

STIGA

G 300

G 600

G 1200

G 3600

NL Handleiding



NEDERLANDS - VERTALING VAN DE OORSPRONKELIJKE INSTRUCTIES

INHOUDSOPGAVE

1. MODELLEN EN TECHNISCHE GEGEVENS	1
1.1. MODELLEN	1
1.2. TECHNISCHE GEGEVENS.....	2
2. VEILIGHEID	4
2.1. INFORMATIE OVER DE VEILIGHEID	4
2.2. VEILIGHEIDSINSTRUCTIES	6
2.2.1. VEILIGE WERKWIJZEN.....	6
2.2.2. WERKING	6
2.3. DE ROBOTMAAIER VEILIG STOPPEN EN UITSCHAKELEN.....	8
3. INLEIDING	9
3.1. ALGEMENE INLEIDING.....	9
3.1.1. DOEL VAN DE HANDLEIDING	9
3.1.2. INSTRUCTIES VOOR HET LEZEN VANAF EEN SMARTPHONE	9
3.2. OVERZICHT VAN HET PRODUCT.....	10
3.2.1. ALGEMENE BESCHRIJVING	10
3.2.2. BELANGRIJKSTE ONDERDELEN	11
3.3. UITPAKKEN.....	12
3.4. SYMBOLEN EN PLAATJES	13
3.5. ALGEMENE INSTRUCTIES VOOR HET LEZEN VAN DE HANDLEIDING	15
4. INSTALLATIE	16
4.1. ALGEMENE INFORMATIE VOOR DE INSTALLATIE	16
4.2. ONDERDELEN VOOR DE INSTALLATIE	16
4.3. CONTROLE VAN DE VEREISTEN VOOR DE INSTALLATIE.....	17
4.3.1. CONTROLE VAN DE TUIN:.....	17
4.3.2. CONTROLES VOOR DE INSTALLATIE VAN HET LAADSTATION EN DE VOEDINGSEENHEID.....	17
4.3.3. BELANGRIJKSTE CONTROLES VOOR DE INSTALLATIE VAN DE PERIMETERDRAAD.....	19
4.4. CRITERIA VOOR DE INSTALLATIE VAN DE GRENSKABEL.....	21
4.4.1. PLAATSING VAN DE PERIMETERDRAAD	21
4.4.2. AFBAKENING VAN OBSTAKELS	24
4.4.3. PASSAGES TUSSEN VERSCHILLENDE DELEN VAN DE TUIN	25
4.5.1. PLAATSING VAN DE GRENSDRAAD.....	26
4.5. IDENTIFICATIE VAN DE ONDERDELEN.....	26
4.5.2. KOPPELING VAN DE GRENSDRAAD.....	28
4.5.3. INSTALLATIE LAADSTATION	29
4.5.4. INSTALLATIE VAN DE WEERSTAND VOOR KLEINE PERIMETERS.....	31
4.6. ROBOTMAAIER OPLADEN NA DE INSTALLATIE	32
4.7. INSTELLINGEN VAN HET PRODUCT	33
5. WERKING	39
5.1. CONTROLE VAN DE VEILIGHEIDSINRICHTINGEN VOOR HET STARTEN VAN DE ROBOTMAAIER.....	39
5.2. HANDMATIGE WERKING VAN DE ROBOTMAAIER	40
5.3. BESCHRIJVING VAN DE COMMANDO'S OP DE ROBOTMAAIER	41
5.3.1. VEILIG STOPPEN - STOP-KNOP	41

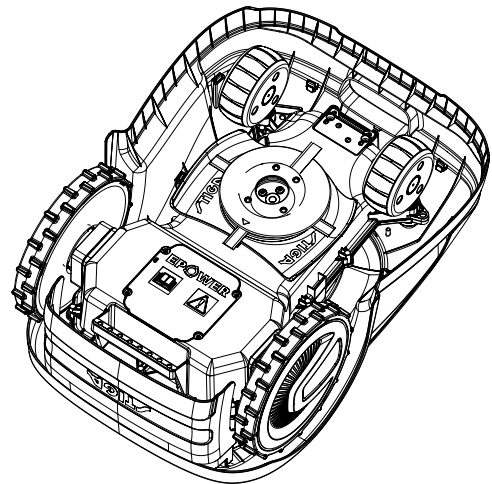
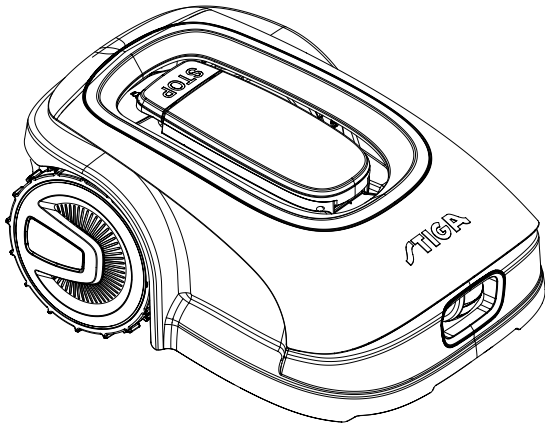
5.3.2.	VEILIG UITSCHAKELEN - VEILIGHEIDSSLEUTEL	42
5.3.3.	AAN- EN UITSCHAKELEN - AAN / UIT-KNOP.....	42
5.3.4.	SELECTIE GEPLAND PROGRAMMA / ENKELE WERKCYCLUS / GEDWONGEN TERUGKEER NAAR OPLAADBASIS - KNOP SELECTIE MODUS	43
5.3.5.	WEERGAVE VAN DE BLUETOOTH®-STATUS - KNOP BLUETOOTH®.....	45
5.3.6.	WEERGAVE VAN DE ALARMSTATUSSEN - PICTOGRAM ALARM.....	45
5.3.7.	WEERGAVE VAN DE LAADSTATUS VAN DE ACCU – PICTOGRAM ACCU.....	46
5.3.8.	START VAN DE ROBOTMAAIER	46
5.4.	WERKING VAN DE OPLAADBASIS	47
5.5.	ACCU OPLADEN.....	47
5.6.	AFSTELLING MAAIHOOGTE	48
6.	ONDERHOUD	50
6.1.	GEPROMGRAMMEERD ONDERHOUD	50
6.2.	REINIGING PRODUCT.....	51
6.3.	VERVANGING SNIJMESSEN	53
6.4.	ONDERHOUD EN OPSLAG VAN DE ACCU IN DE WINTER.....	54
6.5.	VERVANGING ACCU	54
7.	PROBLEEMOPLOSSEN	55
8.	TRANSPORT, OPSLAG EN VERWIJDERING	57
8.1.	TRANSPORT	57
8.2.	OPSLAG	57
8.3.	LOZING.....	57
9.	TOEBEHOREN	58
10.	GARANTIE	59
10.1.	GARANTIEDEKKING.....	59
11.	HANDELSMERKEN EN LICENTIES	59
12.	EG-OVEREENSTEMMINGSVERKLARING	60
13.	STROOMVOORZIENING	63

1. MODELLEN EN TECHNISCHE GEGEVENS

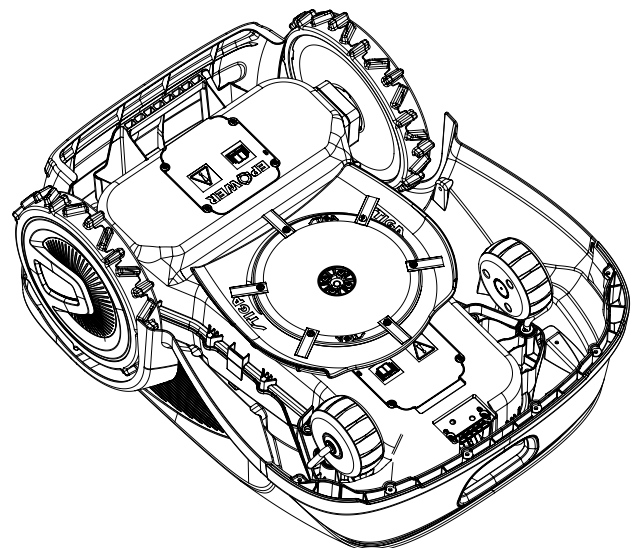
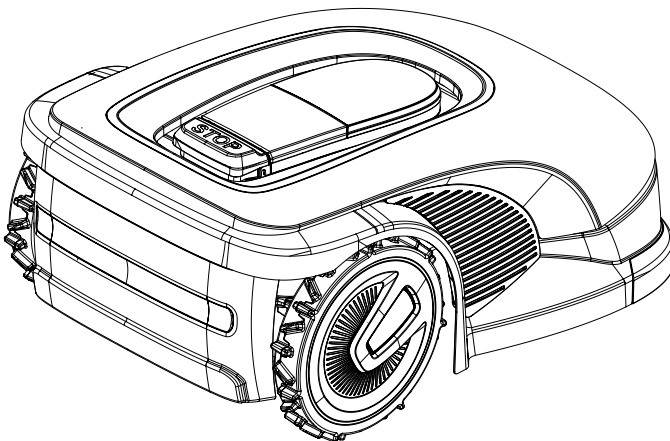
1.1. MODELLEN

Deze handleiding heeft betrekking op de volgende modellen:

G 300, G 600, G 1200 (TYPE: SRSW01)



G 3600 (TYPE: SRBW01)



OPMERKING: De instructies in deze handleiding zijn van toepassing op de modellen kabelgeleide robotmaaiers. De afbeeldingen, indien niet gespecificeerd, verwijzen naar het SRSW01 platform.

1.2. TECHNISCHE GEGEVENS

KENMERKEN	STIGA G 300	STIGA G 600	STIGA G 1200	STIGA G 3600
Afmetingen (BxHxD)	413 x 252 x 560 [mm]			529 x 299 x 695 [mm]
Gewicht van de robotmaaier	7,9 +/-0,1 [kg]		8,2 +/-0,1 [kg]	13,5 +/-0,1 [kg]
Maaihoogte (Min-Max)	20-60 [mm]			20-65 [mm]
Diameter mes	180 [mm]			260 [mm]
Maaisnelheid	2850+/-50 [rpm]			2400+/-50 [rpm]
Bewegingssnelheid	22 [m/min]			24 [m/min]
Maximale helling	45%			50%
Maximale helling langs de perimeter	20%			
Type maaisysteem	4 draaibare snijmesses			6 draaibare snijmesses
Code snij-inrichting	322104105/0			
Gedetecteerd geluidsvermogensniveau	57 [dB] (A)			56 [dB] (A)
Onzekerheid van geluidsemissies, KWA	1.47 [dB] (A)			0.56 [dB] (A)
Gegarandeerd geluidsniveau	59 [dB] (A)			57 [dB] (A)
Geluidsdrukkniveau bij het oor van de operator	46.3 [dB] (A)			45.2 [dB] (A)
IP-classificatie van de robotmaaier	IPX5			
IP-classificatie van het laadstation	IPX1			
IP-classificatie van de voeding	IP67			
Omgevingstemperatuur bedrijf robotmaaier [°C]	0 ÷ 50			
Omgevingstemperatuur bedrijf laadstation [°C]	-10 ÷ 50			
Omgevingstemperatuur bedrijf voeding [°C]	-10 ÷ 50			
Werkcapaciteit	300 [m ²]	600 [m ²]	1200 [m ²]	3600 [m ²]
Voeding	Input: 100-240 Vac, 1,2 A; Output: 30 Vcc, 2 A Gebruik een van de onderstaande originele codes of latere updates (raadpleeg een erkende STIGA-dealer) 118204158/0 (UE) 118204161/0 (UK) 118204163/0 (CH)			Input: 200-240 Vac, 0,8 A; Output: 30 Vcc, 4 A Gebruik een van de onderstaande originele codes of latere updates (raadpleeg een erkende STIGA-dealer) 118204159/0 (UE) 118204162/0 (UK) 118204164/0 (CH)

KENMERKEN	STIGA G 300	STIGA G 600	STIGA G 1200	STIGA G 3600
30 Vcc verlengkabels toegestaan	Gebruik een van de onderstaande originele codes of latere updates (raadpleeg een erkende STIGA-dealer) Code: 1127-0010-01, Lengte 5 m Code: 1127-0020-01, Lengte 15 m			
Model accu	25,2 - 25,9 V; 2 Ah	25,2 - 25,9 V; 2,5 Ah	25,2 - 25,9 V; 5 Ah	25,2V – 2x 5Ah
Laadtijd	60 [min]	80 [min]	150 [min]	150 [min]
Werktijd	60 [min]	90 [min]	150 [min]	270 [min]
Connectiviteit	Bluetooth®			Bluetooth®, 4G, GNSS
Navigatiehulp	-			GNSS
Vermogensklasse RF-modules	Bluetooth LE Uitgangsvermogen - 9 dBm			
	/			2G GSM / E-GSM - Klasse 4 - 33 dBm 2G DCS / PCS - Klasse 1 - 30 dBm 2G GSM / E-GSM - Klasse E2 - 27 dBm 2G DCS / PCS - Klasse E2 - 26 dBm 4G - Klasse 3 - 23dBm
Frequentiebereik - Bluetooth®	Bluetooth LE - Frequentiebereik 2400 - 2483,5 MHz			
Frequentiebereik - 2G	/			GSM 850 MHz E-GSM 900 MHz DCS 1800 MHz PCS 1900 MHz
Frequentiebereik - 4G	/			Band 1 (2100 MHz) Band 2 (1900 MHz) Band 3 (1800 MHz) Band 4 (2100 MHz) Band 5 (850 MHz) Band 7 (2600 MHz) Band 8 (900 MHz) Band 12 (700 MHz) Band 13 (750 MHz) Band 17 (700 MHz) Band 18 (850 MHz) Band 19 (850 MHz) Band 20 (800 MHz) Band 26 (850 MHz) Band 28 (800 MHz) Band 34 (2000 MHz) Band 38 (2500 MHz) Band 39 (1900 MHz) Band 40 (2300 MHz) Band 41 (2500 MHz) Band 66 (2100 MHz)
Perimeterdraad en antenne van het laadstation	Operationele frequentieband 500 - 50000 (Hz)			
	Maximaal radiozendvermogen < 70 µA/m @ 10m			

2. VEILIGHEID

2.1. INFORMATIE OVER DE VEILIGHEID

Bij het ontwerp van de apparatuur is bijzondere aandacht besteed aan de aspecten die risico's kunnen opleveren voor de veiligheid en gezondheid van mensen. Het doel van deze informatie is om gebruikers te sensibiliseren om elk risico te voorkomen en om gedrag te vermijden dat niet voldoet aan de aangegeven vereisten.



GEVAAR:

Voordat u de robotmaaier gebruikt, moet u alle informatie in dit document kennen.



GEVAAR:

Deze robotmaaier is niet bedoeld voor gebruik door kinderen en mensen met verminderde fysieke, sensorische of mentale vermogens of gebrek aan ervaring en kennis.



ELEKTRISCH GEVAAR:

Schakel de stroomtoevoer uit en activeer de veiligheidsvoorziening voordat u afstellingen of onderhoud uitvoert.



ELEKTRISCH GEVAAR:

Gebruik de robotmaaier niet met een beschadigd netsnoer van de transformator. Een beschadigde kabel kan contact met de delen onder spanning veroorzaken. De kabel moet worden vervangen door de fabrikant of zijn assistentiedienst of door een persoon met voldoende kwalificaties om elk risico te voorkomen.



ELEKTRISCH GEVAAR:

Gebruik alleen de acculader en voeding die door de fabrikant zijn geleverd. Het gebruik van een ongeschikte oplader en voeding kan elektrische schokken en of oververhitting veroorzaken.



WAARSCHUWING:

Als er vloeistof uit de accu lekt, moeten de betreffende onderdelen worden gewassen met water/neutralisator.

Vermijd elk direct contact met accuvloeistof.

In geval van aanraking met de ogen, dient men een geneesheer te raadplegen.



WAARSCHUWING:

Tijdens de werking van de robotmaaier dient men zich ervan te verzekeren dat er in de werkzone geen personen, en vooral geen kinderen en/of huisdieren aanwezig zijn.

Programmeer anders de activiteit van de robotmaaier tijdens de uren dat er geen mensen in dit gebied zijn.



WAARSCHUWING:

Het operationele gebied moet worden begrensd door een niet-overschrijdbare afrastering. Maak de afrastering geschikt of houd toezicht op de robotmaaier tijdens het gebruik.



WAARSCHUWING:

Gebruik uitsluitend originele reserveonderdelen.



WAARSCHUWING:

Breng geen wijzigingen aan, knoei niet, omzeil de geïnstalleerde veiligheidsvoorzieningen niet en verwijder ze niet.



LET OP:

Controleer of er geen speelgoed, gereedschap, takken, kleding of andere voorwerpen op het gazon zijn die de apparatuur kunnen beschadigen.



VERBOD:

Ga niet op de grasmaaier zitten.



VERBOD:

Til de robotmaaier nooit op om het mes te inspecteren of om het te verplaatsen als hij in werking is. Plaats uw handen en voeten niet onder de apparatuur.



VERBOD:

Gebruik de robotmaaier niet als er een sproeier draait.



VERBOD:

Was de robotmaaier niet met waterstralen onder hoge druk en dompel hem niet geheel of gedeeltelijk onder in water.



VERBOD:

Gebruik de robotmaaier niet als deze niet volledig intact is in al zijn onderdelen. Vervang bij beschadiging de betreffende onderdelen.



VERBOD:

Het is absoluut verboden de robotmaaier op te laden of te gebruiken in explosieve of ontvlambare omgevingen.



VERPLICHTING:

Controleer de robotmaaier regelmatig visueel om u ervan te verzekeren dat de messen en het snijmechanisme niet versleten of beschadigd zijn. Zorg ervoor dat de robotmaaier in goede staat verkeert.



VERPLICHTING:

Lees de hele handleiding aandachtig, vooral alle veiligheidsinformatie, en zorg ervoor dat u deze volledig begrijpt. Volg de instructies voor bediening, onderhoud en reparatie strikt op.



VERPLICHTING:

Operators die onderhoud en reparaties uitvoeren, moeten volledig op de hoogte zijn van de specifieke kenmerken en de veiligheidsnormen van de robotmaaier.



HANDSCHOENEN VEREIST:

Gebruik de persoonlijke beschermingsmiddelen die voorzien zijn door de Fabrikant en, in het bijzonder wanneer men aan het snijmechanisme werkt, dient men beschermende handschoenen te dragen.

2.2. VEILIGHEIDSINSTRUCTIES



VERPLICHTING:

Voor gebruik zorgvuldig lezen en bewaren voor toekomstig gebruik.

2.2.1. VEILIGE WERKWIJZEN

Opleiding

- Lees de instructies aandachtig, ken de commando's en gebruik de machine correct.
- Sta nooit toe dat kinderen, mensen met verminderde fysieke, sensorische of mentale vermogens, of zonder ervaring en kennis, of mensen die niet bekend zijn met deze instructies, de machine gebruiken. Lokale voorschriften kunnen de leeftijd van de bediener beperken.
- De bediener of gebruiker moet verantwoordelijk worden gehouden voor ongevallen of gevaren waarbij apparatuur van derden of apparatuur van derden is betrokken.

Vorbereiding

- Zorg ervoor dat de automatische afrastering correct is geïnstalleerd zoals aangegeven.
- Inspecteer regelmatig het gebied waar de machine wordt gebruikt en verwijder stenen, stokken, kabels en andere vreemde voorwerpen die de werking ervan kunnen belemmeren.
- Voer regelmatig een visuele inspectie uit van de messen, van de bouten van de messen en van het maaielement om te controleren of ze niet versleten of beschadigd zijn. Vervang versleten of beschadigde messen en bouten per paar om de balans van de machine te behouden.
- Waarschuwborden moeten rond het werkgebied van de machine worden geplaatst als deze in openbare ruimtes wordt gebruikt of open is voor het publiek. De borden moeten de volgende tekst hebben: "Let op! Automatische grasmaaier! Houd u op afstand van de machine! Houd toezicht op de kinderen!".

2.2.2. WERKING

Algemene informatie

- Gebruik de machine niet met defecte afschermingen of veiligheidsvoorzieningen die niet aanwezig zijn, bijvoorbeeld zonder beveiligingen.
- Steek uw handen of voeten nooit nabij of onder de draaiende delen. Blijf steeds op afstand van de aflaatopening.
- Raak de bewegende delen van de machine niet aan voordat ze volledig tot stilstand gekomen zijn.
- Draag altijd stevige schoenen en een lange broek wanneer u de machine bedient.
- Hef de robotmaaier niet op en vervoer hem niet terwijl de motor in werking is.
- Verwijder het uitschakelapparaat van het apparaat:
 - Voordat u een obstructie verwijdert;
 - Vóórdat u de machine controleert, schoonmaakt of eraan werkt;
 - Als de machine wordt geraakt door een vreemd voorwerp, controleer dan of de machine beschadigd is;
 - Als de machine abnormaal begint te trillen, controleer dan op schade voordat u de machine opnieuw opstart.
- Laat de machine niet onbeheerd achter in de buurt van huisdieren, kinderen of andere mensen.

Onderhoud en opslag

- Draai alle moeren, bouten en schroeven stevig vast om de machine veilig te bedienen.
- Controleer de robotmaaier regelmatig op slijtage of beschadiging.
- Om veiligheidsredenen is het noodzakelijk om versleten of beschadigde onderdelen te vervangen.
- Zorg ervoor dat de messen alleen worden vervangen door geschikte reserveonderdelen.
- Zorg ervoor dat de accu's opgeladen worden met de juiste oplader die door de fabrikant aanbevolen wordt. Onjuist gebruik kan elektrische schokken, oververhitting of lekkage van bijtende vloeistof uit de accu veroorzaken.

- f. In geval van elektrolytlekkage, wassen met water / neutralisatiemiddel en medische hulp inroepen in geval van contact met ogen, enz.
- g. Onderhoud van de machine moet worden uitgevoerd in overeenstemming met de instructies van de fabrikant.

Extra risico's

- Hoewel het product voldoet aan alle veiligheidseisen, kunnen er toch extra risico's ontstaan door onjuiste installatie en/of onvoorziene situaties.

Het is daarom noodzakelijk om het gebied waar het product werkt vrij te houden van voorwerpen, mensen en dieren en om alle personen die toegang kunnen hebben, zelfs af en toe, tot het werkgebied te informeren over de mogelijke gevaren.

- In geval van onweer met kans op blikseminslag en in het algemeen in afwachting van slechte weersomstandigheden, wordt aanbevolen het product niet te gebruiken en de perimeterdraad los te koppelen van het laadstation en alle randapparatuur los te koppelen van de voeding. Om het product te gebruiken, sluit u de perimeterdraad en de randapparatuur opnieuw aan op de voeding volgens de instructies in de handleiding.

Accu / acculader



LET OP:

Lithium-ionaccu's kunnen exploderen of brand veroorzaken als ze worden gedemonteerd, worden blootgesteld aan water, vuur of hoge temperaturen of in geval van kortsluiting. Ga voorzichtig om met de accu, demonteer ze niet en vermijd elke vorm van onjuiste elektrische of mechanische belasting. Stel de accu niet bloot aan direct zonlicht.

OPMERKING: Het wordt aanbevolen om alleen en uitsluitend originele producten van de fabrikant te gebruiken. Niet-originele of niet geschikte producten kunnen schade aan de robotmaaier of gevaar voor mensen, dieren en dingen veroorzaken.

- a. De accu mag alleen door de dealer of een servicecentrum worden geïnstalleerd en/of verwijderd uit de robotmaaier.
- b. Bewaar de ongebruikte accu op een veilige plaats uit de buurt van warmtebronnen of voorwerpen die kortsluiting kunnen veroorzaken (haringen, schroeven, verschillende soorten metalen voorwerpen).
- c. Gebruik de acculader uit de buurt van brandbare oppervlakken of stoffen en bij voorkeur op droge plaatsen.
- d. Vervoer de accu en acculader in hun originele verpakking.

OPMERKING: De accu van de robotmaaier is een bederfelijk onderdeel en de oplaadcapaciteit neemt in de loop van de tijd af, waardoor de werkautonomie van de robotmaaier afneemt zonder de werking ervan in gevaar te brengen.

Bescherming van de omgeving

OPMERKING: De milieubescherming moet een belangrijk en prioritair aspect vormen voor het gebruik van de machine, ten gunste van de civiele samenleving en de omgeving waarin we leven.

- a. Gooi de verpakking en beschadigde onderdelen weg zoals vereist door de plaatselijke voorschriften in het land van gebruik.
- b. Gooi elektrische apparatuur (robotmaaier, accu, voedingen, enz.) weg volgens de Europese richtlijn 2012/19/EU en in overeenstemming met de nationale normen. Neem voor meer gedetailleerde informatie over het weggooien contact op met de bevoegde autoriteit voor de verwijdering van huishoudelijk afval of met uw dealer.
- c. Gescheiden inzameling van producten en verpakkingen wordt aanbevolen.

