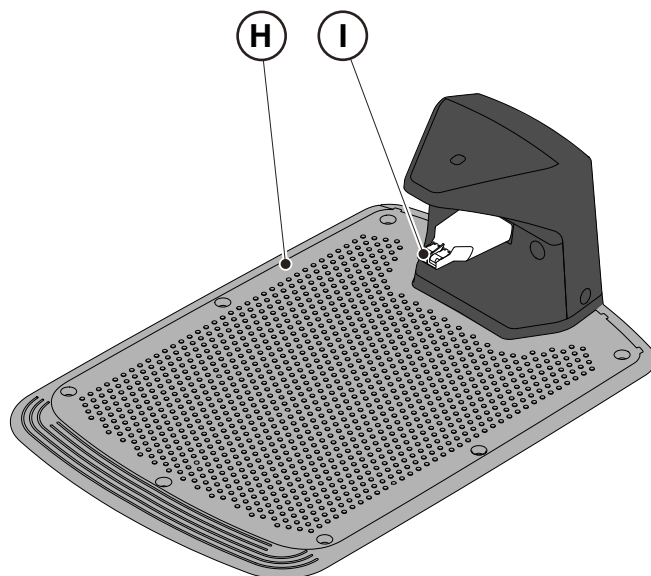
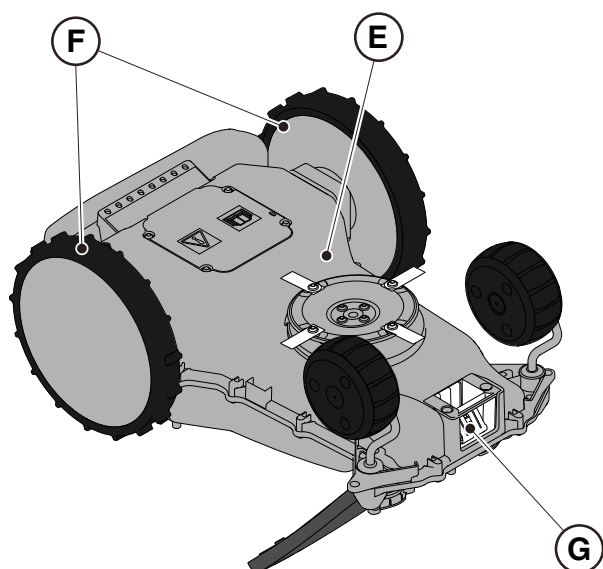

PROHIBICIÓN:

No lavar las partes internas del robot para no dañar los componentes eléctricos y electrónicos.


PROHIBICIÓN:

No utilizar disolventes ni gasolina para no dañar las superficies barnizadas ni los componentes de plástico.

5. Limpiar el barro y la suciedad de las ruedas motrices (F).
6. Limpiar la parte inferior (E) del robot cortacésped (zona de la cuchilla de corte, ruedas delanteras y traseras). Utilizar un cepillo adecuado para eliminar las incrustaciones y/o los residuos que pudieran impedir el buen funcionamiento del robot cortacésped. Completar la limpieza con una esponja humedecida.
7. Limpiar el conector de carga de la batería (G).
8. Limpiar los residuos acumulados en la base de carga (H) y en el conector de contacto (I).



6.3. SUSTITUCIÓN DE LAS CUCHILLAS DE CORTE



ADVERTENCIA:
Peligro de corte de manos.

Requisitos y obligaciones:

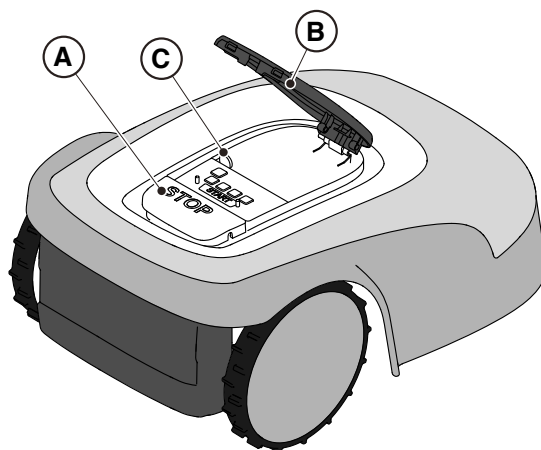
- Llave de seguridad
- Cuchillas de corte
- Llave
- Guantes