2.3. DE ROBOTMAAIER VEILIG STOPPEN EN UITSCHAKELEN



VERPLICHTING:

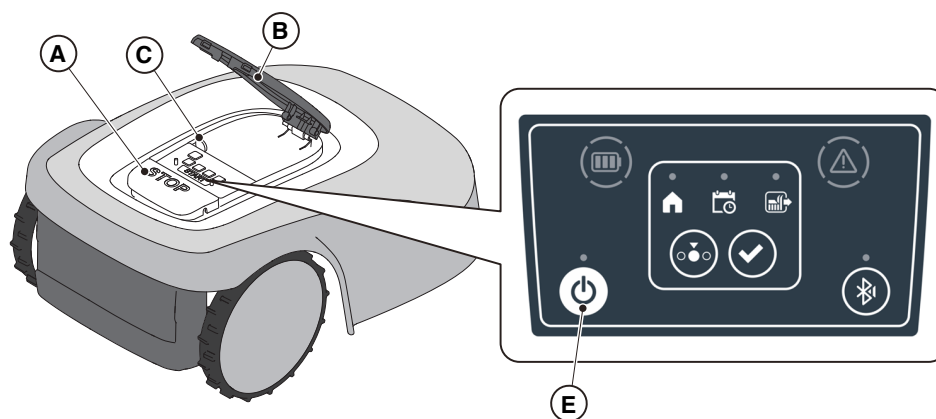
Schakel de robotmaaier altijd in veilige omstandigheden uit voordat u reinigings-, transport- of onderhoudswerkzaamheden uitvoert.

Vereisten en verplichtingen:

- Contactsleutel.

Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de robotmaaier veilig te stoppen en open de beschermkap (B).
2. Druk enkele seconden op de uitschakelknop (E) en wacht tot de LED op dezelfde knop uitgaat.
3. Schakel pas nadat de LED (E) is uitgegaan de veiligheidssleutel (C) uit om de robotmaaier veilig uit te schakelen.
4. Sluit de beschermkap (B).



3. INLEIDING

3.1. ALGEMENE INLEIDING

3.1.1. DOEL VAN DE HANDLEIDING

Deze handleiding maakt integraal deel uit van de apparatuur en is bedoeld om de informatie te verstrekken die nodig is voor het gebruik ervan.

Bewaar deze handleiding gedurende de gehele levensduur van de apparatuur, zodat deze altijd beschikbaar is indien nodig.

De ontvanger van de handleiding is de gebruiker van de apparatuur, die de informatie erin zorgvuldig moet lezen en deze strikt moet toepassen om de veiligheid van mensen te beschermen en schade te voorkomen.

De informatie is geschreven in de oorspronkelijke taal van de fabrikant (Italiaans) en vertaald in andere talen voor wettelijke en/of commerciële vereisten.

De volgende symbolen zijn gebruikt om teksten van aanzienlijk belang te markeren.



GEVAAR \ WAARSCHUWING \ LET OP:

De pictogrammen in een driehoek met een gele achtergrond en een zwarte lijn geven een gevaar \ waarschuwing \ aandachtspunt aan.



VERBOD:

De pictogrammen in een doorgestreepte cirkel met een witte achtergrond en een rode streep geven een verbod aan.



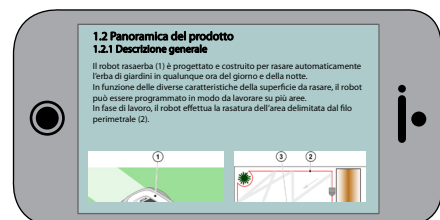
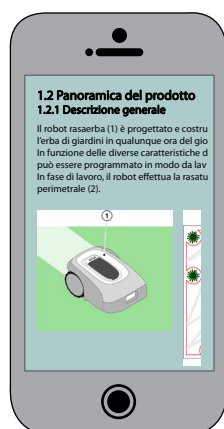
VERPLICHTING:

De pictogrammen in een cirkel met een blauwe achtergrond geven een verplichting aan.

OPMERKING: De teksten in dit formulier geven technische informatie aan die van bijzonder belang is en die niet over het hoofd mag worden gezien.

3.1.2. INSTRUCTIES VOOR HET LEZEN VANAF EEN SMARTPHONE

Voor een betere leesbaarheid van de gebruikershandleiding is het raadzaam om de smartphone horizontaal te houden, zoals weergegeven in de afbeelding.



3.2. OVERZICHT VAN HET PRODUCT

3.2.1. ALGEMENE BESCHRIJVING

De robotmaaier (A) is ontworpen en gebouwd om automatisch het gras van tuinen op eender welk uur van de dag en van de nacht te maaien.

Afhankelijk van de verschillende kenmerken van het te maaien oppervlak, kan de robotmaaier geprogrammeerd worden om te werken op verschillende gebieden afgebakend door de perimeterdraad.

Tijdens de werking, maait de robotmaaier het gras van de zone binnen de zone afgebakend door de perimeterdraad (B).

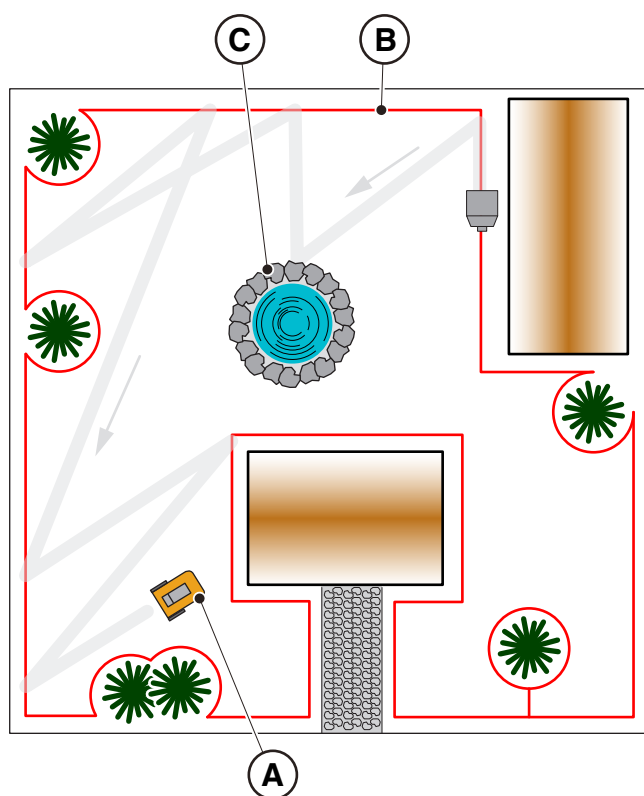
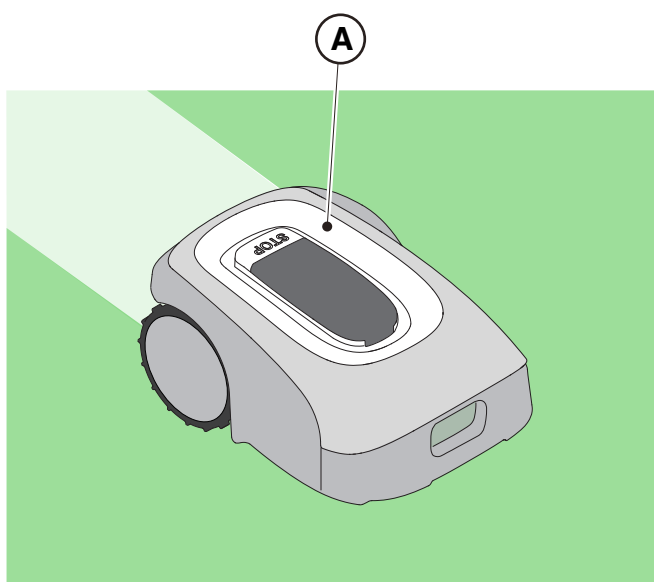
Als de robotmaaier de perimeterdraad (B) detecteert of een obstakel (C) tegenkomt, verandert hij willekeurig van pad.

Op basis van het random werkprincipe, maait de robotmaaier het aangegeven grasveld automatisch en volledig.

Het TYPE-platform: De SRBW01 is uitgerust met een 3G/4G-module met SIM-kaart en een GNSS-module, die bediening op afstand van de robotmaaier en navigatiehulpfuncties mogelijk maken.

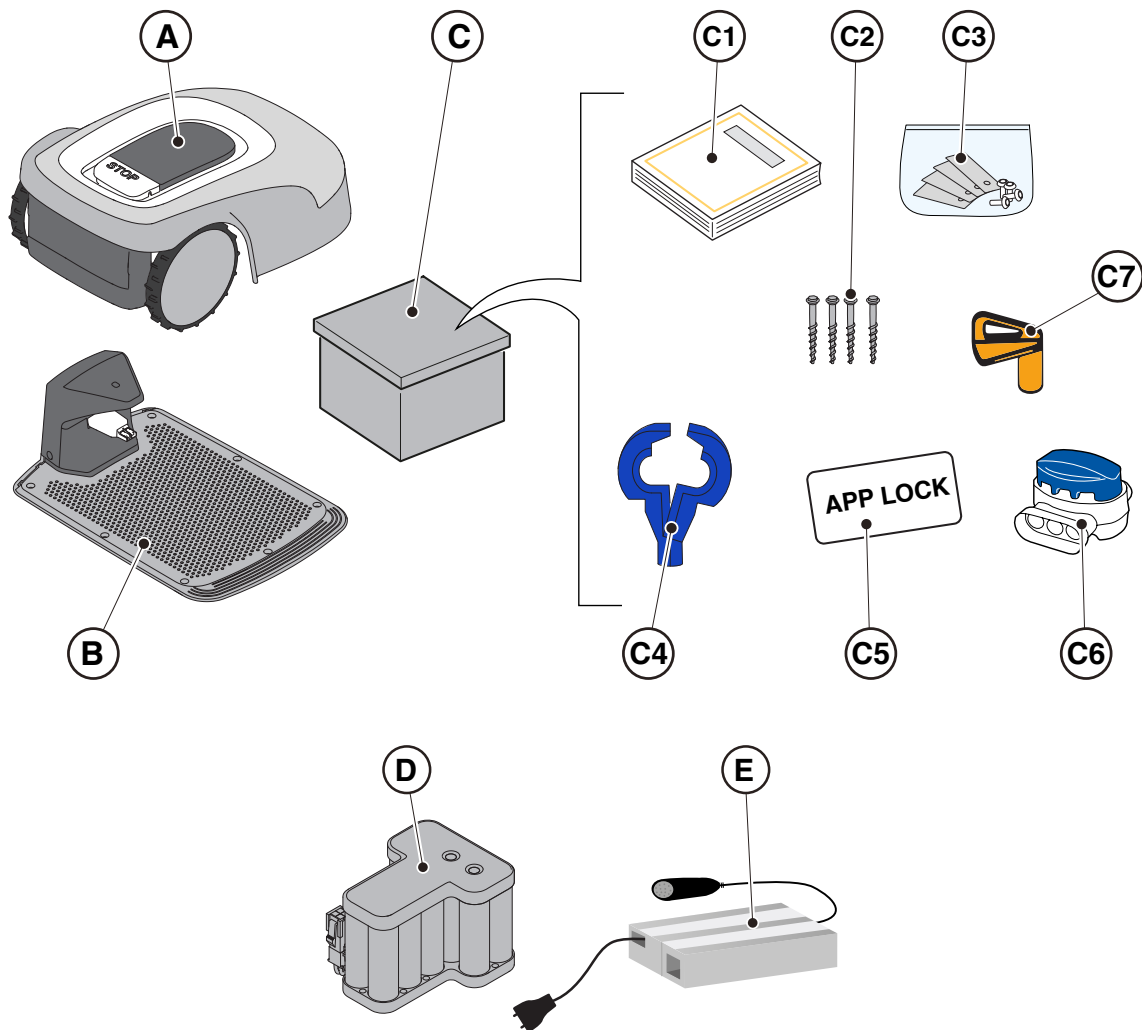
OPMERKING: Voor het platform TYPE: SRBW01 is de aanwezigheid van een mobiele netwerkverbinding op de plaats van installatie vereist voor het instellen van de robotmaaierinstellingen en voor afstandsbediening. Controleer vooraf op stiga.com of via APP of de dekking van het mobiele netwerk voldoende is. De provider van de netwerkverbinding kan op elk moment veranderen al naargelang de commerciële overeenkomsten.

Eender welk ander gebruik kan gevaarlijk zijn en schade berokkenen aan personen en/of zaken. Onder oneigenlijk gebruik vallen (als voorbeeld, maar niet uitsluitend): het vervoeren van mensen, kinderen of dieren op de machine; zich door de machine laten trekken; de machine gebruiken om lasten te trekken of te duwen; de machine gebruiken voor het maaien van niet-grasaardige vegetatie.



3.2.2. BELANGRIJKSTE ONDERDELEN

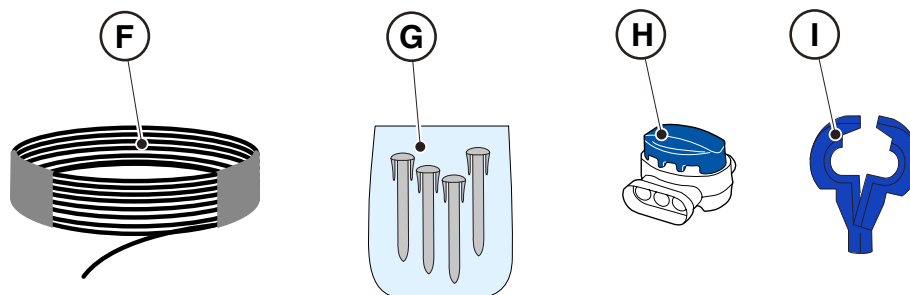
- (A) Robotmaaier
- (B) Laadstation
- (C) Starter Kit
- (D) Accu(s) (binnenin de robotmaaier)
- (E) Voeding laadstation
- (C1) Handleiding
- (C2) Schroeven voor bevestiging aan het laadstation
- (C3) Blister met mesjes en borgschroeven
- (C4) Connectoren voor het laadstation
- (C5) Label App Lock
- (C6) Koppeling voor perimeterdraad
- (C7) Contactsleutel



• Installatieset (Optie voor G 600, G 1200 en G 3600)

- (F) Perimeterdraad
- (G) Borgpennen voor perimeterdraad
- (H) Koppeling voor perimeterdraad
- (I) Connectoren voor het laadstation

Zie Hfdst. 9 "Toebehoren"



3.3. UITPAKKEN

Hieronder staan alle stappen voor het correct uitpakken:

1. Open de doos van de robotmaaier;
2. Haal de doos "Starter Kit" uit;
3. Haal de bovenste doos uit;
4. Haal de grasmaaier uit;
5. Haal het laadstation uit.



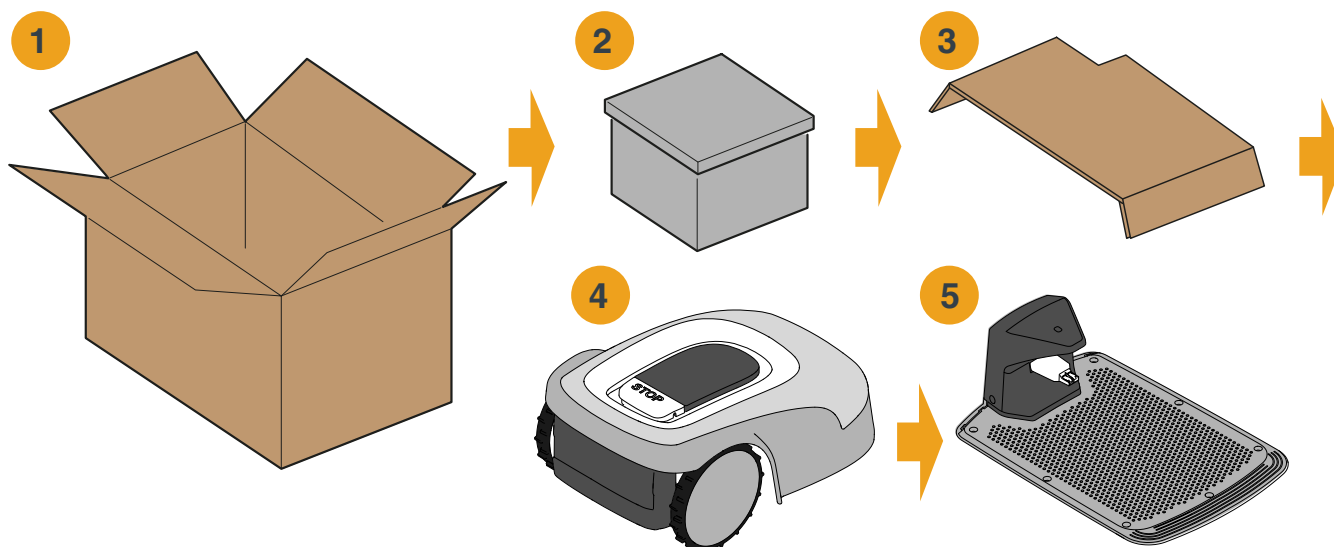
LET OP:

Zorg ervoor dat u al het verpakkingsmateriaal van de robotmaaier verwijdert voordat u deze gebruikt.



LET OP:

Om letsel of schade te voorkomen, moet u voorzichtig zijn bij het uitpakken van de robotmaaier en contact met de snijmessen of andere gevaarlijke elementen vermijden.



3.4. SYMBOLEN EN PLAATJES

Hierna volgen alle symbolen op de robotmaaier:



LET OP:
Lees de gebruiksaanwijzingen voordat u met de bediening van het product begint.



LET OP:
Gevaar voor projecties van voorwerpen tegen het lichaam.
Houd tijdens het gebruik een veilige afstand tot de machine.



LET OP:
Steek uw handen en voeten niet in de holte van de snij-inrichting.
Verwijder het uitschakelmechanisme voordat u aan de machine gaat werken of deze optilt.



LET OP:
Steek uw handen en voeten niet in de holte van de snij-inrichting.
Klim niet op de machine.



VERBOD:
Gebruik geen hogedrukreinigers op de machine om deze schoon te maken of te wassen.



VERBOD:
Zorg ervoor dat er geen mensen (vooral kinderen, ouderen of gehandicapten) en huisdieren in het werkgebied zijn als de machine in werking is.
Houd kinderen, huisdieren en andere personen op veilige afstand wanneer de robotmaaier in werking is.

Symbolen op modellabels:



Apparaat met isolatieklasse III, gevoed door batterij (grasmaaierrobot) of via speciale voedingseenheid (laadbasis en referentiestation).



Gebruik de originele voeding met de specificaties op het typeplaatje.



Symbol voor gelijkstroomvoeding.

IPXX Beschermingsgraad tegen het binnendringen van vaste stoffen en water.



Afval van elektrische en elektronische apparatuur dat moet worden afgeleverd bij geschikte faciliteiten voor recycling en verwijdering.



Gegarandeerd geluidsvermogensniveau

Hierna volgen alle symbolen op de accu:



LET OP:

Lees de gebruiksaanwijzingen voordat u met de bediening van het product begint.



**Gooi de accu niet bij het normale huisvuil.
Deponeer de accu bij de daartoe erkende inzamelingscentra.**



Gooi de accu niet in vuur en stel ze niet bloot aan warmtebronnen.

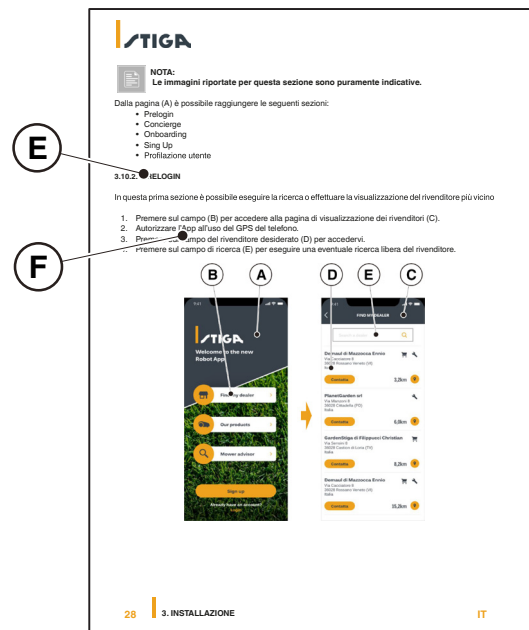
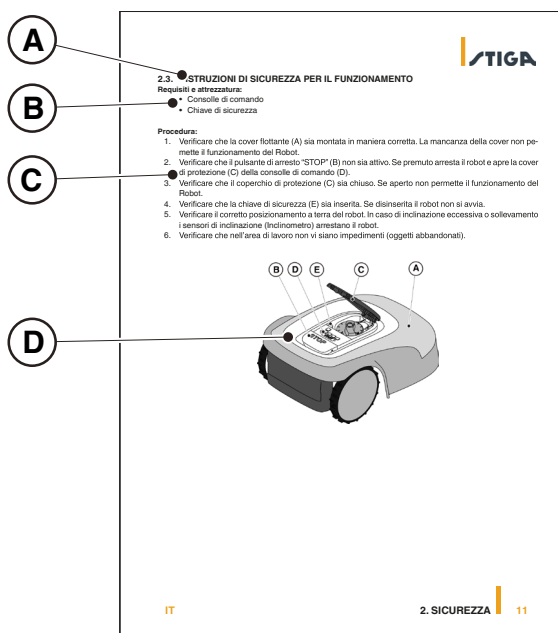


Dompel de accu niet onder in water en stel ze niet bloot aan vocht.

3.5. ALGEMENE INSTRUCTIES VOOR HET LEZEN VAN DE HANDLEIDING

De criteria die zijn gevolgd bij het opstellen van dit document worden hieronder beschreven.

1. Titel van het onderwerp (A).
2. Vereisten en uitrusting voor het uitvoeren van de procedure (B).
3. Beschrijving van de procedure (C).
4. Beschrijvende afbeeldingen van de procedure (D).
5. Titel van sectie App (E).
6. Navigatieprocedure App (F).



4. INSTALLATIE

4.1. ALGEMENE INFORMATIE VOOR DE INSTALLATIE



WAARSCHUWING:

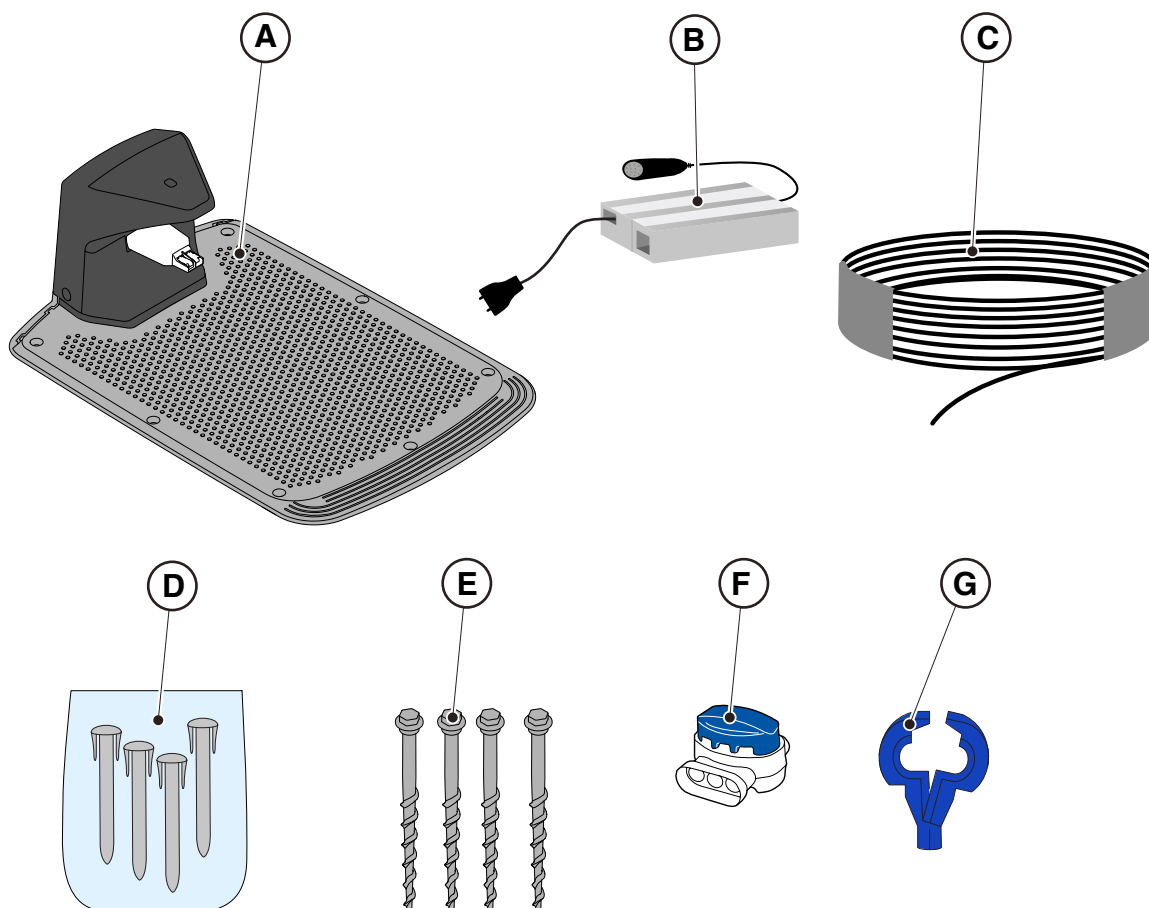
Breng geen wijzigingen aan, knoei niet, omzeil de geïnstalleerde veiligheidsvoorzieningen niet en verwijder ze niet.

OPMERKING: Neem voor meer informatie over de installatie van het product contact op met een STIGA wederverkoper.

4.2. ONDERDELEN VOOR DE INSTALLATIE

- (A) Laadstation
- (B) Voedingseenheid
- (C) Perimeterdraad (aanwezig in de basisset)
- (D) Bevestigingsshringen perimeterdraad (aanwezig in de basisset)
- (E) Bevestigingsschroeven laadstation
- (F) Koppeling voor perimeterdraad (aanwezig in de basisset)
- (G) Connectoren voor laadstation (aanwezig in de installatieset)

Zie Hfdst. 9 "Toebehoren"



4.3. CONTROLE VAN DE VEREISTEN VOOR DE INSTALLATIE

Hieronder ziet u hoe u de noodzakelijke vereisten kunt controleren en de tuin kunt voorbereiden voordat u doorgaat met de installatie.




4.3.1. CONTROLE VAN DE TUIN:

- Voer een inspectie uit van het hele gebied voor een juiste detectie van de toestand van de tuin, obstakels en uit te sluiten gebieden.
- Controleer of het te maaien gazon gelijkmatig is, vrij van gaten, stenen of andere obstakels en voer indien nodig de nodige herstelwerkzaamheden uit.

OPMERKING: Egaliseer de grond zodat er geen plassen ontstaan als gevolg van regen.

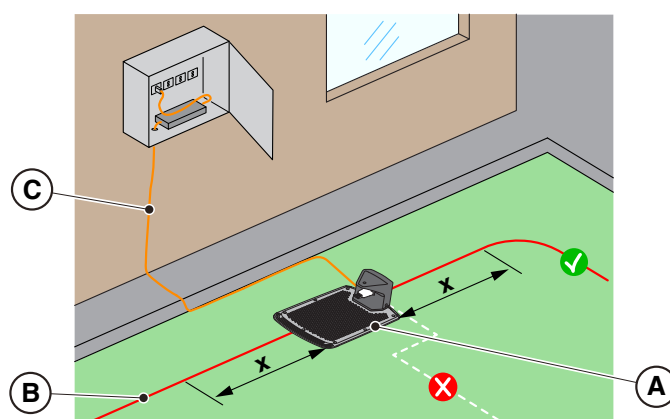
OPMERKING: Bij de eerste installatie moet de aanvankelijke hoogte van het gras binnen het werkbereik van de robotmaaier liggen: 20-60mm. Bereid indien nodig de tuin voor met een traditionele grasmaaier.

4.3.2. CONTROLES VOOR DE INSTALLATIE VAN HET LAADSTATION EN DE VOEDINGSEENHEID

 <p>ELEKTRISCH GEVAAR: Om de elektrische verbinding uit te voeren, moet er nabij de zone van installatie een stekker voorzien zijn. Verzekert u ervan dat de verbinding aan het voedingsnet overeenstemt met de geldende wetten van het Land van gebruik.</p>	 <p>ELEKTRISCH GEVAAR: Sluit de voeding niet aan op een stopcontact als de stekker of de kabel beschadigd zijn. Sluit een beschadigde kabel niet aan en raak deze niet aan voordat deze is losgekoppeld van de voeding. Een beschadigde kabel kan contact met de delen onder spanning veroorzaken.</p>
 <p>ELEKTRISCH GEVAAR: Het geleverde circuit moet worden beschermd door een differentiaalschakelaar (RCD) met een activeringsstroom van maximaal 30 mA.</p>	

Procedure:

1. Bereid een vlak gebied aan de rand van het gazon voor om het laadstation (A) te plaatsen, bij voorkeur in het grootste deel van de tuin en in de buurt van een stopcontact.
2. Zorg ervoor dat er voldoende ruimte is om het laadstation op een recht stuk van de perimeterdraad (B) te installeren, zodat de afstand van de basis tot eventuele bochten minimaal $X = 200$ cm is, de grond moet perfect vlak en compact zijn om vervorming van het oppervlak van het laadstation te voorkomen.

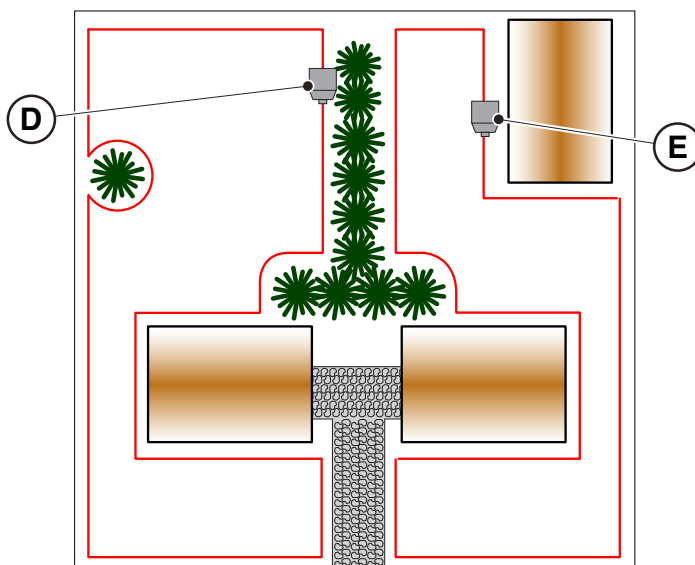




LET OP:

De voedingskabel (C), de voedingseenheid, de verlengkabel en alle andere elektrische kabels die niet bij het product horen, moeten buiten het maaigebied blijven om ze uit de buurt van gevaarlijke bewegende delen te houden en om schade aan de kabels te voorkomen waardoor ze in contact kunnen komen met onder spanning staande onderdelen.

- Zorg ervoor dat het gebied dat wordt gekozen voor de installatie van het laadstation (D), ten minste 400 cm verwijderd is van het laadstation (E) van een tweede robotmaaier.

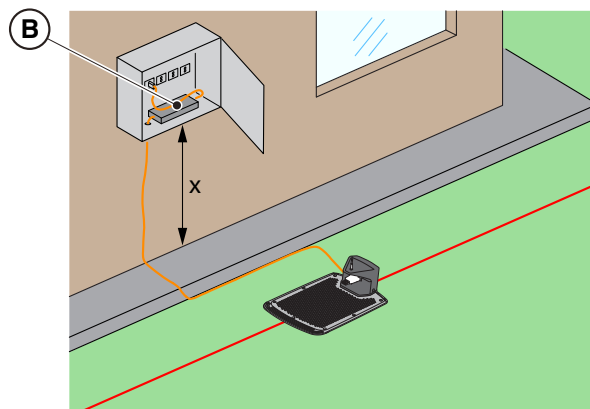


LET OP:

Overmatige afstand tussen twee oplaadbases kan storing veroorzaken (Zie Par. 4.7.14).

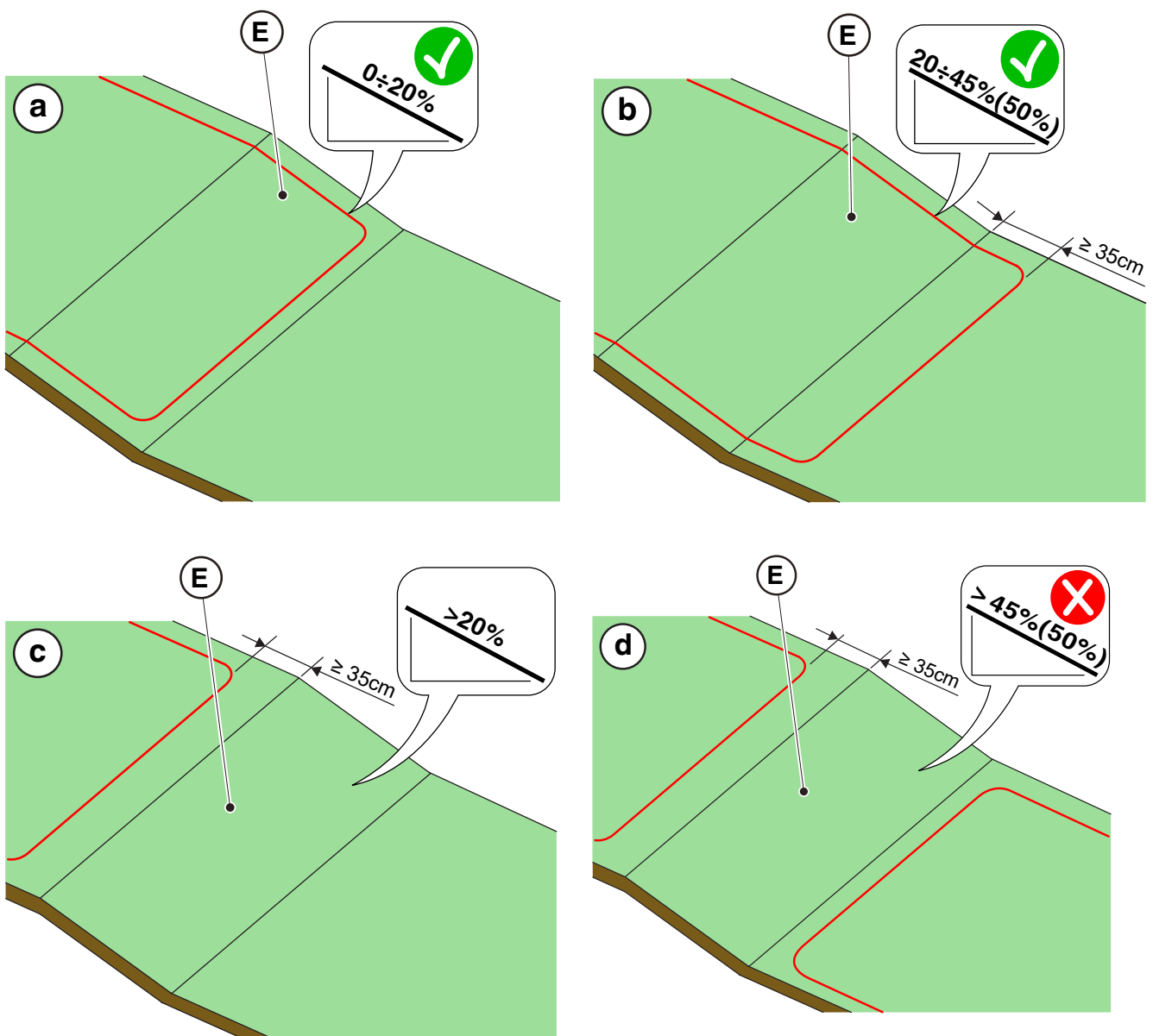
- Bereid het installatiegebied van de stroomvoorziening (B) voor zodat het beschermd is tegen zonnestralen en zodat het onder geen enkele weersomstandigheden in water kan worden ondergedompeld.

OPMERKING: Het verdient de voorkeur en wordt aanbevolen om de voedingseenheid (B) in een afgesloten compartiment te installeren, beschermd tegen weersinvloeden, op een plaats die niet gemakkelijk toegankelijk is voor onbevoegde personen zoals kinderen ($X > 160$ cm).



4.3.3. BELANGRIJKSTE CONTROLES VOOR DE INSTALLATIE VAN DE PERIMETERDRAAD

1. Controleer of de maximale helling van het werkgebied kleiner dan of gelijk is aan 45% of aan 50%(E), in functie van het model (zie Par. 1.2 TECHNISCHE GEGEVENS) en neem de regels in de onderstaande afbeeldingen in acht:
 - a) als de helling $\leq 20\%$ is, kan de perimeterdraad erop geïnstalleerd worden zoals weergegeven in de afbeelding;
 - b) als de helling $> 20\%$ en $\leq 45\%$ (50%) is, moet de installatie het hellende gebied omvatten met inachtneming van de afstand aangegeven in de figuur;
 - c) indien de helling $> 20\%$ is en het hellende gebied geen deel uitmaakt van het te maaien deel van de tuin, moet de afstand aangegeven in de afbeelding gerespecteerd worden;
 - d) als de helling $> 45\%$ (50%) is, moet het hellende gebied uitgesloten worden met inachtneming van de afstand aangegeven in de figuur.





LET OP:

De robot kan oppervlakken maaien met een maximale helling van 45% of 50%, afhankelijk van het model.

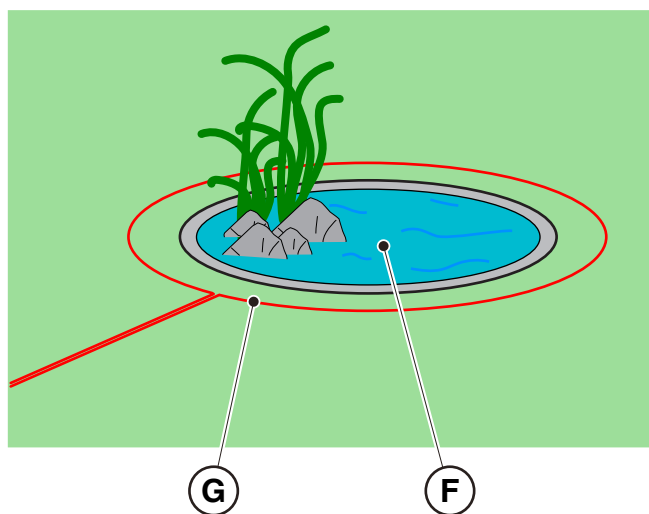
Als de instructies niet worden opgevolgd, kan de robot uitglijden en de werkzone verlaten



LET OP:

De zones met niet toegestane hellingen kunnen niet met de robot gemaaid worden. Plaats vervolgens de perimeterdraad vòòr de helling en sluit dat gebied van het gazon uit van het te maaien gebied.

2. Controleer het volledige werkoppervlak: evalueer de obstakels en gebieden die moeten worden uitgesloten van het werkgebied (F), die afgebakend moeten worden met de perimeterdraad (G).



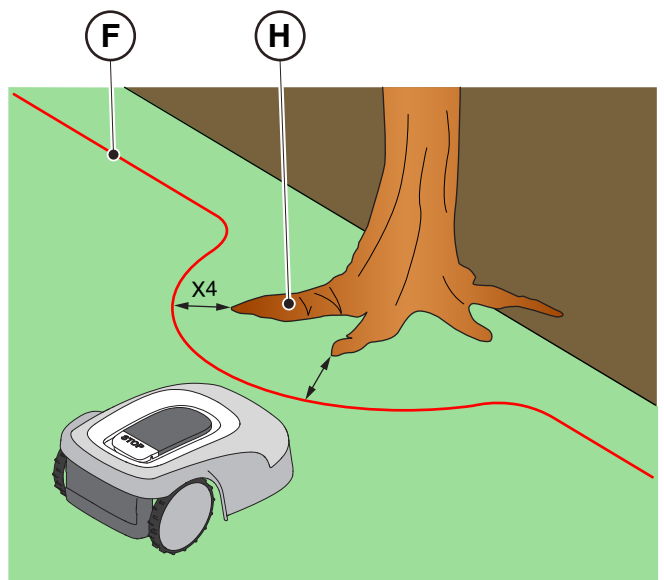
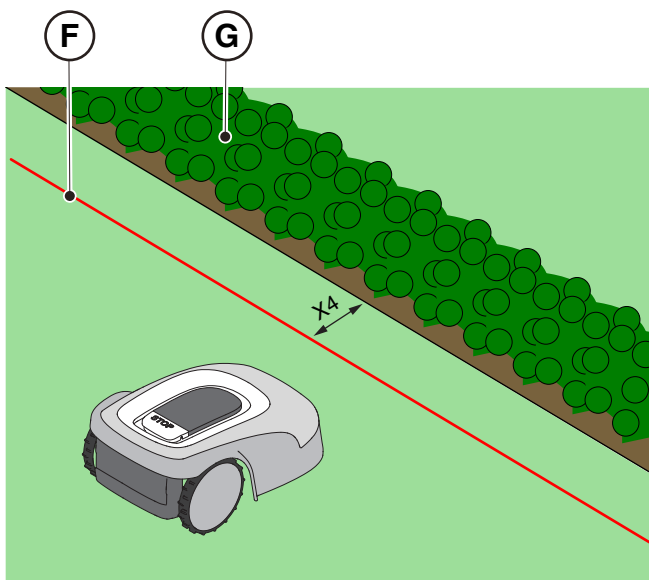
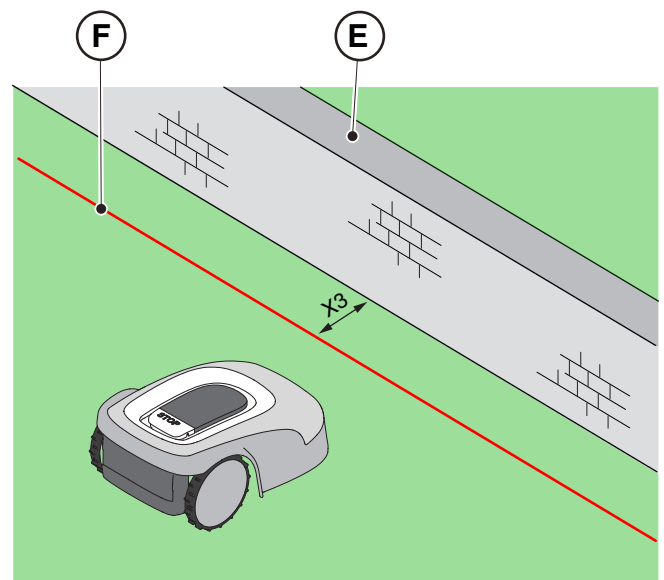
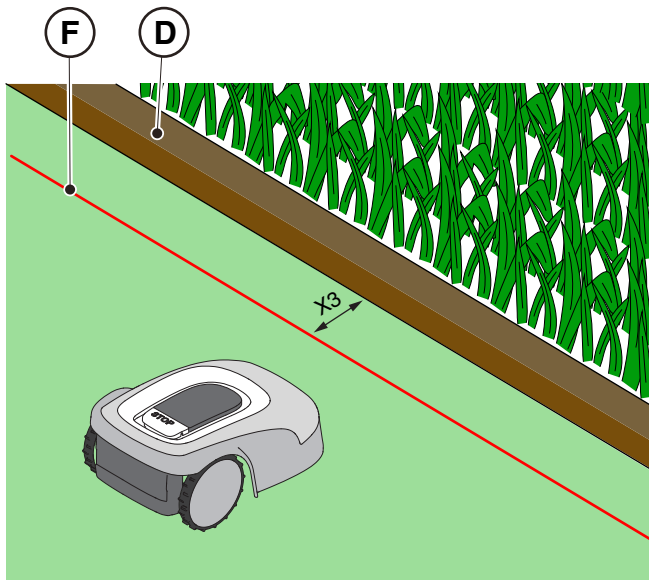
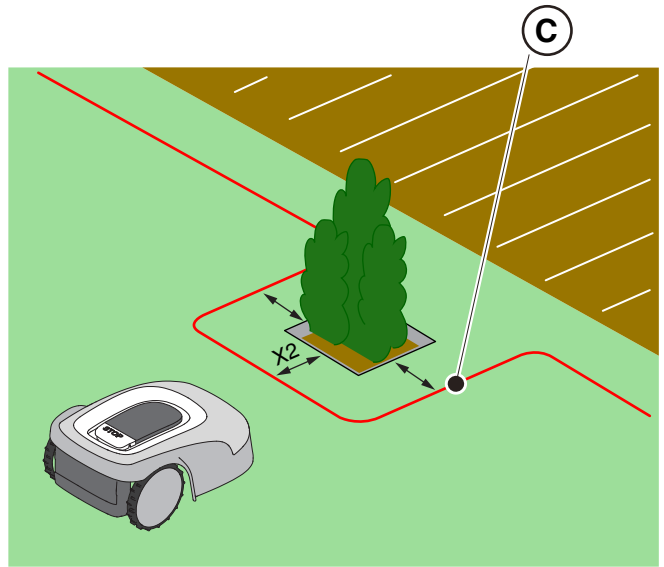
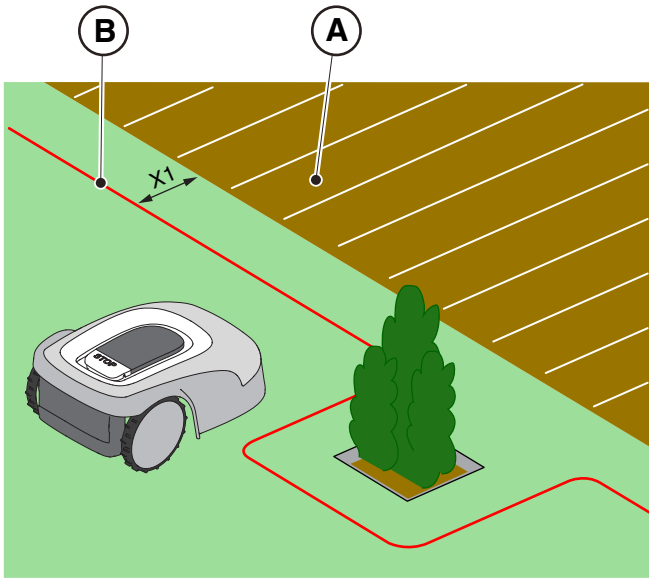
4.4. CRITERIA VOOR DE INSTALLATIE VAN DE GRENSKABEL

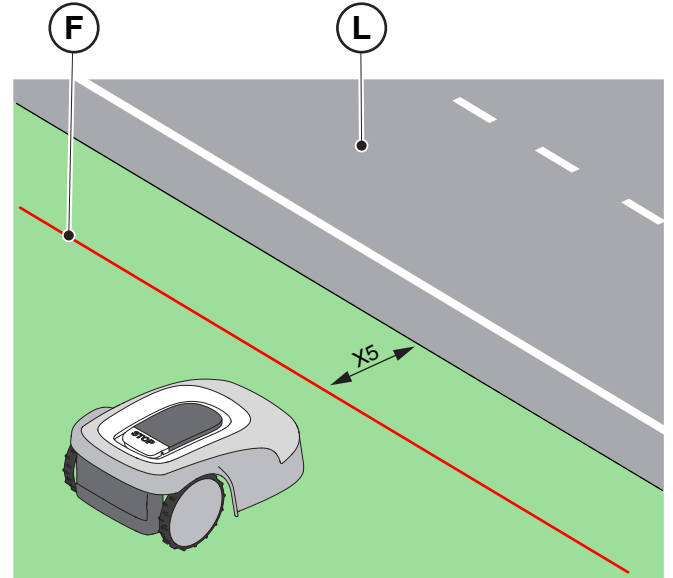
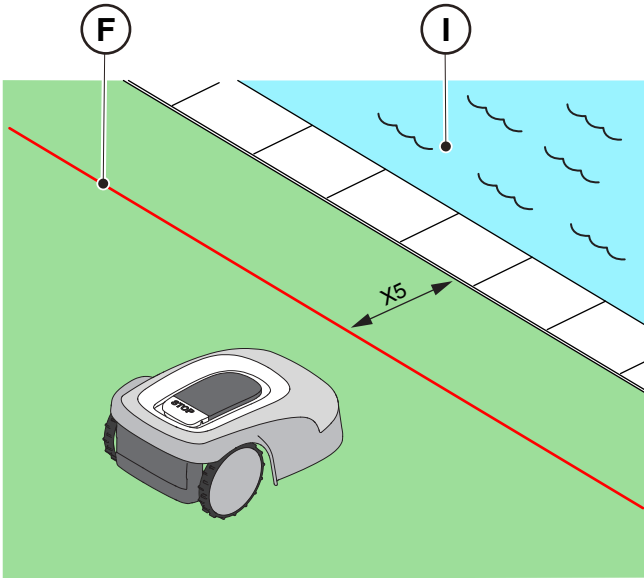
4.4.1. PLAATSING VAN DE PERIMETERDRAAD

Procedure:

Leg de perimeterdraad, afhankelijk van het model, op de minimumafstanden aangegeven in de onderstaande tabel.

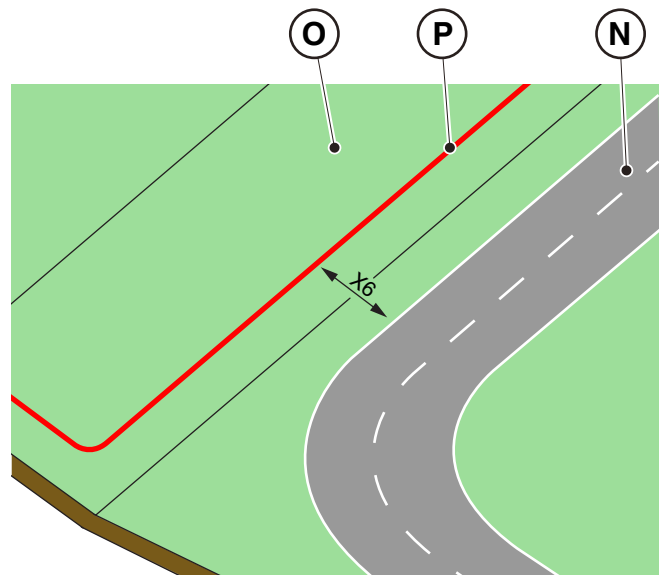
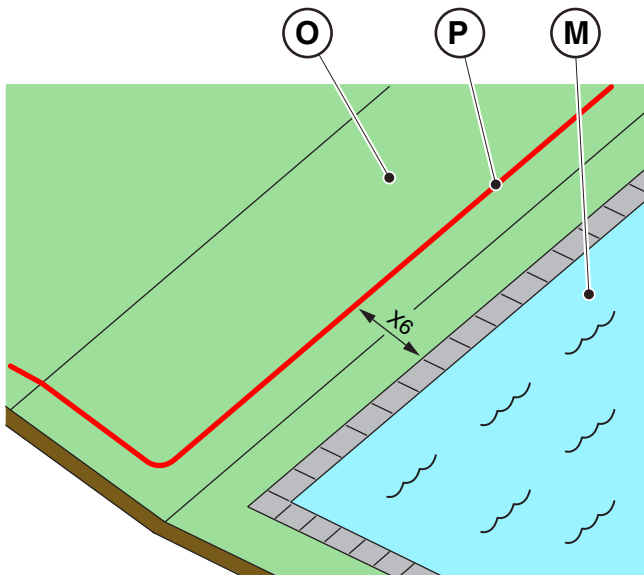
MINIMALE AFSTANDEN		
STRUCTUREEL ELEMENT	MINIMALE AFSTAND VOOR INSTALLATIE VAN DE KABEL TEN OPZICHTE VAN HET STRUCTURELE ELEMENT	
TYPE	SRSW01	SRBW01
TYPE	G 300, G 600, G 1200	G 3600
Als er een bevoering of Pad (A) op hetzelfde niveau als het gazon is, leg de perimeterdraad (B) dan op een afstand van minstens X1	X1= 5 cm	
Als er een obstakel is, bijvoorbeeld een Gracht (D), een Muur of een Lage Muur (E), leg de perimeterdraad (F) dan op een afstand van minstens X3	X3= 35 cm	X3= 45 cm
In de aanwezigheid van een vlak bloembed, een metalen mangat, een douchevlak of elektrische kabels (C), een haag (G) of een plant met uitstekende wortels (H), plaats de perimeterdraad (C),(F) op een afstand van X2, X4	X2, X4= 30 cm	X2, X4= 40 cm
In geval van een overloopzwembad of vijver (I), of onbeschermd openbare wegen (L), plaats de perimeterdraad (F) dan op een afstand van minstens X5	X5= 90 cm	X5= 100 cm
In geval van een zwembad (M) of een weg (N) aan het einde van een helling (O), leg de perimeterdraad (P) dan op een afstand van minstens X6	X6= 150 cm	





LET OP:

Als de helling groter is dan 45% of 50%, al naargelang het model, moet het hellende gebied worden uitgesloten van het maaigebied (Zie Par. 4.3).