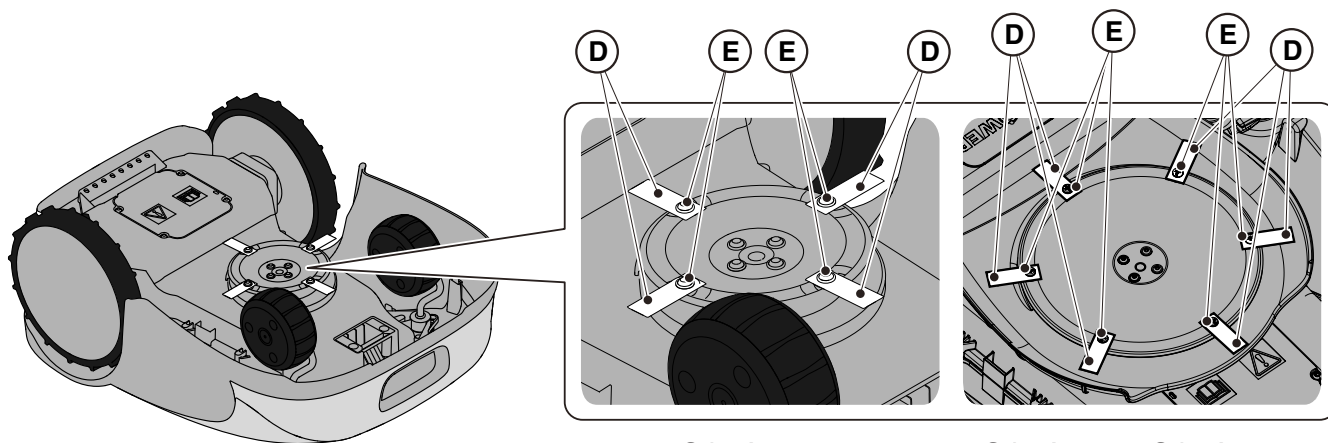
USO OBLIGATORIO DE GUANTES:
Usar guantes de protección para evitar peligros de cortes en las manos.

Procedimiento:

1. Pulsar el botón "STOP" (A) para detener el robot cortacésped y abrir la tapa de protección (B).
2. Desactivar la llave de seguridad (C).



3. Poner el robot cortacésped boca abajo con cuidado de no dañar la cubierta flotante.
4. Desatornillar los tornillos de fijación (E).
5. Sustituir las cuchillas de corte (D).
6. Apretar los tornillos de fijación (E).



Stig-A 1500

Stig-A 3000, Stig-A 5000

6.4. MANTENIMIENTO DE LA BATERÍA EN INVIERNO Y ALMACENAMIENTO

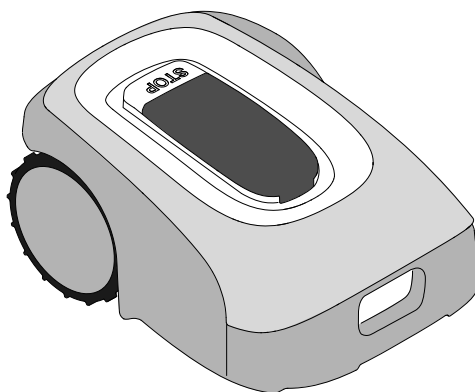
Procedimiento:

1. Cargar la batería según el procedimiento guiado de la aplicación, accesible desde la página "Configuración".
2. Limpiar el robot cortacésped (Ver Párr. 6.2).
3. Guarde el robot cortacésped en un lugar seco y protegido de heladas, asegurándose de que está apagado.
4. La batería debe recargarse cada 6 meses y, en cualquier caso, antes de guardarse para todo el invierno.

NOTA: El procedimiento guiado registra en la nube la correcta recarga de la batería y se considera terminada cuando se actualiza la fecha de carga previa al almacenamiento invernal.

NOTA: Para que la garantía de la batería sea válida es necesario registrar la carga mediante el procedimiento en la aplicación.

NOTA: La batería debe recargarse cada 6 meses y, en cualquier caso, antes de guardarse para todo el invierno.



6.5. SUSTITUCIÓN DE LA BATERÍA

La sustitución de la batería es responsabilidad exclusiva del PERSONAL DE ASISTENCIA TÉCNICA DE STIGA.

Si hubiera que sustituir la batería, es necesario ponerse en contacto con un centro de asistencia o con su distribuidor.

7. SOLUCIÓN DE PROBLEMAS



ADVERTENCIA:

Detener el robot cortacésped y ponerlo en condiciones seguras (Ver Párr 2.3).

A continuación se enumeran las posibles anomalías que podían producirse durante el funcionamiento.