WAARSCHUWING:

Het werkgebied en in het algemeen de gebieden waarin de robotmaaier kan rijden, moet afgebakend worden door een niet-begaanbaar hek.

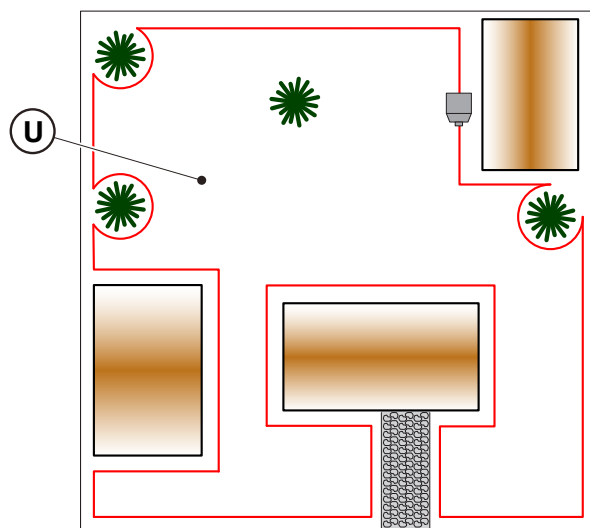
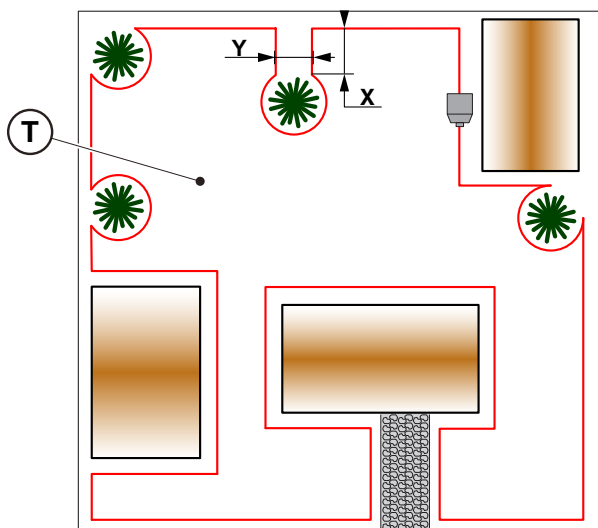
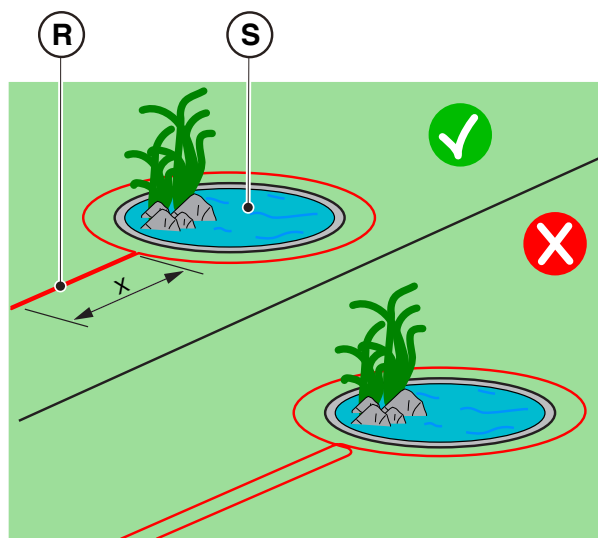
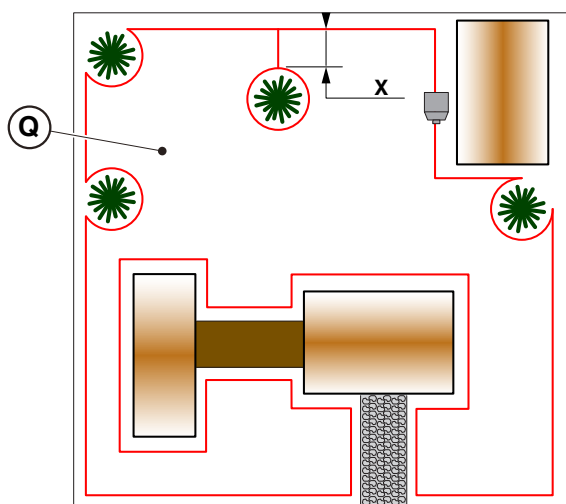
4.4.2. AFBAKENING VAN OBSTAKELS

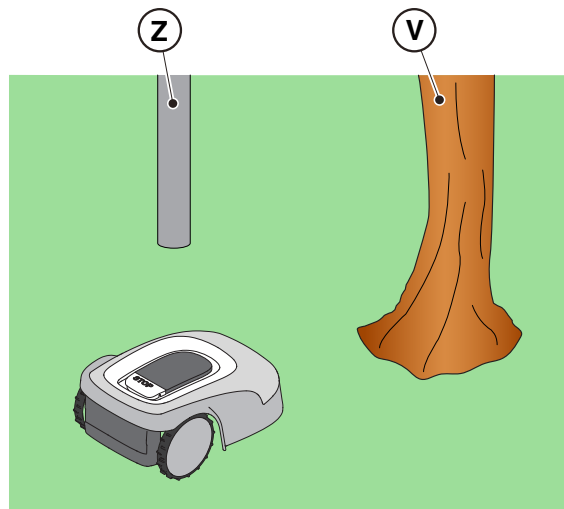
Procedure:

Baken het obstakel af zoals beschreven in de onderstaande tabel in functie van de minimale doorgang tussen twee verschillende secties van de perimeterdraad (Q), die varieert afhankelijk van het model.

SOORTEN AFBAKENING VAN OBSTAKELS		
PASSAGE X TUSSEN VERSCHILLENDE SECTIES VAN DE PERIMETERDRAAD		
SRSW01	SRBW01	TYPE
G 300, G 600, G 1200	G 3600	TYPE
$X \geq 70\text{cm}$ (Q)	$X \geq 90\text{cm}$ (Q)	Het obstakel (S) kan worden afgebakend door de secties van de heen- en terugloopkabel te overlappen zonder ze te kruisen (Q), (R).
$X < 70\text{cm}$ (T)	$X < 90\text{cm}$ (T)	Het obstakel kan worden afgebakend door de twee secties van de heen- en terugloopkabel op een afstand van minimaal $Y=30\text{ cm}$ (T) te plaatsen. Als het obstakel sterk genoeg is, kan het onbeschermd blijven (U).

In het algemeen is het raadzaam om obstakels af te bakenen, maar als er lokale obstakels zijn die bestand zijn tegen schokken, bijvoorbeeld bomen zonder uitstekende wortels (V) of palen (Z), is het mogelijk deze niet af te bakenen.



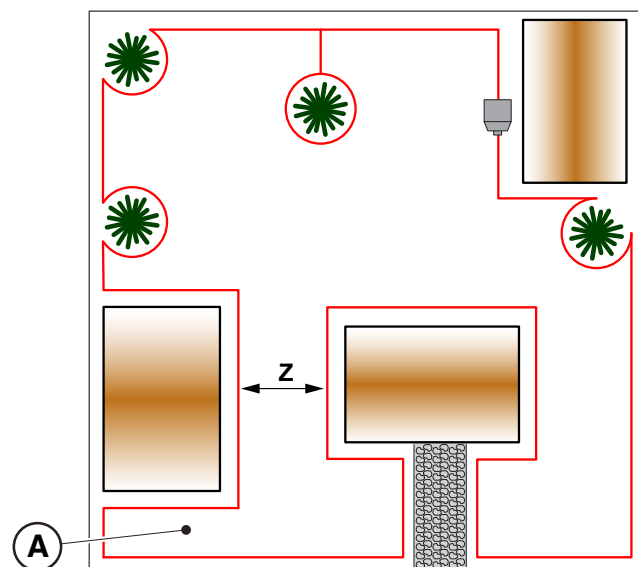


4.4.3. PASSAGES TUSSEN VERSCHILLENDE DELEN VAN DE TUIN

Procedure:

In het geval van gangen moet de afstand tussen twee verschillende secties perimeterdraad minstens gelijk zijn aan de afstand in de onderstaande tabel, die varieert naargelang het model.

PASSAGES TUSSEN VERSCHILLENDE DELEN VAN DE TUIN		
BREEDTE GANG Z		
SRSW01	SRBW01	TYPE
G 300, G 600, G 1200	G 3600	TYPE
Z >= 70 cm	Z >= 90 cm	De zone (A) kan automatisch bereikt worden door de robotmaaier.
Z < 70 cm	Z < 90 cm	De zone (A) kan niet bereikt worden door de robotmaaier en moet beschouwd worden als "Gesloten Zone".



OPMERKING: Voor het programmeren van de robotmaaier met betrekking tot de configuratie van de tuin met "Gesloten gebied", zie de procedure in Par. 4.7.5 "Closed Area".

4.5. IDENTIFICATIE VAN DE ONDERDELEN

	<p>ELEKTRISCH GEVAAR: Gebruik alleen de acculader en voeding die door de fabrikant zijn geleverd. Oneigen gebruik kan elektrische schokken en of oververhitting veroorzaken.</p>		<p>WAARSCHUWING: Het geleverde circuit moet worden beschermd door een differentiaalschakelaar (RCD) met een activeringsstroom van maximaal 30 mA.</p>
	<p>ELEKTRISCH GEVAAR: Om de elektrische verbinding uit te voeren, moet er nabij de zone van installatie een stekker voorzien zijn. Verzeker u ervan dat de verbinding aan het voedingsnet overeenstemt met de geldende wetten van het Land van gebruik.</p>		<p>ELEKTRISCH GEVAAR: Sluit de voeding pas aan aan het einde van alle installatiewerkzaamheden. Schakel indien nodig tijdens de installatie de algemene stroomtoevoer uit.</p>

4.5.1. PLAATSING VAN DE GRENSDRAAD

TOTALE LENGTE VAN DE PERIMETERDRAAD	STIGA DRADEN COMPATIBEL MET INSTALLATIE	
< 400m	Code 1127-0000-01 Code 1127-0001-01 Code 1127-0002-01 Code 1127-0003-01	Spoel 150 m, Ø 2,7 mm Spoel 300 m, Ø 2,7 mm Spoel 500 m, Ø 3,4 mm Spoel 1000 m, Ø 3,4 mm
>= 400m tot max. 1000m	Code 1127-0002-01 Code 1127-0003-01	Spoel 500 m, Ø 3,4 mm Spoel 1000 m, Ø 3,4 mm

PLAATSING MET HARINGEN

	<p>WAARSCHUWING: Gevaar voor snijwonden aan de handen.</p>		<p>WAARSCHUWING: Gevaar voor stof in de ogen.</p>
-------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------	-------------------------------------------------------------------------------------	--------------------------------------------------------------

Vereisten en Verplichtingen:

- Laag gras langs het hele traject
- Perimeterdraad
- Bevestigingsharingen
- Koppelingen voor perimeterdraad
- Tang
- Hamer
- Handschoenen
- Bril
- Schaar voor elektriciens

	<p>HANDSCHOENEN VEREIST: Gebruik beschermende handschoenen om snijgevaar aan de handen te voorkomen.</p>		<p>VERPLICHT EEN BRIL TE GEBRUIKEN: Gebruik een beschermende bril om het gevaar voor stof in de ogen te voorkomen.</p>
-------------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	-------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Procedure:

1. Plaats de perimeterdraad (A) vanaf het installatiegebied van het laadstation.
2. Plaats de kabel langs het hele pad, zet hem vast met de daarvoor bestemde haringen (B) op een afstand van ongeveer 100 cm van elkaar, en respecteer de installatievereisten (zie Par. 4.3 en Par. 4.4).
3. Laat 2 m kabel over om deze in de laatste fase van de aansluiting op maat te knippen.

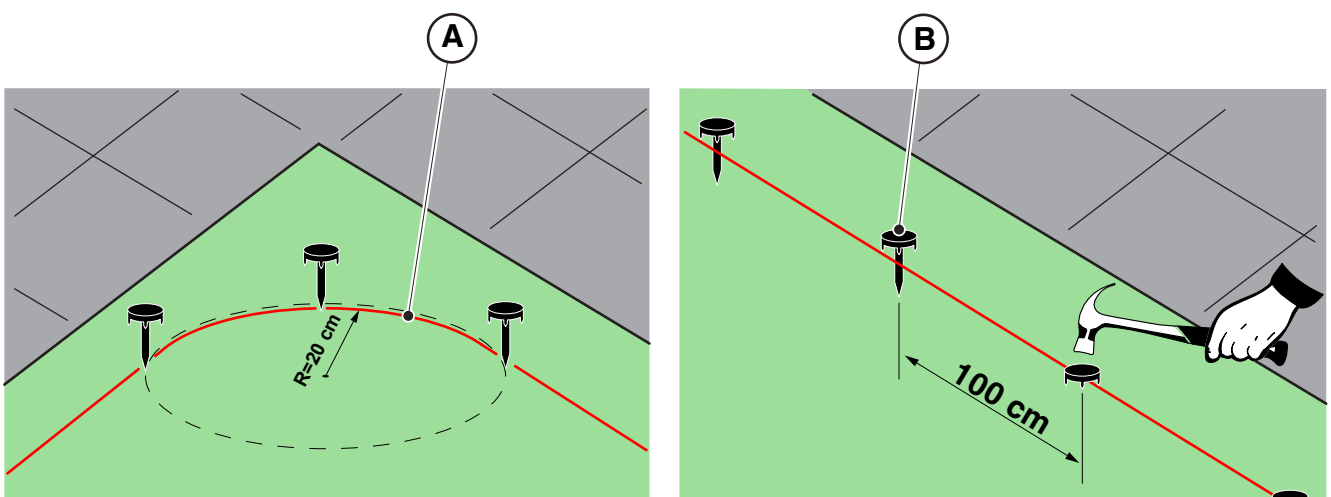
OPMERKING: Pas op dat de kabel (A) niet in de knoop raakt in niet-rechte stukken. Plaats de kabel zo dat er een regelmatige bocht ontstaat met een straal van ongeveer 20 cm

OPMERKING: De perimeterdraad die voor de installatie wordt gebruikt, moet een lengte hebben van minstens 40 m. Als de kabellengte minder is, is het noodzakelijk om de weerstand te installeren voor kleine perimeters. (Zie Par. 4.5.4. en Hfdst. 9 "Toebehoren").



LET OP:

Zorg ervoor dat de draad langs het hele pad contact maakt met de grond om te voorkomen dat de robotmaaier deze beschadigt.



PLAATSING DOOR INGRAVEN

(ALLEEN UITVOERBAAR DOOR DE GEAUTHORISEERDE VERKOPER)


Richt u tot een STIGA-dealer om de perimeterdraad te laten installeren met een specifieke draadlegmachine, zonder gebruik te maken van haringen.

4.5.2. KOPPELING VAN DE GRENSDRAAD.

	WAARSCHUWING: Gevaar voor snijwonden aan de handen.		WAARSCHUWING: Gevaar voor stof in de ogen.
-----------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------

Vereisten en Verplichtingen:

- | | |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------|
| <ul style="list-style-type: none"> • Koppeling voor perimeterdraad • Schaar voor elektriciens • Tang | <ul style="list-style-type: none"> • Handschoenen • Bril |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------|

	HANDSCHOENEN VEREIST: Gebruik beschermende handschoenen om snijgevaar aan de handen te voorkomen.		VERPLICHT EEN BRIL TE GEBRUIKEN: Gebruik een beschermende bril om het gevaar voor stof in de ogen te voorkomen.
-----------------------------------------------------------------------------------	-------------------------------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Tijdens de installatie van de kabel of in geval van accidentele breuk, kan het nodig zijn om verbindingen uit te voeren.

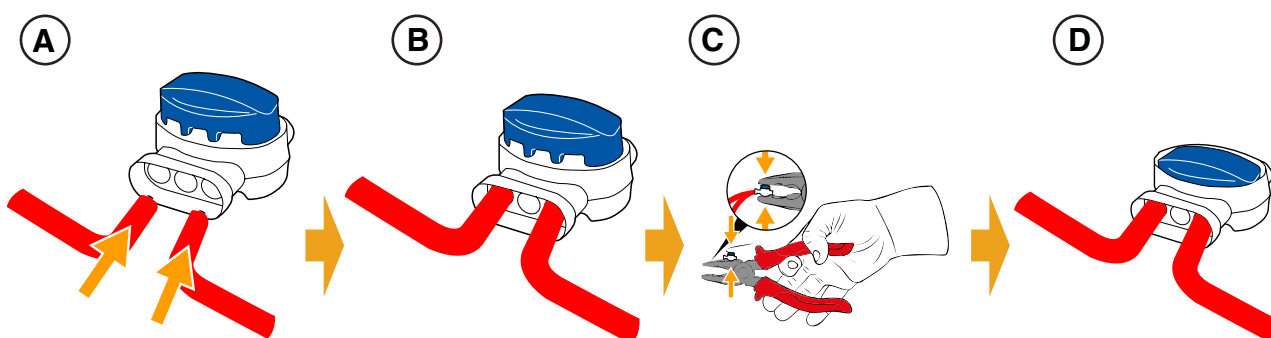
Procedure:

1. Koppel het laadstation los van de voeding.
2. Leid de perimeterdraad volgens positie (A).
3. Steek de uiteinden van de kabel in de verbinding volgens positie (B).
4. Druk de knop aan de bovenkant van de koppeling volledig in met een tang volgens positie (C).
5. De perimeterdraad is correct geïnstalleerd op de verbinding (D).






VERBOD:

Gebruik geen isoleerband of andere types van juncties die geen correcte isolatie garanderen (aansluitstrook, klemmen, enz.). Het vocht van het terrein veroorzaakt oxidatie en onderbreking van de perimeterdraad.




4.5.3. INSTALLATIE LAADSTATION

 <p>WAARSCHUWING: Gevaar voor snijwonden aan de handen.</p>	 <p>WAARSCHUWING: Gevaar voor stof in de ogen.</p>
 <p>ELEKTRISCH GEVAAR: Sluit de voeding pas aan aan het einde van alle installatiewerkzaamheden. Schakel indien nodig tijdens de installatie de algemene stroomtoevoer uit.</p>	

Vereisten en Verplichtingen:

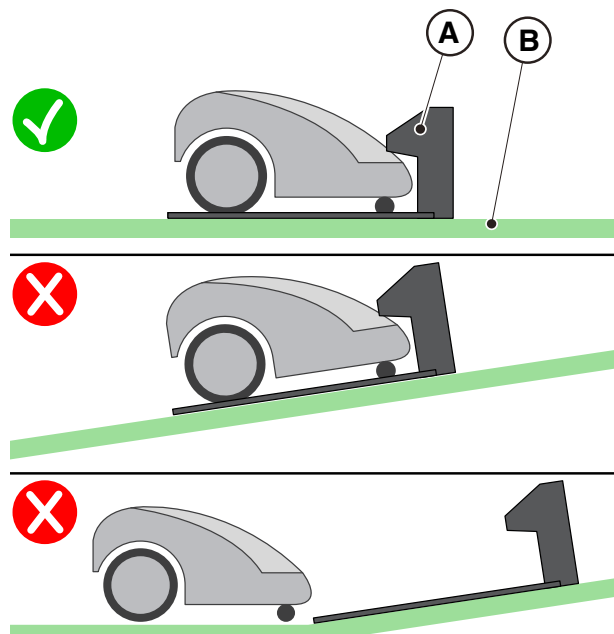
- | | |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <ul style="list-style-type: none"> • Vlak terrein • Laadstation • Voedingseenheid • Schroevendraaier • Schaar voor elektriciens • Bril | <ul style="list-style-type: none"> • Compact terrein • Perimeterdraad • Bevestigingssharingen • Hamer • Handschoenen |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

 <p>HANDSCHOENEN VEREIST: Gebruik beschermende handschoenen om snijgevaar aan de handen te voorkomen.</p>	 <p>VERPLICHT EEN BRIL TE GEBRUIKEN: Gebruik een beschermende bril om het gevaar voor stof in de ogen te voorkomen.</p>
-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

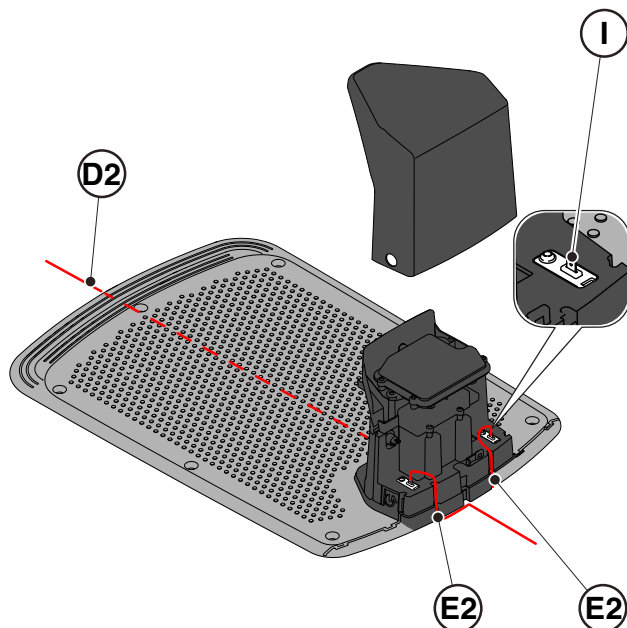
Het laadstation moet in lijn met de perimeterdraad geïnstalleerd worden zodat de robot er toegang toe heeft door met de klok mee langs de perimeterdraad te rijden.

Procedure:

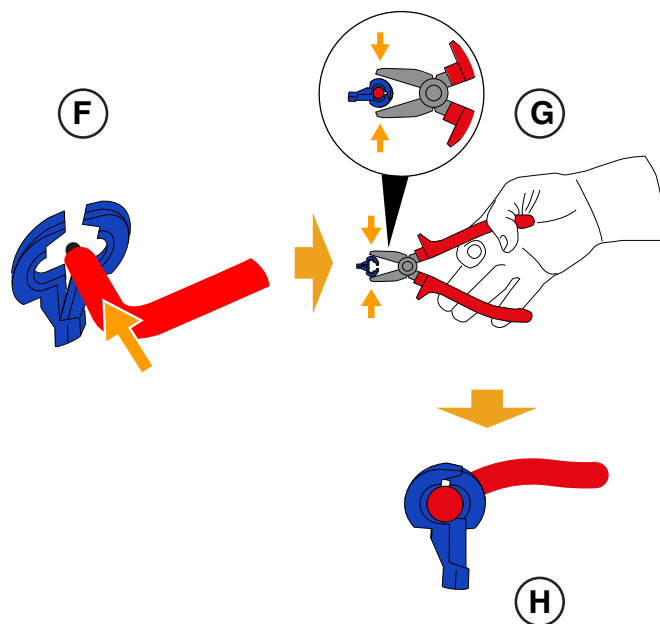
1. Controleer de installatievereisten zoals aangegeven in Par. 4.3.
2. Bereid indien nodig de grond voor zodat het oppervlak van het laadstation (A) gelijk is met het gazon (B), de grond moet perfect vlak en compact zijn om vervorming van het oppervlak van het laadstation te voorkomen.
3. Verwijder het deksel (C).



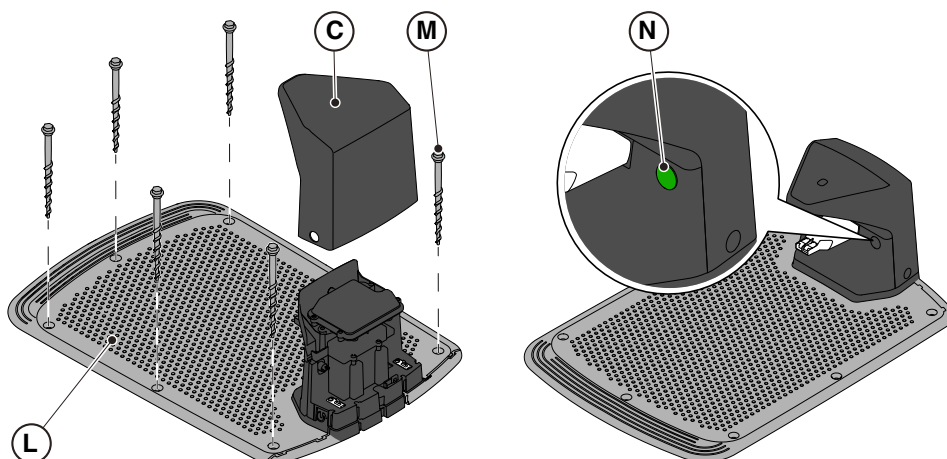
4. Plaats het laadstation in lijn met de perimeterdraad (D2) zodat de robot er toegang toe heeft door met de klok mee langs de perimeterdraad te rijden.
5. Steek de twee uiteinden van de kabel in de daarvoor bestemde doorgangen (E2).



6. Snijd de uiteinden van de kabels op maat.
7. Breng de zelfborende connectoren aan op de kabel (F), (G), (H).



8. Verbind de connectoren met de klemmen (I).
9. Bevestig het laadstation (L) op de grond met de borgschroeven (M).
10. Herplaats het deksel (C).
11. Sluit de connector van de voedingseenheid aan op het laadstation en steek vervolgens de stekker van de voedingseenheid in het stopcontact.
12. Controleer of wanneer de robotmaaier niet in het laadstation staat, het indicatielampje op het laadstation (N) vast brandt (zie Par. 5.4).

**LET OP:**

De voedingskabel, de voedingseenheid, de verlengkabel en alle andere elektrische kabels die niet bij het product horen, moeten buiten het maagebied blijven om ze uit de buurt van gevaarlijke bewegende delen te houden en om schade aan de kabels te voorkomen waardoor ze in contact kunnen komen met onder spanning staande onderdelen.

OPMERKING: Indien nodig kunt u de kabel die het laadstation van stroom voorziet, verlengen met verlengkabels. Men mag maximaal twee verlengkabels van 5 meter of één verlengkabel van 15 meter gebruiken. (Zie Hfdst. 9 “Toebehoren”).

4.5.4. INSTALLATIE VAN DE WEERSTAND VOOR KLEINE PERIMETERS

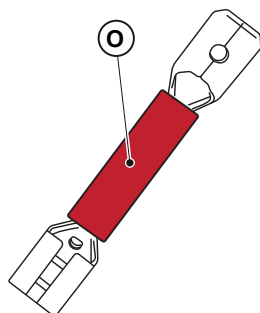
Vereisten en verplichtingen:

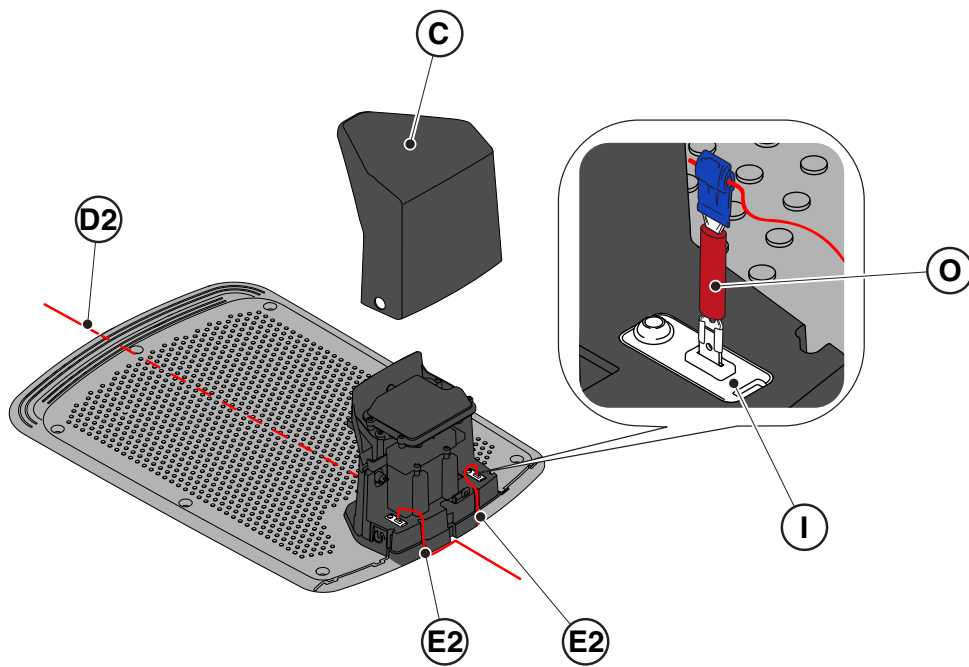
De perimeterdraad die voor de installatie van de robotmaaier wordt gebruikt, moet een lengte hebben van minstens 40 meter. Als de kabellengte korter is, moet de weerstand worden geïnstalleerd (zie Hfdst. 9 “Toebehoren”) na de perimeterdraad.

Procedure:

Na het correct plaatsen en bevestigen van het laadstation (zie par. 4.5.3), gaat u verder als volgt:

1. Verwijder het deksel (C).
2. Snijd de uiteinden van de kabels op maat.
3. Breng de zelfborende connectoren aan op de kabel (F), (G), (H). (Zie Par. 4.5.3).
4. Verbind de weerstand (O) aan de klem (I) van het laadstation.
5. Sluit de respectieve perimeterdraad aan op de weerstand (O).
6. Sluit de andere perimeterdraad rechtstreeks aan op de andere klem van het laadstation.





4.6. ROBOTMAAIER OPLADEN NA DE INSTALLATIE

Vereisten en verplichtingen:

- Laadstation

Procedure:

1. Herlaad de robotmaaier (Zie Par. 5.5).

OPMERKING: De accu's moeten bij de eerste keer opladen minimaal 2 uur opgeladen blijven.

4.7. INSTELLINGEN VAN HET PRODUCT

Vereisten en Verplichtingen:

De automatische werking van de robotmaaier vereist een reeks instellingen die kunnen worden gemaakt via een mobiel apparaat (smartphone), iOS of Android met de geïnstalleerde "STIGA.GO" -app.

De iOS-app kan worden gedownload via iOS App Store. De Android-app kan worden gedownload via Google Play Store.

Vanuit de App kan men de volgende functies instellen. Controleer de beschikbare functies voor uw model in de tabel:

- De robotmaaier starten, stoppen en forceren om terug te keren naar het laadstation.
- De werkmodus selecteren in een afgesloten gebied dat niet autonoom kan worden bereikt door de robotmaaier.
- Selecteer de modus Geplande taak/Enkele maaicyclus.
- Programmeer de Werkuren voor de dagen van de week.
- Stel de werkstartpunten in om de hele tuin gelijkmatig te bewerken.
- Stel de dagen van de week in om de randen bij te snijden.
- Schakel een energiezuinige eco-modus in.
- Schakel de gevoeligheid van de regensensor in en stel deze in.
- Stel verschillende gebruikers in staat om de robotmaaier te gebruiken via de app.
- Kies en neem contact op met uw plaatselijke dealer.

INDEX INSTELLINGEN VAN HET PRODUCT

4.7.1. PRELOGIN	34
4.7.2. REGISTRATIE (SIGN UP).....	34
4.7.3. ASSOCIATIE (PAIRING)	34
4.7.4. CONNECTIVITEIT OP AFSTAND EN ACTIVERING SIMKAART (IN FUNCTIE VAN HET MODEL)	34
4.7.5. PAGINA PRODUCT (DEVICE PAGE)	34
4.7.6. GESLOTEN GEBIED (CLOSED AREA)	35
4.7.7. INSTELLINGEN (SETTINGS).....	35
4.7.8. ENKELE MAAIBEURT / GEPLAND MAAIEN (SPOT CUT / SCHEDULED)	35
4.7.9. MAAIBEURTEN (MOWING SESSIONS).....	35
4.7.10. GO-TO CUT POINTS	35
4.7.11. DE RAND BIJSNIJDEN (BORDER CUT).....	36
4.7.12. ECO-MODUS.....	36
4.7.13. REGENSENSOR (RAIN SENSOR) (IN FUNCTIE VAN HET MODEL)	36
4.7.14. VERGREDELING TOETSENBORD (APP LOCK).....	36
4.7.15. INTEGRATIE MET SPRAAKASSISTENTEN (AMAZON ALEXA) (IN FUNCTIE VAN HET MODEL).....	37
4.7.16. DIEFSTALBEVEILIGING (IN FUNCTIE VAN HET MODEL).....	37
4.7.17. VERANDERING PERIMETERSIGNAAL.....	37
4.7.18. NAVIGATIE PARALLEL AAN DE DRAAD (RUN BESIDE WIRE) (AFHANKELIJK VAN MODEL)	37
4.7.19. BIJWERKING SOFTWARE (FIRMWARE UPDATE).....	38
4.7.20. PROFIEL / BEHEER GEBRUIKERS / KEUZE VAN DE KEUZE VAN FAVORIETE DEALER / BERICHTEN	38

4.7.1. PRE-LOGIN

Bij de eerste toegang tot de app kunt u:

1. Toegang verkrijgen tot de informatiepagina's over verkopers en producten van STIGA;
2. De eerste registratie uitvoeren;
3. De Login uitvoeren voor reeds geregistreerde gebruikers.

4.7.2. REGISTRATIE (SIGN UP)

Het gedeelte "Sign Up" maakt de gebruikersregistratie mogelijk en geeft toegang tot alle app-functies.

1. De gebruiker kan inloggen via zijn Google-, Facebook- en Apple-accounts, of een nieuw account aanmaken door de verplichte velden in te vullen.
2. De registratieprocedure vereist een e-mailverificatie.

4.7.3. KOPPELING (PAIRING)

In het gedeelte "Pairing" kunt u uw mobiele apparaat via een Bluetooth®-verbinding met de robotmaaier koppelen.

1. Druk op de knop "toevoegen" om naar de Bluetooth®-koppelingspagina's te gaan.
2. Volg de begeleidde procedure om het product te koppelen.
3. Zodra de koppeling is voltooid, wordt de hoofdpagina van het product weergegeven.
4. Druk op knop "pagina product" voor toegang tot de productpagina.
5. Druk op de knop "opties" om toegang te krijgen tot de menupagina van waaruit u de robotmaaier een andere naam kunt geven, loskoppelen en aansluiten, of de gebruikershandleiding kunt downloaden.

OPMERKING: als de robotmaaier niet door het mobiele apparaat gedetecteerd wordt, controleer dan of de robotmaaier aan is en in de nabijheid van het mobiele apparaat is. Controleer of de robotmaaier niet al aan een andere gebruiker is gekoppeld.

4.7.4. CONNECTIVITEIT OP AFSTAND EN ACTIVERING SIMKAART (IN FUNCTIE VAN HET MODEL)

De robotmaaier is uitgerust met een 3G/4G connectiviteitsmodule met SIM-kaart die verbinding maakt met de STIGA cloud en afstandsbediening van de robotmaaier mogelijk maakt. Nadat de koppeling van het apparaat met de gebruikersaccount is voltooid, moet de SIM-kaart worden geactiveerd.

Procedure:

Volg de APP wizard.

OPMERKING: De SIM-kaart in het product is bedrijfseigen. Het product kan alleen verbinding maken met de STIGA cloud via de meegeleverde simkaart. Gebruik geen andere SIM-kaarten.

4.7.5. PAGINA PRODUCT (DEVICE PAGE)

In het gedeelte "Device Page" kunt u de status van de robotmaaier controleren, deze in bedrijf zetten of de robotmaaier dwingen terug te keren naar het laadstation.

1. Druk op de knop "start" om de robotmaaier te starten.
2. Druk op de knop "stop" om de robotmaaier te stoppen.
3. Druk op de knop "terugkeer naar basis" om de terugkeer naar de basis van de robotmaaier te forceren.
4. Druk op de knop "gesloten gebied" om de robotmaaier te laten werken in een gebied dat niet zelfstandig door de robotmaaier bereikt kan worden. (Zie Par. 4.7.5).

4.7.6. AFGESLOTEN GEBIED (CLOSED AREA)

OPMERKING: Controleer de beschikbaarheid van deze functie in de STIGA.GO-app.

In het gedeelte "Closed Area" kunt u de robotmaaier starten in een afgesloten gebied dat normaal gesproken uitgesloten is van het werkgebied omdat het niet bereikbaar is, maar wel begrensd wordt door de perimeterdraad. (Zie Par. 4.4.3).

1. Druk op de hiervoor bestemde knop om de modus "Afgesloten gebied" te selecteren.
2. Plaats de robotmaaier in het afgesloten gebied en volg de begeleide procedure.

OPMERKING: De gebruiker kan ervoor kiezen om de robotmaaier de hele levensduur van de accu of een kortere, handmatig ingestelde tijd te laten werken.

4.7.7. INSTELLINGEN (SETTINGS)

Het gedeelte "Settings" geeft toegang tot het instellingenscherf van de robotmaaier.

1. Druk op de knop "instellingen" voor toegang tot de modus Settings.
2. Selecteer de in te stellen functie.

4.7.8. ENKELE MAAIBEURT / GEPLAND MAAIEN (SPOT CUT / SCHEDULED)

Met de keuzeschakelaar "Spot Cut/Scheduled" kunt u het geplande werkprogramma activeren of deactiveren. Het aantal wekelijks te programmeren uren wordt door de app voorgesteld op basis van de grootte van de tuin.

1. Indien ingesteld op "Scheduled", werkt de robotmaaier volgens het geplande werkprogramma.
2. Indien ingesteld op "Spot Cut", voert de robotmaaier één enkele maaibeurt uit.

4.7.9. MAAISESSIES (MOWING SESSIONS)

In het gedeelte "Mowing sessions" kunt u de werkuren en dagen van de robotmaaier programmeren. Het aantal wekelijks te programmeren uren wordt door de app voorgesteld op basis van de grootte van de tuin.

1. Druk op keuzeschakelaar "enkele maaibeurt/gepland maaien" om het menu met de instellingen van de werkuren te openen en selecteer een dag van de week.
2. Druk op knop "maaitijd toevoegen" om een nieuw werkprogramma toe te voegen.
3. Geef de begin- en eindtijd in en bevestig.
4. De gebruiker kan dezelfde werktijden op meerdere dagen van de week toepassen.
5. De werktijd wordt weergegeven binnen de dag van de week waarop deze geprogrammeerd is. Door op elke werktijd te drukken is het mogelijk deze te kopiëren of te verwijderen.

OPMERKING: De interne klok van de robotmaaier wordt automatisch gesynchroniseerd met de tijd op het mobiele apparaat wanneer de robot via Bluetooth® met de App verbonden is.

4.7.10. GO-TO CUT POINTS

OPMERKING: Controleer de beschikbaarheid van deze functie in de STIGA.GO-app.

In het gedeelte "Go-To-Cut Points" kunt u een of meer startpunten instellen voor het werk van de robotmaaier om de dekking in de verschillende delen van de tuin te verbeteren (zie Par. 4.4). Het aantal startpunten dat kan worden ingesteld, is afhankelijk van het model robotmaaier.

De startpunten van het werk worden bepaald door de volgende parameters:

- Afstand van het startpunt tot het laadstation gemeten langs de perimeterdraad.

- Richting om het werkpunt te bereiken (met de klok mee of tegen de klok in).
- Frequentie van het bereiken van het werkpunt uitgedrukt in % van de totale wekelijks geprogrammeerde werktijd.

4.7.11. DE RAND BIJSNIJDEN (BORDER CUT)

In het gedeelte "Border cut" kunt u het bijsnijden van de rand in de tuin op een bepaalde dag programmeren.

1. Kies de dagen waarop de randen bijgesneden moeten worden.
2. Druk op de daarvoor bestemde knop om de functie in te schakelen.

OPMERKING: Het bijsnijden van de rand kan alleen geactiveerd worden voor de dagen van de week waarop de robotmaaier geprogrammeerd is om te werken.

4.7.12. ECO-MODUS

OPMERKING: Controleer de beschikbaarheid van deze functie in de STIGA.GO-app.

Met de functie "Eco-modus" kunt u een modus voor laag energieverbruik instellen waarbij de werktijd van de robotmaaier procentueel verminderd wordt ten opzichte van de programmering die door de gebruiker uitgevoerd wordt.

OPMERKING: Het is aan te raden deze functie te gebruiken in de periodes van het jaar waarin het gras minder snel groeit.

4.7.13. REGENSENSOR (RAIN SENSOR) (IN FUNCTIE VAN HET MODEL)

Met de functie "Regensensor" kunt u de regensensor op de robotmaaier in- of uitschakelen. De regensensor kan op drie verschillende gevoeligheidsniveaus ingesteld worden. Hoe hoger de gevoeligheid, hoe langer het verblijf in de basis bij regen.

Lage gevoeligheid: 4 uur;

Middelmatige gevoeligheid: 8 uur;

Hoge gevoeligheid: 12 uur.

1. Druk op de daarvoor bestemde knop om de functie in te schakelen.
2. Kies uit de drie beschikbare gevoeligheidsniveaus van de regensensor.

4.7.14. VERGRENDING TOETSENBORD (APP LOCK)

Om te voorkomen dat de robotmaaier door kinderen of onbevoegden wordt gebruikt, kan de bediening van het toetsenbord vergrendeld worden. Op deze manier kan de robotmaaier alleen via de App te bediend worden.

Procedure:

1. Activeer of deactiveer de functie Vergrendeling Toetsenbord/App Lock via het menu "instellingen" van de app.

OPMERKING: Als de functie actief is, blijft de vergrendeling van het toetsenbord actief, ook wanneer de robotmaaier uitgeschakeld is.

4.7.15. INTEGRATIE MET SPRAAKASSISTENTEN (AMAZON ALEXA) (IN FUNCTIE VAN HET MODEL)

Door de integratie met een spraakassistent kunt u met de robotmaaier communiceren volgens de beschikbare opties in de app, zo kunt u bijvoorbeeld:

- Een werksessie starten.
- De robotmaaier stoppen terwijl u het gras maait en het werk hervatten.
- Forceer de robotmaaier om terug te keren naar het laadstation.
- Naar de volgende geplande starttijd van het werk vragen.

- Naar de status van de robotmaaier vragen.

LET OP: integratie van de robotmaaier met een spraakassistent gebeurt niet via de Stiga.GO app, maar moet worden ingesteld via de spraakassistent app zelf.

4.7.16. DIEFSTALBEVEILIGING (IN FUNCTIE VAN HET MODEL)

Met deze functie kunt u een waarschuwing melding ontvangen wanneer de robotmaaier ver van het werkgebied is. Als de functie geactiveerd is, bewaakt de robotmaaier continu de afstand tot de perimeter. Wanneer de robotmaaier van de perimeter verwijderd wordt:

- de robot stuurt via de Stiga.GO-app een melding naar het mobiele apparaat van de gebruiker.
- in de app kan men de actuele positie van de robot bekijken en zijn bewegingen volgen.
- de robotmaaier kan niet gestart worden zolang deze zich buiten zijn perimeter bevindt.

OPMERKING: De antidiefstal functie blijft actief, ook wanneer de robotmaaier uitgeschakeld is. In dit geval worden de diefstalmelding en de locatie van de robotmaaier verzonden wanneer de robot ingeschakeld wordt.

Procedure:

1. Activeer de functie vanuit het menu "instellingen" van de app. Zorg ervoor dat meldingen voor de Stiga.GO-app op uw mobiele apparaat geactiveerd zijn.
2. Activeer de 'Anti-diefstal' melding in de zijbalk van de Stiga.GO App.

4.7.17. VERANDERING PERIMETERSIGNAAL

Met de functie "kanaal wijzigen" kun je het kanaal wijzigen van het signaal dat door de perimeterkabel wordt uitgezonden. Dit is nodig als je interferentie opmerkt tussen twee of meer naburige installaties

OPMERKING: De wijziging van het perimeterkanaal moet gebeuren wanneer de robotmaaier zich in het laadstation bevindt.

Procedure:

1. Haak de robotmaaier vast aan het laadstation.
2. Volg de wizard in de App om een van de 3 beschikbare kanalen te selecteren.
3. Als de robotmaaier storingen blijft vertonen door interferentie met andere installaties in de buurt, selecteer dan een ander kanaal.

4.7.18. NAVIGATIE PARALLEL AAN DE DRAAD (RUN BESIDE WIRE) (AFHANKELIJK VAN MODEL)

In de functie "Run beside wire" kunt u de rij-afstand vanaf de perimeterdraad instellen tijdens de terugkeer naar de basis en bij het bereiken van de startpunten.

De robotmaaier navigeert op een variabele afstand van de kabel, in functie van de ingestelde waarde. Dit vermindert de wielafdrukken op het gazon en verkort de tijd die nodig is om terug te keren naar het laadstation. Er kunnen drie verschillende afstands bereiken worden ingesteld. De afstand tot de draad wordt bij elke werkcyclus enigszins gevarieerd om de vorming van sporen op het gazon verder te verminderen.

OPMERKING: Als er gangen of knelpunten in de tuin zijn (zie par. 4.4.3), controleert u zodra de functie 'Run beside wire' geactiveerd is, of de robotmaaier alle maaigebieden kan bereiken, correct door deze gebieden navigeert en terugkeert naar het laadstation vanaf elk punt in de tuin. Als de robotmaaier moeite heeft om bepaalde maaigebieden te bereiken via go-to-cut punten of om terug te keren naar de oplaadbasis, moet de ingestelde afstand worden verkleind of moet de functie 'Run beside wire' worden uitgeschakeld. .

OPMERKING: De in te stellen afstand varieert afhankelijk van eventuele obstakels in de tuin, vooral als deze zich dicht bij de perimeter bevinden

Procedure:

1. Activeer of deactiveer de functie "Run Beside Wire" in het menu 'instellingen' van de app.
2. Selecteer de gewenste afstand uit de 3 beschikbare afstanden.

4.7.19. BIJWERKING SOFTWARE (FIRMWARE UPDATE)

Productfirmware-updates, indien beschikbaar, worden gemeld op de pagina productweergave in "Garage".

De beschikbare updates worden in volgorde uitgevoerd in de volgorde: robotmaaier, oplaadbasis.

Houd de telefoon tijdens de update dicht bij het apparaat dat wordt bijgewerkt.

De update van elk apparaat duurt 10 tot 20 minuten.

De gebruiker heeft ook toegang tot het menu op de pagina productweergave in de "Garage" om te controleren op updates en een firmware-update te forceren.

4.7.20. PROFIEL / BEHEER GEBRUIKERS / KEUZE VAN DE KEUZE VAN FAVORIETE DEALER / BERICHTEN

In het gedeelte "Profiel" kunt u uw accountgegevens en uw wachtwoord wijzigen.

De hoofdgebruiker die de eerste registratie heeft uitgevoerd, kan andere gebruikers van de robotmaaier uitnodigen en beheren.

De uitgenodigde gebruiker moet de app op zijn mobiele apparaat downloaden en zich registreren.

Het gedeelte "Dealer" stelt u in staat het referentie-servicecentrum te kiezen.

Het gedeelte "Meldingen" staat toe meldingen\informatie weer te geven.

5. WERKING

Vereisten en Verplichtingen:

- Installatie uitgevoerd volgens de instructies (Zie Hfdst. 4)
- Gevoed laadstation
- Volle accu (Zie Par. 5.5)
- Programmering van de robotmaaier uitgevoerd volgens de instructies (Zie Par. 4.7 voor de automatische werking)
- Aanvankelijke hoogte van het gras in het werkbereik van de robotmaaier: 20-60 mm
- Correct afgestelde maaihoogte (Zie Par. 5.6).

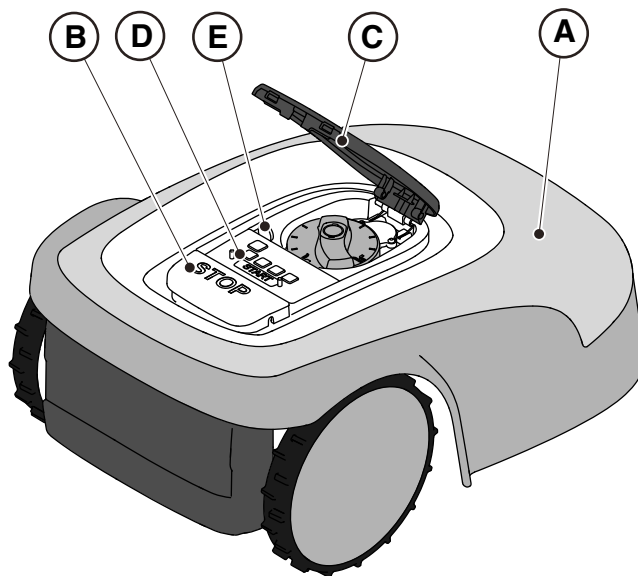
5.1. CONTROLE VAN DE VEILIGHEIDSINRICHTINGEN VOOR HET STARTEN VAN DE ROBOTMAAIER

Vereisten en verplichtingen:

- Contactsleutel.

Procedure:

1. Controleer of de zwevende kap (A) correct gemonteerd is. Indien de kap ontbreekt, kan de robotmaaier niet werken.
2. Controleer of de veiligheidssleutel (E) geplaatst is. Indien uitgeschakeld, start de robotmaaier niet.
3. Controleer of de stopknop "STOP" (B) niet actief is. Als deze knop wordt ingedrukt, wordt de robotmaaier gestopt en wordt de beschermkap (C) van de bedieningsconsole (D) geopend.
4. Controleer of de robotmaaier correct op de grond is geplaatst. In geval van overmatig kantelen ($\geq 45\%$ of $\geq 50\%$) of heffen, stoppen de kantelsensoren (inclinometer) de robotmaaier.