PROBLEMA	CAUSAS	SOLUCIONES
Vibraciones anómalas. El robot cortacésped hace ruido.	Disco o cuchillas de corte dañados	Sustituir los componentes dañados (Ver Párr. 6.3).
	Dispositivo de corte bloqueado por residuos (cintas, cuerdas, fragmentos de plástico, etc.).	Apagar el robot cortacésped de forma segura (Ver Párr. 2.3). Desbloquear la cuchilla de corte.
	El arranque del robot cortacésped se produce en presencia de obstáculos no previstos (ramas caídas, objetos olvidados, etc.).	Apagar el robot cortacésped de forma segura (Ver Párr. 2.3). Retirar los obstáculos y volver a poner en marcha el robot cortacésped (Ver Párr. 5.3.9).
	Motor eléctrico averiado	Sustituir el motor, ponerse en contacto con el centro de asistencia autorizado más cercano.
	Césped demasiado alto.	Aumentar la altura de corte (Ver Párr. 5.6). Efectuar un corte preliminar del área con una cortadora de césped normal (Ver Párr. 5.6).
El robot cortacésped no se coloca correctamente dentro de la estación de recarga.	Hundimiento del terreno cerca de la base de carga.	Restablecer la correcta posición de la base de carga. (Ver Párr. 4.5.1).
El robot cortacésped trabaja en horarios incorrectos.	Reloj configurado erróneamente.	Volver a configurar el reloj del robot cortacésped.
	Horario de trabajo configurado erróneamente.	Volver a configurar el horario de trabajo (Ver Párr. 4.7).
El área de trabajo no se corta completamente.	Horas de trabajo insuficientes.	Extender el horario de trabajo (Ver Párr. 4.7.12).

El área de trabajo no se corta completamente.	Horas de trabajo insuficientes.	Volver a prolongar el horario de trabajo (Ver Párr. 4.7.12).
	Dispositivo de corte con incrustaciones y/o residuos.	Apagar el robot cortacésped de forma segura (Ver Párr. 2.3). Limpiar el dispositivo de corte.
	Cuchillas de corte pivotantes bloqueadas por incrustaciones o residuos.	Apagar el robot cortacésped de forma segura (Ver Párr. 2.3). Sustituir las cuchillas de corte.
	Área de la zona de trabajo excesiva respecto a la capacidad del robot cortacésped.	Reducir el área de trabajo (Ver Datos Técnicos Párr. 1.2).
	Las baterías están a punto de agotar su ciclo de vida.	Sustituir las baterías con recambios originales (Ver Párr. 6.4).
	Las baterías no se cargan completamente.	Limpiar y eliminar cualquier oxidación de los puntos de contacto (Ver Párr. 6.2). Cargar las baterías.
El piloto de la base de carga no se enciende cuando el robot está fuera de la base de carga.	No hay tensión de alimentación o hay un fallo en la base de carga.	Verificar la correcta conexión a la toma de corriente del alimentador. Comprobar la integridad del cable de conexión del alimentador.
El indicador luminoso de la base de carga parpadea	Hay un fallo en base de carga.	Desconecte la base de carga y vuelva a encenderla después de unos minutos. Si el problema persiste, contactar con un centro de asistencia.
El icono Warning (advertencia) se enciende en el teclado	Indica un estado de anomalía/fallo.	Consultar la aplicación para obtener más información o ponerse en contacto con un centro de asistencia.
El robot cortacésped se detiene temporalmente en la zona de trabajo	Señal GPS débil	Si el problema persiste, contactar con un distribuidor autorizado

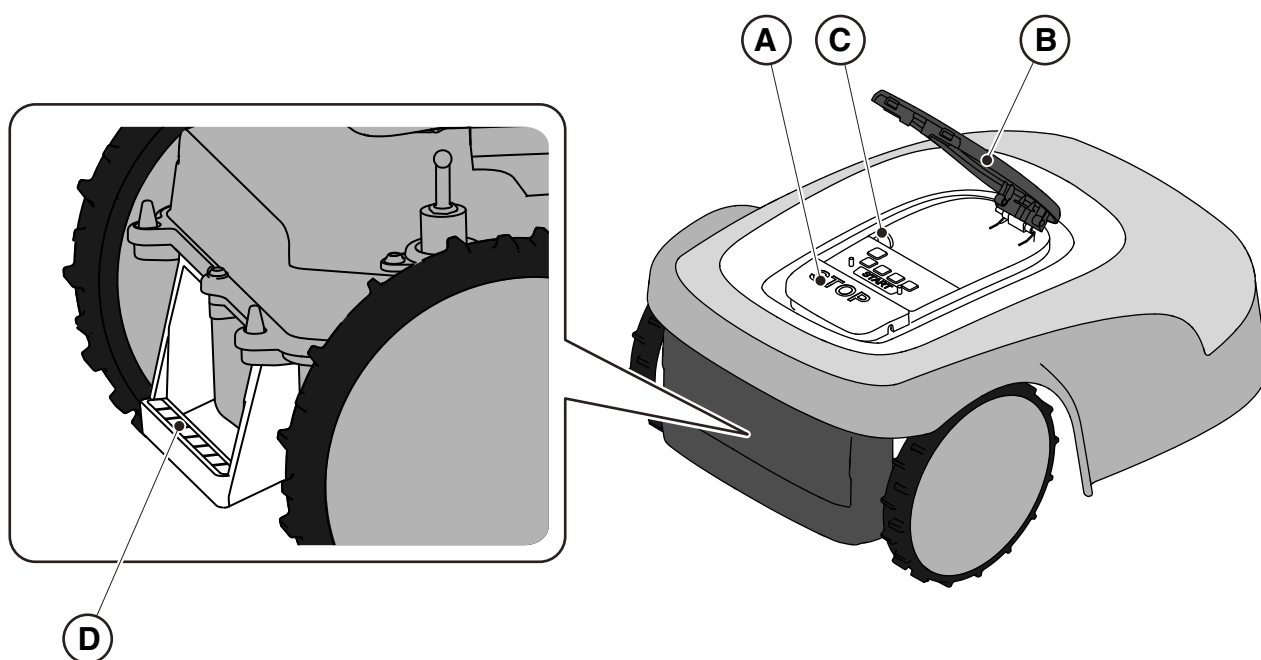
8. TRANSPORTE, ALMACENAMIENTO Y ELIMINACIÓN

8.1. TRANSPORTE

Procedimiento:

NOTA: Se sugiere utilizar el embalaje original para el transporte de largas distancias.

1. Pulsar el botón "**STOP**" (A) para detener el robot cortacésped y abrir la tapa de protección (B).
2. Desactivar la llave de seguridad (C).
3. Limpiar el robot cortacésped como se indica en el Párr. 6.2 "LIMPIEZA DEL PRODUCTO".
4. Levantar el robot cortacésped por el asa (D) y transportarlo teniendo cuidado de mantener la cuchilla de corte alejada del cuerpo.
5. Volver a colocar el robot cortacésped en el embalaje original.



8.2. ALMACENAMIENTO

El robot cortacésped debe guardarse en un lugar seco y protegido del hielo después de haber sido limpiado y haber recibido la carga invernal de la batería (Ver Cap. 6).

8.3. ELIMINACIÓN



ATENCIÓN:

Para retirar la batería del robot cortacésped, contactar con un centro de asistencia autorizado.

Procedimiento:

1. Desechar el envase del producto de forma sostenible en los contenedores de recogida designados o en los centros de recogida autorizados.
2. Eliminar el robot cortacésped de acuerdo con los requisitos de la normativa local.
3. Ponerse en contacto con las instalaciones de reciclaje y eliminación adecuadas, ya que el robot cortacésped es un residuo clasificado como RAEE (Residuos de Aparatos Eléctricos y Electrónicos).
4. Desechar las baterías viejas o gastadas de forma sostenible en los contenedores de recogida específicos o en los centros de recogida autorizados.

9. ACCESORIOS

N. Artículo	Descripción	Datos técnicos
1127-0009-01	Cuchillas de corte	12 pzas.
1127-0011-01	Tapa de la base de carga	Para una protección adicional contra la lluvia y la radiación solar
1127-0010-01	Cable de extensión para el alimentador	Cable para la extensión de la conexión entre la fuente de alimentación y la base de carga - L = 5 m
1127-0008-01	Tornillos de fijación para la base de carga	8 pzas.

10. GARANTÍA

10.1. COBERTURA DE LA GARANTÍA

Las condiciones de la garantía están dirigidas únicamente a los usuarios, es decir, a operadores no profesionales.

La garantía cubre todos los defectos de calidad de los materiales y fabricación identificados por el Distribuidor o Centro especializado durante el periodo de garantía.

La aplicación de la garantía se limita a la reparación o sustitución del componente defectuoso.

Se recomienda llevar la máquina una vez al año a un taller de asistencia autorizada para el mantenimiento, la asistencia y el control de los dispositivos de seguridad.

La aplicación de la garantía está subordinada a un mantenimiento periódico de la máquina.

La garantía no cubre los daños debidos a:

- Falta de familiaridad con la documentación adjuntada (Manuales de Instrucciones).
- Uso profesional.
- Descuido, negligencia.
- Causa externa (descarga eléctrica, impacto, presencia de cuerpos extraños en el interior de la máquina) o accidente.
- Uso y montaje incorrectos o no permitidos por el fabricante
- Falta de mantenimiento.
- Modificación de la máquina.
- Utilización de piezas de recambio no originales (piezas adaptables).
- Utilización de accesorios no distribuidos o no aprobados por el fabricante (p. ej., dispositivos de corte).