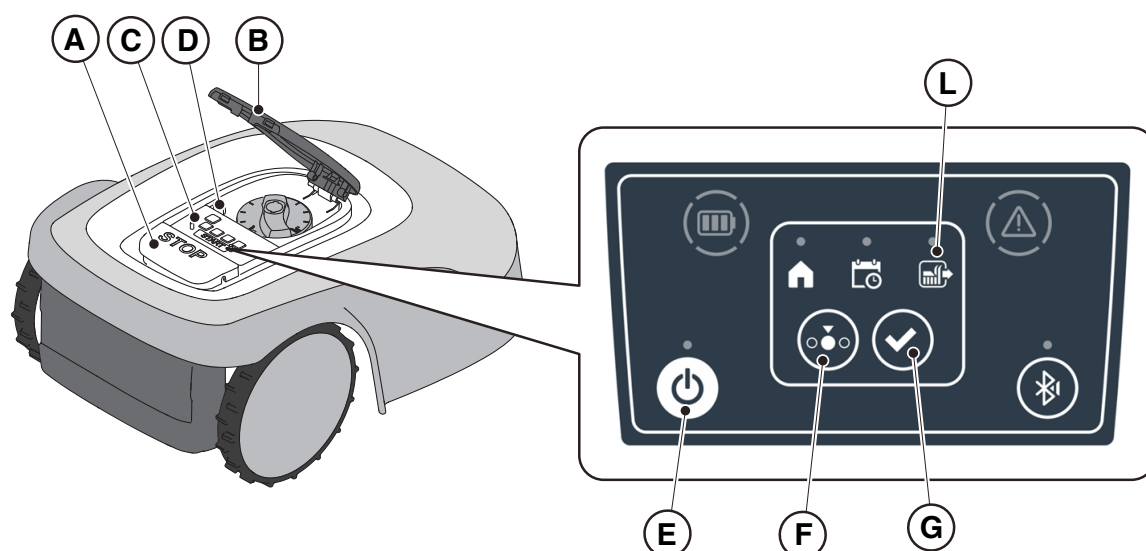


5.2. HANDMATIGE WERKING VAN DE ROBOTMAAIER

De robotmaaier kan worden gebruikt zonder de programmering uit te voeren die wordt beschreven in Par. 4.7. In deze modus voert de robotmaaier een werkcyclus uit, keert terug naar het laadstation en blijft daar tot de volgende handmatige start.

Procedure:

1. Plaats de robotmaaier op het laadstation of in ieder geval binnen de perimeter van de installatie.
2. Druk op de **"STOP"** -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
3. Druk gedurende 5 seconden op de **"ON/OFF"**-knop (E) om de robotmaaier in te schakelen.
4. Druk op de knop **"SELECTIE MODUS"** (F), tot enkel het pictogram (L) knippert.
5. Druk op de knop **"BEVESTIGEN"** (G). Het pictogram (L) gaat vast branden om de actie te bevestigen.
6. Sluit de kap (B).
7. De robotmaaier begint te werken.



OPMERKING: deze modus garandeert mogelijk geen voldoende dekking van de tuin, zowel in termen van benodigde tijd als in termen van gelijkmatigheid van het maieresultaat, vooral als de tuin een onregelmatige vorm heeft. Om een maximale efficiëntie van de robotmaaier te bereiken, wordt aanbevolen de programmering uit te voeren (zie Par. 4.7).

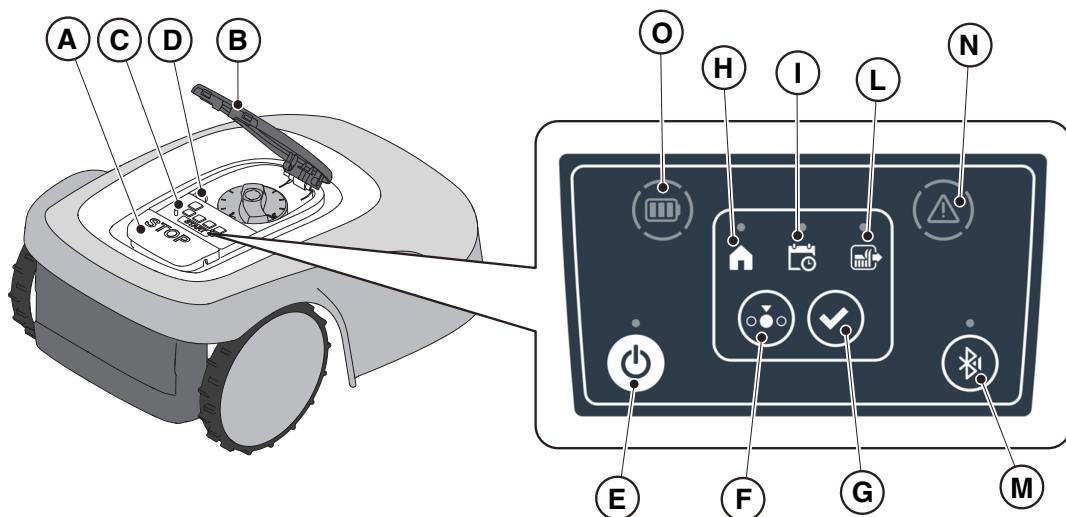
OPMERKING: als na het indrukken van de **"BEVESTIGING"**-knop (G), de **"MODUS SELECTIE"**-knop (F) wordt ingedrukt, zullen de pictogrammen die betrekking hebben op de geselecteerde functies opnieuw beginnen te knipperen en om bevestiging van de zojuist geselecteerde functie vragen. Druk op de knop **"BEVESTIGEN"** (G). De pictogrammen gaan weer vast branden.

OPMERKING: als het deksel (B) wordt geopend, zowel tijdens het werk als met de robot in de basis, knipperen de pictogrammen met betrekking tot de geselecteerde functies om aan te geven dat het nodig is om de actie te bevestigen voordat het deksel gesloten wordt. Als het deksel wordt gesloten zonder op de **"BEVESTIGING"**-knop (G) te drukken, zal de robot geen enkele actie uitvoeren tot een nieuw commando van de gebruiker.

5.3. BESCHRIJVING VAN DE COMMANDO'S OP DE ROBOTMAAIER

Lijst met commando's, indicatoren en hun functie:

- Knop “**STOP**” (A): wordt gebruikt voor de veiligheidsstop van de robotmaaier.
- “**VEILIGHEIDSSLEUTEL**” (D): wordt gebruikt voor het veilig uitschakelen van de robotmaaier.
- Knop “**ON/OFF**” (E): dient om de robotmaaier in- en uit te schakelen.
- De knop “**SELECTIE MODUS**” (F) wordt gebruikt om de bedrijfsmodus van de robotmaaier te selecteren en om de terugkeer naar het laadstation te forceren.
- De knop “**BEVESTIGEN**” (G): wordt gebruikt om de ingestelde bedrijfsmodus te bevestigen.
- Het verlicht pictogram “**GEPLAND PROGRAMMA**” (I): wordt gebruikt om de instelling van het geplande programma te bekijken.
- Het verlicht pictogram “**ENKELE WERKCYCLUS**” (L): wordt gebruikt om de instelling van de enkele werkcyclus weer te geven.
- Het verlicht pictogram “**TERUGKEER NAAR BASIS**” (H): wordt gebruikt om de instelling van de geforceerde terugkeer van de robotmaaier naar het laadstation weer te geven.
- Knop “**BLUETOOTH®**” (M): wordt alleen gebruikt door het servicecentrum voor diagnostische activiteiten.
- Het verlicht pictogram “**ALARM**” (N): dient voor de weergave van de alarmstatussen.
- Het verlicht pictogram “**ACCU**” (O): dient voor de weergave van de laadstatus van de accu.

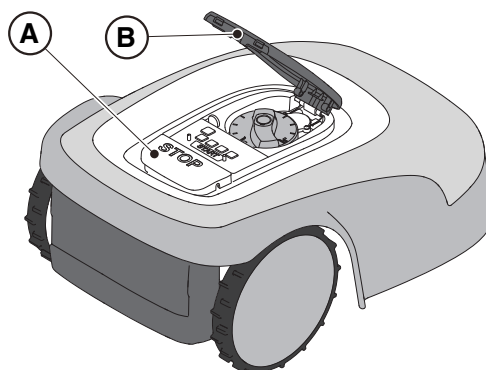


5.3.1. VEILIG STOPPEN - STOP-KNOP

De “**STOP**” -knop (A) is een commando dat de robotmaaier in veilige omstandigheden stopt, ongeacht zijn werkingsconditie.

Procedure:

1. Druk op de “**STOP**”-knot (A) terwijl de robotmaaier in beweging of reeds gestopt is.
2. Wanneer de “**STOP**” -knop (A) wordt ingedrukt, stopt de robotmaaier en gaat de kap (B) open, zodat u toegang hebt tot de andere opdrachten van de robot.



5.3.2. VEILIG UITSCHAKELEN - VEILIGHEIDSSLEUTEL

Door de veiligheidssleutel (D) uit te schakelen, kan de robotmaaier veilig worden uitgeschakeld.

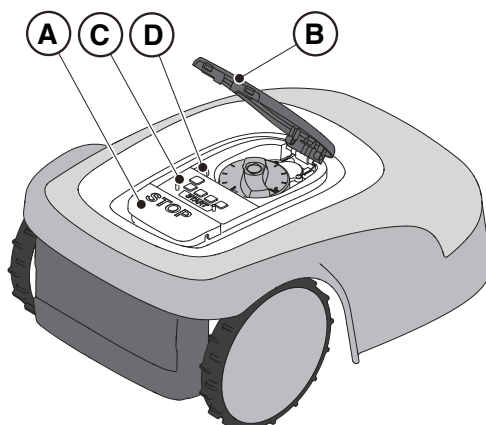


VERPLICHTING:

Verwijder altijd de veiligheidssleutel voordat u werkzaamheden voor de instelling van de maaihoogte, de reiniging, het transport en het onderhoud uitvoert

Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
2. Schakel de robotmaaier uit in een veilige toestand (zie Par. 2.3).
3. Na het uitvoeren van de onderhoudswerkzaamheden, steekt u de veiligheidssleutel in om de robotmaaier in te schakelen.



5.3.3. AAN- EN UITSCHAKELEN - AAN / UIT-KNOP

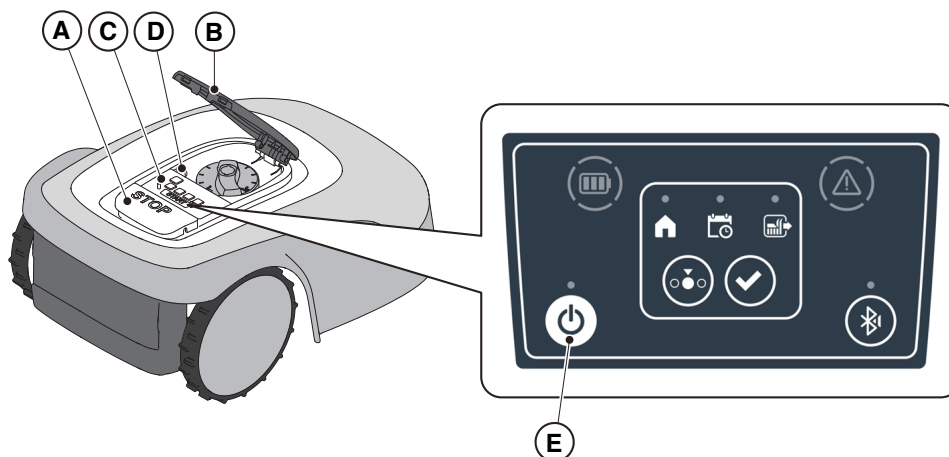
De knop "AAN/UIT" (E): dient om de robotmaaier handmatig in- en uit te schakelen.

Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
2. Druk gedurende 5 seconden op de "AAN/UIT" -knop (E) om de robotmaaier in- of uit te schakelen.

OPMERKING: Om de robotmaaier in te schakelen, moet de veiligheidssleutel (D) ingestoken zijn.

OPMERKING: Bij actieve alarmen reset een dubbele druk op de "ON/OFF"-knop de alarmen.



5.3.4. SELECTIE GEPLAND PROGRAMMA / ENKELE WERKCYCLUS / GEDWONGEN TERUGKEER NAAR OPLAADBASIS - KNOP SELECTIE MODUS

Met de knop “**SELECTIE MODUS**” kunt u het via de app ingestelde werkschema activeren of deactiveren en de gedwongen terugkeer naar het laadstation selecteren. De robotmaaier gedraagt zich volgens de hieronder beschreven mogelijke selecties.

SELECTIES TOETSENBORD EN WERKING VAN DE ROBOT

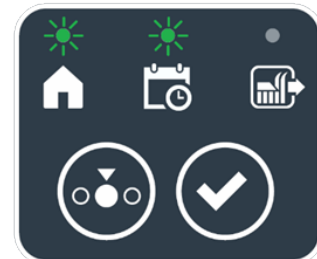
GEPLAND PROGRAMMA

De robotmaaier werkt volgens de via de app ingestelde programmering.



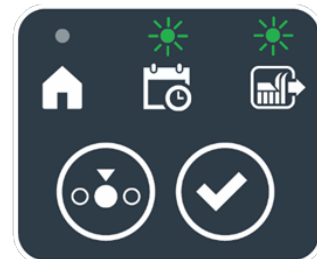
TERUGKEER NAAR BASIS + GEPLAND PROGRAMMA

De robotmaaier keert terug naar het laadstation.
De robotmaaier hervat het werk vanaf de volgende ingestelde starttijd.



ENKELE WERKCYCLUS + GEPLAND PROGRAMMA

De robotmaaier voert een enkele gedwongen werkcyclus uit en keert terug naar het laadstation als hij klaar is.
De robotmaaier hervat het werk vanaf de volgende ingestelde starttijd.



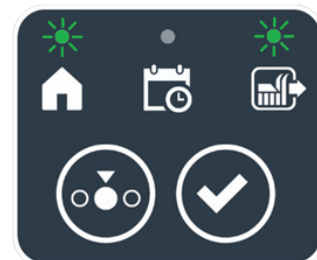
ENKELE WERKCYCLUS

De robotmaaier voert een enkele gedwongen werkcyclus uit en keert terug naar het laadstation.
De robotmaaier blijft in de basis tot een handmatige actie van de gebruiker.



TERUGKEER NAAR BASIS + ENKELE WERKCYCLUS

De robotmaaier keert terug naar het laadstation.
De robotmaaier blijft in de basis tot een handmatige actie van de gebruiker.



Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
2. Druk op de knop "SELECTIE MODUS" (F), totdat de pictogrammen die betrekking hebben op de functies die u wilt activeren, knipperen. De pictogrammen die betrekking hebben op de geselecteerde functies knipperen.
3. Druk op de knop "BEVESTIGEN" (G). De pictogrammen die betrekking hebben op de geselecteerde functies lichten continu op om de actie te bevestigen.
4. Sluit de kap (B).
5. De robotmaaier begint te werken volgens de modus die is ingesteld.

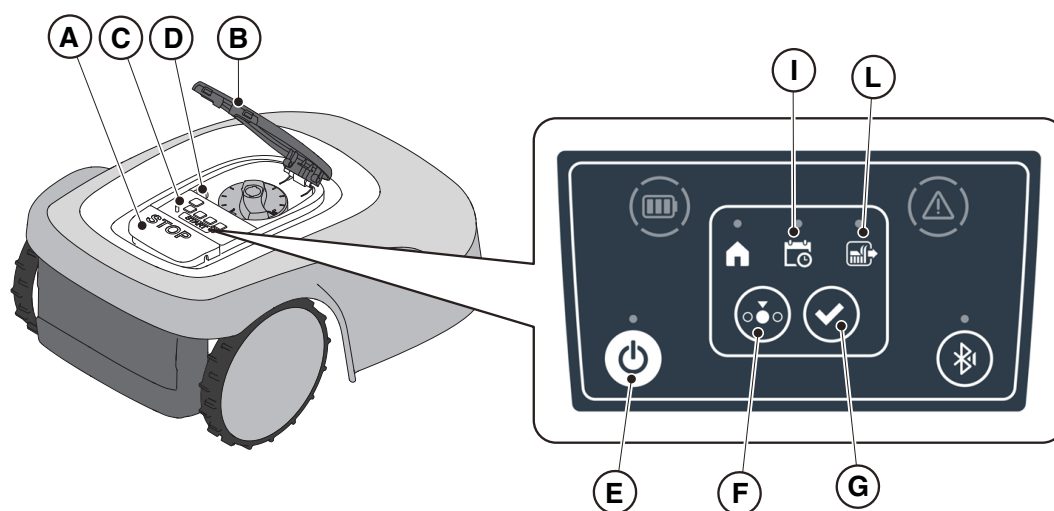
OPMERKING: als na het indrukken van de "BEVESTIGING"-knop (G), de "MODUS SELECTIE"-knop (F) wordt ingedrukt, beginnen de pictogrammen die betrekking hebben op de geselecteerde functies opnieuw te knipperen en om bevestiging van de zojuist geselecteerde functie vragen. Druk op de knop "BEVESTIGEN" (G). De pictogrammen gaan weer vast branden.

OPMERKING: als het deksel (B) wordt geopend, zowel tijdens het werk als met de robot in de basis, knipperen de pictogrammen met betrekking tot de geselecteerde functies om aan te geven dat het nodig is om de actie te bevestigen voordat het deksel gesloten wordt. Als het deksel wordt gesloten zonder op de "BEVESTIGING"-knop (G) te drukken, zal de robot geen enkele actie uitvoeren tot een nieuw commando van de gebruiker.

OPMERKING: Als de batterij van de robot bijna leeg is, knippert het accupictogram rood om aan te geven dat het niet mogelijk is om de geselecteerde actie uit te voeren.

OPMERKING: De robotmaaier start pas als de kap gesloten is (B).

OPMERKING: De robotmaaier bereikt het laadstation met de snij-inrichting uitgeschakeld.

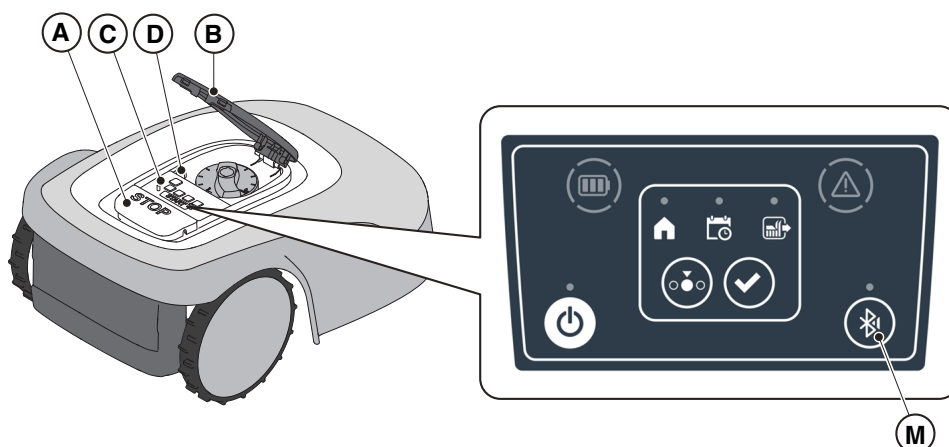


OPMERKING: de robotmaaier kan gebruikt worden in de modus "ENKELE WERKCYCLUS", ook zonder de werktijden via de app te programmeren. Deze modus garandeert mogelijk geen voldoende dekking van de tuin, zowel in termen van benodigde tijd als in termen van gelijkmatigheid van het maairesultaat, vooral als de tuin een onregelmatige vorm heeft. Om een maximale efficiëntie van de robotmaaier te bereiken, wordt aanbevolen de programmering uit te voeren (zie Par. 4.7).

5.3.5. WEERGAVE VAN DE BLUETOOTH®-STATUS - KNOP BLUETOOTH®

De robotmaaier beheert automatisch de Bluetooth®-verbinding met externe mobiele apparaten. De Bluetooth®-verbinding is altijd beschikbaar wanneer de robotmaaier ingeschakeld is. Er kan slechts één mobiel apparaat tegelijk via Bluetooth® met de robotmaaier verbonden zijn. De robotmaaier verbreekt automatisch de verbinding met het apparaat wanneer de app gesloten wordt. De knop "BLUETOOTH®" (M) wordt alleen door het servicecentrum gebruikt voor diagnosedoeleinden.

OPMERKING: Voor het koppelen van het apparaat met de robotmaaier via Bluetooth®, zie de (Par. 4.7.3 "Pairing").



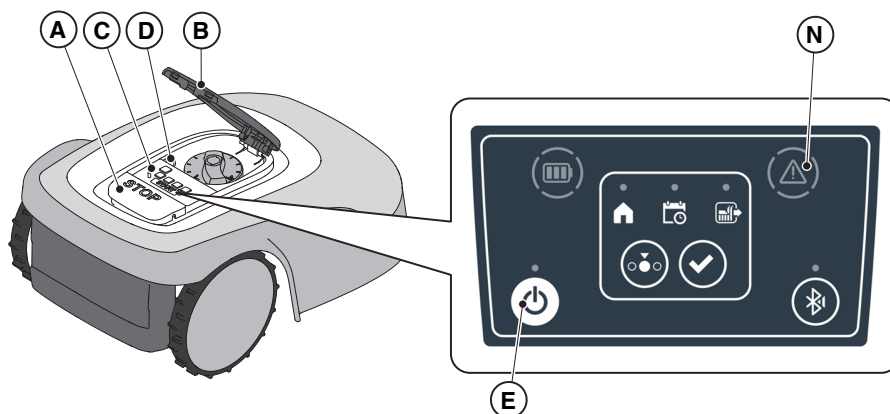
5.3.6. WEERGAVE VAN DE ALARMSTATUSSEN - PICTOGRAM ALARM

Het verlichtte pictogram "ALARM" (N) duidt op een storing in de werking.

Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
2. Controleer de alarmstatus met behulp van het rode lichtpictogram (N), dat continu kan branden ofwel knipperen.
3. Nadat de storing is verholpen, drukt u tweemaal snel achter elkaar op de "AAN/UIT"-knop (E) om het alarm te resetten. Het verlicht pictogram (N) gaat uit en de robotmaaier kan opnieuw worden gestart. Als het pictogram (N) niet uitschakelt, schakelt u de robotmaaier uit met de knop 'AAN/UIT' (E), wacht u enkele seconden en schakelt u hem weer in met de knop 'AAN/UIT' (E). Raadpleeg een Servicecentrum indien het probleem aanhoudt.

OPMERKING: De details van de afwijkingen zijn in te zien via de App.



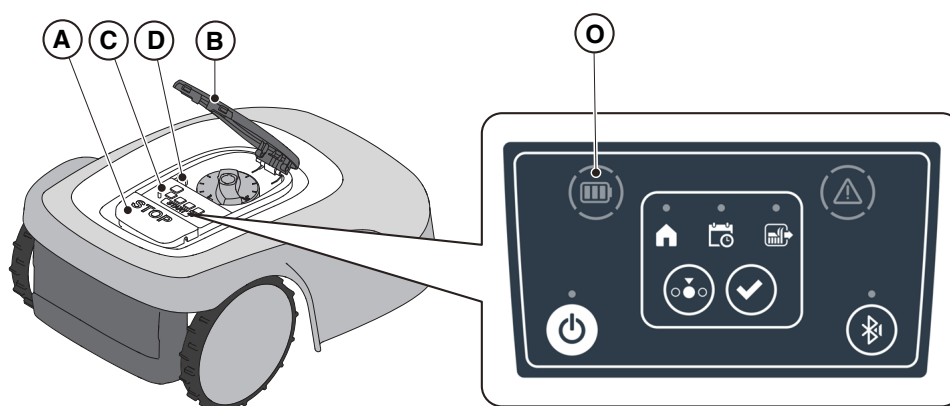
5.3.7. WEERGAVE VAN DE LAADSTATUS VAN DE ACCU – PICTOGRAM ACCU

Het verlichtte pictogram "ACCU" (O) staat toe de laadstatus van de accu weer te geven.

Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
2. Controleer de laadstatus van de accu met behulp van het verlichtte pictogram (O):
 - Blauw pictogram: de accu is vol (laadniveau > 40%).
 - Rood pictogram: de accu is bijna leeg (laadniveau 15-40%).
 - Knipperend rood pictogram: de accu is leeg (laadniveau <15%).
3. Als de robotmaaier aan het opladen is, knippert het verlichtte pictogram blauw (O).

OPMERKING: als bij het indrukken van een commando het accupictogram (O) snel rood knippert, kan de actie niet worden uitgevoerd en moet de accu handmatig worden opgeladen (zie Par. 5.5).



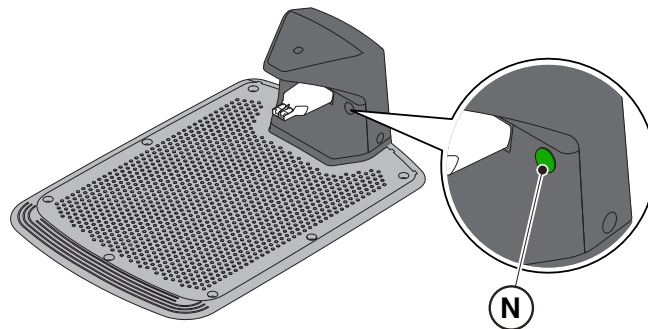
5.3.8. START VAN DE ROBOTMAAIER

Om de robotmaaier te starten, moet u de procedure volgen die is beschreven in Par. 5.3.4 "SELECTIE GEPLAND PROGRAMMA / ENKELE WERKCYCLUS / GEDWONGEN TERUGKEER NAAR OPLAADBASIS - KNOP SELECTIE MODUS"

5.4. WERKING VAN DE OPLAADBASIS

De oplaadbasis is voorzien van een indicatielampje (N) dat als volgt oplicht:

- Licht uit: het laadstation krijgt geen stroom of de robot bevindt zich in het basisstation;
- Indicator met vast licht: de perimeterdraad is correct aangesloten op het laadstation en het perimetersignaal wordt correct verzonden;
- Langzaam knipperend licht: de perimeterdraad is niet aangesloten of is onderbroken (de controle van de integriteit van de perimeterdraad is niet continu, maar wordt om de 30 seconden uitgevoerd wanneer de robot het laadstation verlaat of wanneer het basisstation van stroom voorzien wordt);
- Snel knipperend licht: de perimeterdraad is te kort (zie Par. 4.5.4) of er is een storing in de oplaadbasis;
- Licht met snelle dubbele of drievoudige knippering: het laadstation heeft een kortsluiting op de laadcontacten gedetecteerd. (Zie Hfdst. 7).