La garantía no cubre:

- Las operaciones de mantenimiento (descritas en el manual de instrucciones)
- El desgaste normal de los materiales de consumo como dispositivos de corte y ruedas.
- Desgaste normal.
- Deterioro estético de la máquina debido al uso.
- Los soportes de los dispositivos de corte.
- Daños causados por una instalación no conforme con el manual de usuario.
- Daños derivados de una programación incorrecta de los confines virtuales, las rutas de desplazamiento y las zonas que deben evitarse.
- Daños causados por infiltraciones de agua debidas al uso de un dispositivo de lavado de alta presión o por inmersión en agua, por ejemplo, cuando se forman charcos de agua por lluvia intensa.
- Daños causados por el almacenamiento incorrecto o el uso inadecuado de la batería.
- Daños causados por el uso de baterías no originales.
- Cualquier gasto adicional que pueda estar asociado a la reparación en garantía, como el traslado de la máquina a la ubicación del usuario, el transporte de la máquina al Vendedor, el alquiler de equipos o la llamada a sociedades externas para todos los trabajos de mantenimiento del jardín mientras la máquina esté parada.

El usuario está protegido por las propias leyes nacionales. Los derechos del usuario previstos por las propias leyes nacionales no se limitan, de ninguna manera, a esta garantía.

11. DECLARACIÓN CE DE CONFORMIDAD

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ (Istruzioni Originali)
(Direttiva Macchine 2006/42/CE; Allegato II, parte A)

- La Società: ST. S.p.A. - Via del Lavoro, 6 - 31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italy
- Dichiara sotto la propria responsabilità, che la macchina: Robot Rasaerba

a) Tipo_Modello Base	SRSA 01
b) Mese_Anno di costruzione	
c) Matricola	
d) Motore	Batteria

3. É conforme alle specifiche delle direttive:

- MD: 2006/42/EC
- e) Ente Certificatore: *Non Applicabile*
- f) Esame CE del tipo: *Non Applicabile*
- RED: 2014/53/EU
- EMCD: 2014/30/EU
- RoHS II: 2011/65/EU - 2015/863/EU

4. Riferimento alle Norme armonizzate:

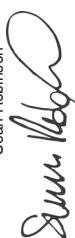
EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 / A1:2019 / A2:2020 / EN 50636-2-107:2015 / A1:2018 / A2:2020
EN IEC 55014-2:2021
EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021
EN IEC 61000-3-3:2013 / A1:2019
ETSI EN 300 328 V2.2.2
EN 301 908-1 V15.1.1
ETSI EN 301 489-1 V2.2.3
ETSI EN 301 489-17 V3.2.4
ETSI EN 301 489-52 V1.1.2
EN 62311:2008

n) Persona autorizzata a costituire il Fascicolo Tecnico:

ST. S.p.A.
Via del Lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

o) Castelfranco V.to, 19.01.2022

CEO Stiga Group
Sean Robinson



UK DECLARATION OF CONFORMITY (Original Instruction)
(Supply of Machinery (Safety) Regulations 2008, S.I. 2008 No. 1597, Annex II, part A)

- The Company: ST. S.p.A. - Via del Lavoro, 6 - 31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italy
- Herby declares under its own responsibility that the machine: Robotic lawnmower

a) Type_Model Base	SRSA 01
b) Month_Year of manufacture	
c) Serial Number	
d) Motor	Battery operated

3. Conform to UK Regulations:

- S.I. 2008/1597 - Supply of Machinery (Safety) Regulations 2008
- e) Approved Body: *Not Applicable*
- f) Type-examination: *Not Applicable*
- S.I. 2017/1206 - The Radio Equipment Regulation 2016
- S.I. 2016/1091 - Electromagnetic Compatibility Regulations 2016
- S.I. 2012/3032 - The Restrictions of the Use of Certain Hazardous Substances in Electrical and Electronic Equipment Regulations 2012

4. Reference to Designated Standards:

BS EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 / A1:2019 / BS EN 50636-2-107:2015 / A1:2018 / A2:2020
BS EN IEC 55014-2:2021
BS EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021
BS EN IEC 61000-3-3:2013 / A1:2019
BS ETSI EN 300 328 V2.2.2
BS EN 301 908-1 V15.1.1
BS ETSI EN 301 489-1 V2.2.3
BS ETSI EN 301 489-17 V3.2.4
BS ETSI EN 301 489-52 V1.1.2
BS EN 62311:2008

n) Person authorised to create the Technical File:

ST. S.p.A.
Via del Lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

o) Castelfranco V.to, 19.01.2022

CEO Stiga Group
Sean Robinson



DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ (Istruzioni Originali) (Direttiva Macchine 2006/42/CE, Allegato II, parte A)

- La Società: ST. S.p.A. - Via del Lavoro, 6 - 31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italy
- Dichiara sotto la propria responsabilità, che la macchina: RobotRascerba

a) Tipo_Modello Base	SRBA 01
b) Mese_Anno di costruzione	
c) Matricola	
d) Motore	Batteria

3. È conforme alle specifiche delle direttive:

- MD: 2006/42/EC
- e) Ente Certificatore: *Non Applicabile*
- f) Esame CE del tipo: *Non Applicabile*
- RED: 2014/53/EU
- EMCD: 2014/30/EU
- RoHS II: 2011/65/EU - 2015/863/EU

4. Riferimento alle Norme armonizzate:

EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 / A12:2019 / EN 50636-2-107:2015 / A1:2018 / A2:2020
 EN IEC 55014-1:2021
 EN IEC 61000-3-2:2019 +A1:2021
 ETSI EN 300328 V2.2.2
 EN 301908-1 V15.1.1
 ETSI EN 301489-1 V2.3
 ETSI EN 301489-19 V2.1.1
 EN 62311:2008

n) Persona autorizzata a costituire il Fascicolo Tecnico:

ST. S.p.A.
 Via del Lavoro, 6
 31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

o) Castelfranco V.to, 19.01.2022

CEO Stiga Group

Sean Robinson

UK DECLARATION OF CONFORMITY (Original Instruction)

(Supply of Machinery (Safety) Regulations 2008, S.I. 2008 No. 1597, Annex II, part A)

- The Company: ST. S.p.A. - Via del Lavoro, 6 - 31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italy
- Herby declares under its own responsibility that the machine: RobotRascerba

a) Type_Model Base	SRBA 01
b) Month_Year of manufacture	
c) Serial Number	
d) Motor	Battery operated

3. Conforms to UK Regulations:

- S.I. 2008/1597 - Supply of Machinery (Safety) Regulations 2008
- e) Approved Body: *Not Applicable*
- f) Type-examination: *Not Applicable*
- S.I. 2017/1206 - The Radio Equipment Regulation 2016
- S.I. 2016/1091 - Electromagnetic Compatibility Regulations 2016
- S.I. 2012/3032 - The Restrictions of the Use of Certain Hazardous Substances in Electrical and Electronic Equipment Regulations 2012

4. Reference to Designated Standards:

BS EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 / A12:2019 / A2:2020
 BS EN IEC 55014-1:2021
 BS EN IEC 61000-3-2:2019 +A1:2021
 BS ETSI EN 300328 V2.2.2
 BS EN 301908-1 V15.1.1
 BS ETSI EN 301489-1 V2.3
 BS ETSI EN 301489-19 V2.1.1
 BS EN 62311:2008

n) Person authorised to create the Technical File:

ST. S.p.A.
 Via del Lavoro, 6
 31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