5.5. ACCU OPLADEN

Met de procedure "ACCU OPLADEN" kunt u de robotmaaier handmatig opladen.

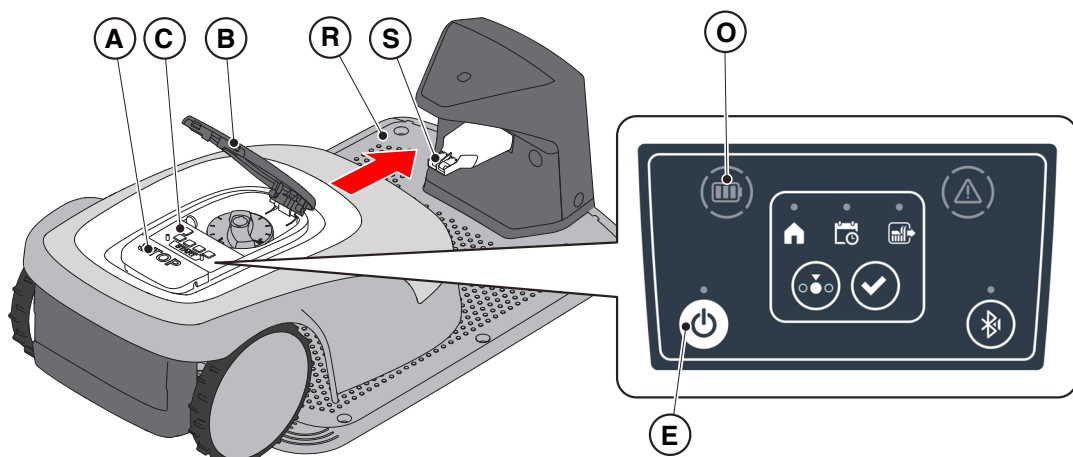
Vereisten en verplichtingen:

- Laadbasis aangesloten op het elektrisch net.

Procedure:

1. Plaats de robotmaaier op het laadstation (R).
2. Laat de robotmaaier op het laadstation lopen tot de oplaadconnector (S) vastzit.
3. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
4. Schakel de robotmaaier in met de "ON/OFF"-knop (E).
5. Na enkele seconden knippert het 'BATTERIJ' lampje (O) blauw, de robotmaaier wordt opgeladen.
6. Sluit de kap (B).
7. Laat de robotmaaier minstens de tijd opladen die wordt weergegeven in Par. 4.6.

OPMERKING: Het opladen van de batterij vóór de winterstalling moet worden uitgevoerd zoals aangegeven in Par. 6.4.



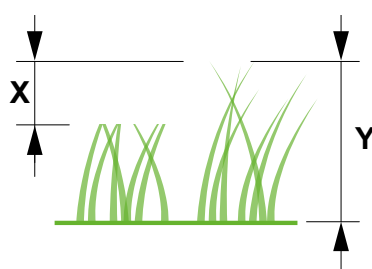
5.6. AFSTELLING MAAIHOOGTE

De procedure "AFSTELLING MAAIHOOGTE" beschrijft hoe u de hoogte van de maaimessen kunt afstellen.

- De lengte X van het gras dat door de robotmaaier gemaaid wordt, mag niet langer zijn dan 10 mm.
- Het werkbereik van de robotmaaier is 20-60 mm (maaihoogte).
- De beginhoogte van het gras Y mag daarom maximaal 70 mm zijn.

Bereid de tuin bij de eerste installatie of aan het begin van het maaiseizoen, indien nodig, voor met een traditionele grasmaaier om de oorspronkelijke hoogte van het gras op een geschikte waarde te brengen.

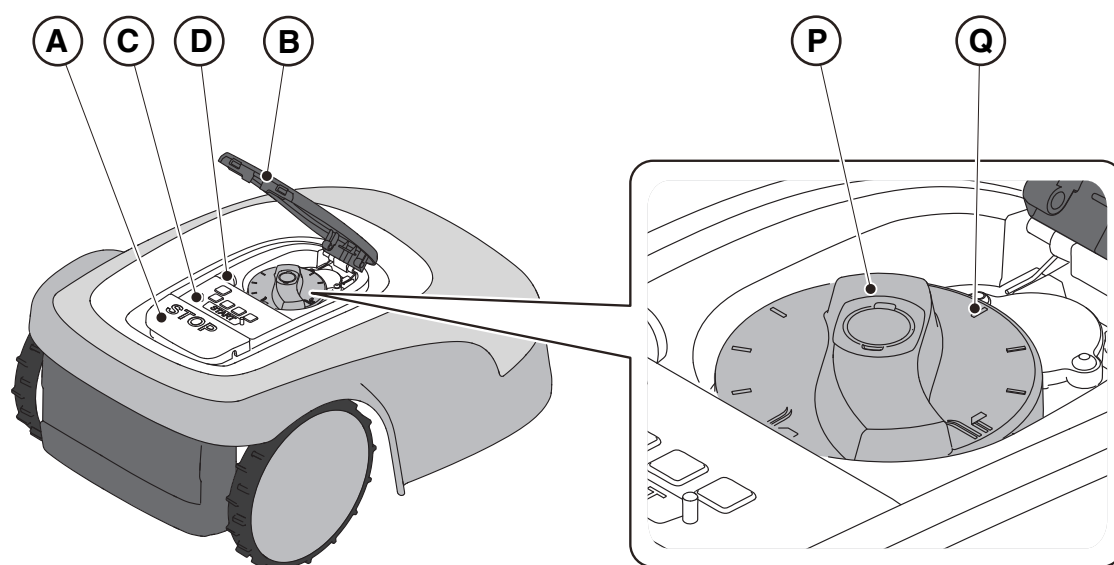
OPMERKING: Als u het gras meer dan 10 mm wilt maaien, past u de maaihoogte zo aan dat het deel van het gemaaid gras 10 mm is. Verlaag de maaihoogte pas verder nadat de tuin gelijkmatig is gemaaid.



Procedure (TYPE: SRSW01 - MODELLO G 300, G 600, G 1200). HANDMATIGE VERSTELLING:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de kap (B) te openen en toegang te krijgen tot de bedieningsconsole (C).
2. Schakel de robotmaaier uit in een veilige toestand (zie Par. 2.3).
3. Gebruik de hoogteverstelling (P) om de gewenste maaihoogte te selecteren, zodat het gemaaid grasdeel niet meer dan 1 cm is.
4. Schakel de contactsleutel in (D).

OPMERKING: Op de knop zit een schaalverdeling van 1 tot 10 (Q) die als referentie kan worden gebruikt.



Procedure (TYPE SRBW01 - MODEL G 3600). ELEKTRISCHE AFSTELLING

1. Volg de begeleide procedure in de APP om de maaihoogte aan te passen.

OPMERKING: Het instelsysteem voor de bladhoogte vereist een eerste kalibratie en periodieke kalibraties die automatisch worden uitgevoerd. Kalibratie kan ook handmatig worden uitgevoerd via het speciale menu in de App.

**WAARSCHUWING:**



Raak het maaimechanisme niet aan tijdens het afstellen van de maaihoogte.

**LET OP:**

Om de correcte werking van het meshoogteverstellingssysteem te garanderen, dient u ervoor te zorgen dat er zich geen gras- of vuilresten ophopen in de buurt van de messen en de beschermbalg van de mesmotor.

6. ONDERHOUD

6.1. GEPROGRAMMEERD ONDERHOUD

	<p>WAARSCHUWING: Gebruik uitsluitend originele reserveonderdelen.</p>		<p>WAARSCHUWING: Breng geen wijzigingen aan, knoei niet, omzeil de geïnstalleerde veiligheidsvoorzieningen niet en verwijder ze niet.</p>
-----------------------------------------------------------------------------------	----------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Voor een betere werking en een langere levensduur, moet u het product regelmatig schoonmaken en versleten onderdelen vervangen.

Voer de interventies uit met de frequentie aangegeven in de tabel.

FREQUENTIE	ONDERDEEL	TYPE INGREEP	REFERENTIE
Wekelijks of om de 50 maai-uren	Mes	Reinig en controleer de werkzaamheid van het mes.	(Zie Par. 6.2)
		Als het mes geplooid is omwille van een stoot of indien het versleten is, dient men dit te vervangen.	(Zie Par. 6.3)
	Oplaadcontacten	Reinig en verwijder eventuele oxidatie.	(Zie Par. 6.2)
Maandelijks of om de 100 maai-uren	Robotmaaier	Voer de reiniging uit.	(Zie Par. 6.2)
	Laadstation en voedingskabels	Controleer op slijtage of veroudering en vervang ze indien nodig.	(Neem contact op met een geautoriseerd servicecentrum)
Aan het einde van het maaiseizoen of om de zes maanden als de robotmaaier niet wordt gebruikt	Accu	Laad de accu op alvorens het op te bergen.	(Zie Par. 6.4)
Jaarlijks of aan het einde van het maaiseizoen	Robotmaaier	Voer de controle uit bij een erkend servicecentrum.	(Zie Par. 6.1)

Er moet jaarlijks een onderhoudscontrole uitgevoerd worden bij een erkend servicecentrum om de robotmaaier in goede staat te houden.

De controle omvat o.a.:

- interne en externe reiniging van de robotmaaier;
- algemene controle van de status van de robotmaaier;
- vervanging van versleten onderdelen;
- de controle van de status van de accu;
- de controle van de aanhaalmomenten;
- de verificatie en mogelijke vervanging van de bots- en hefkinematica en hun beschermende balgen;
- de controle en, indien nodig, vervanging van de rubberen balgen die de mesmotor beschermen om de beschermingsspecificaties tegen waterinfiltratie te behouden;
- de vervanging van de afdichtingspakkingen van de carrosserieën en het accucompartiment om de specificaties van bescherming tegen waterinfiltratie te behouden.

LET OP: defecten als gevolg van het niet uitvoeren van de jaarlijkse controle worden niet onder de garantie erkend.

6.2. REINIGING PRODUCT

	WAARSCHUWING: Gevaar voor snijwonden aan de handen.		WAARSCHUWING: Gevaar voor stof in de ogen.
--	---------------------------------------------------------------	--	------------------------------------------------------

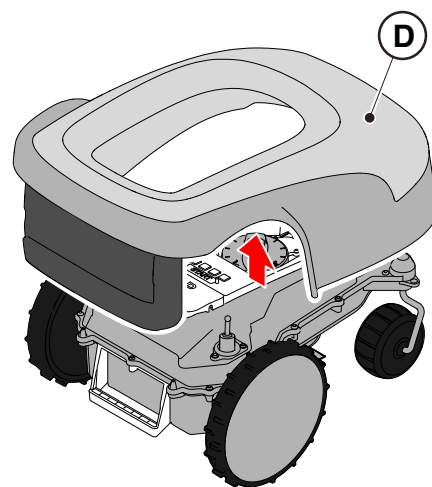
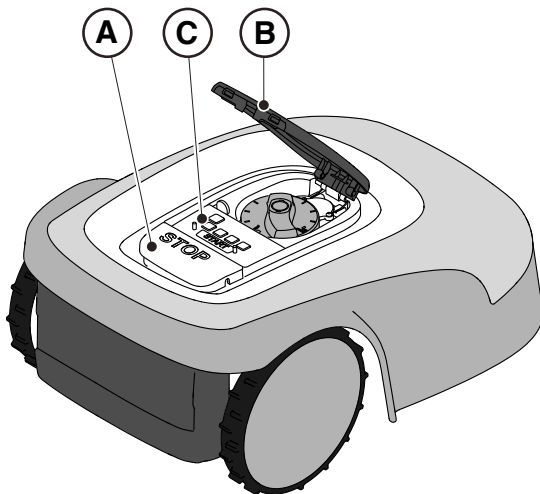
Vereisten en Verplichtingen:

- | | |
|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <ul style="list-style-type: none"> • Spons • Neutrale zeep • Borstel • Water | <ul style="list-style-type: none"> • Droog doek • Handschoenen • Bril |
|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|

	HANDSCHOENEN VEREIST: Gebruik beschermende handschoenen om snijgevaar aan de handen te voorkomen.		VERPLICHT EEN BRIL TE GEBRUIKEN: Gebruik een beschermende bril om het gevaar voor stof in de ogen te voorkomen.
--	-------------------------------------------------------------------------------------------------------------	--	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Procedure:

1. Druk op de "**STOP**" -knop (A) om de robotmaaier te stoppen en open de beschermkap (B).
2. Schakel de robotmaaier uit in een veilige toestand (zie Par. 2.3).
3. Verwijder de zwevende kap (D) om de reiniging te vergemakkelijken.
4. Reinig alle externe oppervlakken van de robotmaaier met een spons die is bevochtigd met lauw water en neutrale zeep.



LET OP:
Teveel water kan infiltraties veroorzaken die de elektrische onderdelen kunnen beschadigen.



LET OP:
Breng geen wijzigingen aan, knoei niet, omzeil de geïnstalleerde veiligheidsvoorzieningen niet en verwijder ze niet.



VERBOD:
Gebruik geen waterstralen onder druk.



VERBOD:

Om onherstelbare schade aan de elektrische en elektronische componenten te voorkomen, mag u de robotmaaier niet geheel of gedeeltelijk in water onderdompelen.



VERBOD:

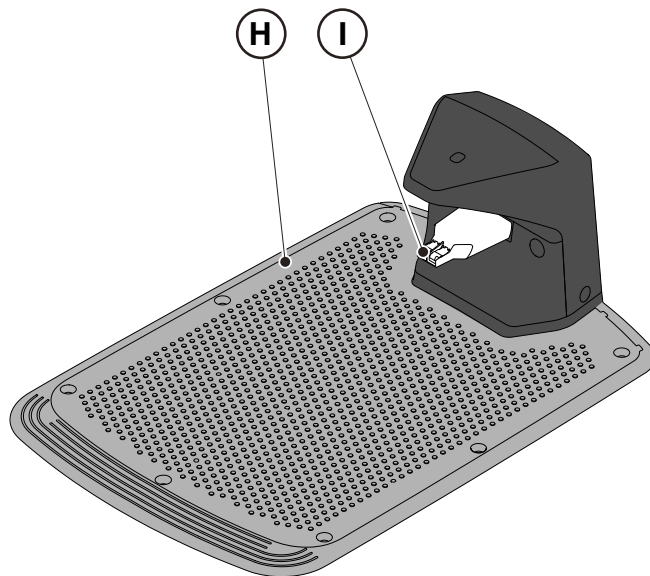
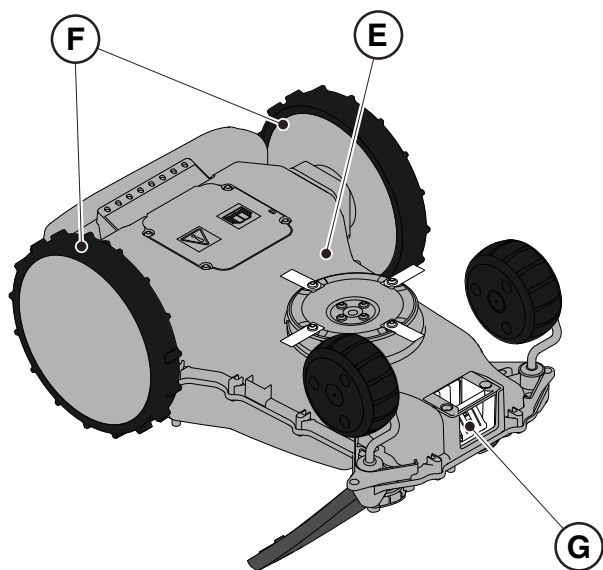
Was de interne delen van de robotmaaier niet om de elektrische en elektronische onderdelen niet te beschadigen.



VERBOD:

Gebruik geen oplosmiddelen of benzine om de geverfde oppervlaktes en de plasticen onderdelen niet te beschadigen.

5. Verwijder modder en vuil van de aangedreven wielen (F).
6. Reinig de onderkant (E) van de robotmaaier (maimes, voor- en achterwielen). Gebruik een geschikte borstel om afzettingen en/of vuil te verwijderen die de goede werking van de robotmaaier in het gedrang kunnen brengen. Maak de reiniging af met een vochtige spons.
7. Plaats het zwevende deksel (D) weer op zijn plaats en zorg ervoor dat het correct aan de steunen is vastgehaakt.
8. Reinig de connector van de accu-oplader (G).
9. Reinig het laadstation (H) en de contactconnector (I) van opgehoopte resten.



6.3. VERVANGING SNIJMESSEN



WAARSCHUWING:
Gevaar voor snijwonden aan de handen.

Vereisten en Verplichtingen:

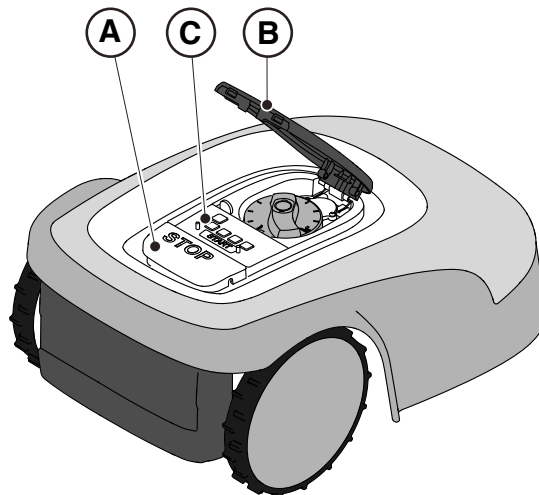
- Contactsleutel
- Sleutel
- Snijmessen
- Handschoenen



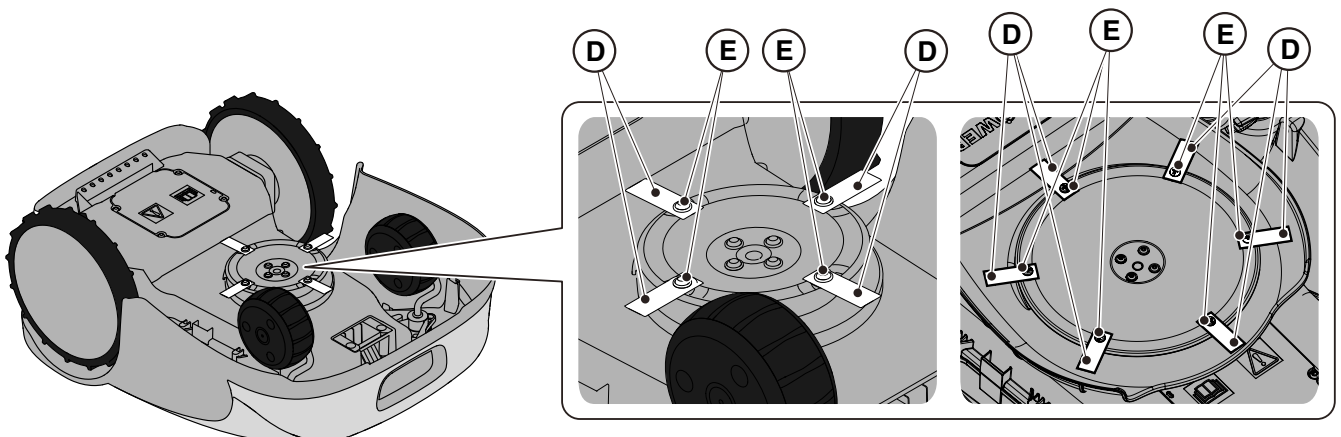
HANDSCHOENEN VEREIST:
Gebruik beschermende handschoenen om snijgevaar aan de handen te voorkomen.

Procedure:

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de robotmaaier te stoppen en open de beschermkap (B).
2. Schakel de robotmaaier uit in een veilige toestand (zie Par. 2.3).



3. Draai de robotmaaier ondersteboven en zorg ervoor dat u de zwevende kap niet beschadigt.
4. Draai de borgschroeven los (E).
5. Vervang de snijmessen (D).
6. Draai de borgschroeven aan (E).



G 300, G 600, G 1200
(TYPE SRSW01)

G 3600
(TYPE SRBW01)

6.4. ONDERHOUD EN OPSLAG VAN DE ACCU IN DE WINTER

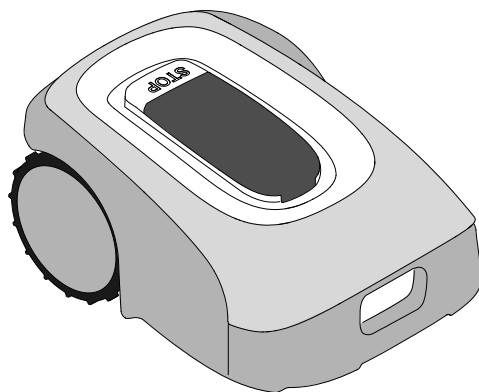
Procedure:

1. Laad de accu op volgens de wizard in de app, toegankelijk via de pagina "Instellingen".
2. Reinig de robotmaaier (Zie Par. 6.2).
3. Bewaar de robotmaaier horizontaal op een droge en vorstvrije plaats en zorg ervoor dat deze is uitgeschakeld.
4. Koppel het laadstation los van het elektriciteitsnet.

OPMERKING: De wizard registreert het succesvol opladen van de accu in de cloud en moet als voltooid worden beschouwd als de datum van de voltooide heroplading voor de winteropslag wordt bijgewerkt.

OPMERKING: De registratie van het opladen via de in-app-procedure is vereist om de accugarantie te laten gelden.

OPMERKING: De accu moet elke 6 maanden worden opgeladen, en in ieder geval vóór de winteropslag.



6.5. VERVANGING ACCU

De vervanging van de accu is de exclusieve verantwoordelijkheid van het STIGA TECHNISCH SERVICEPERSONEEL.

Neem contact op met een servicecentrum of uw dealer als de accu vervangen moet worden.

7. PROBLEEMOPLOSSEN



WAARSCHUWING:

Stop de robotmaaier en berg hem veilig op (Zie Par. 5.3.2).

Hieronder vindt u een lijst met eventuele afwijkingen die tijdens de werkfase kunnen optreden.

PROBLEEM	OORZAKEN	OPLOSSINGEN
Abnormale trillingen. De robotmaaier maakt veel lawaai.	Beschadigde schijf of maaimessen	Vervang beschadigde componenten (Zie Par. 6.3).
	Snij-inrichting geblokkeerd door resten (banden, koorden, stukken plastic, enz.).	Schakel de robotmaaier veilig uit (Zie Par. 2.3). Zet het snijmes vrij.
	De robotmaaier werd opgestart met onvoorziene hindernissen (gevallen takken, vergeten voorwerpen, enz.).	Schakel de robotmaaier veilig uit (Zie Par. 2.3). Verwijder de hindernissen en start de robotmaaier opnieuw (Zie Par. 5.3.9).
	Elektrische motor defect.	Vervang de motor, neem contact op met het dichtstbijzijnde erkende servicecentrum.
	Te hoog gras.	Verhoog de maaihoogte (Zie Par. 5.6). Maai de zone vooraf met een normale grasmaaier (Zie Par. 5.6).
De robotmaaier plaatst zich niet correct in het laadstation.	Onjuiste positie van de perimeterdraad.	Controleer de verbinding van het laadstation (Zie Par. 4.5.3).
	Bodem ingezakt nabij het laadstation.	Herstel de correcte positie van het laadstation. (Zie Par. 4.5.3).
De robotmaaier gedraagt zich abnormaal rond hindernissen rond de perimeter.	Perimeterdraad verkeerd gelegd.	Verplaats de perimeterdraad correct (met de klok mee) (Zie Par. 4.5.1).
De robotmaaier werkt op verkeerde tijdstippen.	Werkuren verkeerd ingesteld.	Stel de werkuren van de robot opnieuw in (Zie Par. 4.7.8).
De werkzone wordt niet volledig gemaaid.	Onvoldoende werkuren.	Verleng de werkuren (Zie Par. 4.7.8).
	Snij-inrichting met afzettingen en/of resten.	Schakel de robotmaaier veilig uit (Zie Par. 2.3). Reinig de snij-inrichting.
	Draaiende snij-inrichtingen geblokkeerd door afzettingen of resten.	Schakel de robotmaaier veilig uit (Zie Par. 2.3). Vervang de snijmessen.
	Te grote werkzone ten opzichte van de effectieve capaciteit van de robotmaaier.	Reduceer de werkzone (zie Technische Gegevens Par. 1.2).
	De accu's zijn aan het einde van hun levensduur.	Vervang de accu's met originele wisselstukken (Zie Par. 6.5).
De accu's worden niet volledig opgeladen.	Reinig en verwijder eventuele oxidatie van de contactpunten (Zie Par. 6.2). Herlaad de accu's.	
Delen van de tuin niet helemaal gemaaid.	Foutieve Cut Point programmering.	Programmeer de secundaire Cut Points (Zie Par. 4.7.9).

PROBLEEM	OORZAKEN	OPLOSSINGEN
Het lampje van het laadstation gaat niet branden als de robotmaaier zich buiten het laadstation bevindt.	Er is geen stroomvoorziening of er is een storing in het laadstation.	Controleer de correcte verbinding aan het stopcontact van de voedingseenheid. Controleer de integriteit van de voedingskabel.
Het lampje van het laadstation gaat aan en knippert langzaam.	De perimeterdraad is niet aangesloten of onderbroken.	Controleer de installatie en herstel de breuk (Zie Par. 4.5.2).
Het lampje van het laadstation gaat aan en knippert snel.	De perimeterdraad is te kort of er is een storing in het laadstation.	Controleer of de lengte van de perimeterdraad groter is dan aangegeven in Par. 4.5.1. Installeer indien nodig de weerstand (zie Par. 4.5.4). Raadpleeg het Servicecentrum indien het probleem aanhoudt.
Het lampje van het laadstation gaat aan en knippert snel dubbel of drievoudig.	Het laadstation heeft een kortsluiting op de laadcontacten gedetecteerd.	Koppel het laadstation los van het elektriciteitsnet, verhelp eventuele kortsluitingen en reinig de laadcontacten van de basis en van de robot. Verbind het laadstation weer aan het electriciteitsnet. Raadpleeg het Servicecentrum indien het probleem aanhoudt.
Het lampje van het laadstation gaat aan en knippert snel dubbel of drievoudig.	Het laadstation heeft een kortsluiting op de laadcontacten gedetecteerd.	Koppel het laadstation los van het elektriciteitsnet, verhelp eventuele kortsluitingen en reinig de laadcontacten van de basis en van de robot. Verbind het laadstation weer aan het electriciteitsnet. Raadpleeg het Servicecentrum indien het probleem aanhoudt.
Het waarschuwingpictogram is aan op het toetsenbord.	Dit wijst op afwijkingen/storingen.	Raadpleeg de app voor meer info of neem contact op met een servicecentrum.

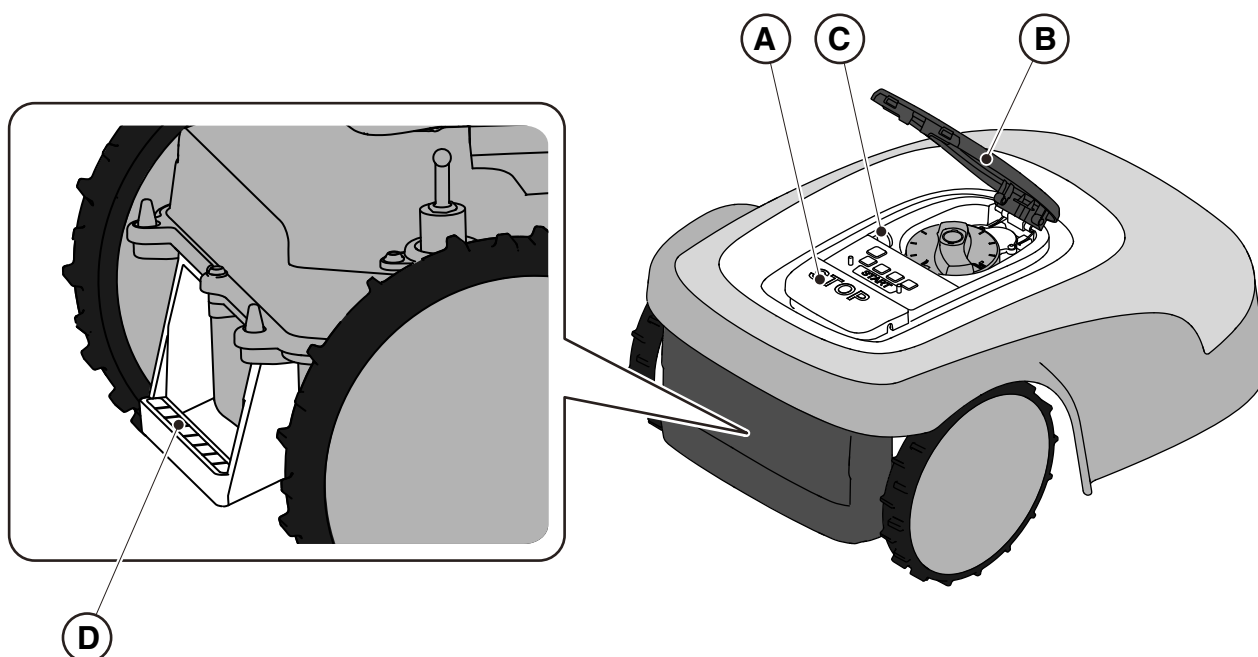
8. TRANSPORT, OPSLAG EN VERWIJDERING

8.1. TRANSPORT

Procedure:

OPMERKING: Voor transport over lange afstanden raden we aan de originele verpakking te gebruiken.

1. Druk op de "STOP" -knop (A) om de robotmaaier te stoppen en open de beschermkap (B).
2. Schakel de robotmaaier uit in een veilige toestand (zie Par. 2.3).
3. Reinig de robotmaaier zoals aangegeven in Par. 6.2 "REINIGING PRODUCT".
4. Til de robotmaaier op aan het handvat (D) en draag hem, waarbij u ervoor zorgt dat het maimes uit de buurt van het lichaam blijft.
5. Plaats de robotmaaier terug in de originele verpakking.



8.2. OPSLAG

De robotmaaier moet na het reinigen en opladen van de accu voor de winter, op een droge en vorstvrije plaats horizontaal worden opgeslagen (zie hfdst. 6). Koppel het laadstation los van het elektriciteitsnet tijdens lange periodes van inactiviteit.

8.3. LOZING



LET OP:

Neem contact op met een erkend servicecentrum om de accu uit de robotmaaier te verwijderen.

Procedure:

1. Verwijder de verpakking van het product op milieubewuste wijze in de daarvoor bestemde verzamelhouders of bij de daarvoor bestemde geautoriseerde opvangcentra.
2. Voer de robotmaaier af in overeenstemming met de lokale wettelijke vereisten.
3. Richt u tot de erkende faciliteiten voor recycling en verwijdering, aangezien de robotmaaier is geclassificeerd als AEEA (afgedankte elektrische en elektronische apparatuur).
4. Verwijder de oude of uitgeputte accu's op milieubewuste wijze in de verzamelhouders of bij de daarvoor bestemde geautoriseerde opvangcentra.

9. TOEBEHOREN

N. Artikel	Beschrijving	Specificaties
1127-0009-01	Snijmessen	12 st
1127-0011-01	Deksel oplaadbasis - voor TYPE-platform: SRSW01	Voor extra bescherming tegen regen en zonnestraling
1127-0024-01	Deksel oplaadbasis - voor TYPE-platform: SRBW01	Voor extra bescherming tegen regen en zonnestraling.
1127-0010-01	Verlengkabel voor de voeding	Verlengkabel van de verbinding tussen de voedingseenheid en het laadstation - L = 5 m
1127-0020-01	Verlengkabel voor de voeding	Verlengkabel van de verbinding tussen de voedingseenheid en het laadstation - L = 15 m
1127-0012-01	Kleine installatiekit	Perimeterdraad Ø 2,7 mm - L=150 m + 200 bevestigingsnagels + 5 connectoren voor kabel + 5 connectoren van de kabel van het laadstation
1127-0013-01	Middelmatige installatiekit	Perimeterdraad Ø 2,7 mm - L=300 m + 400 bevestigingsnagels + 5 connectoren voor kabel + 5 connectoren van de kabel van het laadstation
1127-0000-01	Kabelspoel 150 m	Perimeterdraad Ø 2,7 mm - L=150 m
1127-0001-01	Kabelspoel 300 m	Perimeterdraad Ø 2,7 mm - L=300 m
1127-0002-01	Kabelspoel 500 m	Perimeterdraad Ø 3,4 mm - L=500 m
1127-0003-01	Kabelspoel 1000 m	Perimeterdraad Ø 3,4 mm - L=1000 m
1127-0006-01	Bevestigingsnagels (100 st)	Nagels om de perimeterdraad te bevestigen - 100 st
1127-0008-01	Bevestigingsschroeven voor laadstation	8 st
1127-0004-01	Connectoren voor kabel	Verbindingen voor de reparatie van de perimeterdraad - 5 st
1127-0005-01	Connectoren van de kabel van het laadstation	Connectoren om de perimeterdraad aan het laadstation te verbinden - 5 st
122063053/0	Weerstand voor kleine perimeters	Weerstand voor installaties met minder dan 40 m perimeterdraad
1127-0023-01	Wielset met hoge grip - voor TYPE-platform: SRSW01	Voor meer tractie op gladde of oneffen terreinen.
1127-0026-01	Set anti-wrijvingschijf - voor TYPE platform: SRBW01	Vermindert de wrijving die het gras uitoefent op de maaischijf, wat de efficiëntie verbetert

10. GARANTIE

10.1. GARANTIEDEKKING

De garantiedekking is enkel bestemd voor de consumenten, d.w.z. niet professionele bedieners.

De garantie dekt alle kwaliteits- en fabricagefouten die tijdens de garantieperiode door uw Wederverkoper of door een gespecialiseerd Centrum vastgesteld worden.

De toepassing van de garantie is beperkt tot de herstelling of vervanging van het defect geachte onderdeel.

Men raadt aan de machine eens per jaar aan een geautoriseerd dienstencentrum toe te vertrouwen voor het onderhoud, assistentie en controle van de veiligheidsinrichtingen.

De toepassing van de garantie is ondergeschikt aan een regelmatig onderhoud van de machine.

De garantie geldt niet voor schade te wijten aan:

- Onvoldoende kennis van de vergezellende documentatie (Gebruiksaanwijzing).
- Professioneel gebruik.
- Achteloosheid, nalatigheid.
- Externe oorzaak (bliksem, stoten, aanwezigheid van vreemde voorwerpen in de machine) of incident.
- Onjuist of niet door de fabrikant toegestaan gebruik en montage.
- Gebrekkig onderhoud.
- Wijziging van de machine.
- Gebruik van niet originele wisselstukken (aanpasbare stukken).
- Gebruik van toebehoren dat niet door de fabrikant verschaft of goedgekeurd werd (bv. snij-inrichtingen).

Deze garantie geldt bovendien niet voor:

- De handelingen voor onderhoud (beschreven in de gebruiksaanwijzing).
- De normale slijtage van verbruiksmateriaal zoals snij-inrichtingen en wielen.
- Normale slijtage.
- Esthetische slijtage van de machine wegens het gebruik.
- De steunen van de snij-inrichtingen.
- Schade als gevolg van een installatie die niet in overeenstemming is met de gebruikershandleiding.
- Mogelijke corrosie of schade aan de perimeterdraad.
- Schade veroorzaakt door waterinfiltratie door het gebruik van een hogedrukreiniger of door onderdompeling in water, bijvoorbeeld wanneer er plassen water ontstaan door hevige regen.
- Schade veroorzaakt door onjuiste opslag of oneigenlijk gebruik van de accu.
- Schade veroorzaakt door het gebruik van niet-originele accu's.
- Eventuele extra kosten die mogelijk verband houden met de reparatie onder garantie, zoals bijvoorbeeld de overdracht aan de gebruiker, het transport van de machine naar de dealer, de verhuur van apparatuur of het bellen naar externe bedrijven voor alle onderhoudswerkzaamheden aan de tuin tijdens de stop van de machine.

De gebruiker is beschermd door de nationale wetten van zijn eigen land. De gebruiker van de koper die voorzien zijn in de nationale wetten van zijn eigen land, zijn op geen enkele wijze beperkt door deze garantie.

11. HANDELSMERKEN EN LICENTIES

Het woordmerk en het logo Bluetooth® zijn gedeponeerde handelsmerken van Bluetooth SIG, inc. en eender welk gebruik van deze merken door STIGA gebeurt onder licentie.

12. EG-OVEREENSTEMMINGSVERKLARING

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ (Istruzioni Originali) (Direttiva Macchine 2006/42/CE, Allegato II, parte A)

1. La Società: ST. S.p.A. – Via del Lavoro, 6 – 31033 Castelfranco Veneto (TV) – Italy

2. Dichiaro sotto la propria responsabilità, che la macchina:

Robot rasaerba

a) Tipo / Modello Base:	SRSW01
c) Numero di Serie:	22A••RMO000001 ÷ 99L••RMO999999
d) Motore:	a batteria

3. È conforme alle specifiche delle direttive:

- MD: 2006/42/EC
- EMCD: 2014/30/EU
- RoHS II: 2011/65/EU - 2015/863/EU
- RED: 2014/53/EU

4. Riferimento alle norme armonizzate e/o a norme tecniche:

EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 /
A1:2019 / A2:2019 / A14:2019
EN 50636-2-107:2015 / A1:2018 / A2:2020 / A3:2021
ETSI EN 300 328 V2.2.2
ETSI EN 301 489-1 (V1.9.2)
ETSI EN 301 489-1 V2.2.3
ETSI EN 301 489-17 V3.2.4
ETSI EN 301 489-19 V2.1.1
ETSI EN 301 489-52 V1.1.2
ETSI EN 301 908-1 V15.1.1
ETSI EN 301 908-13 V13.1.1
ETSI EN 303 413 V1.1.1

EN 61000-3-2:2014
EN IEC 61000-3-2:2019 / A1:2021
EN 61000-3-3:2013 / A1:2019
EN 55014-1:2017 / A11:2020
EN IEC 55014-1:2021
EN 55014-2:1997 / A1:2001 / A2:2008 / AC:1997
EN IEC 55014-2:2021
EN 62233:2008
EN 62311:2008

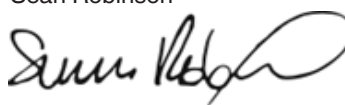
i) Ampiezza di taglio: 18 cm

n) Persona autorizzata a costituire il Fascicolo
Tecnico:

ST. S.p.A.
Via del Lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

o) Castelfranco Veneto, 10/02/2024

CEO Stiga Group
Sean Robinson



DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ (Istruzioni Originali)
(Direttiva Macchine 2006/42/CE, Allegato II, parte A)

1. La Società: ST. S.p.A. – Via del Lavoro, 6 – 31033 Castelfranco Veneto (TV) – Italy

2. Dichiaro sotto la propria responsabilità, che la macchina:

Robot rasaerba

a) Tipo / Modello Base:	SRBW01
c) Numero di Serie:	23A••RMO000001 ÷ 99L••RMO999999
d) Motore:	a batteria

3. È conforme alle specifiche delle direttive:

- MD: 2006/42/EC
- EMCD: 2014/30/EU
- RoHS II: 2011/65/EU - 2015/863/EU
- RED: 2014/53/EU

4. Riferimento alle norme armonizzate e/o a norme tecniche::

EN 60335-1:2012 / AC:2014 / A11:2014 / A13:2017 /
A1:2019 / A2:2019 / A14:2019
EN 50636-2-107:2015 / A1:2018 / A2:2020 / A3:2021
ETSI EN 300 328 V2.2.2
ETSI EN 301 489-1 (V1.9.2)
ETSI EN 301 489-1 V2.2.3
ETSI EN 301 489-17 V3.2.4
ETSI EN 301 489-19 V2.1.1
ETSI EN 301 489-52 V1.1.2
ETSI EN 301 908-1 V15.1.1
ETSI EN 301 908-13 V13.1.1
ETSI EN 303 413 V1.1.1

EN 61000-3-2:2014
EN IEC 61000-3-2:2019 / A1:2021
EN 61000-3-3:2013 / A1:2019
EN 55014-1:2017 / A11:2020
EN IEC 55014-1:2021
EN 55014-2:1997 / A1:2001 / A2:2008 / AC:1997
EN IEC 55014-2:2021
EN 62233:2008
EN 62311:2008

i) Ampiezza di taglio: 26 cm

n) Persona autorizzata a costituire il Fascicolo
Technico:

ST. S.p.A.
Via del Lavoro, 6
31033 Castelfranco Veneto (TV) - Italia

o) Castelfranco Veneto, 10/02/2024

CEO Stiga Group
Sean Robinson



171514286/0

NL (Vertaling van de oorspronkelijke
gebruiksaanwijzing)

**EG-verklaring van overeenstemming
(Richtlijn Machines 2006/42/CE, Bijlage II,
deel A)**

1. Het bedrijf

**2. Verklaart onder zijn eigen
verantwoordelijkheid dat de machine:
Robotmaaier**

a) Type / Basismodel

c) Serienummer

d) Motor: accu

**3. Voldoet aan de specificaties van de
richtlijnen:**

**4. Verwijzing naar de Geharmoniseerde
normen en/of technische normen**

i) Snijbreedte

**n) Bevoegd persoon voor het opstellen
van het Technisch Dossier**

o) Plaats en Datum

13. STROOMVOORZIENING



Gebruiksaanwijzing OWA-60E-30STG

0. Modellen: OWA-60E-30STG

Naam van het certificaatmodel: OWA-60E-30



1. Kenmerken:

- Universele AC-ingang 100-240VAC
- Schakelende voeding
- IP67 (alleen acculichaam)
- Klasse II voedingseenheden, zonder functionele aarding
- De maximale omgevingstemperatuur is 50°C (Tmra).

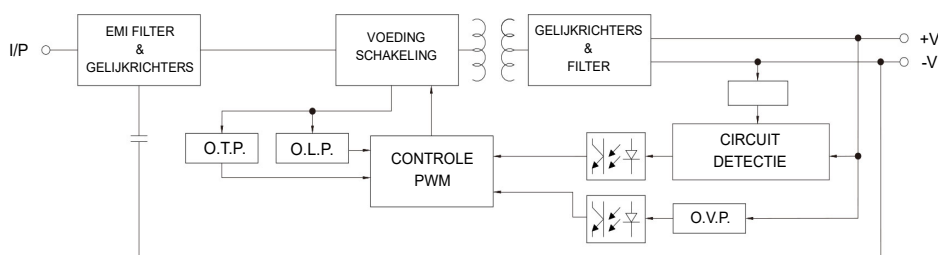
Veiligheid IEC/EN61558-1,-2-16
IEC/EN60335-1

2. Elektrische evaluatie zoals hieronder aangegeven:

Model	Ingang (AC)			Uitgang (DC)	
	Vac	A	Hz	Vdc	A
OWA-60E-30STG	100-240	1,2	50/60	+29,2	2A

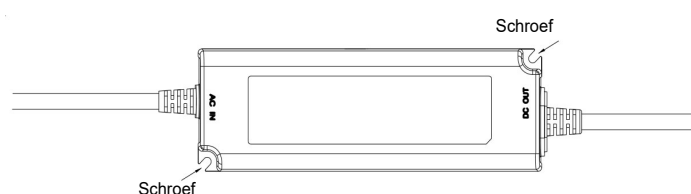
3. Blokkendiagram

PWM fosc : 25~67KHz




4. BELANGRIJKE VEILIGHEIDSINSTRUCTIES

- 4.1 Alleen installeren op een afgedekte elektrische aansluiting met een weerbestendige behuizing en met de bevestigingsdop geplaatst of verwijderd.
- 4.2 Niet gebruiken met elektrische aansluitingen die alleen weerbestendig zijn wanneer de aansluiting is afgedekt (stekkerdop niet geplaatst en afdekking van de elektrische aansluiting gesloten).
- 4.3 Het stopcontact moet gemakkelijk toegankelijk zijn.
- 4.4 Als het apparaat aan de muur of het plafond wordt geïnstalleerd, wordt aanbevolen om M3x8 schroeven te gebruiken om het te bevestigen. Vaste positie zoals hieronder weergegeven:



- 4.5 Dit apparaat is niet bedoeld voor gebruik door personen (inclusief kinderen) met verminderde fysieke, sensorische of mentale capaciteiten, of met een gebrek aan ervaring en kennis, tenzij zij onder toezicht staan of instructies hebben ontvangen over het gebruik van het apparaat van een persoon die verantwoordelijk is voor hun veiligheid met betrekking tot het eindproduct.
- 4.6 De kinderen moeten onder toezicht staan om te vermijden dat ze met het toestel spelen.
- 4.7 De voedingskabel kan niet vervangen worden. Als de kabel beschadigd is, moet het apparaat afgedankt worden.



- 4.8  : Bescherming van het milieu. Dit symbool, aangebracht op het product, geeft aan dat het een apparaat is waarvan de verwijdering onder de richtlijn voor afgedankte elektrische en elektronische apparatuur (WEEE) valt. Dit apparaat mag op geen enkele wijze als huishoudelijk afval worden behandeld en moet worden onderworpen aan een specifieke vorm van afvalverwerking voor deze categorie afval. Recycling- en terugwinningssystemen zijn beschikbaar in uw regio (afvalverwerking) en bij distributeurs. Door het apparaat aan het einde van zijn levensduur naar een recyclagecentrum te brengen, draagt u bij aan de bescherming van het milieu en voorkomt u mogelijke schade aan uw gezondheid.



Gebruiksaanwijzing OWA-120E-30STG

0. Modellen: OWA-120E-30STG

Naam van het certificaatmodel: OWA-120E-30



1. Kenmerken:

- Universele AC-ingang 200~240VAC
- Schakelende voeding
- IP67 (alleen acculichaam)
- Klasse II voedingseenheden, zonder functionele aarding
- De maximale omgevingstemperatuur is 40°C (T_{mra}).

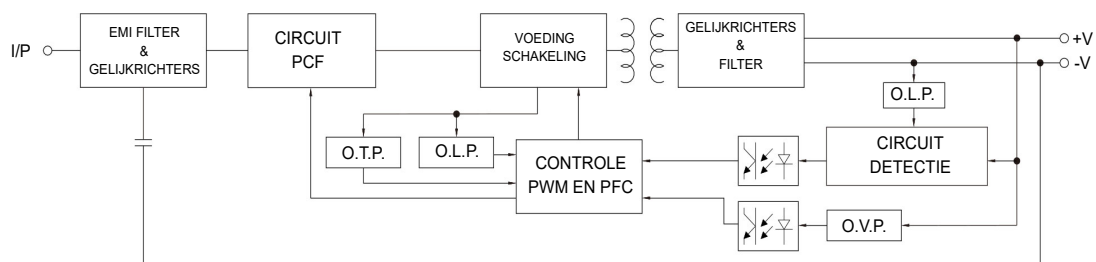
Veiligheid IEC/EN61558-1,-2-16
IEC/EN60335-1

2. Elektrische evaluatie zoals hieronder aangegeven:

Model	Ingang (AC)			Uitgang (DC)	
	Vac	A	Hz	Vdc	A
OWA-120E-30STG	200-240	0,8	50/60	+29,2	4A

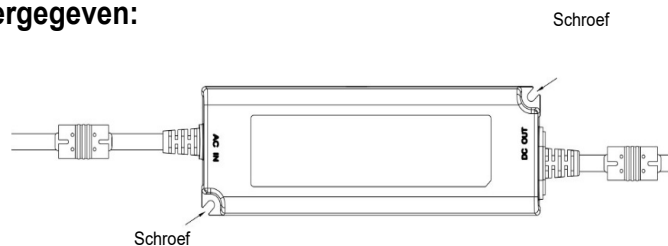
3. Blokkendiagram

PFC fosc : 50~120KHz
PWM fosc : 60~130KHz




4. BELANGRIJKE VEILIGHEIDSINSTRUCTIES

- 4.1 Alleen installeren op een afgedekte elektrische aansluiting met een weerbestendige behuizing en met de bevestigingsdop geplaatst of verwijderd.
- 4.2 Niet gebruiken met elektrische aansluitingen die alleen weerbestendig zijn wanneer de aansluiting is afgedekt (stekkerdop niet geplaatst en afdekking van de elektrische aansluiting gesloten).
- 4.3 Het stopcontact moet gemakkelijk toegankelijk zijn.
- 4.4 Als het apparaat aan de muur of het plafond wordt geïnstalleerd, wordt aanbevolen om M3x8 schroeven te gebruiken om het te bevestigen. Vaste positie zoals hieronder weergegeven:



- 4.5 Dit apparaat is niet bedoeld voor gebruik door personen (inclusief kinderen) met verminderde fysieke, sensorische of mentale capaciteiten, of met een gebrek aan ervaring en kennis, tenzij zij onder toezicht staan of instructies hebben ontvangen over het gebruik van het apparaat van een persoon die verantwoordelijk is voor hun veiligheid met betrekking tot het eindproduct.
- 4.6 De kinderen moeten onder toezicht staan om te vermijden dat ze met het toestel spelen.
- 4.7 De voedingskabel kan niet vervangen worden. Als de kabel beschadigd is, moet het apparaat afgedankt worden.



- 4.8  : Bescherming van het milieu. Dit symbool, aangebracht op het product, geeft aan dat het een apparaat is waarvan de verwijdering onder de richtlijn voor afgedankte elektrische en elektronische apparatuur (WEEE) valt. Dit apparaat mag op geen enkele wijze als huishoudelijk afval worden behandeld en moet worden onderworpen aan een specifieke vorm van afvalverwerking voor deze categorie afval. Recycling- en terugwinningssystemen zijn beschikbaar in uw regio (afvalverwerking) en bij distributeurs. Door het apparaat aan het einde van zijn levensduur naar een recyclagecentrum te brengen, draagt u bij aan de bescherming van het milieu en voorkomt u mogelijke schade aan uw gezondheid.

STIGA

STIGA S.p.A.

Via del lavoro, 6

31033 Castelfranco Veneto (TV)

Italy

STIGA S.p.A.