o) Castelfranco V.to, 19.01.2022

CEO Stiga Group

Sean Robinson

FR (Traduction de la notice originale) Déclaration CE de Conformité (Directive Machines 2006/42/CE, Annexe II, partie A) 1. La Société 2. Déclare sous sa propre responsabilité que la machine : Robotdeuse a) Type / Modèle de Base b) Moteur / Année de construction c) Série d) Moteur: batterie 3. Est conforme aux prescriptions des directives : a) Organisme de certification b) Examen CE du Type 4. Renvoie aux Normes harmonisées a) Personne habilitée à établir le Dossier Technique : c) Lieu et Date	DE (Übersetzung der Originalanleitungsanleitung) Erklärung der Konformitätserklärung (Maschinenrichtlinie 2006/42/EG, Anhang II, Teil A) 1. Die Gesellschaft 2. Erklärt auf eigene Verantwortung, dass die Maschine: Mähroboter a) Typ / Basismodell b) Motor / Baugjahr c) Seriennummer d) Motor: Batterie 3. Den Anforderungen der folgenden Richtlinien entspricht: a) Zertifizierungsstelle b) Examen CE der Typen 4. Bezugnahme auf die harmonisierten Normen a) Zur Verfassung der technischen Unterlagen befähigte Person: c) Ort und Datum	NL (vertaling van de originele handleiding) (eng) Erkenningsverklaring van overeenstemming (Richtlijn Machines 2006/42/CE, Bijlage II, deel A) 1. Het bedrijf 2. Verklaart onder zijn eigen verantwoordelijkheid dat de machine: Robotmaaiër a) Type / Basismodel b) Motor / Bouwjaar c) Serienummer d) Motor: accu 3. Volgt aan de specificaties van de richtlijn(en): a) Certificatie-instituut b) EC-keurmerk van het Type 4. Verwijzing naar de geharmoniseerde normen a) Bevoegd persoon voor het opstellen van het Technisch Dossier c) Plaats en Datum	ET (Algapslase kasutusjuhend sõja) EU vastavusdeklaratsioon (Masinadirektiiv 2006/42/EÜ, Lisa II, osa A) 1. Firma 2. Kinnitab omel vastutuseal, et masin: Robotnik a) Tüüp / Põhimudel b) Kuu aega / Tootmisaja c) Märgist d) mootor: aku 3. vastab direktiivide nõuetele: a) Kinnituse asutus b) EÜ tüübimärgi 4. Viide ühtlustatud standarditele a) Tehnilise Lühiautotseeritud koostaja c) Koht ja Kuupäev	RU (Перевод оригинальных инструкций) Декларация соответствия нормам ЕС (Директива о машинах оборудование 2006/42/ЕС, Приложение II, часть А) 1. Организация 2. Заявляет под собственную ответственность, что машина: Робот-газонокосилка a) Тип / Базовая модель b) Мотор / Год изготовления c) Номер d) Двигатель: батарея питания 3. Соответствует требованиям следующих директив: a) Сертифицирующий орган b) Испытание ЕС типового образца 4. Ссылка на гармонизированные нормы a) Лица, уполномоченные на подготовку технической документации: c) Место и дата	HR (Prijevod originalnih uputa) EK izjava o sukladnosti (Direktiva 2006/42/EZ u strojevima, dodatak II, dio A) 1. Tvrtka 2. pod vlastitom odgovornošću izjavljuje da je stroj: Robotna kosilica a) Vrsta / Osnovni model b) Motor / Godina proizvodnje c) Matični broj d) Motor: baterija 3. sukladan s temeljnim zahtjevima direktive: a) Certificirajuća tijela b) Tipičko ispitivanje EZ 4. Primjenjive su europske harmonizirane norme: a) Osoba ovlaštena za pravljenje Tehničke dokumentacije: c) Mjesto i datum
ES (Traducción del Manual Original) Declaración de Conformidad CE (Directiva Máquinas 2006/42/CE, Anexo II, parte A) 1. La Empresa 2. Declara bajo su propia responsabilidad que la máquina: Robot cortacésped a) Tipo / Modelo Base b) Motor / Año de fabricación c) Matrícula d) Motor: batería 3. Cumple con las especificaciones de las directivas: a) Ente certificador b) Examen CE del Tipo 4. Referencia a las Normas armonizadas a) Persona autorizada a realizar el Manual Técnico: c) Lugar y Fecha	PT (Tradução do manual original) Declaração CE de Conformidade (Diretiva de Máquinas 2006/42/CE, Anexo II, parte A) 1. A Empresa 2. Declara sob a própria responsabilidade que a máquina: Robot cortacérvia a) Tipo / Modelo Base b) Motor / Ano de fabrico c) Matrícula d) Motor: bateria 3. É conforme às especificações das diretivas: a) Órgão certificador b) Exame CE do Tipo 4. Referência às Normas harmonizadas a) Pessoa autorizada a elaborar o Caderno Técnico c) Local e Data	NO (Oversettelse av original bruksanvisning) EF: Samsvareserklæring (Maskindirektiv 2006/42/EF, Vedlegg II, del A) 1. Firmaet 2. Erklærer på eget ansvar at maskinen: Robotgrassklipper a) Type / Model b) Motor / Byggeår c) Serienummer d) Motor: batteri 3. Oppfyller kravene i direktivene: a) Sertifiseringsorgan b) EF-typeprøving 4. Henvisning til harmoniserte standarder a) Person som har fullmakt til å utføre teknisk dokumentasjon c) Sted og dato	EU (Algapslase kasutusjuhend sõja) EU vastavusdeklaratsioon (Masinadirektiiv 2006/42/EÜ, Lisa II, osa A) 1. Drahtla 2. pool loomse odgovornosti izjavljuje, da je stroj: Robotnik kosilica a) Tip / osnovni model b) Motor / godišnjak izrade c) serijski broj d) motor: baterija 3. ispunjava zahtjeve direktiv: a) tijelo za potvrđivanje b) tipičko ispitivanje 4. izjava o sukladnosti s normama a) osoba ovlaštena za izradu tehničke dokumentacije c) mjesto i datum	LT (original instrukcij vertimas) EB atitikties deklaracija (Masinų direktyva 2006/42/CE, Priedas II, dalis A) 1. Bendrovė 2. Pristato atsakingumą, kad įrenginys: Žolės pjūvis a) Tip / Bazinis Modelis b) Motor / Pagaminimo metai c) Serijos numeris d) Variklis: baterija 3. Atitinka direktyvos pataliktas specifikacijas: a) Serifikacijos organas b) CE tipo tyrimas 4. Nurodo taikomas normas a) Asmuo, įgaliojamas sudaryti techninį dokumentaciją c) Vieto ir Data	LV (Instrukciju tulkojums no oriģinālvalodas) EK atbilstības deklarācija (Direktīva 2006/42/EK par mašīnām, pielikums II, daļa A) 1. Uzņēmums 2. Uzņemas atbildību par to pilnu atbilstību, paziņo, ka mašīna: Robotizēta pļaujmašīna a) Tip / Bāzes modelis b) Motors / Ražošanas gads c) Sērijas numurs d) Motors: akumulators 3. Atbilst šādu direktīvu prasībām: a) Serifikācijas iestāde b) CE tipa pārbaude 4. Atsaucas uz harmonizētiem standartiem a) Personāls, kas sagatavo tehnisko dokumentāciju c) Vieta un datums
SV (Översättning av bruksanvisning i original) EG-Erklæran om överensstämmelse (Maskindirektiv 2006/42/EG, bilaga II, de la) 1. Företaget 2. Förklarar på eget ansvar att maskinen: Gräskopparobott a) Typ / Basmodell b) Motor / Tillverkningsår c) Serienummer d) Motor: batteri 3. Överensstämmer med föreskrifterna i direktivet: a) Intygsorgan. Assmät organ b) EF-typegodkännande 4. Referens till harmoniserade standarder a) Autoriserad person för upprättandet av den tekniska dokumentationen: c) Ort och datum	DA (Oversættelse af den originale brugsanvisning) EF-overensstemmelseserklæring (Maskindirektiv 2006/42/EF, bilag II, del A) 1. Firmaet 2. Erklærer på eget ansvar, at maskinen: Robograssklipper a) Type / Model b) Motor / Konstruktionsår c) Serienummer d) Motor: batteri 3. Er i overensstemmelse med specifikationerne i direktivet: a) Certificeringsorgan b) EF-typeprøving 4. Henvisning til harmoniserede standarder a) Person, der har fuldmagt til at udføre teknisk dokumentation: c) Sted og dato	FI (Alkuperäisen ohjeen käännös) EY-VASTUUSOVELLAUKSEN VAKUUTUS (Komendrativ 2006/42/EY, Liite II, osa A) 1. Yritys 2. Vakuuttaa omella vastuullaan, että kone: Robottikosiokone a) Tyyppi / Perusmalli b) Moottori / Valmistusvuosi c) Sarjanumero d) Moottori: akku 3. Ohjeiden mukainen suoraan direktiivin vaatimien vaatimusten kanssa: a) Sertifiointiorgan b) EF-tyyppitarkastus 4. Viittaus harmonisoiduihin standardeihin a) Teknisen asiakirjan laatijallaan valtuutettu henkilö: c) Pakko ja päivämäärä	CS (Překlad původního návodů k používání) ES - Prohlášení o shodě (Směrnice o strojích zařazených 2006/42/ES, Příloha II, část A) 1. Společnost 2. Prohláší na vlastní odpovědnost, že stroj: Robotická kosilka a) Typ / Základní model b) Motor / Rok výroby c) Výrobní číslo d) Motor: akumulátor 3. Je ve shodě s nařízením směrnic: a) Certifikační orgán b) ES zkouška Typu 4. Odkazy na harmonizované normy a) Osoba autorizovaná pro vytvoření Technického popisu: c) Místo a Datum	PL (Tłumaczenie instrukcji oryginalnej) Deklaracja zgodności WE (Dyrektywa maszynowa 2006/42/WE, Załącznik II, część A) 1. Spółka 2. Owiada, że na własną odpowiedzialność, że maszyna: Kosiarka robotowa a) Typ / Model podstawowy b) Silnik / Rok produkcji c) Numer seryjny d) Silnik: akumulator 3. Spełnia podstawowe wymagania następujących Dyrektyw: a) Jednostka certyfikująca b) Badania typu WE 4. Odniesienie do Norm zharmonizowanych a) Osoba upoważniona do zredagowania Dokumentacji technicznej: c) Miejsce i data	HU (Eredeti használati utasítás fordítása) EK-megfeleltetési nyilatkozat (2006/42/EK gépírány, II. melléklet "A" rész) 1. Aláírók 2. Felelősséget vállalnak azért, hogy az alábbi gép: Robotfűnyíró a) Típus / Alaptípus b) Hozzá / Gyártás éve c) Gyártási szám d) Motor: akkumulátor 3. Megfelel az alábbi irányelvek előírásainak: a) Tanúsítási szerv b) CE vizsgálati típus 4. Hivatkozás a harmonizált szabványokra a) Műszaki Dosszié szerkesztőre bízott személy: c) Helye és idője



STIGA LTD (UK Importer)

Unit 8, Bluewater Estate Plympton,
Devon, PL7 4JH, England

STIGA S.p.A.

Via del lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV)
Italy

stiga.com